CFD 解析を用いたパンタグラフ周り流れ場の能動的制御に関する検討

岸下	裕亮*(東京農工大院)	美濃部 貴幸(東京農工大学)	
池田	充 (鉄道総合技術研究所)	鈴木 昌弘 (鉄道総合技術研究所, 東京	〔農工大学)

CFD analysis for active flow control around pantograph panhead

Hiroaki Kishige^{*}, Takayuki Minobe, (Tokyo University of Agriculture and Technology) Mitsuru Ikeda, Masahiro Suzuki, (Railway Technical Research Institute)

As the maximum speed of Shinkansen increases, it becomes more important to resolve aerodynamic and aeroacoustic problems relating to pantographs. Hence, methods using an active flow control technique have been proposed to improve aerodynamic and aeroacoustic characteristics. In this study, we tried to control the flow around a pantograph by a synthetic jet. Numerical and experimental tests results indicate that pressure fluctuation of the flow reduced by the jet blowing.

キーワード:流れ場の能動的制御,パンタグラフ,舟体,空力音,圧力振動 (**Keywords**: Active flow control, Pantograph, Panhead, Aeroacoustics, pressure vibration)

1. 緒言

1.1 目的

今日,新幹線の最高営業速度が 300km/h に達しているこ とから分かるように,鉄道車両の高速化が急速に進みつつ ある.しかし,更なる速度向上を実現するためには技術的・ 環境的な面から解決すべき問題が存在する.

鉄道車両の多くは、車両屋根上に設置されたパンタグラ フと呼ばれる集電装置によって,架線から電気を車両内に 取り込むことで動力源を得ている.パンタグラフの一例を 図1に示す. 舟体形状はパンタグラフの性能に大きな影響 を与えるが、以下の2つの満足すべき要求が存在する.1 つ目は,パンタグラフから発生する空力音を低減させるこ とであり、2つ目はパンタグラフに作用する揚力変動を抑え ることである. 前者は、沿線環境保全の観点から定められ た厳しい環境基準に適合するために、パンタグラフから発 生する空力音をある一定の騒音レベル内に抑えるという要 求である. 舟体はパンタグラフの主たる空力音源の一つで あるため、舟体を流線型に近い形状にすることが空力音低 減には有利とされる.後者は、安定した集電性能を維持す るために、パンタグラフに作用する揚力をできるだけ一定 にという要求である.なぜなら、揚力変動が大きいと架線 からパンタグラフが離線する可能性が高まるからである(1). こちらは、舟体を鈍頭形状にすることが有利とされる.従 って、この両者を同時に満たすことは容易ではない.現在 実用化されている舟体は、どちらかと言えば鈍頭形状に近 い形状である.

空力騒音は、流れの乱れに起因する圧力変動や応力の加 速度運動によって発生するものである.現行の鈍頭形状の



Fig.1 Outlook of a pantograph

舟体の場合は,舟体から流れが剥離して剥離せん断層が不 安定になり,カルマン渦に代表される非定常渦が生成され て空力音が発生する.

空力音低減には、一般的に流れの剥離を抑制する必要が ある.しかし、剥離を抑制すると揚力が迎角変化に対して 敏感となるため、安定した揚力特性を維持することは難し くなる.しかし最近では、流れの微細構造や特性が次第に 解き明かされ、空力騒音の発生メカニズムが明らかになっ てきた.そこで、流れを制御して空力騒音の発生を低減し ようとする研究が盛んに行われるようになってきた⁽²⁾.

そこで、パンタグラフの表面で流れの能動的制御を行い、 舟体後方に発生する剥離せん断層を安定化させ、揚力変動、 圧力変動を抑えることにより、効率的に空力音低減を実現 する手法について検討した.過去の研究においてパンタグ ラフからの噴流吹出しを用いて空力特性の改善が可能であ ることが確認されている⁽³⁾.本研究ではパンタグラフ舟体周 りの流れについて、シンセティックジェット⁽⁴⁾などによる能 S9-1

動制御を行い、より効率的な空力音低減を実現することを 目指す.

1.2 シンセティックジェット

シンセティックジェットとは吹き出しと吸い込みの動作 の組み合わせにより質量流量をゼロとしたジェットのこと であり、単純吹き出しや単純吸い込みに比べ効果的に擾乱 を与えることができる.また、外部から流体を供給する必 要が無いため、装置が簡略化されるという利点もある.

2. CFD 解析

現用パンタグラフにシンセティックジェットを適用する ことにより,流れ場の能動的制御による空力音低減が実現 可能であるか確認するため,CFD 解析による検討を行った. なお,CFD 解析対象はパンタグラフの下枠以上とし,シン セティックジェットの有無それぞれの場合について解析を 行った.

2.1 CFD 解析の概要

今回の CFD 解析は汎用解析ソルバーFLUENT6.2.36 を 使用して実施している. 乱流モデルは LES モデルとし, Realizable k・ε モデルで得た定常計算の結果を初期値とし て, LES モデルによる非圧縮非定常計算を行った. ただし, 初期値として与えた k・ε モデルの解は十分に収束したもの を用いた. 計算格子を図 2 に示す. パンタグラフモデルは, 舟体, 上枠, 下枠で構成されており, 計算格子全体での格 子点数は約 660 万点である.

境界条件は、流入境界で一様流速 41.7[m/s]を与え、流出 境界では散逸流速を 0 と与えている.また、左右側面及び、 上下面の境界条件は対称境界とした.流れ場の物理量のデ ータサンプリングは、流れ場が十分に発達したタイムステ ップ以降のものに対して行っている.本計算のタイムステ ップは、1.0×10⁻⁴[s]であり、データサンプリング数は 500 ステップである.



Fig.2 Computational domain

2.2 現用パンタグラフの CFD 解析と実験結果との比較

現行パンタグラフの CFD 計算結果を図3に示す.結果は, 舟体上端から鉛直方向下方へ0.07m 移動した位置における x-y 断面での平均流速分布図を示している.

計算結果を検証するために、風洞実験を行った. PIV に よる流速測定を行い、計算結果との比較を行った. 実験結



-20m/s 40m/s -20m/s Fig.3 X-direction velocity Fig.4

401

Fig.3 X-direction velocity
magnitude (CFD)Fig.4 X-direction velocity
magnitude (PIV)果を図4に示す.これは、CFDと同じく舟体上端から鉛直
方向下方へ0.07m移動した位置でのx-y断面での平均流速
分布図を示している。

CFD による計算結果と実験結果の比較を図 5 に示す. こ れは, x = 0.1 及び 0.15(舟体中心から下流側に 0.1m及び 0.15m), z = -0.07(舟体上端から下に 0.07m)位置での y 方向に対する主流方向流速分布の比較を示している.



Fig.5 Comparison of velocity magnitude

計算結果は実験値とおおむね合致しており,今回の CFD 解析の結果は十分に信頼性のあるものであると言える.な お,若干の差が見られるのは数値拡散が原因として考えら れる.

2.3 シンセティックジェットを適用した場合の CFD 解析

現用パンタグラフの舟体にシンセティックジェットを適 用して流れ場制御を行った場合の効果を CFD 解析により検 討した.

現用舟体の,(1)上部,(2)前縁上部,(3)前縁下部,(4)下部 の境界条件を変更した箇所を設け、シンセティックジェッ トの噴出帯を配置し、それぞれの位置からシンセティック ジェットを噴出した効果の比較を行った。それぞれの噴出 位置は図 6 に示す.シンセティックジェットの噴出帯は約 4mmの幅を持ち、スパン方向には中心からまくらぎ方向に 左右約 0.45m の長さで設置した.噴出方向は各面に垂直な 方向とし、最大振幅 10m/s の sin 波を、速度流入境界条件 として与えた. sin 波の周波数は 1000Hz を用いた.



Fig.6 Location of boundary conditions using synthetic jet

2.4 シンセティックジェットを適用した場合の CFD 解析 結果

CFD 解析結果を図 7~ 図 8 に示す. 図 7 は舟体中心から スパン方向に 300mm 離れた x-z 断面においての, 流速の RMS を表している. また, Cp=-1.0 一定の等値面で表現 した渦構造を図 8 に示す. なお, 舟体中心から 300mm 離 れた位置で評価しているのは, 流れ場への舟支えの影響を 極力排除して評価したためである.



これらの結果より,(3)の噴出帯よりシンセティックジェ ットを出力した場合,流速の RMS の最大値が小さくなって いることが分かる.また,その RMS が最大となる位置は流 れ場制御なしの場合より舟体から遠ざかっていることか ら,空力音低減に大きな効果があると考えられる.渦構造 についても,流れ場制御なしの場合に比べ,渦の崩壊が進 んでいることが分かる.よって(3)の噴出帯よりシンセティ ックジェットを出力すれば空力音低減にかなり効果的であ ると考えられる.

(1),(2),(4)の噴出帯よりシンセティックジェットを出力 した場合は,(3)の場合より効果が小さい.それでも,流速 の RMS 値の最大値は制御なしの場合と比べると小さくな っている.また,流速の最大変動点は流れ場制御なしの場 合より舟体近傍から若干遠ざかっている.しかしながら, その効果はいずれも微小であり,カルマン渦を大幅に低減 するまでには至っていない.また,渦構造についても,流 れ場制御なしの場合に比べて少しの差異のみが認められ た.



前章に述べた通り, CFD 解析によりシンセティックジェ ットを用いた流れ場制御の効果について確認出来た. そこ で,実際にシンセティックジェットアクチュエータを試作 し,舟体模型に搭載して風洞試験を行った.

3.1 シンセティックジェット搭載舟体模型

舟体模型に搭載するシンセティックジェットアクチュエ

ータを試作した.駆動力にはスピーカーユニットを用いた. アクチュエータの概観図を図9に示す.

このシンセティックジェットアクチュエータを図10のように舟体模型内部に搭載し,舟体前面の噴出口よりシンセ ティックジェットを出力した.ただし,模型の構造上,模 型中央部分にはシンセティックジェットを搭載できなかっ たため,噴出口未搭載部分にはエオルス音低減用の凹凸を 設け,中央部から発生するカルマン渦の影響を緩和してい る⁽⁶⁾.



Ejection hole

Fig.10 Panhead model

3.2 騒音測定試験

製作したシンセティックジェット搭載舟体模型の空力音 特性について,精密騒音計で測定した.なお,シンセティ ックジェットは 300Hz で駆動させた.この周波数は CFD と異なるが,これは作成したアクチュエータが 1000Hz に て大きな流量を出力できないためである.図 11に実験装置 の外観図を示す.実験は(財)鉄道総合技術研究所所有の小型 低騒音風洞にて,50km/h,100km/h,150km/hの各風速で 行った.マイク1及びマイク2の精密騒音計で空力音を測 定した.



Fig.11 Experiment apparatus

3.3 騒音測定試験結果

図 12 に,風速 100km/h における空力音測定結果を示す. これより,シンセティックジェットを駆動させることによって 70Hz 付近に見られるエオルス音が 3dB 程度低減する ことを確認した.これにより,シンセティックジェットを 用いた流れ場制御の有効性を確認できた.

しかし, 300Hz 以上の周波数域では大きなピークが見ら れる.これはスピーカーからの出力音とその倍音が主な原 因である.



Fig.12 Result of noise measurement (Mic 2,100km/h)

4. 結論

本研究ではシンセティックジェットを用いた流れ場の能 動的制御をパンタグラフ舟体に適用して空力音低減を試み た.

まず,現用舟体の CFD を行い,結果を PIV の試験結果 と比較した.結果,両者はよく一致しており, CFD の精度 について実証することが出来た.

続いて, 舟体へのシンセティックジェットの適用の効果 を CFD 解析により検証し, シンセティックジェットの適用 によって舟体後流領域流速 RMS 値が減少し, 渦の強度が弱 くなることを確認した.

最後に,舟体模型を用いた風洞試験を行い,シンセティ ックジェットの適用により舟体から発生するエオルス音の ピーク値が減少することを確認した.

	文献
(1)	中村嘉宏,"実験的アプローチに基づく空力特性最適化のための形状 可恋思想推測に即せる研究" 東京農工大学修士会立 2009
(2)	「文風向後至に関うる切光,東京展工人子修工調ス,2008 西村正治,"フローコントロールによる空力発生音低減技術",日本流
(3)	体力学会ながれ 20,221・230,2001 油田 仙 9 名 "喧涼吹出しによスパンタグラフ掲力制御の其礎検
107	討",Dynamics & Design Conference,2004
(4)	小河原他3名,"スピーカー型シンセティックジェットによる浮き上 がり火炎の能動制御。日本機械学會論文集 C編 72(715) 901-908.
	2006
(5)	藤田 他1名,"二次元角柱・円柱から放出されるエオルス音の断面変 化による制御",日本機械学会流体工学部門講演会講演論文集,2001