レール表面凹凸部の道床バラスト層の変形挙動に関する検討

河野 昭子* 浦川 文寛 相川 明 名村 明(鉄道総研) 松島 亘志(筑波大学大学院)

Deformation of the Ballast Layer around the Rail Joints

Akiko KONO*, F. Urakawa, A. Namura, A. Aikawa (Railway Technical Research Institute)

T. Matsushima (Tsukuba University)

The dynamic response of ballasted track under running vehicle was measured at the test track. Those results show that the impact loadings occur and the residual settlement of ballast layer increases when a vehicle passes through on a rail with a dent like a welded rail joints. Then 3D-DEM simulations were carried out for a sleeper on ballasted track model under loading wave which imitates contact loadings between rails and sleepers during vehicle passing. The results show that the impact loading accelerates the dynamic behavior of ballast grains and loses contact force between grains. These phenomena seem to increase the residual settlement of ballast layer.

キーワード:有道床軌道,レール継目部,道床バラスト層,個別要素法,粒状体 (Keywords, Ballasted Track, Rail Joints, Ballast Layers, Discrete Element Method, Granular Assemblage)

1. はじめに

バラスト軌道においてはレール継目部などのレール表面 凹凸部において道床バラスト層が局所的に沈下する現象が しばしば観測されている。しかし実現場においては、レー ル表面凹凸の有無だけでなく、道床バラスト層下部の路盤 の条件など複数の軌道条件が複雑に影響し合うため、レー ル表面凹凸による影響を抽出するのは困難である。

そこで本研究では、試験軌道においてレール表面凹凸の 有無に着目したモーターカ走行試験を実施し、軌道動的応 答への影響について検討した。

同時に3次元個別要素法バラスト軌道モデルを用いて、 まくらぎへの入力荷重における衝撃成分の有無に着目した シミュレーションを行い、衝撃成分が道床バラスト層の変 形挙動に与える影響について検討した。

2. モーターカ走行試験

〈2·1〉 試験条件

試験軌道は図1に示すように、鉄道総研日野土木実験所 内に敷設されたコンクリート路盤上に構築した。また試験 ケースはレール表面に『凹凸あり』と『凹凸なし』の2通 りとした。『凹凸あり』における凹凸形状を図2に示す。こ れはレール溶接部形状として用いられている形状¹⁾を参考 としたもので、新品レールの表面に加工した。

〈2·2〉 測定項目

本試験では、従来の動的応答測定と同様に輪重、レール

圧力、レール振動加速度、まくらぎ振動加速度を測定した。 (2・3) 試験結果

測定結果より、レール圧力、まくらぎ変位の時系列波形 を図3(1),(2) に示す。各図、左図(a)が『凹凸なし』(走行速 度40.9km/h)、右図(b)が『凹凸あり』(走行速度40.6km/h) の結果である。また図中の灰色線が測定波形、黒色線が 100Hzのローパスでフィルタ処理をした結果を示す。

まず図 3(1)に示すレール圧力の測定波形(灰色線)では、 特に後軸において高周波成分が著しいが、これはモーター



第17回鉄道技術連合シンポジウム(J-RAIL2010)

カの車輪フラットの影響と 考えられる。

一方、ローパスフィルタ処 理をした黒色線の波形では、 図(a)の凹凸なしの場合は前 軸、後軸通過時の最大荷重が いずれも18kN程度となり、 図(b)の凹凸ありの場合では、 凹凸なしと同程度の軸通過 荷重に、レール表面凹凸によ る衝撃成分が重畳し、最大荷 重は前軸で26kN、後軸で 27kN程度となる。

次に図3(2)に示す、まくら ぎ変位の測定波形をフィル タ処理をした黒色線波形よ り、図(a)の凹凸なしの場合は 前軸通過時に最大変位が 0.37mm程度、後軸通過時に 0.45mm程度となる。また図 (b)の凹凸ありの場合、レール 圧力波形ほど明瞭な衝撃成



因3 ~ 2 为枫映例定仅为

分は見られず、前軸通過時の変位も凹凸なしの場合とほぼ 同程度であるが、後軸通過時の最大変位が 0.5mm 程度で、 凹凸なしの場合よりも若干大きい値となる。また、モータ ーカ通過後に残留する沈下量は、凹凸なしで 0.5mm 程度、 凹凸ありで 0.7mm 程度で、凹凸ありの方が 0.2mm 大きい 値となっている。

以上より、レール表面凹凸の中心の落ち込みが 1mm の凹 凸部を約 40km/h でモーターカが通過した際、軸通過時の 荷重に約 8kN の衝撃荷重成分が重畳する一方で、まくらぎ 変位波形には明瞭な衝撃成分は表れない。ただし後軸通過 時の最大変位と残留沈下量は、凹凸ありで若干増加する。

3. 3次元個別要素法シミュレーション

測定波形で見られたレール圧力における衝撃成分の有無 が、バラストの挙動と沈下に与える影響を観察するために、 以下に示すモデルを用いて、シミュレーションを行った。 〈3・1〉 モデルの概要

図4に実軌道上のPCまくらぎ1本を再現した3次元個 別要素法モデルを示す。バラスト要素は、多面体要素モデ ルにおいて見られた接触判定のエラー^{2),3)}を解消するため に、ここでは球集合体要素を用いている。一つのバラスト は実バラストの3次元形状データを用いて、10 個の球の組 み合わせでモデル化した。

<3·2> DEMパラメータ

本モデルにおける DEM パラメータを表1に示す.バラス ト要素の粒子間ばね係数は道床バラスト層の弾性波速度か ら算出し⁴⁾, 減衰係数は式(1)において反発係数 et が 0.2⁵⁾ と なる値とした.路盤要素の粒子間ばね係数は、コンクリー ト路盤上のバラストマットのばね係数⁶⁾を参考とした。

$$e_{b} = \exp\left(-\frac{h\pi}{\sqrt{1-h^{2}}}\right), \quad h = \frac{c}{2\sqrt{k \cdot m}} \quad \dots \quad (1)$$

粒子間摩擦角は既往の研究より 27 度⁷⁾と 36 度⁸⁾ の 2 通 りとした。 表1 DEM パラメータ



〈3·3〉 シミュレーション条件

まくらぎ要素への入力荷重波形は、図3に示すモーター カ走行実験におけるレール圧力波形を参考として、図5に 示す、凹凸あり(黒色点線)と凹凸なし(灰色線)の2通りの荷 重波形を用いた。いずれの入力荷重波形も前軸通過荷重は 全く同様とし、凹凸ありの場合のみ、軸通過荷重最大時の 前後 0.005 秒間で最大 8kN の衝撃成分を重ねた。

〈3・4〉 シミュレーション結果

(1) まくらぎ変位波形

シミュレーション結果より、まくらぎ変位波形を図6に 示す。図6(1)が摩擦角27度、図6(2)が摩擦角36度のケー スの結果で、図中の灰色太線が凹凸なし、黒色線が凹凸あ りの荷重波形を入力した結果である。

図 6(1)に示す摩擦角 27 度のケースでは、凹凸なしの場合、 まくらぎ変位は 0.3mm 程度まで増加した後、0.18 mm 程度 まで減少するのに対して、凹凸ありの場合、最大変位は 0.45mm 程度まで増加し、その後の変位減少時も 0.28mm となり、凹凸なしに比較して最小変位が著しく増加する。

一方、図 6(2)に示す摩擦角 36 度のケースでは、凹凸なしの場合、まくらぎ変位は 0.23mm 程度まで増加した後、
0.1mm 程度まで減少するのに対し、凹凸ありの場合、最大変位は 0.31mm 程度まで増加し、その後の 0.11mm 程度と

なる。つまり、凹凸ありと凹凸なしの場合の最大変位の差 異に比較して、最小変位の差異は僅かなものとなる。

以上より、摩擦角 27 度と 36 度のケースを比較すると、 摩擦角 27 度の場合は、入力荷重に衝撃成分が重畳ことによ り荷重減少時のまくらぎ変位の戻りが小さくなり、沈下が 残留し易いことが明らかである。

更に図6と図3の実測結果を比較すると、最大変位量は 摩擦角 27 度では若干大きく、36 度では若干小さいが、オ ーダは同程度の値を示している。

(2) バラスト要素の挙動の観察

シミュレーション結果より、凹凸なしの場合の載荷前後 のバラスト要素の移動量に対する凹凸ありの場合の移動量 の増加分を図7に示す。図7(1)が摩擦角27度、図7(2)が摩 擦角36度のケースの結果である。

図より、いずれの摩擦角のケースにおいても、凹凸あり の場合はまくらぎ下および道床側面でバラスト要素の移動 が増加している。特に図7(1)に示す摩擦角27度の場合では、 まくらぎ下の道床層深部まで移動量が増加するバラスト要 素が分布している。

これより、摩擦角 27 度のケースでは、入力荷重に重畳される衝撃成分によってバラスト要素の残留変位の増加が著しく、それによりまくらぎ沈下量も増加するといえる。



図7 荷重作用前後のバラストの移動履歴の「凹凸なし」に対する「凹凸あり」の増分

(3) バラスト粒子間接触点における滑り

シミュレーション結果より、凹凸ありの場合の衝撃荷重 最大時における粒子間接触点の接線方向接触力/法線方向 接触力の値の分布を図8に示す。図8(1)が摩擦角27度、図 8(2)が摩擦角36度の時の結果である。また図中、黒色菱形 印は比の値が0.726(tan36)以上となる接触点、灰色菱形印 は0.509(tan27)以上となる接触点を示す。

図 8(1)に示す摩擦角 27 度の場合、接線方向接触力/法線 方向接触力の値が 0.726 を超える点が 17 点、0.509 を超え る点が 233 点あり、合計 250 点で粒子間の滑りが発生する。

一方、図 8(2)に示す摩擦角 36 度の場合、接線方向接触力 /法線方向接触力の値が 0.726 を超える点は 145 点、0.509 を超える点が 1621 点に上るが、この条件で粒子間の滑りが 発生するのは 0.726 を超える点のみであるため、145 点での み粒子間の滑りが発生する。

つまり摩擦角 27 度のケースでは、衝撃荷重が最大になる 瞬間に、摩擦角 36 度のケースよりも 105 点多く粒子間の滑 りが発生する状態となり、これにより残留変位が増加する バラスト要素も多くなることが考えられる。

4. おわりに

レール表面凹凸の有無に着目したモーターカ走行試験と 3次元DEMシミュレーションを行った結果、以下のこと が明らかとなった。

(1) モーターカ走行試験より、レール表面に凹凸がある場合、軸通過荷重に衝撃成分が重畳される。まくらぎ変位の時系列波形には、この衝撃成分の影響は明瞭には表れないが、後軸通過時の最大変位やモーターカ通過後の残留変位は、凹凸がある場合に若干増加した。

(2) モーターカ走行試験より得られたレール圧力波形を模 擬した入力荷重を用いて3次元DEMシミュレーション を行った結果、バラスト要素の摩擦角が小さい場合、衝撃 成分が重畳された後のまくらぎの最小変位が、衝撃成分が ない場合に比較して大きくなった。これは、バラスト要素 の摩擦角が小さくなることで粒子間滑りの発生箇所が増 え、それにより多くのバラスト要素の移動量が増加するこ とが要因となると考えられる。

(3) モーターカ走行試験における試験軌道の条件を再現した3次元DEMモデルを用いたシミュレーションより、レール圧力波形を入力した場合のまくらぎ変位波形において、試験結果とほぼ同程度の変位量を示した。

以上より、レール表面凹凸を車輪が通過する際に発生す る衝撃成分によって、まくらぎの残留沈下量は促進される が、その影響は、バラスト要素の摩擦係数が増加すること で軽減されることが示唆された。

文 献

- 石田誠ほか:レール頭頂面凹凸と溶接部曲げ疲労の関係,鉄道総研 報告, Vol.4, No.7 p.8·15 (1990)
- (2) 河野昭子ほか:多面体要素を用いた DEM 三軸圧縮試験の試み,第 43回地盤工学研究発表会,pp823·824 (2008)
- (3) 河野昭子ほか:離散体バラスト軌道モデルを用いたまくらぎ下弾性 化の影響の検討,土木学会第65回年次学術講演会講演概要集, pp539·540(CD-ROM) (2010)
- (4) 伯野 元彦:破壊のシミュレーション森北出版 (1997)
- (5) 中島祐一ほか:落石の運動エネルギーと落下姿勢が衝突挙動に及ぼ す影響,第7回 構造物の衝撃問題に関するシンポジウム講演論文集 (2004 年)
- (6)名村明:有道床軌道の繰返し変形と評価法に関する研究,北海道大 学学位論文 (2004)
- (7) 福田和彰,松島亘志,山田恭央:イメージベース DEM による砕石の 一面せん断試験シミュレーション、「実務利用を目指すマイクロジ オメカニクス」に関するシンポジウム発表論文集,pp7-10 (2008)
- (8) 浦川文寛,相川明:三次元個別要素法によるパラスト軌道の動的応 答解析,鉄道総研報告,vol23,No2,pp11·16 (2009)

