

鉄道橋の衝撃率計算

鉄道技術研究所 正員 大地 羊三

1. 計算式

橋桁のためは Fourier 級数に展開して、橋桁の運動エネルギー、歪エネルギー、減衰関数を求め、これらを Lagrange の運動方程式に代入し、その每一项を取り出す。この様にして橋桁の response を求める微分方程式を誘導すると、次の三式が得られる。

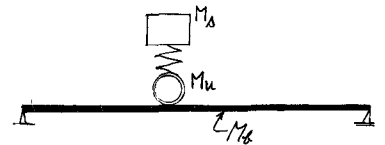
$$\frac{M_b}{2} \ddot{y} + C_b \dot{y} + K_b y = R \sin \omega t \quad \text{----- (1)}$$

$$M_s \ddot{z} + C_s \dot{z} + K_s z = -M_s \ddot{y} \sin \omega t \quad \text{----- (2)}$$

$$R = (M_u + M_s) g - M_u \ddot{y} \sin \omega t + K_s z + \sum_n P_n \sin(\omega_n t + \epsilon_n) \quad \text{----- (3)}$$

但し y = 橋桁中央矢高のため z = 車輛のバネの縮み
 M_b = 橋桁の全質量 M_s = 車輛のバネ上質量
 C_b = 橋桁の減衰係数 $= 2h_b u_b \frac{M_b}{2}$ C_s = 車輛のバネの減衰係数 $= 2h_s u_s M_s$
 K_b = 橋桁のバネ係数 $= \frac{\pi^2 EI}{L^3}$ K_s = 車輛のバネのバネ係数
 $P_n, \omega_n, \epsilon_n$ = Hammer Blow 其他の週期力の振中、円振動数および位相差
 $\omega = \pi v / l$ (v = 車輛の直行速度, l = 橋桁の支間)
 M_u = 車輛のバネ下質量

(1), (2), (3) 式を連立させて解いた結果は、かなり複雑なもので一般的傾向をつかむには不便なものであった。我々には最大値が必要なのであるから、この観念に立つて解を整理し、衝撃係数を求める公式として、次式を誘導した。



$$i = \left(\frac{y - y_{st}}{y_{st}} \right)_{\max} = K_a \frac{\dot{w}}{u_b^2} + K_b \frac{P_n}{(M_u + M_s)g} + K_c \frac{z_0}{z_{st}} \quad \text{----- (4)}$$

但し $y_{st} = \frac{2(M_u + M_s)g}{u_b}$ $z_{st} = \frac{g}{u_s^2}$

u_b = 橋桁の無載荷時円固有振動数 u_s = 橋桁の載荷時円固有振動数

u_s = 車輛のバネの円固有振動数 z_0 = 一般軌道における車輛振動振中

(4) 式の右辺の各項はまた Zimmermann 効果, Hammer Blow 等の週期力の影響、一般軌道の予陸による車輛振動の影響を表わしている。計三項は今まで殊にと注目されていなかったものであるが、実測の結果によると、他の項と同じ程度の大きさを持ち無視出来ないものである事が解つた。 K_a, K_b, K_c は又々の係数である。20~30m 以下の橋桁を 100 km/hr 以下の速度で車輛が直行する場合であれば、実用的には

$$K_a = 1, \quad K_b = 1$$

$$K_c = \frac{M_0}{M_u + M_0} \sqrt{2 / \left(1 - 2 \frac{M_0 + 2M_u - 2M_0}{M_0 + 2M_u + 2M_0} \left(\frac{w_s}{w_b} \right)^2 - \left(\frac{w_s}{w_b} \right)^4 \right)} \quad \text{----- (5)}$$

とある事が出来る。橋桁が20~30m以上になると、 K_b が大きくなり、車輛の直行速度が100 km/hr 以上になると K_a が変化さる。更にくわしい事はここでは割愛する。

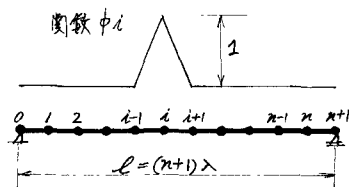
2. 計算式の MATRIX による表示

(1) 式は単純桁を対象にして誘導したものである。したがって橋梁形式が変わった場合は、Lagrangeの運動方程式にもとづいて、式の誘導をしなければならぬ。たとえ誘導が出来たとしても、これを解く手間は大変なものである。そこで橋梁形式には無関係な、(1)、(2)、(3)式に変わる計算式を誘導する事を考えた。結果は次の如くである。

$$[M_b](\ddot{y}) + [C_b](\dot{y}) + [K_b](y) = (\phi)R \quad \text{----- (6)}$$

$$M_s \ddot{z} + C_s \dot{z} + K_s z = -M_s(\bar{\phi})(\ddot{y}) \quad \text{----- (7)}$$

$$R = (M_u + M_0)g - M_u(\bar{\phi})(\ddot{y}) + K_s z + \sum_k P_k \sin(\omega_k t + \epsilon_k) \quad (8)$$



但し $(y), (\dot{y}), (\ddot{y})$ = 各質点でのたわみ y_i およびその時刻に関する微分係数 $\dot{y}_i, \ddot{y}_i$ をたてに並べた列ベクトル

$[M_b]$ = 各分割区に集中した、橋桁の質量 M_{bi} を対角線上に並べた対角行列

$[C_b]$ = 質点 i に対する減衰係数 C_{bi} を対角線上に並べた対角行列

$[K_b]$ = rigidity matrix (たわみの影響行列の逆行列)

$(\phi), (\bar{\phi})$ = 次に示す関数 ϕ_i をたて又はよこに並べた列ベクトルおよび行ベクトル

$$\phi_i = \begin{cases} 0 & (0 \leq t/T \leq i-1) \\ (n+1)t/T - (i-1) & (i-1 < t/T \leq i) \\ (i+1) - (n+1)t/T & (i < t/T \leq i+1) \\ 0 & (i+1 < t/T \leq n+1) \end{cases} \quad \text{但し } T = L/(n+1)v$$

= 車輛が1 segmentを通過するに要する時間

其他の記号は(1)、(2)、(3)式の場合と同じである。

(6)式の $[K_b]$ の形を適当に選ぶ事によつて、色々な形式の桁のresponseを求める事が出来る。単純桁、連続桁の場合についてはFleming等の報告(Proc. ASCE 87-ST7)がある。筆者は(6)、(7)、(8)式を用いて衝撃係数を計算するためのプログラムを作り、電子計算機で各種形式の橋桁の衝撃係数を計算している。

地震荷重をうけたときの橋桁のresponseを計算する場合であれば、(6)式の右辺を次の如く地震に対応するものに変えればよい。この場合(7)、(8)式は不要である。

$$[M_b](\ddot{y}) + [C_b](\dot{y}) + [K_b](y) = (\phi')\ddot{u} \quad \text{----- (9)}$$