

# 陰極線オシロスコープによる地震動の観察 (変位・速度・加速度)

運輸技術研究所

丹羽 新

従来の地震動の測定方法には一種の習慣があつた。それはその殆んどすべてが自然地震を対照としていた。そのために廿四時間中測定器を傍かし、予測される *long Recording* にせなえて記録装置の紙送り速度を速くすることができず、従つて地震動の微細構造がわからなかつた。われわれの所では人工地震発生装置を完成したことにより定常地震動をうることができるのであるから、繰返元し同じ場所に同じ波形を重ね、地震動の微細構造を容易につかむことができた。さきの報告書で述べたようにわれわれはこの方式により振動土圧を測つてゐるが、これに適応した地震動の測定をしたいと考え次の方式を開発した。

すなわち換振器として可動線輪型のピックアップを用い、この出力を直接、あるいは積分回路又は微分回路を通して二現象陰極線オシロスコープのY軸に加えるものである。こうすることによつて陰極線オシロスコープのスクリーン上に画かれた振動波形の時間軸精度は著しく改善され、異つた二つの波形の位相差も正確に知ることができる。

Ⅰ 固有振動周期2秒の振子をもつ可動線輪型換振器が2~30 CPSの地震動を受けた場合、この振子が通常余剰振状態にあるものとすればこの換振器の出力は振動速度に比例する。この出力電圧を  $Kaw$  (volt) とする。ここで  $a$  は変位振巾 (cm),  $w$  は角速度 ( $\text{rad/sec}$ ) であり  $K$  は比例係数で、換振器の出力インピーダンスを考慮した時の電圧感度 ( $\text{volt/kine}$ ) である。測定時のオシロスコープの感度を  $S$  とすれば、 $S$  はスクリーン上のスポットのフレの長さ  $X$  (cm) と入力電圧との比 ( $\text{cm/volt}$ ) で表わされる。図-1(1)に示すように入力  $Kaw$  を直接 Y 軸増幅器に加えるとスポットのフレは  $KSaw$  (cm) となる。また(2), (3)に示すように換振器と増幅器との間に積分回路または微分回路を入れると、スポットのフレはそれぞれ  $KSa/\tau_1$  (cm), および  $KST_2aw^2$  (cm) となる。ここに  $\tau_1$ ,  $\tau_2$  は積分回路および微分回路の時定数である。従つて次式をうる。

$$\begin{aligned} \text{速度} &= X/KS & \text{kine} \\ \text{変位} &= X \times \tau_1 / KS & \text{cm} \\ \text{加速度} &= X / KST_2 & \text{gal} \end{aligned} \quad (1)$$

Ⅱ 字真-1に換振器を示す。固有周期2秒の水平動振子2台を採用した。本器は水平振子方式をとつてゐるが、復元力は板バネの弾性力のみによつてゐる。

図-2は積分、微分回路および切換回路で、

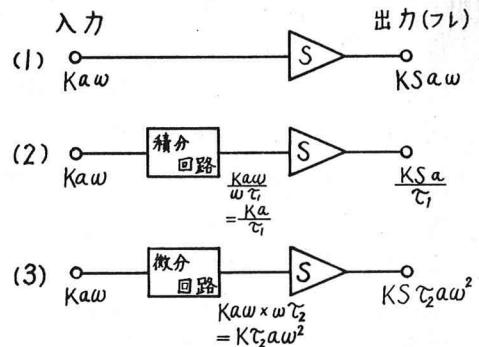
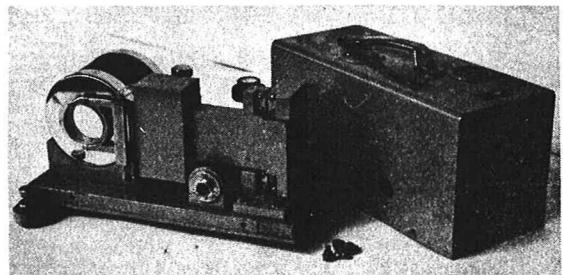


図-1



字真-1

換振器 H-1 と H-2 それぞれの変位、速度、加速度の 6 つの内、任意の 2 つを  $Y_A$ 、あるいは  $Y_B$  軸に加えるようになっている。ここで注意しなければならないことは換振器とオシロスコープの間にこのような回路が入るために、換振器の出力インピーダンスが周波数によつても、回路の切換元によつても異なることである。従つて実効減衰抵抗の

値が異り、K および減衰常数の値に或る巾を生ずる。この偏差とその影響による誤差をなるべく少くするようには定数を定めねばならない。われわれが決定した定数によれば K に含まれる誤差は 1% 以下、倍率係数は最大 1.017 である。

字真-2 に陰極線オシロスコープを示す。これは二つの電子銃を持つ二現象ブラウン管を使用し、水平垂直両軸とも平衡型直流増幅器を内蔵した二現象オシロスコープである。較正用標準電圧として 0.1 および 1.0 V<sub>pp</sub> の矩形波電圧をもち、これを用いてその時々の S の値を簡単に知ることができる。

[III] 実測した器械常数の主なものは次の通りである。

振子の質量 M 2508 gr.

回転軸と振子の重心との距離 H 73.8 m.m.

回転軸とコイルの中心との距離 L 18.1 cm.

相当単振子の長さ l 10.32 cm.

振子の慣性能率 I  $1.909 \times 10^5$  gr-cm<sup>2</sup>

コイルの常数 G  $1.013 \times 10^{10}$  c.g.s.e.m.u.

電圧感度 G<sub>0</sub> 9.81 volt/kine

減衰抵抗 R<sub>d</sub> 135 kΩ

時定数 積分回路の時定数 T<sub>1</sub> 2.10 sec, 微分回路の時定数 T<sub>2</sub> 0.00030 sec.

オシロスコープ入力端における電圧感度 K 9.07 volt/kine

静的電圧感度と動的電圧感度との誤差の % 3.5 % 以下

K T<sub>1</sub> T<sub>2</sub> の値を式(1)に代入して次式をうる。

$$\begin{aligned} \text{速度} &= 0.11 \times x/s \quad \text{kine} \\ \text{変位} &= 0.23 \times x/s \quad \text{cm} \\ \text{加速度} &= 370 \times x/s \quad \text{gal} \end{aligned} \quad ] \quad (2)$$

このようにしてえられたオシログラムの一例を字真-3 に示す。これは試験壁体の壁頂の変位と加速度を示し、振巾は Peak to Peak で変位 0.91 mm, 加速度 96 gal である。

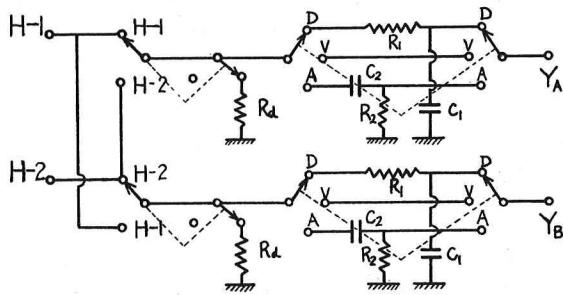
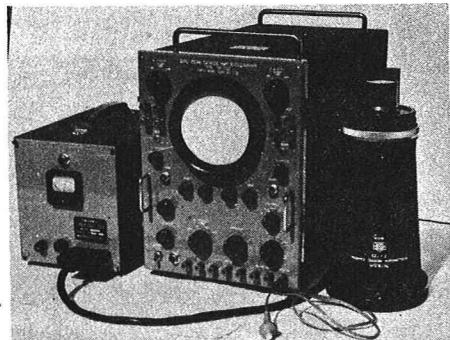
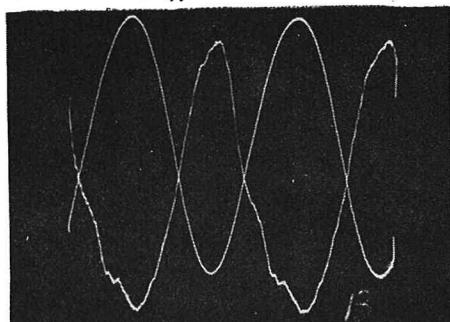


図-2



字真-2



字真-3