ハードニング特性を有する免震ゴム支承に適した 等価バイリニアモデルの提案

植村 佳大1・渡邊 康介2・高橋 良和3

 1正会員 工博 京都大学助教 工学研究科 (〒615-8540 京都府京都市西京区京都大学桂)
2正会員 工修 中部電力株式会社 再生可能エネルギーカンパニー (〒428-0411 静岡県榛原郡川根本町 千頭814-1)
3正会員 工博 京都大学教授 工学研究科 (〒615-8540 京都府京都市西京区京都大学桂)

1. 背景

現行の免震ゴム支承の設計では、過去の試験結果 踏まえ、免震ゴム支承の履歴を幾何学的にバイリニ ア形状に変換した履歴モデルが採用されている¹⁾. 具体的には、一般的な等価線形化手法である Geometric Stiffness法の等価剛性に基づき、元の履歴 と最大せん断応力点を一致させたバイリニアモデル が採用されている.しかし、免震ゴム支承は、大変 形領域におけるハードニングの影響が顕著になるた め、履歴の最大せん断応力点に追従するGeometric Stiffness法の考え方は、せん断ひずみが大きい領域 では適切でない可能性が考えられる.

そこで本研究では、ハードニング特性を有する免 震ゴム支承に適した新たな設計モデルの構築を目的 に、Caughey²⁾により提案された等価線形化手法であ るDynamic Stiffness法に着目した検討を行う. Dynamic Stiffness法とは、非線形履歴との復元力の時刻 歴応答の平均二乗誤差が最小となる等価な線形モデ ルを作成する考え方である. この考え方を利用する ことで、たとえ免震ゴム支承のハードニング特性が 顕在化したとしても、最大せん断応力点の変化に過 度に追従せず、履歴全体の形状を考慮した等価なバ イリニアモデルが作成できると考えられる.

2. 等価線形化手法と免震ゴム支承の現行設計

(1) 等価線形化法

本節では、いくつか提案されている等価線形化手 法のうち、現行の設計において広く利用されている

Geometric Stiffness法と、本研究で着目するDynamic Stiffness法について述べる.

a) Geometric Stiffness法

Geometric Stiffness法は、非線形履歴の荷重変位関係の最大変位点における割線剛性を等価剛性とし、 1 周期で消費される履歴吸収エネルギー量から等価 減衰定数を求める等価線形化手法である。例えば、 図-1に示す非線形履歴に対する等価剛性k_eと等価減 衰定数h_eは、それぞれ以下のように表される。

$$k_{\rho} = F/X \tag{1}$$

$$h_e = \frac{\Delta W}{4\pi W} \frac{\omega_e}{\omega} \tag{2}$$

ここに、Fは最大復元力、Xは最大変位、 ΔW は1周 期の履歴吸収エネルギー、Wは等価剛性に対する弾 性エネルギー、 ω_e は等価固有振動数、 ω は外力振動 数である. Geometric Stiffness法は、幾何学的情報か ら等価線形化パラメータを求めることができる簡易 的な手法であり、道路橋支承便覧¹⁾ではGeometric Stiffness法が等化線形化法として用いられている.

b) Dynamic Stiffness法

Dynamic Stiffness法は,式(3)に示すような非線形 履歴に関する一自由度運動方程式に対して,式(4)



図-1 非線形履歴の一例

に示す誤差項ε_eを含む等価な線形モデルの一自由度 運動方程式を考え、この誤差項ε_eの二乗平均を最小 とするように等価線形モデルの等価剛性k_eと等価減 衰係数c_eを決定する方法である.その際、非線形一 自由度系の応答は、近似的に式(5)に示す定常応答で あると仮定する.

$$m\ddot{x} + Q(x) = F_0 \cos \omega t \tag{3}$$

$$m\ddot{x} + c_e\dot{x} + k_ex + \varepsilon_e(x,t) = F_0\cos\omega t \qquad (4)$$

 $x = X\cos(\omega t + \varphi) \tag{5}$

ここに、mは質量、Qは非線形復元力、 F_0 は外力振幅、xは応答変位、tは時間、 φ は入力と応答の位相差である。そして、等価剛性 k_e と等価減衰定数 h_e は、それぞれ以下のように表される。

$$k_e = C(X)/X \tag{6}$$

$$h_e = \frac{S(X)}{2C(X)} \frac{\omega_e}{\omega} \tag{7}$$

ここに, *S*(*X*)および*C*(*X*)は非線形モデルにおける履 歴曲線を表す関数であり,以下のように表される.

$$C(X) = \frac{1}{\pi} \int_{0}^{2\pi} Q(X\cos\theta)\cos\theta \,d\theta \tag{8}$$
$$S(X) = \frac{1}{\pi} \int_{0}^{2\pi} Q(X\cos\theta)\sin\theta \,d\theta \tag{9}$$

なお, $\theta = \omega t + \varphi$ である.また,非線形モデルの履 歴面積 ΔW は, S(X)を用いると以下のようになる.

$$\Delta W = \pi X S(X) \tag{10}$$

さらに、式(6)と式(10)を用いて式(7)を整理すると、 Dynamic Stiffness法における等価減衰定数 h_e も、Geometric Stiffness法と同様に、式(7)と同様に書き換え られる.そのため、両等価線形化法の違いは、等価 剛性の考え方であると捉えることができる.

また, Dynamic Stiffness法では, 元の非線形履歴 と等価線形化モデルの共振周波数が一致するように 等価剛性が決定されており, 元の非線形モデルの振 動特性を考慮できる手法であることが知られている.

(2) 現行の免震ゴム支承の設計¹⁾について

a) 高減衰積層ゴム支承(HDR)

HDRの設計では、最大せん断応力点が試験結果と 一致するよう、バイリニアモデルが決定されている. HDRの設計バイリニアモデルの履歴形状を決定する パラメータは、以下に示す式により算定される.

$$G_1 = c_{h1}(\gamma)G_e \tag{11}$$

$$G_2 = c_{h2}(\gamma)G_e \tag{12}$$

$$\tau_d = \gamma(G(\gamma) - G_2(\gamma)) \tag{13}$$

ここに、 G_1 および G_2 は一次剛性および二次剛性に関 するせん断弾性係数、 τ_d は切片荷重に対応するせん 断応力度、 γ はせん断ひずみ、 c_{h1} および c_{h2} はひずみ 依存係数、 G_e はせん断弾性係数、GはGeometric Stiffness法に基づく等価せん断弾性係数である.

b) 鉛プラグ入り積層ゴム支承(LRB)

LRBの設計においても、最大せん断応力点が試験 結果と一致するよう、バイリニアモデルが決定され ている.LRBの設計バイリニアモデルの履歴形状を 決定するパラメータは、以下の式により算定される.

$$F = c_r(\gamma)G_eA_e\gamma + q(\gamma)A_n \tag{14}$$

$$K_1 = 6.5K_2$$
 (15)

$$Q_d = \alpha q_0(\gamma) A_p \tag{16}$$

ここに、Fはせん断荷重、 K_1 は一次剛性、 K_2 は二次 剛性、 Q_a は切片荷重、 γ はせん断ひずみ、 c_r はゴム のせん断ひずみ依存係数、qは鉛プラグのせん断応 力度、 G_e はゴムのせん断弾性係数、 A_e はゴムの断面 積、 A_p は鉛プラグの断面積、 α は鉛プラグのせん断 応力補正係数、 q_0 を降伏荷重の算定に用いる鉛プラ グのせん断応力度である.

c) 過去の試験結果³⁾ との比較

過去に行われたHDRおよびLRBに対する試験で得 られた履歴曲線³⁾と,試験体の寸法および材料特性 から算出される設計バイリニアモデルとの比較の一 例を図-2に示す.図より,現行設計モデルは,実際 の履歴形状を正確に表現できていないといえる.こ れは,ハードニング特性を示す免震ゴム支承の履歴 特性に対して,最大せん断応力度を一致させるよう 設計バイリニアモデルが設定されているためである.

d)設計バイリニアモデルのひずみ依存性

式(11)~(16)より,現行の設計バイリニアモデル の履歴形状を定めるパラメータは,せん断ひずみ依 存を有していることがわかる.そのため,免震橋梁 全体系に対して非線形動的解析による照査を行う場 合,免震ゴム支承の最大変形量がモデル化時に想定 した値に近づくまで,繰り返し計算を行うよう規定



図-2 過去の試験結果 3)と現行設計モデル 1)との比較

されている.そのため,複雑な橋梁全体系で地震応 答解析をする際に,煩雑なモデルをその都度組み直 すことに繋がり,計算コストが増大してしまう.こ れは,現行設計における課題の一つといえる.

3. 等価バイリニアの作成法

(1) 等価バイリニアについて

本研究では,非線形応答を表す任意の履歴形状を, 等価線形化法の考え方に基づいてバイリニア型の履 歴形状に変換することで得られるバイリニアを,

「等価バイリニア」と定義し、Dynamic Stiffness法 およびGeometric Stiffness法に基づく等価バイリニア (DYN系等価バイリニアおよびGEO系等価バイリニ アと呼ぶ)の作成法を提案する.「等価バイリニア」 という言葉は、井嶋ら⁴の検討でも用いられている が、その検討では、免震支承に要求する剛性比およ び固有周期の範囲の中で、等価減衰定数が最大とな るバイリニアを指しており、本論文が提案する等価 バイリニアとは異なるものである.また本検討では、 元となる非線形応答の縦軸をせん断応力、横軸をせ ん断ひずみと仮定して、等価バイリニアの作成法に ついて述べる.

(2) DYN系等価バイリニアの作成法

DYN 系等価バイリニアは、元の履歴と履歴吸収 エネルギー量が等価であり、かつせん断応力の時刻 歴応答の二乗誤差が最小となるよう作成されるバイ リニアである.具体的には、下記に示す条件付きの 最小値問題を解くことで、バイリニア形状を決定す るための3変数、*G*₁、*G*₂、τ_dを算出する.

min.
$$\bar{\varepsilon}_{e}^{2} = \int_{0}^{T} \{f_{E}(\gamma) - f_{B}(\gamma)\}^{2} dt$$
 (17)

s.t.
$$\Delta W = 4\tau_d \left(\gamma_a - \frac{\iota_d}{G_1 - G_2}\right)$$
 (18)

ここに、 f_E は元の非線形応答のせん断応力、 f_B は等価バイリニアのせん断応力、Tは応答周期、 γ_a は応答せん断ひずみの振幅である。DYN系等価バイリニアの作成には、元の履歴の時刻歴応答が必要であることから、式(19)に示すように元の応答変位の時刻歴が正弦波になると仮定する.

$$\gamma = \gamma_a \sin \omega t \tag{19}$$

なお、式(18)に示すせん断応力の時刻歴応答の誤差 ε_{e}^{2} は振動数 ω の値によらないため、対象の応力-ひ ずみ関係を時刻歴応答に変換する際の振動数の値は 任意である.そして、式(18)の条件の下で平均二乗 誤差 ϵ_e^2 が最小となるような G_1 , G_2 , τ_d の組み合わせ を探索することで,バイリニア形状を決定する. ここで,LRBの試験結果³⁾を対象に作成したDYN 系等価バイリニアを図-3に示す.図より,設計バイ リニアモデルでは元の履歴と最大せん断応力を一致 せているのに対して,DYN系の等価バイリニアでは, ハードニング特性が顕著になったとしても,せん断 応力-せん断ひずみ関係全体をフィッティングする ような形になっていることが分かる.

(3) GEO系等価バイリニアの作成法

GEO 系等価バイリニアは、履歴の最大応力点と履 歴吸収エネルギー量が試験結果と等価になるよう作 成するバイリニアモデルである.具体的には、以下 の3 式を連立させることで、バイリニアモデルの形 状を決定するための3 変数*G*1, *G*2, *τd* を算出する.

$$\tau_a = G_2 \gamma + \tau_d \tag{20}$$

$$\Delta W = 4\tau_d \left(\gamma_a - \frac{\tau_d}{G_1 - G_2} \right) \tag{21}$$

$$G_1 = \beta G_2 \tag{22}$$

ここに、 τ_a は元の非線形応答の最大せん断応力度である.また、等価バイリニアを作成するためには、式(22)により一次剛性と二次剛性の比 β を設定することで、等価バイリニアの作成が可能となる.

なお、現行の設計モデルは、LRBとHDRとで一部 設定理念に違いはあるものの、いずれも試験結果と 比べて最大応力点が等価で、試験結果の履歴吸収エ ネルギー量を安全側に見積もりバイリニアモデルが



図-3 過去の試験結果³⁾の DYN 系等価バイリニアモデル

作成されている. そのため, 現行の設計モデルは, 履歴吸収エネルギー量を小さく見積もったGEO系等 価バイリニアとみなすことができる.

(4) 等価バイリニアにおけるせん断ひずみ依存性

HDRおよびLRBの試験結果³⁾から算出したそれぞ れのDYN系およびGEO等価バイリニアの一例を、せ ん断ひずみ175%と250%のケースで重ねて示す(図-4). 図より, GEO系等価バイリニアと比べて, DYN 系等価バイリニアはせん断ひずみ175%と250%で形 状の差が小さく,バイリニア形状を決定するパラメ ータのせん断ひずみ依存性が小さいことが分かる.

これは、DYN系の等価バイリニアでは、支承のハー ドニングが顕著になったとしても、せん断応力-せ ん断ひずみ関係における最大せん断応力の増加に対 して、過度に影響されることなくバイリニア形状が 決定されるためであるといえる.

以上から, DYN系等価バイリニアの考え方を用い ることで、せん断ひずみ175%と250%での支承のせ ん断応力-せん断ひずみ関係を同一形状のバイリニ



0

-400

2 3

[WDa]

Stress

Shear :

0

-4₋₃

1 0 1 Shear Strain

(a) Experiment モデル

アで表現できれば、先述した免震橋梁に対する非線 形解析の繰り返し計算が不要となる可能性がある.

4. 等価バイリニアの動的特性に関する検討

(1)本章の目的および解析モデルについて

本章では、等価バイリニアが示す動的特性に関す る検討を行う.具体的には、過去のLRBのせん断ひ ずみ250%の試験結果3)を表す非線形モデル (Experimentモデル)を作成し(図-5(a)), そのExperimentモ デルに対するDYN系およびGEO系等価バイリニアを 作成する(図-5(b)(c)). そして, Experimentモデル, DYN系およびGEO系等価バイリニアの3種類の復元 力特性を持つ1質点系に対して検討を行う. なお, 1 質点系における質点荷重は75000kgとした.これは 対象とする試験における面圧が6.0N/mm²であること に倣ったためである.

(2) 正弦波外力に対する動的解析

本検討では, Experiment モデルにせん断ひずみ 250%相当の変位が生じるような大きさの正弦波を 外力とし、その振動数は支承のせん断弾性係数から 算出される固有周波数ω = 6.3901の他, せん断弾性 係数の1/2倍、2倍に対して、質点荷重で除したのち 平方根をとることで定まる周波数 ω = 4.5184, 9.0370 の3 ケースとした.

ここで、各ケースの解析結果を図-6に示す。図よ り、全てのケースにおいて、GEO系等価バイリニア よりもDYN系等価バイリニアの応答値がExperiment モデルに近いことがわかる.

以上より,本解析で得られた応答結果の範囲では, DYN系等価バイリニアの方が元のExperiment モデル の挙動を表現する上で優れていることが確認された. これは、DYN系等価バイリニアでは、元の履歴と共 振周波数が一致するよう等価剛性が算出されており, 元の履歴の動的特性が考慮されたモデルとなってい るためであると考えられる.また,現行の設計バイ







リニアモデルは、GEO系等価バイリニアと同様の考 え方で非線形履歴をバイリニアに置換しているため、 GEO系等価バイリニアと同様、元の非線形履歴の動 的特性が正しく反映されない可能性が考えられる.

(3) 等価バイリニアの応答倍率

Caughey²⁾は、非線形1質点系における最大応答と 外力の振動数との関係式を導出することで、非線形 1質点系における応答倍率を算出している.そこで、 前節での動的解析で用いた、せん断ひずみ250%の Experimentモデルに対し作成したDYN系およびGEO 系等価バイリニアの応答倍率を図-7に示す.図より、 外力振動数ω=6.39の付近では、非線形の周波数応 答関数のグラフの傾きが大きくなっており、周波数 変化に対して敏感に応答が変化することがわかる. そのため、振動数ω= 6.39のケースでは、GEO 系等 価バイリニアとそれ以外のモデルで、大きな差が生 じたのだと考えられる.一方で、振動数が大きな領 域ではそれぞれの非線形の周波数応答関数の差が小 さくなる傾向にあることがわかり、実際に図-6に示 すような解析結果が得られたと考えられる.

(4) 地震波外力に対する動的解析

本節では、せん断ひずみ250%のExperiment モデル から作成したDYN系およびGEO系等価バイリニアを 復元力特性として有する非線形1質点系に対し、地 震応答解析を行う.入力地震波は兵庫県南部地震と し、地盤種別の異なる2つの地震波とした.

各地震波を入力した結果を図-8に示す.図より, DYN系・GEO系等価バイリニアの間で,先述の正弦 波解析の結果ほどの差は生じないことが分かる.こ れは,地震波には様々な周波数の波が含まれている ことから,図-7における応答倍率上で議論した外力 周波数変化が応答に与える影響が平滑化されたため であると考えられる.即ち,地震応答解析をする上 で,DYN系とGEO系の両手法による等価バイリニア の応答の差は生じにくい可能性があるといえる.



図-7 各振動数の応答に対して作成した等価バイリニア の応答倍率

DYN系等価バイリニアに基づく高減衰ゴム支 承(HDR)の設計モデル

(1)過去の試験結果に対するDYN等価バイリニア作成a)検討概要

本節では、DYN系等価バイリニアに基づくHDR の設計モデル提案に先立ち、過去に行われたHDR16 体に対する試験結果³⁾に対してDYN 系等価バイリニ アを作成し、DYN 系等価バイリニアの履歴形状を 決定するパラメータである G_1 、 G_2 、 τ_d を算出する. 対象とする供試体の寸法は、全て240mm × 240mm である.また,供試体は国内のHDRを製造する民間 会社6社の製品であり,供試体のせん断弾性係数は 全て1.2N=mm²である.

b)検討結果および考察

図-9にDYN 系等価バイリニアの各種パラメータ とせん断ひずみの関係を示す.図より,HDRの DYN 系等価バイリニアでは、*G*₁および*G*₂のせん断 ひずみ依存性は小さいことが分かる.よって,DYN 系等価バイリニアの基づいて設計バイリニアモデル を作成することで、*G*₁および*G*₂におけるせん断ひず み依存性を除去したモデル化が可能であるといえる.

一方、 τ_d に関しては若干のせん断ひずみ依存性が 確認できる.これは、DYN系等価バイリニアにて元 の履歴全体をフィッティングさせるよう形状が決定 される中で、免震ゴム支承のハードニングによる履 歴吸収エネルギー量の増加が、 τ_d の増加によって表 現されるためである.しかし、免震ゴム支承の一般 的な許容せん断ひずみである250%までの領域では、 せん断ひずみ依存性は顕著ではない.また、図-9(c)で確認されたひずみ依存性を考慮せず、試験結 果の下限値を設計モデルの τ_d と定めることで、履歴 吸収エネルギー量を安全側に評価できるといえる.

以上から、DYN系等価バイリニアに基づくHDR の設計バイリニアモデルの作成にあたり、本検討で は、 G_1 および G_2 に関しては、175%と250%のひずみ における全ての値の平均値を代表値とし、 τ_d に関し ては、設計バイリニアモデルの履歴吸収エネルギー 量を安全側とするために、175%のひずみ時の下限 値を代表値とすることとする.

(2) DYN系等価バイリニアに基づくHDRの設計モデル 定式化

本節では、DYN系等価バイリニアに基づく設計モデルを、現行設計モデルの形式に倣って定式化することで、現行設計体型を変更せずとも提案モデルを実装可能とすることを目指す.なお、本研究において用いた試験結果が G_e =1.2のケースのみであったため、 G_e =1.2の場合を例に考えることとする.

HDRに関する現行の設計バイリニアモデルは,式 (11)~(13)により形状が決定される.そこで,提案 モデルの形状を決定するパラメータを,現行モデル の形式に倣って記述すると,以下のように表せる.

$$G_1 = c'_{h1}G_e \tag{23}$$

$$G_2 = c_{h2}' G_e \tag{24}$$

$$\tau_d = \tau'_d \tag{25}$$

ここで、各パラメータ c'_{h1} 、 c'_{h2} 、 τ'_{d} は、前節にて行た統計処理で得た代表値 \tilde{G}_1 、 \tilde{G}_2 、 $\tilde{\tau}_d$ を用いて、以下のように表される.

$$c_{h1}' = \widetilde{G_1} / G_e \tag{26}$$

$$c_{h2}' = \widetilde{G_2}/G_e \tag{27}$$

$$\tau'_d = \widetilde{\tau_d} \tag{28}$$

上記の式により, c'_{h1} = 6.11, c'_{h2} = 0.600, τ'_{d} = 0.623 と算出できる.図-10に,実際に作成した設計バイ リニアモデルを示す.

以上のように、DYN系等価バイリニアに基づいた モデル化を行うことで、ハードニングによる最大せ ん断応力点の変化に過度に追従することなく履歴全 体の形状を考慮できる新たな設計バイリニアモデル を、ひずみ依存性がない形で定式化できたといえる.

DYN系等価バイリニアに基づく鉛プラグ入り 積層ゴム支承(LRB)の設計モデル

(1)過去の試験結果に対するDYN等価バイリニア作成a)検討概要

前章でのHDRに対する検討と同様,過去に行われ たLRB23体に対する試験結果³⁾に対してDYN系等価 バイリニアを作成する.その際,LRBの設計では, ゴムと鉛プラグの面積比κが構造パラメータの一つ となるが,本検討にて参照可能であったκ = 0.069の 1パターンのみであった.なお,対象とする供試体 の寸法は全て240mm×240mmであり,国内のゴム

支承を製造する民間会社6社の製品であり、供試体のせん断弾性係数は全て1.2N=mm²であった.

b)検討結果および考察

図-11にDYN 系等価バイリニアの各種パラメータ とせん断ひずみの関係を示す.図より、 G_2 に関して は、HDRと同様、せん断ひずみ依存性がないことが わかる.しかし、 $G_1 \approx \tau_d$ に関しては、せん断ひずみ 依存性が確認できる.また図-12に、同一社が製作 した免震ゴム支承の試験結果のみを示す.図より、 同一社製造にもかかわらず、LRBにおける同一せん 断ひずみ値での履歴形状のばらつきが、HDRの結果 に比べて大きいことがわかる.これにより、同一ひ ずみで作成したDYN系等価バイリニアの変動も大き くなり、見かけ上、HDRよりも大きなひずみ依存性 が発生した可能性も考えられる.

いずれにせよ、本検討で得られた結果のみでは、 ひずみ依存性がないLRBの設計バイリニアモデル構 築は困難であると判断できる.

DYN系等価バイリニアに基づくLRBの設計モデル 定式化

前節で述べたように、本論文ではひずみ依存性が ないLRBの設計バイリニアモデル構築を正当化する 結果が得られていないが、参考として、DYN系等価 バイリニアに基づく、せん断ひずみ依存性を除去し たLRBの新たな設計モデルを示す.その際、提案す る設計モデルは、現行の設計モデルの形式に従って 定式化する.提案モデル形状を決定するパラメータ を、現行モデルの形式に倣って記述すると、以下の

ようになる.

$$F = f(\kappa)G_e A_e \gamma + Q_d \tag{29}$$

$$K_1 = g(\kappa)K_2 \tag{30}$$

$$Q_d = h(\kappa)A_p \tag{31}$$

 $f(\kappa), g(\kappa), h(\kappa)$ は全てゴムと鉛プラグの面積比 κ に依存した係数であり,前節の統計処理で得た $\widetilde{G_1}$, $\widetilde{G_2}, \widetilde{\tau_d}$ の代表値を用いて,以下のように表される.

$$f(\kappa) = \widetilde{G_2} / G_e \tag{32}$$

 $g(\kappa) = \widetilde{G_1} / \widetilde{G_2} \tag{33}$

$$h(\kappa) = \widetilde{\tau_d} \tag{34}$$

本論文では、ゴムと鉛プラグの面積比に関して、 κ = 0.069 の1 パターンの結果しか得られていないため、 ゴムと鉛プラグの面積比 κ が異なる供試体の試験結 果を集積させることで、 $f(\kappa)$ 、 $g(\kappa)$ 、 $h(\kappa)$ と κ の関 係を得ることができ、その関係を回帰式により定式 化することで、任意のLRB諸元に対して提案モデル を作成することが可能となる.

(3) LRBの現行設計モデルにおけるゴムおよび鉛プ ラグの力学特性の考え方と課題

前節にて,製作元が同じLRBの履歴形状のばらつ きがHDRよりも大きい点について触れた.これは, LRBがゴムと鉛プラグの複合体であるがゆえ,HDR に比べて各個体間での性能のばらつきが大きいこと を意味する.また,ゴムと鉛プラグの複合体として のLRBの力学特性を評価することは容易ではなく, 現行の設計モデルにおいても,ゴム単体を簡易的に 線形弾性体として扱い,鉛プラグの復元力特性は, 免震支承の正負交番載荷試験結果より得られた復元 力から線形ゴムが負担する復元力を単純に引き算す ることで算出している.しかしゴムは本来2~9%の 減衰性能を有することが知られており⁴⁾,現行の設計 モデルでは,本来の鉛プラグの挙動を表現できてい ない可能性がある.

本論文にて、LRBの新たな設計モデルの提案には 至らなかったが、今後の展望として、ゴムの非線形 性を考慮した上でLRBの力学特性を把握し、設計モ デルとして定式化することが必要であるといえる.

6. まとめ

本研究では、Caughey²により提案された等価線形 化手法であるDynamic Stiffness法に着目することで、 ハードニング特性を有する免震ゴム支承に適した新 たな設計バイリニアモデルの構築を行った.以下に 本研究で得られた知見を述べる.

- Dynamic Stiffness法の考え方に倣い、元の履歴 と履歴吸収エネルギー量が等価であり、かつせ ん断応力の時刻歴応答の二乗誤差が最小となる 等価バイリニア(DYN系等価バイリニア)の作成 法を提案した。
- DYN系等価バイリニアは、支承のハードニン グが顕著になったとしても、せん断応力-せん 断ひずみ関係における最大せん断応力の増加に 対して、過度に影響されることなくバイリニア 形状が決定される.そのため、DYN系等価バ イリニアの考え方を用いることで、支承のバイ リニアモデル形状を決定するパラメータのせん 断ひずみ依存性を小さくできることを示した.
- 正弦波解析および応答倍率による検討の結果, DYN系等価バイリニアは,道路橋支承便覧で 用いられているGeometric Stiffness法に基づくバ イリニアモデルよりも,元の非線形モデルの最 大応答値を精度よく表現できることがわかった.
- DYN系等価バイリニアに基づいた高減衰ゴム 支承の設計モデルを提案した.提案モデルは、 モデルパラメータのせん断ひずみ依存性がなく、 また、ハードニングによる最大せん断応力点の 変化に過度に追従せず、高減衰ゴム支承の履歴 全体の形状をフィッティングすることができた.

謝辞:本研究の一部は科学研究費補助金基盤研究 (A)21H04574の助成を受けて実施した.また,ゴム 支承協会より,免震ゴム支承の供試体情報および正 負交番載荷試験結果のデータをご提供いただきまし た.厚くお礼申し上げます.

参考文献

- 1) 日本道路協会:道路橋支承便覧, 2018.
- Caughey, T.K.: Equivalent Linearization Techniques, *The Journal of the Acoustical Society of America*, Vol.35, No.11, pp.1706-1711, 1963.
- 3) 篠原聖二,榎本武雄,星隅順一,岡田慎哉,高橋良和:ゴム支承の終局限界状態の評価に関する研究,第 17 回性能に基づく橋梁等の耐震設計に関するシンポジウム講演論文集,pp.333-340,2014.
- 井嶋克志,後藤茂夫,和田忠治:バイリニア型免震支 承の合理的特性値の決定と実設計への応用,土木学 会論文集, No.465, I-23, pp.117-126, 1993.
- 5) 道路橋支承便覧:社団法人日本道路協会, 2004