開水路床の凹凸の影響により 生じる水面形に関する研究

諸岡 雅樹^{1*}・小石 一宇²・山田 正³

「中央大学大学院理工学研究科都市環境学専攻(〒112-8551 東京都文京区春日1-13-27)
 2中央大学大学院理工学研究科都市人間環境学専攻(〒112-8551 東京都文京区春日1-13-27)
 3中央大学理工学部都市環境学科(〒112-8551 東京都文京区春日1-13-27)

* E-mail: *m-masaki@civil.chuo-u.ac.jp*

浅水流方程式について,静水圧仮定の下,線形化した基礎方程式から導出した水面形の解析解と,非静水圧仮定の下,線形化した基礎方程式から導出した水面形の解析解どちらが精度良く水面形を求めることができるか把握することを目的とし,本研究では、3次元ポテンシャル流れかつ非静水圧仮定の下,河床凹凸に対し2次元離散フーリエ変換を行い,河床凹凸を波数成分に変換し,変換した波数成分を本研究で 導出される基礎方程式であるラプラス方程式の基本解に組み込むことにより,水面形の解析解を導出した. また,水理実験との比較を行い,得られた解析解の妥当性を検証した.

Key Words : Hidraulics, water surface profile, Discrete Fourier transform

1. はじめに

河川における水面形は河道の狭窄部や河床凹凸の存在 によって形状を変える.河床凹凸による影響の例として 定在波(波状跳水)が挙げられる.定在波が生じると水深 を増加させるが,特に河川水位が上昇する洪水時におい て,水面に定在波が形成された場合,堤防を越流し河川 氾濫の一因となることが懸念される.以上のことから河 床の凹凸の影響により生じる水面形の全容を把握するこ とは治水計画上重要である.

上記の水面形の全容を把握するために,著者らは浅水 流方程式について線形化した基礎方程式かつ静水圧仮定 の下導出した水面形の解析解と,線形化した基礎方程式 かつ非静水圧仮定の下導出した水面形の解析解どちらが 精度良く水面形を求めることができるか把握することを 目的とし,摩擦抵抗や渦粘性,渦拡散を考慮しない最も シンプルな場合の流れを考え,水深に比べて十分小さい 凹凸が存在する開水路流れにおいて,静水圧仮定の下, 摂動法により線形化した連続式および運動方程式を用い るが,この2次元の不等流の基礎式に対し適当な変換を 行うことでポアソン方程式の形にし,水面形の解析解を 導出した¹. この解析解は畳み込み積分の形をしている.

本研究では、3次元ポテンシャル流れかつ非静水圧仮 定の下、河床凹凸に対し2次元離散フーリエ変換を行い、 河床凹凸を波数成分に変換する.この、変換した波数成 分を河床が sin × cosの形状をしている場合の3次元ラプ ラス方程式の基本解に組み込むことにより、水面形の解 析解を導出した.また、水理実験との比較を行い、得ら



図-1 凹凸が存在する開水路流れの模式図

れた解析解の妥当性を検証した.

ć

2. 河床凹凸により生じる水面形の解析解の導出

2-1. 速度ポテンシャルを用いて導出した解析解 本研究で対象とする開水路流れは、水深に比べ微小な 凹凸が河床に存在する流れを対象とする. 模式図を図-1 に示す. ここで、3次元ポテンシャル流れを仮定した際 の連続式であるラプラス方程式と速度ポテンシャルを (1)式および(2)式に示す.

$$\frac{\partial^2 \Phi}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 \Phi}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 \Phi}{\partial z^2} = 0$$
(1)

$$\Phi_{(x,y,z)} = Ux + \phi_{(x,y,z)}$$
(2)

(2)式における $\varphi_{(xyz)}$ は河床凹凸によって生じる微小な擾乱 を示す速度ポテンシャルである.この速度ポテンシャル $\varphi_{(xyz)}$ を x, y, z で微分することにより,河床凹凸により 生じる微小な流速の各方向成分となる.また,(1)式および(2)式に示す3次元ポテンシャル流れに対する力学的境界条件は(3)式,運動学的境界条件は(4)式および(5)式である.水面をz=0とする.

$$z = 0: \qquad g\eta + \frac{1}{2} \left\{ \left(\frac{\partial \Phi}{\partial x} \right)^2 + \left(\frac{\partial \Phi}{\partial y} \right)^2 + \left(\frac{\partial \Phi}{\partial z} \right)^2 \right\} = const.$$
(3)

$$z = 0: U \frac{\partial \eta}{\partial x} = \frac{\partial \Phi}{\partial z} (4)$$

$$z = -h: \qquad \qquad U \frac{\partial Z_{b(x,y)}}{\partial x} = \frac{\partial \Phi}{\partial z} \tag{5}$$

hは等流水深[m], $\eta_{(x)}$ は凹凸によって生じる水面の変 位[m], $Z_{b(x)}$ は凹凸の高さ[m] ($h \gg Z_b$), Uは流速[ms¹], gは重力加速度[ms²], また,流れは定常とする. (5)式中 の河床凹凸の高さ $Z_{b(x)}$ を(6)式に示す. これは,任意の 凹凸の関数 $f_{(x)}$ に対して離散フーリエ変換を行い,凹凸 を波数成分に変換したものである.ここで,(7)式に示 す $F_{(a)}$ は河床凹凸のフーリエ変換データ, pは x 方向の 河床凹凸の波数, q は y 方向の河床凹凸の波数, m は x座標のメッシュ番号, n は y座標のメッシュ番号, Nは 縦,横のメッシュ数である.

$$Z_{b}(m,n) = -h + \frac{1}{N^{2}} \sum \sum F(p,q) \exp\left(\frac{2\pi i}{N}mp\right) \exp\left(\frac{2\pi i}{N}nq\right)$$
(6)

$$F(p,q) = \sum \sum f(m,n) \exp\left(-\frac{2\pi i}{N}mp\right) \exp\left(-\frac{2\pi i}{N}nq\right)$$
(7)

以上の境界条件の下で(1)式を解くと,(8)式に示す速 度ポテンシャル Φ および(9)式に示す河床凹凸により生 じる水面形の解析解がそれぞれ得られる.

$$\Phi = Ux - \frac{iU}{N^2} \sum \sum \frac{\cosh(\beta z) + (Fr^2 k^2 h/\beta) \sinh(\beta z)}{\sinh(\beta h) - (Fr^2 k^2 h/\beta) \cosh(\beta z)} kF(p,q) \exp\left(\frac{2\pi i}{N} mp\right) \exp\left(\frac{2\pi i}{N} nq\right)$$

$$\eta = -\frac{1}{N^2} \sum \sum \frac{U^2 k^2 F(p,q)}{\beta \left[\sinh(\beta h) - (Fr^2 k^2 h/\beta) \cosh(\beta z)\right]} \exp\left(\frac{2\pi i}{N} mp\right) \exp\left(\frac{2\pi i}{N} nq\right)$$
(8)
(9)

ここに、k は流下方向における河床凹凸の波数であり、 lは幅方向における河床凹凸の波数である. kおよび lを 以下(10)、(11)式に示す. また、 β は k と lにより決まる 合成波数である. β および上流側の凹凸により生じる擾 乱の影響を受けない地点におけるフルード数 Fr を以下 (12)、(13)式に示す.

$$k = 2\pi p / N \tag{10}$$

$$l = 2\pi q / N \tag{11}$$

$$\beta = \sqrt{k^2 + l^2} \tag{12}$$

$$Fr = U^2 / \sqrt{gh} \tag{13}$$

2-2. 摂動法を用いて導出した解析解

以下では静水圧仮定の下,摂動法により線形化した連続式および運動方程式を用いて,水面形の解析解を導出する.連続式を(14)式,運動方程式を(15),(16)式に示す.

$$\frac{\partial \eta}{\partial t} + \frac{\partial (uH)}{\partial x} + \frac{\partial (vH)}{\partial y} = 0$$
(14)

$$\frac{\partial u}{\partial t} + u \frac{\partial u}{\partial x} + v \frac{\partial u}{\partial y} = -g \frac{\partial \eta}{\partial x}$$
(15)

$$\frac{\partial v}{\partial t} + u \frac{\partial v}{\partial r} + v \frac{\partial v}{\partial v} = -g \frac{\partial \eta}{\partial v}$$
(16)

$$\begin{array}{cccc} ct & cx & cy & cy \\ H - h + n - 7 \end{array} \tag{10}$$

$$\Pi = n + \eta - Z_b \tag{19}$$

$$u = U + u^{\prime} , \quad v = v^{\prime}$$
 (18)

ここに、u、vは流速のx、y方向成分である.また、u、 vはそれぞれ河床凹凸により生じる微小な速度のx、y方 向成分である($U \gg u$ 、v). Hは水位である.以上の式に 関して線形化を行い、整理したものが(19)、(20)、(21)式 である.

$$\frac{\partial \eta}{\partial t} + h_0 \left(\frac{\partial u'}{\partial x} + \frac{\partial v'}{\partial y} \right) = U \left(\frac{\partial z}{\partial x} - \frac{\partial \eta}{\partial x} \right)$$
(19)

$$\frac{\partial u'}{\partial t} + U \frac{\partial u'}{\partial x} = -g \frac{\partial \eta}{\partial x}$$
(20)

$$\frac{\partial v}{\partial t} + U \frac{\partial v}{\partial x} = -g \frac{\partial \eta}{\partial y}$$
(21)

上記の,線形化を行った連続式および運動方程式を 用いて,定常流れ,静水圧近似の下,式変形を行うと (22)式になる.

$$\left(1 - Fr^{2}\right)\frac{\partial^{2}\eta}{\partial x^{2}} + \frac{\partial^{2}\eta}{\partial y^{2}} = -Fr^{2}\frac{\partial^{2}Z_{b}}{\partial x^{2}}$$
(22)

ここで, (23)式で示す元の流下方向の座標*xとFroude*数*Fr* によって決まる新たな座標系*x*₁を用いると(22)式は(24)式 となる. η₁ (*x*₁, *y*)は座標変換後の水面の変位である.

$$x_1 = x / \sqrt{1 - Fr^2}$$
 (23)

$$\frac{\partial^2 \eta_1}{\partial x_1^2} + \frac{\partial^2 \eta_1}{\partial y^2} = -Fr^2 \frac{\partial^2 Z_b}{\partial x_1^2}$$
(24)

(24)式はポアソン方程式の形をしており、境界条件は 隆起から無限遠で隆起によって生じる影響を受けない(x_1 , $y \rightarrow \infty$, $\eta_1 \rightarrow 0$)としてあるので、2次元空間に存在する隆 起による影響(応答)は、点電荷によるポテンシャルと同 じ形であると考えられる.そのため、(25)式で示す畳み 込み積分を行い座標変換後の水面形 η_1 を求める.

$$\eta_{1} = \frac{Fr^{2}}{1 - Fr^{2}} \int_{-\infty}^{\infty} \int_{\infty}^{\infty} \left\{ -\frac{1}{2\pi} \log \sqrt{(x_{1} - \xi_{1})^{2} + (y - \zeta)^{2}} \right\} \frac{\partial^{2} Z_{b}(\xi_{1}, \zeta)}{\partial \xi_{1}^{2}} d\xi_{1} d\zeta$$
(25)

ζ,ζはそれぞれxi,y軸方向に関する隆起の位置である. また,(26)式に示す関係から(25)式は(27)式となる.

$$\xi_1 = \xi / \sqrt{1 - Fr^2} \tag{26}$$

$$\eta_{(x,y)} = \frac{-Fr^2}{2\pi (1-Fr^2)^{3/2}} \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} \frac{\partial^2 Z_{b(\xi,\zeta)}}{\partial \xi^2} \log \sqrt{\frac{1}{1-Fr^2} (x-\xi)^2 + (y-\zeta)^2} d\xi d\zeta$$
(27)

3. 水理実験(検証実験)

前章で導いた水面形の解析解である(9)式および(27)式 の妥当性を検証するために、開水路実験を行った.実験 には全長 8 m,幅 60 cmで河床勾配を変えることのでき る開水路を用いた.以下(28)式に用いた河床凹凸を示す.

$$f_{(x,y)} = 2.0 \exp\left(-\frac{x^2}{300}\right) (Unitstep[y+3] - Unitstep[y-3])$$
(28)

河床凹凸は実験水路下流端から5m地点に設置し、河床 凹凸の中央、中央から左側9cmの計2測線の水深を河



床凹凸の頂点を原点として上,下流側にそれぞれ2m, 計4mの区間に対してサーボ式波高計を用いて計測した. 実験の模式図を図-2に,実験の条件を表-1にそれぞれ 示す.

4. 結果·考察

図-3 に実験により得た結果と解析によって得た結果 を示す.3次元ポテンシャル流れかつ非静水圧仮定の下 導出した解析解に着目すると,実測値より水面の変化が 大きく出ている.これに対して,摂動法(線形化)を用い て導出した解析解は実測値より水面の変化が小さく出て いる. また, 中央から左岸側 9 cm, すなわち水路側壁 に近づくにつれ、両解析解と実測値との差が大きくなる. これは実験水路の側壁に衝突した流れにより、水面の変 化が生じたと考えられる. 河床凹凸の影響によって生 じる水面の実測値、および両解析解の凹凸の位置に着目 すると、水面変化の値はそれぞれ異なるが、本研究で導 いた解析解(9)式および(27)式双方の位置は一致しており, 本研究で導いた解析解は実験時に開水路で発生させた水 面形の傾向を捉えていると考えられる. また, 実測値に 着目すると、上流から下流にかけて水深が徐々に減少し ている. これは実験水路下流端における段落ちによる影 響である.今後,河床凹凸の形状を変えて比較を行う必 要がある.

5. まとめ

1)3次元ポテンシャル流れかつ非静水圧仮定の下,河床 凹凸に対し2次元離散フーリエ変換を行い,河床凹凸を 波数成分に変換する.この,変換した波数成分を河床が sin × cosの形状をしている場合の3次元ラプラス方程式 の基本解に組み込むことにより,水面形の解析解を導出 した.

2)本研究で求めた解析解と、水路実験による実測値との 比較を行い、求めた解析解の妥当性を確認した.



6. 参考文献

1)銭潮潮,山田正:開水路断面の不均一性に起因する不 等流の水面形形成に関する基礎的研究,水利科学 No. 336, 65-99, 2014.

2)諸岡雅樹,山田正:開水路床に存在する単一隆起の影響によって生じる水面形に関する研究,土木学会第71回年次学術講演会,II-090,2016.

3)山田正,日比野忠史,中津川誠:流域スケールの風の 場の計算法に関する研究,土木学会論文集 No. 503/II-29, pp. 49-58, 1994. 11