

## 砂の圧密とせん断変形の連成挙動の表現

八戸工業大学土木工学科 飛田 善雄

1.はじめに 砂の圧密とせん断変形が互いに影響を及ぼし合う、いわゆる連成挙動を明確に認識する事は、例えは、(1)過反復のくり返してせん断変形挙動に与える影響、(2)地震時に液状化生じた砂地盤の沈下特性を考慮する上で重要である。ここでは、0.8実験による連成挙動の一端を簡単に紹介した後、どの時にすればこの連成挙動を構成モデルの中に取り入れるべきかについて考察する。

2.連成挙動の例 図1は、供試体が大きさでせん断変形を受けた後、等方圧縮時の体積変化挙動が、どのように変化するかを示す実験データである。供試体のどの方向に最大圧縮荷重が作用したかでその後の変形挙動が異なる。すなはち、側方に最大圧縮荷重を与えた伸長(Extension)試験では、軸ひずみのみでやすくなり、側方ひずみは発生しない。圧縮(Compression)試験では、最大圧縮荷重が、軸方向に作用するので、軸ひずみは発生しない。この様に、大きさでせん断変形は、圧縮挙動に大きな影響を与える事になる。図2は、圧密荷重  $P = 4.0 \text{ kg/cm}^2$ まで、等方圧縮、等方圧縮( $D_r / D_f = 2.0$ )した後、徐荷し、 $\beta = 1.0 (\text{kg}/\text{cm}^2)$ にしてせん断したものである。明らかな如く、せん断変形は過圧密圧  $K$  依存する事である。(図1と図2の実験結果は加藤(1)による。)

### 3.圧密とせん断の連成挙動の表現

従来、砂の構成モデルは、せん断挙動を表現する事が主にならなかった。砂のせん断変形挙動をシミュレーションする最も簡便な構成モデルは、非開連続構造を用いて、限界条件をモール、ワーロン型の拘束圧  $K$ 、比例可逆タイプと用いたものである。いま、このモデルによる増分形式の構成モデルを次に挙げ表現する。

$$d\epsilon_{ij} = d\epsilon_{ij}^e + d\epsilon_{ij}^p = \left\{ C_{ij}^e k_e + \frac{1}{K} \frac{\partial \Psi}{\partial \sigma_{ij}} \frac{\partial f}{\partial \epsilon_{ij}} \right\} d\sigma_{ij} \quad (1)$$

ここで添字の  $e$  と  $p$  は弾性、塑性を示す。  $f$  は塑性ボテンシャルであり、  $\Psi$  は限界条件である。

以下、簡単にためて、静的な単純応力経路を主として対象にして話を進める。(1)により、せん断変形挙動は、可逆的、精度良く表現できるが、圧密時の変形挙動を表現する事は、全くできない。そこで、圧縮に対しても、(1)と類似の関係を求める事とする。(1)と区別するため、 $C$  という添字を用いる。

$$d\epsilon_{ij} = d\epsilon_{ij}^e + d\epsilon_{ij}^p = \left\{ C_{ij}^e k_e(c) + \frac{1}{K} \frac{\partial \Psi}{\partial \sigma_{ij}} \frac{\partial f}{\partial \epsilon_{ij}} \right\} d\sigma_{ij} \quad (2)$$

これは圧密時の変形挙動を表現する塑性ボテンシャルであり、中性点時の限界条件である。もし、圧密とせん断変形が独立して、連成挙動がないものとすれば、(1)と(2)はそれ各自独立に定式化され、その和で求めれば正確である。しかし、変形挙動と、圧密とせん断が混在する応力経路でも、近似する事ができるようところである。

Volumetric Strain (%)

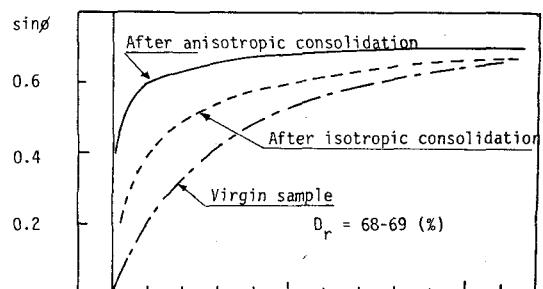
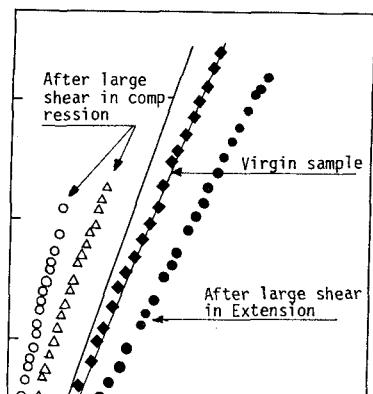


Fig.2 Effect of isotropic stress change on the following shear behavior (Figs.1&2 are due to Kato(1985))

2. で示した様に、反対で人間変形拳脚は明るいに至るに影響を及ぼすのであるから、独立して成り立つだけでは、充分ではない。この詳しき拳脚が走らるる要の原因は、変形に伴う筋肉の内部構造の変化によるものである。因1の例と、構造変化の観察から説明すると、大まかに圧縮せん断を受けた結果では、最も圧縮応力が軸方向に作用するため、軸方向に多数の接着部を有し、側方方向に接着の少い構造となり、いる。隣接時にこの異方的構造の一部は消滅するが、一方が形成する所の外、最も量的の構造は残る事になる。このため、既に軸方向には充分な構造が充満しており、穿孔が容易に発生するには、この方向での接着の増加が必要となるので、小さく、側方方向は、接着部を多くして、接着数を増加させていたために、大まかに構造変化を必要として、ひずみが大きくなる。この様なメカニズムは忠実に、構造モデルの中に取り入れる一般的理論となる。例は、別々機会（黒田・柳澤(2)(1986)）で述べた、ここでは、現象論的観察から、表現について考る。

ここでは、話した單調な応力経路(くり返し荷重、主応力の回転を含まない、いわゆる比例負荷、応力経路)に限るとしているので、等方硬化理論を用いる事ができる。この時のせん断変形挙動を模式化するパラメータを、偏差ひずみ  $\epsilon_{ij}^P = (\varepsilon_{ij}^P - \frac{1}{3}\delta_{ij}\varepsilon_{kk}^P)\delta_{ij}$ ,  $\delta_{ij} = 1$  ( $i=j$ )  $\delta_{ij} = 0$  ( $i \neq j$ ) と2次、不変量  $J_{2E}^P$  と定義する。又、等方正密時<sup>a</sup>の基本パラメータとして、 $V_c^P = \text{tr}(\varepsilon_{ij}^P) = \varepsilon_{kk}^P$  と定義する。もし、墨守的変形特徴がこの程、重要ではなく、発生するひずみの大きさが問題であれば、(1)と(2)の隣接条件、 $f_1 \in \Phi$ (独立変数は、 $f_1 \in J_{2E}^P$  のみ)と仮定せざり、 $\Phi \in V_c^P$  かつ  $\Phi$  の関数である。) 加え、両方共、 $J_{2E}^P$  と  $V_c^P$  が依存する持続時間可ければ良い。

$$f = \hat{f}(J_{2\varepsilon}^{\prime p}, V_{\varepsilon}^p) \quad , \quad \phi = \hat{\phi}(J_{2\varepsilon}^{p}, V_{\varepsilon}^p) \quad (3)$$

例へば、過度密閉によつて、せん断変形率の弾性の領域が拡大するといふ事は、反密閉により生ずるほどにより、弾性的領域が縮まるという場合に定式化でき。又、大きなせん断を受けて後流体、等方圧縮時、変形率は、中間に生ずる引張りが等方圧縮に影響を与し、過度の等方圧縮によるひずみ硬化(弾性領域)が消失してしまうと假定すれば、大きな伸長圧縮を表現できよう。

しきしなべら、(3)により限界条件を定式化しただけでは、転方向のみで発生していくといふを捉え方に依存する変形挙動を表現する事はできない。この様な方向に依存する変形挙動も表現しようとすれば、塑性オランシャルも丘空セルの変形挙動の両方の内部変数を含む形で定式化する事が必要になり、そし定式化は少々複雑なものとなる。もし 実験事実、忠実のフォローを考慮のであれば、(1)及び(2)共、内部変数としてテンソル量を含み、いかゆる弾塑性硬化理論に基づく定式化が必要となる。

## 4. あとがき

見退されかねない不変とせん断変形拳節の連成拳節について、実験による紹介を行った後、この連成拳節との接觸マッシュ、構造モデルの中に取り入れた事でモードによって簡単に述べた。要求される構造モデルの精度をもよろづべ、その定式化は可なり複雑なものである。図1及び図2に示す実験結果を表現するだけでも、通常の塑性体として式化に大幅に手を加えなければならぬ。この群の複雑な変形拳節は、変形時のみ、内部構造変化に基因すると考へうるので、構造変化に際して内部変数を導入して定式化した方が、むしろ定式化は簡単かもしれない。又、その方で、一般応力状態への取扱いも容易になるものと考える事ができる。

攝道変化も非可逆的変形したものと不完全化(飛田・柳澤(2))によれば、図1、図2に示す実験結果をすく事ができるばかりではなく、大人の歩くり返し動作時の変形拳脚も比較的精度良く表現できる。

以上の事より、筋の反応の変形の連続運動を表現するにあたっては、弹性性体の構造を考慮するよりも、構造変化の忠実な初期一定式化の方法、合理的であると信じる。

## 5. 参考文献

- (1) 加藤靖(1985)「種々の応力経路下における変形挙動に関する実験とその考察」、昭和59年度土木学会卒業論文  
(2) 飛田・柳澤(1986)「3D 持り粒粒体の微視的変形挙動と巨視的挙動について」、土質工学研究委員会(札幌)