

回転慣性およびせん断変形を考慮した正規関数系とそれらの直交関係

神戸工業大学 正田 龍山 和男

1. はじめに

回転慣性およびせん断変形を考慮した正規関数系とそれらの直交関係を、単一部材の場合について論じる。

2. 正規関数系

回転慣性およびせん断変形を考慮した場合の連立偏微分方程式は、よく知られているように、次のようである。

$$\frac{\partial}{\partial z} \left\{ R \left(\frac{\partial y}{\partial z} - \frac{\partial y_b}{\partial z} \right) \right\} = \rho A \frac{\partial^2 y}{\partial t^2} \quad (1)$$

$$\frac{\partial}{\partial z} (EI \frac{\partial^2 y_b}{\partial z^2}) + R \left(\frac{\partial y}{\partial z} - \frac{\partial y_b}{\partial z} \right) = \rho I \frac{\partial^3 y_b}{\partial z \partial t^2} \quad (2)$$

ここで y : 全たわみ, y_b : 曲げモーメントによるたわみ, z : 軸方向座標
 $R = R'GA$, R' : 断面形状に依存する係数, G : 横弾性率, A : 断面積, ρ : 密度
 E : ヤング率, I : 断面二次モーメント, t : 時間座標

今、 $y(z,t) = Y(z) \exp(ispt)$, $y_b(z,t) = Y_b(z) \exp(ispt)$, $\theta = \frac{\partial y_b}{\partial z}$ とおき、式(1), (2)を Y と θ とで表わすと、等断面の場合には

$$R(Y'' - \theta') + \rho A p^2 Y = 0 \quad (3)$$

$$EI \theta'' + R(Y' - \theta) + \rho I p^2 \theta = 0 \quad (4)$$

ここで、 p : 円振動数, ダブシュ「ノ」は z に関する微分を意味する。

式(3), (4)から Y または θ を消去すれば、 Y と θ とは共に次の微分方程式を満足する。

$$F'''' + (d+1)\delta^2 (\delta L/H)^2 F'' + \delta^4 \{ d(\delta L/H)^4 - 1 \} F = 0 \quad (5)$$

ここで、 $d = E/RG$, $R = \sqrt{IA}$, $\delta^4 = \rho A p^2 / EI$, $H = L/R$, L : 部材長, $F = Y$ または θ

Y と θ とは、式(3), (4)の結果おこるから、式(5)の解は

i) $d(\delta L/H)^4 - 1 < 0$ の場合

$$\left. \begin{aligned} Y &= C_1 \sin az + C_2 \cos az + C_3 \sinh bz + C_4 \cosh bz \\ \theta &= C_1 f \cos az - C_2 f \sin az + C_3 g \cosh bz + C_4 g \sinh bz \end{aligned} \right\} \quad (6)$$

$$\left. \begin{aligned} a &= \sqrt{\{(d+1)(\delta L/H)^2 + \sqrt{(d+1)^2 (\delta L/H)^4 + 4}\}}/2, \quad b = \sqrt{\{(d+1)(\delta L/H)^2 + \sqrt{(d+1)^2 (\delta L/H)^4 + 4}\}}/2 \\ f &= a - d\delta^2 (\delta L/H)^2/a, \quad g = b + d\delta^2 (\delta L/H)^2/b \\ C_1 \sim C_4 &: \text{定数} \end{aligned} \right\} \quad (7)$$

ii) $d(\delta L/H)^4 - 1 > 0$ の場合

$$\left. \begin{aligned} Y &= C_5 \sin az + C_6 \cos az + C_7 \sin bz + C_8 \cos bz \\ \theta &= C_5 f \cos az - C_6 f \sin az + C_7 g \cosh bz - C_8 g \sinh bz \end{aligned} \right\} \quad (8)$$

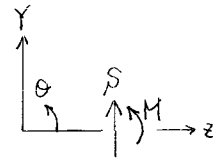
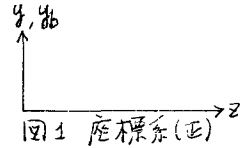


図2 断面力 (正)

$$\therefore b' = \delta \sqrt{\{(\alpha H)(\delta H)^2 - \sqrt{(\alpha-1)^2(\delta H)^4 + 4}\}/2}, \quad q' = b' - \delta \delta^2(\delta H)^2/b' \quad (9)$$

C5~C8: 定数

3. 直交関係

ラグランジュの方程式に於ける運動エネルギーおよびひずみエネルギーに相当する項をそれぞれ b_{rs} , k_{rs} とする

$$\left. \begin{aligned} b_{rs} &= \int_0^L \{AY_r Y_s dz + \int_0^L \{I\Theta_r \Theta_s dz \\ k_{rs} &= \int_0^L \{EI\Theta_r' \Theta_s' dz + \int_0^L \{k(Y_r' - \Theta_r)(Y_s' - \Theta_s) dz \} \end{aligned} \right\} \quad (10)$$

ここで、 r, s はモード番号である。

式(10)の b_{rs} , k_{rs} を評価するため、式(3), (4)より

$$p_r^2(PAY_r) = -k(Y_r' - \Theta_r'), \quad p_r^2(P\Theta_r) = -EI\Theta_r'' - k(Y_r' - \Theta_r') \quad (11)$$

式(11)の第1式に Y_s を、第2式に Θ_s をかけ、和をとると

$$p_r^2(PAY_s + P\Theta_r \Theta_s) = -EI\Theta_r'' \Theta_s - k(Y_r' - \Theta_r') Y_s - k(Y_r' - \Theta_r') \Theta_s \quad (12)$$

式(12)を0から L まで積分する。右辺は部分積分を行う。

$$p_r^2 \int_0^L (PAY_r Y_s + P\Theta_r \Theta_s) dz = [-M_r \Theta_s - p_r Y_s]_0^L + k_{rs} \quad (13)$$

ここで、 $p_r = k(Y_r' - \Theta_r')$: せん断力, $M_r = EI\Theta_r'$: 曲げモーメント

同様に、式(3), (4)より

$$p_s^2 \int_0^L (PAY_r Y_r + P\Theta_r \Theta_r) dz = [-M_s \Theta_r - p_s Y_r]_0^L + k_{rs} \quad (14)$$

式(13), (14)の右辺の第1項はどのような境界条件のもとでも常にゼロとなり、右辺の値は共に k_{rs} となるから、差をとれば

$$(p_r^2 - p_s^2) \int_0^L (PAY_r Y_s + P\Theta_r \Theta_s) dz = 0 \quad \text{即ち} \quad (p_r^2 - p_s^2) b_{rs} = 0 \quad (15)$$

従って、 $r \neq s$ なら $b_{rs} = 0$ となる。 $b_{rs} = 0$ ($r \neq s$) なら、式(13) または (14) より $k_{rs} = 0$

故に、 $r \neq s$ なら $b_{rs} = 0$ かつ $k_{rs} = 0$ となり、直交関係が成立立つ。

4. おわりに

互いに独立でない Y と Θ との間の直交関係が成立し、正規化数系を与える。 Y または Θ の一方は直交関係が成立しないことに注意する必要がある。また、細長比 H を無限大にすれば曲げ応答の場合に帰着する。従って、曲げ応答の場合は、細長比が無限大のときの解であるといえる。

参考文献

- 1) チェモシエンコ: 工業振動学
- 2) Y.C. ファン: 固体の力学/理論