論文 損傷抑制を目的とした固定クロッシング 乗移り部の形状開発

高橋 浩市朗¹・渡邉 真一¹・米原 善秀¹・道辻 洋平²・桑名 和希² ・瀧川 光伸³・久保 奈帆美⁴・牧野 哲也⁵

¹正会員 東京地下鉄株式会社 工務部 (〒110-8614 東京都台東区東上野 3-19-6) E-mail: k.takahashi.c3c@tokyometro.jp

²非会員 茨城大学 工学部機械システム工学科 (〒316-8511 茨城県日立市成沢町 4-12-1) E-mail: yohei.michitsuji.031@vc.ibaraki.ac.jp

³正会員 株式会社日本線路技術 エンジニアリング事業部 (〒120-0026 東京都足立区千住旭町 42-3) E-mail: m-takikawa@kk-nsg.co.jp

⁴正会員 日鉄レールウェイテクノス株式会社 鉄道評価試験部(〒554-0024大阪市此花区島屋 5-1-109) E-mail: kubo-naomi@nsrt.nipponsteel.com

⁵非会員 株式会社大同キャスティングス 生産本部 (〒455-0022 名古屋市港区竜宮町 10) E-mail: MAKINO@d-cast.jp

車輪がクロッシングを通過する際、ノーズレールとウイングレール間に軌間線欠線部が存在するため 衝撃荷重が発生する.著者らが東京地下鉄線内に敷設されたクロッシングを調査した結果、塑性変形に よるレール頭頂面の落込みが複数のクロッシングで確認された.クロッシング通過時に発生する繰返し 衝撃荷重は、レール頭頂面に顕著な落込みを引き起こす場合があることから、き裂発生要因の1つであ ると推察された.

以前より,軌間線欠線部で発生する衝撃荷重の緩和手法として,クロッシング二段勾配形状の有効性 は確認できている.しかし,東京地下鉄では相互直通運転の実施により車輪踏面の統一が難しく,複数 の車輪踏面に対応した形状が求められる.そこで本研究では,複数の車輪踏面に対応したクロッシング 乗移り部の形状を考案し,衝撃抑制効果を検証した.

Key Words: rigid crossing, plastic deformation, impact control, vehicle dynamic simulation, vibration analysis

1. はじめに

クロッシングは、車輪フランジが他のレールを横断す る個所に設置される.車輪フランジがレールを横断する には、フランジウェイを確保する必要がある¹⁾が、その ためにノーズレールとウイングレール間に軌間線欠線部 を設けており、通過時に大きな衝撃荷重が発生する.ク ロッシング通過時に発生する繰返し衝撃荷重は、レール 頭頂面に顕著な落込みを引き起こす場合があることか ら、き裂発生要因の1つであると推察された.

著者らが東京地下鉄線内に敷設されたクロッシングを 調査した結果,塑性変形によるレール頭頂面の落込み

(図-1)が複数のクロッシングで確認された.過去には、営業線に敷設されたクロッシングにおいて、き裂の

発生に至るケースが確認されており、再発防止に向けた 取組みを進めている.

以前より,軌間線欠線部で発生する衝撃荷重の緩和手 法として,クロッシング二段勾配形状の有効性²³は確 認できている.しかし,東京地下鉄では相互直通運転の



図-1 レール頭頂面の塑性変形

実施により車輪踏面の統一が難しく、複数の車輪踏面に 対応した形状が求められる.そこで本研究では、複数の 車輪踏面に対応したクロッシング乗移り部の形状を考案 し、衝撃抑制効果を検証したので報告する.

2. 乗移り部形状の考案

(1) 対象クロッシングと車輪踏面形状

type1 踏面と type2 踏面の 2 種類の車輪踏面形状を有す る路線を対象に,10 # 固定クロッシングにおける乗移り 部の断面形状を検討した.type1,2 踏面の形状比較結果を 図-2 に示す.

(2) コンセプト

当該路線における typel 踏面を有する車両の通過頻度 は、全車両の通過頻度の約9割を占める. そのため、ま ずは typel 踏面に対応した二段勾配を設定し、次に type2 踏面と二段勾配の乗移り点における干渉を緩和するため、 レール長手方向の勾配を設定する(以下、3次元二段勾 配クロッシング).

(3) 3次元二段勾配形状

二段勾配として、ノーズレールとウイングレール頭頂 面 GC 側に 1/24、ウイングレール頭頂面 FC 側に 1/12.2 の 勾配を取り付けた.レール長手方向には、1/62.5 の勾配 を 50N (ノーズレールの頭部幅が 50mm の箇所を示す. 同様に、ノーズレールの頭部幅が 40mm、30mm の箇所 をそれぞれ 40N、30N と記載する.) ~30N 位置に設定 した.

(4) 設計思想

a) 二段勾配の設定

二段勾配の取付け方法を2stepに分けて以下に示す.

Step1 では、二段勾配における上段の勾配設定を行う. 単一勾配クロッシングを走行時、type1 踏面を有する車 両は、30N~20N間での乗移りが確認されている⁴. 乗移 りの開始点が 30N 位置であることから、30N 位置でウイ ングレールに接触している type1 踏面に最適な勾配を設 定することで、円滑な乗移りが期待できる.以上より、



図-2 type1, 2踏面の形状比較

上段の勾配を 1/12.2 と設定した.

Step2 では、二段勾配における下段の勾配設定を行う. type1 踏面を有する車両が乗移りを開始する 30N 位置で、 車輪踏面とノーズレールの密着性良好な勾配を求めた. その結果、下段の勾配を 1/24 と設定した際に車輪踏面と ノーズレールの隙間が 0.0067mm と小さく、密着性良好 な状態であることが確認できた⁵.

b) 二段勾配の効果

単一勾配(1/20)及び二段勾配(1/12.2-1/24)クロッシングと type1 踏面の接触解析結果を図-3 に示す. 二段勾配化により車輪踏面とウイングレールの隙間は,全接触解析位置において減少していることから,乗移り時の衝撃抑制が期待できる.また,10N, Cr 交点位置においては一点接触から23mm間の面接触へと変化しており,接触面圧の低下が期待できる.

c) type2 踏面のウイングレール干渉

二段勾配(1/12.2-1/24) クロッシングと type2 踏面との 接触解析結果を図-4 に示す.図-4 より,40N 位置におい て type2 踏面とウイングレールが 1.6mm 干渉することが 明らかとなった.これは,作図上ノーズで接触している ことを前提としているため生じる干渉ではあるが,背向 走行時 45N~40N 間での乗移りの際に,ウイングレール は車輪から大きな衝撃を受けると考えられる.また,乗



図-3 typel 踏面の接触解析結果



図-4 type2踏面の接触解析結果

移り点での衝撃は、図-2 に示すように type2 踏面が、 typel 踏面に比べ最大 1.49mm 低い形状となっているため、 背向走行時ウイングレール後端で乗り移ることに起因す ると考えられる.

d) 縦勾配の設定

type2 踏面とウイングレールの乗移り点で生じる干渉 を防ぐため、ウイングレール後端から前端に向けて長手 方向に上り勾配を取り付けた(以下,3次元二段勾配ク ロッシング).図-5 に上り勾配取付け範囲を示す.3次 元二段勾配クロッシングにおける勾配取付け方法を以下 に示す.2章4節a項で説明した step1,2に加え,長手方 向の上り勾配を取り付けるため step3を加えることで3次 元二段勾配クロッシングの形状検討を行った.2章4節 c項で述べた通り、背向走行時40N位置において車輪と ウイングレールが1.6mm干渉している.この干渉抑制を 目的に、40N~30Nの100mm間で1.6mmの高低差を設け るため、長手方向に1/62.5の勾配を50N~30N位置に設 定した.

e) 縦勾配の効果

3次元二段勾配クロッシングとtypel,2踏面の接触解 析を行った.上り勾配が取り付けられている45N,40N, 35Nに着目した接触解析の結果を図-6に示す.図中の点 線で描かれたクロッシングは二段勾配形状を,実線で描 かれたクロッシングは3次元二段勾配形状を表している. type2踏面の接触解析の結果から,車輪踏面とウイング レールが干渉することなく乗り移っていることを確認で





図-6 3次元二段勾配における type1, 2踏面の接触解析結果 きた. なお、3次元二段勾配クロッシングと type1 踏面と の隙間は大きくなるが、次章の車両走行シミュレーショ ンにて、乗移りには影響を及ぼしていないことを確認し ている.

3. 車両走行シミュレーション

(1) 解析モデルの概要

マルチボディダイナミクス (MBD)シミュレーションを 利用し,3次元二段勾配クロッシングの評価を実施した. 本研究では,MBD 解析ソフトである SIMPACK を使用した.

(2) クロッシングのモデル化

解析にあたり、SIMPACK 上にクロッシングモデルを 作成した.モデル化の対象となる3次元二段勾配クロッ シングは、断面方向だけでなくレール長手方向にも形状 が変化することから、0.01m 間隔でレール断面を作成し た.なお、断面形状の作成には、CAD 設計ソフトウェ アである SOLIDWORKS を使用した.作成した断面を SIMPACK上で0.01mおきに配置し、隣り合う断面形状を 線形補完することで、クロッシングのモデル化(図-7)



図-7 クロッシングのモデル化

を実施した.主レール及びガードレール形状に関しても、 同様の手法でモデル化を実施した.

(3) 鉄道車両のモデル化

車両諸元を表-1に示す.車両は、1車体、2台車、4輪 軸から構成される一車両モデルとした.なお、モデルに 使用した台車は、ボルスタ台車である.作成した鉄道車 両モデル例及び車輪踏面形状をそれぞれ図-8、図-9に示 す.

(4) 解析条件

解析条件を表-2に示す.走行ルートは,走行頻度の高 い基準線側を対象とした.輪踏面形状及び走行方向をパ ラメータとし,単一勾配(以下、改良前)及び3次元二 段勾配(以下、改良後)クロッシング形状に対して解析 を実施するため,解析条件は計8通りとなる.

表-1 車両諸元

車体質量[kg]	15845
台車枠質量[kg]	1298
輪軸質量[kg]	869
ボルスタ質量[kg]	672
台車間距離[m]	13.8
固定軸距[m]	2.3
車体重心高さ[m]	1.986
台車枠重心高さ[m]	0.56
車輪踏面形状	type1 踏面, type2 踏面



図-9 車輪踏面形状のモデル

走行速度		5 [m/s]	
摩擦係数		0.4	
解析ステップ		2500 Hz	
走行ルート	基準線側		
車輪踏面形状	typel 踏面	type2踏面	
走行方向	対向	背向	
クロッシング形状	改良前	改良後	

(5) 評価指標

評価指標は、輪重、軸箱振動加速度及び面圧とした. 輪重とは、1 つの車輪がレール面に対して垂直に及ぼす 力のことである.本論文では P [kN]と表し、最大輪重を Pmx [kN]とする.軸箱振動加速度とは、軸箱の上下方向 振動加速度のことである.本論文では、Z [m/s²]と表し、 絶対値の最大値を Zmx [m/s²]とする.本研究で扱う面圧 は、Hertz の弾性接触理論 %に基づき、接触領域が楕円で あると仮定し、接触領域内の最大面圧を Nmx [GPa]とす る.

(6) 解析結果

a) 輪重

対向走行時における typel, 2 踏面の輪重変動を, それ ぞれ図-10,図-11 に示す.また,背向走行時における





type1,2 踏面の輪重変動を、それぞれ図-12,図-13 に示 す.対向・背向走行時共に、両踏面で改良による輪重変 動抑制効果を確認することができた。特に、type2 踏面 の輪重変動抑制効果は、対向・背向共に非常に大きい. これは、形状検討時の長手方向の勾配取付けによる効果 であると考えられる.

b) 軸箱振動加速度

対向走行時における type1,2踏面の軸箱振動加速度を, それぞれ図-14,図-15 に示す.また,背向走行時におけ る type 1,2踏面の軸箱振動加速度を,それぞれ図-16, 図-17 に示す.背向・対向走行時共に,両踏面で改良に より軸箱振動加速度の発生を抑制することができた.





c) 面圧

対向走行時における改良前後の type 1, 2踏面の面圧カ ラーマップを図-18 に示す. type 1 踏面のウイングレール 部に着目すると,接触面積の大幅な増加により、接触面 圧を軽減することができた.一方,ノーズレール部では, 乗移り開始位置がノーズレール先端側に移動したことで, 接触面圧が増加した.続いて type 2 踏面のウイングレー ル部に着目すると,ノーズレールへの乗移り開始位置が 変化したことで接触面圧の軽減に成功した.

背向走行時における改良前後のtype1,2踏面の面圧カ ラーマップを図-19に示す.type1踏面のウイングレール





部に着目すると,接触面積の大幅な増により、接触面圧 を軽減することができた.一方,ノーズレール部では, 乗移り開始位置がノーズレール先端側に移動したことで, 接触面圧が増加した.続いて type 2 踏面のウイングレー ル部に着目すると,ウイングレールへの乗移り開始位置 が変化したことで接触面圧の軽減に成功した.一方, ノーズレール部では二点接触から一点接触になることで, 面圧は増加した.

4. 営業線における追跡調査

(1) 追跡調査概要

車両走行シミュレーションにより,改良形状の有効 性を確認できたことから,営業線での追跡調査を実施し た.改良前後の新品クロッシングを本線に敷設し,1年 間の継続的な調査により,改良形状の経時的な有効性評 価を実施した.調査箇所の概要を表-3に示す.

(2) 材料調査

a) 材料調査概要

材料調査として、摩耗量測定及び照り面幅測定を①~ ⑦断面(図-20)で実施した.なお、長手方向に 100mm 間隔での測定を実施した.

	改良前	改良後	
年間通過トン数	30,760,179 t	29,173,644 t	
レール種別	50kg レール		
走行速度	40~55km/h		
クロッシング材質	マンガン製		
まくらぎ種別	合成		
道床種別	コンクリート		
締結方式	タイプレート		
番数・形状	10番・片開き		

表-3 調查箇所概要



b) 摩耗量

敷設 12 か月後における改良前後のクロッシングの摩 耗量を調査した. 摩耗量の測定には、レール断面測定器 CALIPRI を使用した. 改良前後での摩耗差は最大でも 1mm 程度と非常に小さく、顕著な差は表れなかった. 耐摩耗性の評価を定量的に行うためには、より長期での 調査を実施する必要があると言える.

c) 照り面幅

対向及び背向走行時におけるウイングレールの照り面 幅測定結果を、それぞれ図-21、図-22 に示す.改良前と 比較して改良後の方が、10mm 程度照り面幅が増加して いることから、接触箇所の分散による損傷及び摩耗の抑 制が期待できる.

(3) 振動加速度測定

a) 測定概要⁷⁾

営業線敷設後の改良前後のクロッシングに対して、振動加速度測定を実施した.振動加速度計の取付け位置は、 乗移りが想定される箇所に最も近いまくらぎ間中央のク ロッシング底部(図-20)とした.

b) 測定データ解析結果

測定データから乗移りに起因する振動のみを抽出し, 乗移り時の振動加速度最大値を対象とした. さらに,車 両や走行条件のばらつきを考慮し,頻度分布及び最頻値 で比較した. なお,対象のデータ総数は,それぞれの条 件(車輪踏面及び進行方向)に付き400件(10編成,10 車両,4軸)である. 対向及び背向走行時の振動加速度 最大値の頻度分布をそれぞれ図-23,図-24に示す. 縦軸



は度数、横軸は振動加速度最大値を表しており,階級の 幅は 20 に設定した.振動加速度最大値の負符号は鉛直 上向き方向の振動加速度を表している.

対向走行における type1 踏面の解析結果に着目すると, いずれの期間も改良後の方が振動加速度最大値の最頻値 は同等もしくは小さく,改良による振動抑制効果を確認 することができた.対向走行における type 2 踏面の振動 加速度最大値の最頻値は,敷設直後は改良後の方が大き



いものの,時間の経過に従い改良前の値が大きくなって おり,12か月後には改良前後の差が小さくなる.また, type2踏面を有する列車の通過本数は,全体に占める割 合のうち1割程度となっており,type2踏面における対 向走行時の振動の増加が,クロッシングの損傷に与える 影響は小さいと言える.

続いて、背向走行における type 1,2踏面の解析結果に 着目する.いずれの期間も改良後の方が振動加速度最大 値の最頻値が小さく、改良による振動抑制効果を確認す ることができた.

5. おわりに

固定クロッシングの損傷抑制を目的に,乗移り部の形 状改良を実施し,以下の結果を得た.

・2 種類の車輪踏面形状に対応したクロッシング乗移り 部の形状改良を実施した.

・改良形状の効果を確認するため、車両走行シミュレー ションを実施した結果、乗移り時に伴う衝撃の発生を抑 制できることが確認された.また、乗移り時におけるウ イングレール部の面圧に関して、大きな抑制効果を確認 できた一方で、一部条件ではノーズレール部の面圧増加 が確認された.

・改良形状を試験敷設し,追跡調査を実施した結果,一 部条件を除き,乗移り時の振動を抑制できることが確認 された.

本研究では、10#固定クロッシングを対象に追跡調査 を実施し、乗移り時に発生する振動加速度データを解析 することで,改良形状の振動抑制効果について,概ね良 好な結果を得ることができた.3次元二段勾配形状の設 計手法は他番数でも同様であり,他番数においても同様 の結果が期待できる.一方,敷設 12か月後における改 良前後での摩耗差は最大でも 1mm 程度と非常に小さく 耐摩耗性の評価を定量的に行うためには,より長期での 調査を実施する必要があることから,今後も継続して追 跡調査を実施する.

参考文献

- 佐藤泰生:分岐器の構造と保守-増補改訂版-, pp.117,日本鉄道施設協会,2018.
- 原幸一郎:車輪踏面を考慮したクロッシングの開発, 新線路, Vol.67, No.9, pp.15-18, 2013.
- 3) 森健矢:二段勾配クロッシングの保守・管理に関す る取組み,新線路, Vol.71, No.3, pp.18-21, 2017.
- 4) 髙橋浩市朗,米原善秀,渡邉真一,道辻洋平,小山 寿明,牧野哲也:3次元二段勾配クロッシングの導 入に伴う形状検討と走行シミュレーションによる評 価,第26回鉄道技術連合シンポジウム講演論文集, pp.106-109,2019.
- Yoshihide Yonehara, Itsuro Arai, Takaaki Fujioka, Yohei Michitsuji, Toshiaki Koyama, : The research on the new profile of crossing optimized for different type of sheel shapes, *Railway Engeneering 2019*.
- 6) 保線工学編集委員会:保線工学<上>, pp.138-141, 2016.
- 7) 塩田勝利,清水紗希,及川裕也:マンガンクロッシングの振動加速度による損傷状態の検知に関する基礎検討,土木学会第72回年次学術講演会,VI-439,2017.

(Received April 2, 2021) (Accepted June 4, 2021)

DEVELOPMENT OF THE SHAPE OF THE RIGID CROSSING TRANSFER PART FOR THE PURPOSE OF SUPPRESSING DAMAGE

Koichiro TAKAHASHI, Sinichi WATANABE, Yoshihide YONEHARA, Yohei MICHITSUJI, Kazuki KUWANA, Mitsunobu TAKIKAWA, Naomi KUBO and Tetsuya MAKINO

When the wheel passes through the crossing, an impact load is generated because there is a gap in gauge line between the nose rail and the wing rail. As a result of investigating the crossings laid in the Tokyo Metro Co.,Ltd. subway line, the authors confirmed that the top surface of the rail was depressed due to plastic deformation in some crossings. The repeated impact load generated when passing through the crossing may cause a remarkable drop on the top surface of the rail, so it was presumed to be one of the causes of cracks

The effectiveness of the crossing two-step gradient shape has been confirmed as a method of mitigating the impact load generated by a gap in gauge line. Although the shape corresponding to the wheel tread is required, it is difficult to unify the wheel treads due to mutual direct operation. Therefore, in this study, we devised the shape of the crossing transfer part corresponding to multiple wheel treads and verified the impact suppression effect of the devised shape.