試作した風向変動風洞の特性と検討

Characteristics of fluctuating wind direction tunnel manufactured on trial

木村吉郎*, 才木孝裕**, 中島紘志**, 加藤九州男***, 久保喜延**** Kichiro Kimura, Takahiro Saiki, Koji Nakashima, Kusuo Kato, Yoshinobu Kubo

* Ph.D.,九州工業大学大学院准教授,工学研究院建設社会工学研究系(〒804-8550北九州市戸畑区仙水町 1-1)

**九州工業大学大学院工学府建設社会工学専攻(〒804-8550 北九州市戸畑区仙水町1-1)
***九州工業大学大学院助教,工学研究院建設社会工学研究系(〒804-8550 北九州市戸畑区仙水町1-1)
****工博,九州工業大学大学院教授,工学研究院建設社会工学研究系(〒804-8550 北九州市戸畑区仙水町1-1)

The possibility of reproducing the wind direction fluctuation is studied by a new type wind tunnel, which is called as a fluctuating wind direction tunnel (FWDT). The FWDT consists of eight inflow and eight outflow wind ducts with shutters, which are radiately located around the test section. By opening only one or two sets of inflow and outflow ducts, wind blows in that direction. Now this FWDT is installed with 10 shutters that can be controlled by a computer, and 90 degree wind direction change can be made at most. Wind characteristics in FWDT and the best shutter opening and closing timing with smaller wind speed fluctuations during the wind direction change were studied. Better shutter timings were found to be that with the simultaneous closing and opening of the inflow ducts of the pre- and post- wind direction change.

Key Words: Fluctuating Wind Direction Tunnel, Natural wind, Wind Tunnel Test, Shutter キーワード: 風向変動風洞, 自然風, 風洞実験, シャッター

1. はじめに

自然風は風向変動を伴うものであるが、風向変動については、再現する実験手法の開発が試みられた例はある ¹⁾ものの、確立した手法は存在していない.また、この 風向変動という非定常な現象が構造物に及ぼす影響に ついては、これまでの研究も少なく不明な点が多い.

自然風の風向変動は、構造物に作用する局所的な風圧 特性に影響²⁾したり、工場等の排ガス拡散の問題におい て、下流地域のガス濃度分布に大きな影響を及ぼす³⁾と いった例が知られている.もし自然風の風向変動特性を 再現できる実験手法を確立することができれば、より精 度の高い風荷重の算定や、ガス濃度分布の予測につなが ると考えられる.

風向変動を実現する風洞に関する既往の研究では,放 射状に配置した複数ファンからの吹き出し風により風 向変動を再現しようとした試みがある¹⁾.しかしこの手 法では,二つの風洞の中間の風向を再現するにあたって, 両風洞から吹き出される風の干渉により大きな乱れが 発生するため、精緻な風向制御が困難であるという難点 があった.

一方,著者らが試作した「風向変動風洞」では,放射 状に多数配置した流入風路と流出風路の圧力差を利用 して風を生じさせ,圧力勾配の向きを変化させることで 風向を変化させている⁴⁾⁻⁹.風向の変化を圧力勾配の向 きで生じさせる本手法では,吹き出しジェットの干渉の ような大きな乱れは生じないと考えられ,また自然風と 同じ風向変化のメカニズムを用いているので,自然風の 風向変動をうまく再現できる可能性が高いと考えてい る.

本研究では、試作した風向変動風洞で生成される基本 的な気流特性を明らかにするとともに、大きな風向変化 時に安定した風速のままで風向変化を生じさせること が可能なシャッター開閉タイミングや、風向を往復で変 化させた場合の風向変化の特性を検討した.

2. 試作した風向変動風洞

2.1 風向変動風洞の概要

風向変動風洞の平面概念図を図-1 に示す. 測定部を 中心として,それを囲むように放射円状に配置された流 入風路と流出風路により構成されている. 測定部への風 の流入,および流出は,個別に開閉可能なシャッターを 介して行われる. 開放するシャッターの位置を変えるこ

流入風路



流出風路

図-1 風向変動風洞の平面概念図



図-2 風向変動風洞平面図(単位:mm)



とにより,測定部に作用する風向を180°近くまで変動可 能である.一つの風路についてみると,本風向変動風洞 ではそれぞれ鉛直回流型となっており,流入風路と流出 風路は測定部の下方に設けられた半円柱形の空間を介 してシロッコファンの吹出口と吸込口に接続されてい る.

試作した風向変動風洞では、流入風路と流出風路に各 8 個ずつ、計 16 個の風路を設けている.流入出風路に設 置したシャッターは、長方形のアクリル板を上下させる 単純なものである. そのうち、それぞれ 5 台ずつ、計 10 台については、アクチュエーター(THK VLA-ST 形) をコンピューター制御することにより、開閉タイミング および開閉スピードのコントロールが可能となるよう にしている.

2.2 風向変動風洞の諸元

図-2 に風向変動風洞平面図を、図-3 に風向変動風 洞側面図を示す.風向変動風洞の平面図の外形は正 16 角形である.また、図-4 にシャッター部の平面図、図 -5 にシャッターおよびコーナーベーン部の側面図を示 す.一つの風路幅は 195.1mm,高さは 150mm である. なお、シャッターから測定部中央までの距離は 586mm で ある.



図-4 風向変動風洞シャッター部の平面図 (単位:mm)



図-5 風向変動風洞シャッター及び コーナーベーン部の側面図(単位:mm)



図-6 風向の定義

3. 実験方法

3.1 風向の定義

図-6 に風向の定義を示す. 図中の番号は風路番号を 示す. 風路①から⑧が流入風路,風路⑨から⑯が流出風 路となっており,例えば流入出風路を1組ずつ開放する ケースは「②-⑩」,隣り合った流入出風路を2 組ずつ 開放するケースは「⑤⑥-⑬⑭」のように表すこととす る.

風向の定義は⑧一⑩の風路の中心線をx軸に取り,x軸方向を 0° とし、反時計回り方向に正をとって示すこととした.

3.2 風向風速測定の方法

まず,各風路において生成される風の特性把握を目的 とし,風速分布はIプローブと熱線流速計を用いて測定 した. 次に、シャッターの開閉により風向を変動させた際の 風速と風向の変動特性は、スプリットフィルムプローブ と熱線流速計を用いて風速と風向を同時に測定した.測 定は、②一⑩の風路から⑥一⑭の風路、②一⑩の風路か ら⑤一⑬の風路、③一⑪の風路から⑥一⑭の風路への 「単風路の風向変化」と、②③一⑪⑪の2つずつの風路を 開けた状態から⑤⑥一⑬⑭を開けた状態への「2 風路の 風向変化」について、シャッター開閉タイミングを種々 変化させて行った.この測定は、同じ条件で5回ずつ試 行した.

測定時のファンのモーターの回転数は、単風路の時は 1000r/min, 2 風路の時は 1600r/min とし、Low pass フィ ルタのカットオフ周波数を200Hz としてデータを収録し た.

3.3 開閉タイミングと無次元標準偏差の定義

本研究でパラメータとしているシャッターの開閉タ イミングは、表-1、表-2に示されているが、表中の数 値の説明を図-7 に示す.風向変化前の流入風路のシャ ッターを閉じるタイミングを時刻の基準(t'=0)とし, それ以外のシャッターの閉(風向変化前の流出風路)開 (風向変化後の流入出風路)の時刻が、表中には実験ケ ースごとに縦に並べて記載されている.本研究では、安 定した風速のままで風向変化できるシャッター開閉タ イミングを明らかにすることを目的としている.風向変 化時に生じる風速変動の程度を表す指標として、変動風 速の時系列データから、「無次元標準偏差」を求めた. 無次元標準偏差とは、風速から平均風速を引いた風速変 動成分の標準偏差σ"を求め、それを平均風速で除したも のである、通常の風速データにおける乱れ強さと対応す るものであるが、本研究の測定では、風向変化前と変化 後で異なる風路を用いており, 定常ではないデータを対 象としていることから、無次元標準偏差と呼んで区別す ることとした.



図-7 シャッター開閉タイミングの説明図 (表-2のケースN-9 (開閉タイミングが上から0.0, -0.1, 0.1, 0.2s) を例として) なお、この無次元標準偏差は、60 秒間の測定データの うちの、風向変化時刻(t=30 秒)を中心とした 2 秒間 のデータに対して求めた. 無次元標準偏差を算出する際 の平均風速は、2 秒間のデータの平均値をそのまま用い ている. また、試行によって無次元標準偏差の値にばら つきがあるため、5 回の試行の平均値をとって示すこと とした.

4. 実験結果および考察

4.1 風向変動風洞の各風路で生成される風の特性

風向変動風洞の各風路で生成される風の特性把握を 目的とし、平均風速と乱れ強さの鉛直、および水平分布 を求めた.測定では、コンピューター制御可能なシャッ ターが設置してある風路(②一⑩、③一⑪、④一⑫、⑤ 一⑬、⑥一⑭)を対象とした.

4.1.1 風速・乱れ強さの鉛直方向分布

風洞測定部の中心位置((x, y) = (0, 0))で、高さの異なる位置における風速をそれぞれ測定し、平均風速と乱れ強さ I_u を算出した、測定高さは、底面を 0mm と定義し、10mm~140mm まで 10mm 間隔の 14 ケースとした.

図-8 に単風路の平均風速および乱れ強さの鉛直分布 を示す.風速については、高さ 30mm から 120mm まで はほぼ 2.8m/s と一定であった.乱れ強さは、底面と上面 に近い 10mm と 140mm の位置では 14~19%前後の大き な値となった.

図-9 に隣り合う 2 風路を用いた場合の平均風速およ び乱れ強さの鉛直分布を示す. 2 風路の風速は,高さ 10mm から 80mm までの測定位置で 2.9m/s 程度となり, それ以上から上面付近の 140mm にかけて低くなってい く傾向があった.乱れ強さについては,10mm から130mm までの測定位置で 8%以下となった. 2 風路を用いたケ ースでは、単風路に比べ、中央高さ位置や、底面、上面 の近くまで乱れの少ない気流となっているが、その理由 は明らかではない.

4.1.2 風速・乱れ強さの水平方向分布

測定位置を風向直角水平方向に変化させ、風速の風路 幅方向の分布を測定し、平均風速と乱れ強さの分布を算 出した.風路幅方向位置は風路⑩側を+、風路⑧側を-として表記することとした.測定位置の高さは、75mm とした.

図-10 に単風路の平均風速および乱れ強さの水平方 向分布を示す.平均風速については、風路中心位置であ る風路幅方向位置 0mm で最も風速が高く、風路中心位 置から遠ざかるにしたがい平均風速は低下している.風 路幅は195.1mm であるが、壁面に近い 80mm の位置では 風速は 2.2m/s となり、風路中心位置と比較すると風速は 約20%減少した. 乱れ強さは,風路中心位置から遠ざかるにつれ増加し,風路中心位置の9%に対して風路幅方向位置80mm位置では約19%となった.

図-11に2風路の平均風速および乱れ強さの水平方向 分布を示す.単風路と比較すると、平均風速については、 風路ごとの風速の違いによる差は見られるが、風路幅方 向120mmの位置でも風路中心位置とあまり変わらない. 乱れ強さは、風路中心位置から遠ざかるにつれ増加して いるが、風路幅方向位置80mmの乱れ強さは7%であり、 風路中心位置の6%とあまり変わらない.2風路を用いた 場合、単風路に比べ風洞中心部から風路幅方向に遠ざか ることによる平均風速の低下および乱れ強さの増加が 小さく、単風路に比べて2倍程度以上広い幅を測定部と して用いることができると考えられる.

4.1.3 風速のパワースペクトル

変動風速 u 成分について、パワースペクトルをとった ところ、用いる風路が異なっても、概ね同様の特性であ った.例として、単風路(④一⑫,図-12(a))と2風 路(③④一⑪⑫,図-12(b))におけるパワースペクト ルを示す.高周波数では単風路と2風路でほとんど同じ 値をとっているが、単風路では3~4Hz付近においてパ ワースペクトルがやや大きな値をとっている.試作した 風向変動風洞では乱れが大きくなっているが、この単風 路で見られる3~4Hz付近のピーク以外には、特異な特 性は見られない.このピークは、4.1.4でも述べる風向変 動風洞の測定部の下方に設けられた半円柱形の空間か ら1つの流入風路に気流が流入する際の乱れによって生 じた可能性があるが、詳細は明らかでない.

4.1.4 風の特性のまとめ

図-8から図-11を見てもわかるように、どの風路を 用いるかによって、平均風速や乱れ強さはある程度異な る結果となった.風向変動風洞において風向を変化させ た場合、風向のみが変化して、それ以外の風の特性は変 化しないことが望ましいと考えられるため、こうした風 路ごとの風の特性のばらつきは好ましくない. そうした ことから、ファンから風向変動風洞への流入部や、ファ ン流出部に設置する部材の形状等について検討し、改良 も試みてきたが、そうした上での結果がここで示した特 性である.理想的な状態で検討するためには、さらに改 良を加えて各風路における特性を一致させることが望 ましいが、本研究では、まずはどういった風向変化を生 じさせることができるか、また、好ましい風向変化を生 じさせることのできるシャッターの開閉タイミングを 明らかにすることを優先することとし、さらなる流れ特 性の改良に向けた検討は実施しないこととした. なお, 単風路に比べて2風路を用いた方が乱れ強さが小さくな っている.これは、シロッコファンの吹出口からの気流 が入る、風向変動風洞の測定部の下方に設けられた半円





	パターンに 対応する風路				実験ケース								
	Α	В	С	D	S 1	S2	S3	S4	S5	S6	S7	S8	S9
シャッター	2	2	3	23	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0
開閉	10	10	11	1011	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0
タイミング	6	5	6	56	0.3	0.2	0.1	0.05	0.0	-0.05	-0.1	-0.2	-0.3
[s]	14	(13)	14	1314	0.3	0.2	0.1	0.05	0.0	-0.05	-0.1	-0.2	-0.3
同時開放時間[s]				-0.3	-0.2	-0.1	-0.05	0.0	0.05	0.1	0.2	0.3	
無次一	パターンA			22.7	25.9	17.6	16.1	14.1	21.7	27.0	31.0	34.8	
無 次 几	パターン B			19.6	20.0	18.6	16.4	13.2	21.5	22.3	26.9	31.1	
(示平)册左	パターンC			21.4	21.7	20.8	18.2	14.4	21.6	23.9	28.5	30.1	
[/0]	パターン D			28.8	26.3	19.4	15.0	6.5	15.3	18.0	22.9	24.4	

表-1 同時開閉した場合の実験ケースと無次元標準偏差



図-12 パワースペクトル

柱形の空間から、シャッターを開放した流入風路に気流 が流れ込む際に、単風路の場合よりも2風路の場合の方 が、半円柱形に対する流入部の面積が大きくなり、スム ーズに流れ込んでいることが原因と考えられる.気流の 乱れを小さくしたり、風速分布をより一様に近づけたり するためには、縮流胴を設けたり、スクリーンをより多 く用いたりすることが有効と考えられるが、そうした対 策については、より実用的な風向変動風洞を製作する際 の課題としたい.また、さらに3風路等を用いることも 考えられるが、それについても今後の課題としたい.

4.2 シャッター開閉タイミングの検討

流入風路とその対角線上にある流出風路を対として, 風向変化を生じさせた場合の最適なシャッターのタイ ミングを検討した.なおここで「最適」とは,風向変化 時に生じる瞬間的な風速変動が最も小さいものと本研 究では定義した.これは,図-13(a), 14(a), 15(a)に示し た風向変化時の風速の時刻歴の例を見てもわかるよう に、風向変化時には、瞬間的な風速変動が生じることが 多いが、この風速変動は、シャッター開閉により風向変 動を生じさせているために起こると考えられるからで ある.また、実際に風向変動風洞を用いて、風向変化の 影響のみを検討したい場合に、こうした風速変動が同時 に生じるのは不都合であるという理由もある.なお、本 論文で結果を示す測定においては、シャッターの開閉タ イミングの計測は、風向・風速変化の測定と厳密には同 期させていない.そのため、風向変化の厳密なタイミン グを図-13 から図-15 において示すことはできず、約 30 秒付近で風向変化が生じているものと理解する必要 がある.

実験では2-0の単風路から6-0の単風路(パターンA), 2-0の単風路から5-0の単風路(パターンB), 3-0の単風路から6-00の単風路(パターンC), 23-000002風路から506-03002風路(パターンC)のの



-582-

計4パターンの風向変化において測定を行った. これらの風向変化のパターンは、単風路または2風路において、 コントロール可能なシャッターを用いて生じさせるこ とのできる最も風向変化の角度(=90°)の大きなパター ンと、2風路の場合と同じ変化角度(=67.5°)を生じさ せる単風路の風向変化のパターンである.

4.2.1 流入出風路のシャッターを同時に開閉した場合

まず、②一⑩や②③一⑩⑪といった、対となる流入出 風路のシャッターの開閉を同時に行う場合の特性につ いて検討した.

もともと開放されていた風向変化前の流入出風路の シャッターを閉じる時刻を基準とし、風向変化後の流入 出風路のシャッターを開けるタイミングを0.05s, 0.1s, 0.2s, 0.3s ずつ変化させて、風向変化を生じさせ、2回ず つ測定を行った.表-1 に、対となる流入出風路を同時 に開閉した場合のシャッター開閉タイミング、同時開放 時間と無次元標準偏差を示す.なお、ケースを表すため に同時開放時間をパラメータとして用いている.同時開 放時間とは、もともと開放されていた風路と風向変化後 の風路のシャッターが同時に開放状態にある時間を示 している.この場合のマイナス表現は同時開放時間が存 在せず、もともと開放されていた流入出風路のシャッターが閉じた後に風向変化後の流入出風路のシャッターが開くことを示す.実験ケースは計9ケースである.

無次元標準偏差が最も小さくなるのは、全てのパター ンで同時開放時刻が0.0sの時(=case-S5)で、Aが14.1%、 Bが13.2%、Cが14.4%、Dが6.5%である.図-16 に同時開放時間と無次元標準偏差の関係を示す.なお、 図-16の凡例では、例えば風路23-000から56-03 ④への風向変化のケースを表すのに、省略して23-5 ⑥などと示している.以下の図-17でも同様の表記を用 いている.図-16を見ると、同時開放時間が-0.05より も大きい場合は、単風路のパターン A~Cよりも、2風 路のパターンDの方が無次元標準偏差が小さくなってお



り,全ての中で「最適」と考えられるケースは,同時開 放時間が0.0s (case-S5)の2風路(パターンD)のケ ースである.一方,同時開放時間が-0.1s以下の場合は, 2風路の方が単風路よりも無次元標準偏差が大きくなる ことが多い.

4.2.2 非同時開閉の場合

次に、対となる流入出風路のシャッターを異なるタイ ミングで開閉させる、「非同時開閉」のケースについて 検討した.実験ケースは風路②(③)のシャッターを閉じ る時刻を基準とし、風路⑩(⑪)、⑥(⑤)、⑭(⑬)のシャッ ターを閉じるまたは開けるタイミングを 0.1 秒ずつ変化 させた計 27 ケースと、0.05 秒ずつ変化させた 3 ケースの 計 30 ケースとした.表-2 にシャッター開閉タイミング の実験ケースと無次元標準偏差を示し、無次元標準偏差 は図-17 にも示す.

無次元標準偏差が小さくなったケースを3つずつ順番 にあげると、単風路の結果では、無次元標準偏差はパタ ーンAでは case-N22 が 14.1%, case-N14 が 14.3%, case-N13 が 14.4%, パターンBは case-N22 が 12.1%, case-N23 が 12.4%, case-N28 が 12.4%, パターンC は case-N13 が 13.2%, case-N23 が 13.3%, case-N14 が 13.8%である. 同様に 2 風路のパターン D では, case -N14 が 8.1%, case-N13 が 8.7%, case-N15 が 9.1%で ある.

図-17 を見ると、4 つのパターン全体として、case-N4、N5、N6、case-N13、N14、N15、case-N22、N23、 N24、case-N28 のケースで無次元標準偏差が小さくなっ ている.これらはいずれも、流入風路②(③)が閉まる と同時に、流入風路⑥(⑤)が開放されるケースで、無 次元標準偏差を小さくするためには、この条件を満たす 必要があると考えられる.ただし、単風路の case-N6 に ついては、無次元標準偏差が比較的大きい.これは風向 変化後の流出風路が開くタイミングが、風向変化前の流 出風路が閉じるタイミングより 0.2 秒も遅いことが原因



	パターンに 対応する風路													
	A B C D		D	N1	N2	N3	N4	N5	N6	N7	N8	N9		
シャッター	2	2	3	23	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
開閉	10	10	11	1011	-0.1	-0.1	-0.1	-0.1	-0.1	-0.1	-0.1	-0.1	-0.1	
タイミング	6	5	6	(5)(6)	-0.1	-0.1	-0.1	0.0	0.0	0.0	0.1	0.1	0.1	
[s]	14	13	14	13(14)	-0.2	-0.1	0.0	-0.1	0.0	0.1	0.0	0.1	0.2	
無次元	パターンA				22.7	22.0	20.9	15.7	15.8	20.1	19.5	17.9	18.2	
標準偏差	パターンB				21.3	21.9	22.5	17.6	17.4	19.9	16.4	15.4	16.3	
[%]	パターンC				22.1	21.3	23.7	15.0	15.5	19.7	20.5	18.4	18.2	
[· ·]	パターン D				12.8	12.6	12.6	9.9	10.2	10.1	22.8	21.7	16.2	
	パターンに 対応する風路				実験ケース									
	Α	В	С	D	N10	N11	N12	N13	N14	N15	N16	N17	N18	
シャッター	2	2	3	23	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
開閉	10	10	(11)	1011	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
タイミング	6	5	6	56	-0.1	-0.1	-0.1	0.0	0.0	0.0	0.1	0.1	0.1	
[s]	14	13	14	1314	-0.2	-0.1	0.0	-0.1	0.0	0.1	0.0	0.1	0.2	
毎次二	パターンA				25.8	23.8	25.5	14.4	14.3	15.6	20.0	19.2	14.9	
無次儿 種淮信羊	パターンB				22.8	23.5	22.0	14.8	14.5	13.9	18.6	17.9	16.6	
际中洲 <u></u> [%]	パターンC				24.8	24.6	26.2	13.2	13.8	14.3	20.4	20.6	16.8	
[/0]	パターンD				18.4	19.0	18.9	8.7	8.1	9.1	22.0	20.2	16.0	
	パターンに													
		パタ	ーン	に				4	藤を	7				
	*	<i>パタ</i> す応す	ーン する風	に 乳 路				実	ミ験ケー	ス				
	¢ A	パタ 対応す B	ーン する厨 C	に 動路 D	N19	N20	N21	実 N22	医験ケー N23	マス N24	N25	N26	N27	
シャッター	メ A ②	パタ 対応す B ②	ーン する厨 C ③	に N路 D ②③	N19 0.0	N20 0.0	N21 0.0	実 N22 0.0	医験ケー N23 0.0	・ス N24 0.0	N25 0.0	N26 0.0	N27 0.0	
シャッター 開閉	A 2 10	パタ 対応す B 2 10	ーン する厨 〇 ①	に N路 D ②③ 1011	N19 0.0 0.1	N20 0.0 0.1	N21 0.0 0.1	実 N22 0.0 0.1	医験ケー N23 0.0 0.1	N24 0.0 0.1	N25 0.0 0.1	N26 0.0 0.1	N27 0.0 0.1	
シャッター 開閉 タイミング	A 2 10 6	パタ 対応 B 2 10 5	ーン する 「 ① ① ①	に 込路	N19 0.0 0.1 -0.1	N20 0.0 0.1 -0.1	N21 0.0 0.1 -0.1	集 N22 0.0 0.1 0.0	(取ケー N23 0.0 0.1 0.0	N24 0.0 0.1 0.0	N25 0.0 0.1 0.1	N26 0.0 0.1 0.1	N27 0.0 0.1 0.1	
シャッター 開閉 タイミング [s]	A 2 10 6 14	パタ 対応で B 2 10 5 13	ーン する 同 で ③ ① ① ① ① ① ① ① ① ①	に 単路 23 101 56 134	N19 0.0 0.1 -0.1 -0.2	N20 0.0 0.1 -0.1 -0.1	N21 0.0 0.1 -0.1 0.0	実 N22 0.0 0.1 0.0 -0.1	S験ケー N23 0.0 0.1 0.0 0.0	N24 0.0 0.1 0.0 0.1	N25 0.0 0.1 0.1 0.0	N26 0.0 0.1 0.1 0.1	N27 0.0 0.1 0.1 0.2	
シャッター 開閉 タイミング [s] 毎次元	A 2 10 6 14	パタ ボ B 2 10 5 13 パタ	ーン て ③ ① ⑥ ④ 一ン	に 略 23 ①① 56 ③④ A	N19 0.0 0.1 -0.1 26.4	N20 0.0 0.1 -0.1 27.5	N21 0.0 0.1 -0.1 0.0 27.4	ま N22 0.0 0.1 0.0 一0.1 14.1	E験ケー N23 0.0 0.1 0.0 0.0 15.7	× N24 0.0 0.1 0.0 0.1 15.2	N25 0.0 0.1 0.1 0.0 18.6	N26 0.0 0.1 0.1 0.1 19.5	N27 0.0 0.1 0.1 0.2 19.1	
シャッター 開閉 タイミング [s] 無次元 標準偏差	A 2 10 6 14	パタ 水 応	$\begin{array}{c} -\gamma \\ F & B \\ C \\ \hline & 0 \\ \hline \hline & 0 \\ \hline & 0 \\ \hline & 0 \\ \hline & 0 \\ \hline \hline & 0 \\ \hline & 0 \\ \hline & 0 \\ \hline \hline & 0 \\ \hline \hline & 0 \\ \hline & 0 \\ \hline \hline \hline & 0 \\ \hline \hline \hline & 0 \\ \hline \hline \hline \hline \hline & 0 \\ \hline \hline$	に 低路 23 1010 566 1340 A B	N19 0.0 0.1 -0.1 -0.2 26.4 24.4	N20 0.0 0.1 -0.1 27.5 24.7	N21 0.0 0.1 -0.1 0.0 27.4 23.1	ま N22 0.0 0.1 0.0 一0.1 14.1 12.1	E験ケー N23 0.0 0.1 0.0 0.0 15.7 12.4	× N24 0.0 0.1 0.0 0.1 15.2 13.4	N25 0.0 0.1 0.1 0.0 18.6 19.0	N26 0.0 0.1 0.1 19.5 19.2	N27 0.0 0.1 0.1 0.2 19.1 20.2	
シャッター 開閉 タイミング [s] 無次元 標準偏差 [%]	A 2 10 6 14	パタ 衣 B 2 10 5 13 パクタ タ	$\begin{array}{c} -\gamma \\ \mathbf{C} \\ 3 \\ 1 \\ 6 \\ 4 \\ -\gamma $	に 跳路 23 1010 566 1344 A B C	N19 0.0 0.1 -0.1 26.4 24.4 25.0	N20 0.0 0.1 -0.1 27.5 24.7 23.6	N21 0.0 0.1 0.1 0.0 27.4 23.1 24.7	ま N22 0.0 0.1 0.0 一0.1 14.1 12.1 14.1	E験ケー N23 0.0 0.1 0.0 0.0 15.7 12.4 13.3	× N24 0.0 0.1 0.0 0.1 15.2 13.4 15.1	N25 0.0 0.1 0.1 0.0 18.6 19.0 19.8	N26 0.0 0.1 0.1 19.5 19.2 19.3	N27 0.0 0.1 0.1 0.2 19.1 20.2 19.1	
シャッター 開閉 タイミング [s] 無次元 標準偏差 [%]	A 2 10 6 14	パタ応 B 2 10 5 13 パタタタタ タタタ	$\begin{array}{c} -\gamma \\ \hline \\ $	に 低路 23 1010 566 1344 A B C D	N19 0.0 0.1 -0.1 26.4 24.4 25.0 21.9	N20 0.0 0.1 -0.1 27.5 24.7 23.6 21.6	N21 0.0 0.1 -0.1 0.0 27.4 23.1 24.7 21.9	ま N22 0.0 0.1 0.0 一0.1 14.1 12.1 14.1 10.6	E験ケー N23 0.0 0.1 0.0 15.7 12.4 13.3 10.5	× N24 0.0 0.1 0.0 0.1 15.2 13.4 15.1 10.0	N25 0.0 0.1 0.0 18.6 19.0 19.8 18.8	N26 0.0 0.1 0.1 19.5 19.2 19.3 18.4	N27 0.0 0.1 0.2 19.1 20.2 19.1 18.2	
シャッター 開閉 タイミング [s] 無次元 標準偏差 [%]	A 2 0 6 4	パタ応 B 2 1 5 1 パタパタパタ パタ パタ パタ パタ	$\begin{array}{c} -\gamma & \overline{\mathbf{G}} \\ \mathbf{C} & \overline{\mathbf{G}} \\ \hline \mathbf{G} \\ $	に 跳路 23 1010 566 1340 A B C D (に	N19 0.0 0.1 -0.1 26.4 24.4 25.0 21.9	N20 0.0 0.1 -0.1 27.5 24.7 23.6 21.6	N21 0.0 0.1 0.1 0.0 27.4 23.1 24.7 21.9	ま N22 0.0 0.1 0.0 一0.1 14.1 12.1 14.1 10.6	E験ケー N23 0.0 0.1 0.0 0.0 15.7 12.4 13.3 10.5	× N24 0.0 0.1 0.0 0.1 15.2 13.4 15.1 10.0	N25 0.0 0.1 0.1 0.0 18.6 19.0 19.8 18.8	N26 0.0 0.1 0.1 19.5 19.2 19.3 18.4	N27 0.0 0.1 0.1 0.2 19.1 20.2 19.1 18.2	
シャッター 開閉 タイミング [s] 無次元 標準偏差 [%]	A 2 10 6 4 10 10 10 10 10 10 10 10 10 10 10 10 10	パオ B 2 D 5 B パパパパパ 対 が 対	$\begin{array}{c} -\gamma & \mathbf{B} \\ \mathbf{C} & \mathbf{B} \\ \mathbf{B} \\ \mathbf{B} \\ \mathbf{B} \\ \mathbf{B} \\ \mathbf{C} \\ \mathbf{C}$	に 跳路 23 1010 566 1344 A B C D 化 低 風路	N19 0.0 0.1 -0.1 26.4 24.4 25.0 21.9	N20 0.0 0.1 -0.1 27.5 24.7 23.6 21.6	N21 0.0 0.1 -0.1 0.0 27.4 23.1 24.7 21.9	ま N22 0.0 0.1 0.0 一0.1 14.1 12.1 14.1 10.6	E験ケー N23 0.0 0.1 0.0 0.0 15.7 12.4 13.3 10.5	× N24 0.0 0.1 0.0 0.1 15.2 13.4 15.1 10.0	N25 0.0 0.1 0.1 18.6 19.0 19.8 18.8	N26 0.0 0.1 0.1 19.5 19.2 19.3 18.4	N27 0.0 0.1 0.2 19.1 20.2 19.1 18.2	
シャッター 開閉 タイミング [s] 無次元 標準偏差 [%]	A 2 10 6 14	パオ B 2 0 5 0 パパパパ メ オ レ の ち 0 8 パパパパ パ ク の ち の ろ の ろ の ろ の ろ の ろ の ろ の ろ ろ の ろ ろ の ろ	$\begin{array}{c} -\gamma & \mathbf{B} \\ \mathbf{C} \\ \hline \mathbf{C} \\ \hline \mathbf{B} \\ \hline \mathbf{B} \\ \hline \mathbf{C} \hline \hline $	に 路 23 101 56 134 A B C D 位 低 路 し	N19 0.0 0.1 -0.2 26.4 24.4 25.0 21.9	N20 0.0 0.1 一0.1 27.5 24.7 23.6 21.6 実験ケー N29	N21 0.0 0.1 -0.1 0.0 27.4 23.1 24.7 21.9 -ス N30	ま N22 0.0 0.1 0.0 一0.1 14.1 12.1 14.1 10.6	E験ケー N23 0.0 0.1 0.0 0.0 15.7 12.4 13.3 10.5	× N24 0.0 0.1 0.0 0.1 15.2 13.4 15.1 10.0	N25 0.0 0.1 0.1 0.0 18.6 19.0 19.8 18.8	N26 0.0 0.1 0.1 19.5 19.2 19.3 18.4	N27 0.0 0.1 0.1 0.2 19.1 20.2 19.1 18.2	
シャッター 開閉 タイミング [s] 無次元 標準 [%]	A 2 10 6 4 4 A 2 2	パ 材 B ② ⑩ ⑤ ⑬ パ パ パ パ パ パ パ パ パ パ パ パ パ	$\begin{array}{c} -\gamma & \mathbf{B} \\ \mathbf{C} \\ \hline \mathbf{C} \\ \hline \mathbf{B} \\ \hline \mathbf{C} \\ \hline \mathbf{B} \\ \hline \mathbf{C} \\ \hline $	に 路 23 1010 56 1344 A B C D 化 低 路 23 1010 56 1344 A B C D 23 1010 56 1344 A 1010 56 1344 1010 56 1344 1010 56 1344 1010 56 1344 1010 1010 56 1344 1010 1010 56 1010	N19 0.0 0.1 -0.2 26.4 24.4 25.0 21.9 ▶ N28 0.00	N20 0.0 0.1 -0.1 27.5 24.7 23.6 21.6 実験ケー N29 0.00	N21 0.0 0.1 -0.1 0.0 27.4 23.1 24.7 21.9 -ス N30 0.00	ま N22 0.0 0.1 0.0 一0.1 14.1 12.1 14.1 10.6	E験ケー N23 0.0 0.1 0.0 15.7 12.4 13.3 10.5	× N24 0.0 0.1 0.0 0.1 15.2 13.4 15.1 10.0	N25 0.0 0.1 0.1 18.6 19.0 19.8 18.8	N26 0.0 0.1 0.1 19.5 19.2 19.3 18.4	N27 0.0 0.1 0.2 19.1 20.2 19.1 18.2	
シャッター 開閉 タイミング [s] 無次元 標準 [%]	A 2 0 0 6 4 4 2 0 0 4 2 0 0 1 0 2 0 0	パ水 B 2 0 5 0 パパパパ パタ が が が が よ の ち 0 0 の ち 0 の の の の の の の の の の の の の	$\begin{array}{c} -\gamma & \mathbf{B} \\ \mathbf{C} \\ \hline $	に 路 23 101 56 34 A B C D 位 23 4 01 56 134 A B C D 23 101 101 101 101 101 101 101 10	N19 0.0 0.1 -0.2 26.4 24.4 25.0 21.9 ▶28 0.00 0.05	N20 0.0 0.1 -0.1 27.5 24.7 23.6 21.6 実験ケー N29 0.00 0.05	N21 0.0 0.1 -0.1 0.0 27.4 23.1 24.7 21.9 -ス N30 0.00 0.05	ま N22 0.0 0.1 0.0 一0.1 14.1 12.1 14.1 10.6	E験ケー N23 0.0 0.1 0.0 0.0 15.7 12.4 13.3 10.5	N24 0.0 0.1 0.0 0.1 15.2 13.4 15.1 10.0	N25 0.0 0.1 0.1 18.6 19.0 19.8 18.8	N26 0.0 0.1 0.1 19.5 19.2 19.3 18.4	N27 0.0 0.1 0.2 19.1 20.2 19.1 18.2	
シャッター 開 タイミング [s] 無次偏 [%] シャッター メヤッター タイミング	A 2 10 6 4 2 10 6 10 10 10 10 10 10 10 10 10 10 10 10 10	パ v B 2 10 5 13 パパパパパ x B 2 10 5 13 パパクタクタック k B 2 10 5	$ \begin{array}{c} - & & \\ & \\ & \\ & \\ & \\ & \\ & \\ $	に 路 1000 (23) 1000 (56) 1304 A B C D (に 戦路 1000 (1000)	N19 0.0 0.1 -0.2 26.4 24.4 25.0 21.9 5 N28 0.00 0.05 0.00	N20 0.0 0.1 -0.1 27.5 24.7 23.6 21.6 実験ケー N29 0.00 0.05	N21 0.0 0.1 -0.1 0.0 27.4 23.1 24.7 21.9 -ス N30 0.00 0.05 0.10	ま N22 0.0 0.1 0.0 一0.1 14.1 12.1 14.1 10.6	E験ケー N23 0.0 0.1 0.0 15.7 12.4 13.3 10.5	× N24 0.0 0.1 0.0 0.1 15.2 13.4 15.1 10.0	N25 0.0 0.1 0.1 18.6 19.0 19.8 18.8	N26 0.0 0.1 0.1 19.5 19.2 19.3 18.4	N27 0.0 0.1 0.1 19.1 20.2 19.1 18.2	
シャッター 開 タイミング [s] 無次偏差 [%] シャッ閉 タイミング [s]	A 2 0 6 4 2 0 0 6 4 2 0 0 6 4 0 0 6 4	パ水 B 2 0 5 0 パパパパパ パ が 対 B 2 0 5 0 3 パ パ パ パ パ パ パ パ パ パ パ パ パ	$\begin{array}{c} -\gamma & \mathbf{R} \\ \mathbf{C} & 3 \\ \hline 0 \\ $	に 路 23 101 56 34 A B C D 位 単 23 101 56 56 01 56 56 01 56 56 56 56 56 56 56 56 56 56	N19 0.0 0.1 -0.2 26.4 24.4 25.0 21.9 5 N28 0.00 0.05 0.00 0.05	N20 0.0 0.1 -0.1 27.5 24.7 23.6 21.6 実験ケー N29 0.00 0.05 0.05 0.10	N21 0.0 0.1 -0.1 0.0 27.4 23.1 24.7 21.9 -ス N30 0.00 0.05 0.10 0.15	ま N22 0.0 0.1 0.0 一0.1 14.1 12.1 14.1 10.6	E験ケー N23 0.0 0.1 0.0 15.7 12.4 13.3 10.5	× N24 0.0 0.1 0.0 0.1 15.2 13.4 15.1 10.0	N25 0.0 0.1 0.1 0.0 18.6 19.0 19.8 18.8	N26 0.0 0.1 0.1 19.5 19.2 19.3 18.4	N27 0.0 0.1 0.2 19.1 20.2 19.1 18.2	
シャッ タイミン 「s] 無準 「%] シャッ開 シャッ 開 シャッ 開 マッ 二 差 「 ペ 「	A 2 10 6 4 10 6 14 10 10 10 10 10 10 10 10 10 10 10 10 10	パ v B 2 D 5 B パパパパパ x B 2 D 5 B パパクタクタ N k B 2 D 5 B パクタクタ N k B 2 D 5 B パ	$\begin{array}{c} -\gamma \overline{\mathfrak{g}} \\ \mathbf{C} \\ \hline \mathbf{C} \\ \hline$	に 跳路 1000 (23) 1000 (56) 1304 日 日 日 1000 (1304) (14) (1506) 1304) (1506) (1304) (1506) (1304) (1506) (15	N19 0.0 0.1 -0.2 26.4 24.4 25.0 21.9 5 N28 0.00 0.05 0.00 0.05 14.4	N20 0.0 0.1 -0.1 27.5 24.7 23.6 21.6 実験ケー N29 0.00 0.05 0.1	N21 0.0 0.1 -0.1 0.0 27.4 23.1 24.7 21.9 -ス N30 0.00 0.05 0.10 0.15 22.1	ま N22 0.0 0.1 0.0 一0.1 14.1 12.1 14.1 10.6	E験ケー N23 0.0 0.1 0.0 15.7 12.4 13.3 10.5	× N24 0.0 0.1 0.0 0.1 15.2 13.4 15.1 10.0	N25 0.0 0.1 0.1 18.6 19.0 19.8 18.8	N26 0.0 0.1 0.1 19.5 19.2 19.3 18.4	N27 0.0 0.1 0.2 19.1 20.2 19.1 18.2	
シャッター タイミング [s] 無準準 [%] シャッ閉ング 「S] シャッ閉ング 「S] 無次に タイミング 「S]	A 2 0 6 4 4 2 0 0 6 0 0 6 0 0 0 6	パ水 B 2 0 5 1 3 パパパパパ が 対 B 2 0 5 1 3 パパパ パ パ パ パ パ パ パ パ パ パ パ	$\begin{array}{c} -\gamma \overline{\mathrm{M}} \\ \overline{\mathrm{C}} \\ \hline \end{array} \\ \begin{array}{c} 3 \\ \hline \end{array} \\ \hline \end{array} \\ \begin{array}{c} 0 \\ \hline \end{array} \\ \begin{array}{c} -\gamma \\ -\gamma \\ \end{array} \\ \begin{array}{c} \gamma \\ \gamma \\ \gamma \\ \gamma \end{array} \\ \begin{array}{c} \gamma \\ \gamma \\ \gamma \end{array} \\ \end{array} \\ \begin{array}{c} \gamma \\ \gamma \\ \gamma \end{array} \\ \end{array} \\ \begin{array}{c} \gamma \\ \gamma \\ \gamma \end{array} \\ \end{array} \\ \begin{array}{c} \gamma \\ \gamma \\ \gamma \end{array} \\ \end{array} \\ \begin{array}{c} \gamma \\ \gamma \\ \gamma \end{array} \\ \end{array} \\ \end{array} \\ \begin{array}{c} \gamma \\ \gamma \\ \gamma \\ \gamma \end{array} \\ \end{array} \\ \end{array} \\ \end{array} \\ \end{array} \\ \end{array} \\ \end{array}$	に 路 1010 (3)40	N19 0.0 0.1 -0.2 26.4 24.4 25.0 21.9 5 N28 0.00 0.05 0.00 0.05 14.4 12.4	N20 0.0 0.1 -0.1 27.5 24.7 23.6 21.6 実験ケー N29 0.00 0.05 0.05 0.16 14.8 16.5	N21 0.0 0.1 -0.1 0.0 27.4 23.1 24.7 21.9 -ズ N30 0.00 0.15 22.1 19.0	ま N22 0.0 0.1 0.0 一0.1 14.1 12.1 14.1 10.6	E験ケー N23 0.0 0.1 0.0 0.0 15.7 12.4 13.3 10.5	× N24 0.0 0.1 0.0 0.1 15.2 13.4 15.1 10.0	N25 0.0 0.1 0.1 18.6 19.0 19.8 18.8	N26 0.0 0.1 0.1 19.5 19.2 19.3 18.4	N27 0.0 0.1 0.2 19.1 20.2 19.1 18.2	
シャ開 タイ [s] シャ開ンブ [s] シャ開 フ ア 開 ン 「 、 二 た に 。] シャ 開 ン ブ [s] シャ 開 ン ブ [s] シャ 県 ン 「 、 二 、 二 、 二 、 、 、 、 、 、 、 、 、 、 、 、	A 2 0 6 4 2 0 6 0 6 0 6 0 6 0 0 0 0	パ 邨 B ② ⑩ ⑤ ⑬ パ パ パ パ 対 B ② ⑪ ⑤ ⑬ パ パ パ パ 対 B ② ⑪ ⑤ ⑬ パ パ パ パ	$\begin{array}{c} -\gamma \overline{\mathrm{M}} \\ \overline{\mathrm{C}} \\ \hline \end{array} \\ \hline \\ \\ \hline \end{array} \\ \hline \end{array} \\ \hline \end{array} \\ \hline \\ \\ \hline \end{array} \\ \hline \\ \\ \hline \end{array} \\ \hline \end{array} \\ \hline \\ \\ \hline \end{array} \\ \hline \end{array} \\ \hline \\ \\ \hline \end{array} \\ \hline \\ \\ \hline \end{array} \\ \hline \end{array} \\ \hline \\ \\ \hline \end{array} \\ \hline \\ \hline$	に 路 D 23 1010 566 1344 A B C D 位 低 路 (C 1344 (C 1344 (C)	N19 0.0 0.1 -0.2 26.4 24.4 25.0 21.9 > N28 0.00 0.05 0.00 0.05 14.4 12.4 14.6	N20 0.0 0.1 -0.1 27.5 24.7 23.6 21.6 実験ケー N29 0.00 0.05 0.05 0.10 14.8 16.5 19.4	N21 0.0 0.1 -0.1 0.0 27.4 23.1 24.7 21.9 -ズ N30 0.05 0.10 0.15 22.1 19.0 22.3	ま N22 0.0 0.1 0.0 一0.1 14.1 12.1 14.1 10.6	E験ケー N23 0.0 0.1 0.0 15.7 12.4 13.3 10.5	× N24 0.0 0.1 0.0 0.1 15.2 13.4 15.1 10.0	N25 0.0 0.1 0.1 18.6 19.0 19.8 18.8	N26 0.0 0.1 0.1 19.5 19.2 19.3 18.4	N27 0.0 0.1 0.2 19.1 20.2 19.1 18.2	

表-2 非同時開閉タイミングの場合の実験ケースと無次元標準偏

となっている可能性があるが、同じ case-N6 の 2 風路の 場合とは特性が違うなど詳細は明らかではない.

また、4.2.1の同時開閉の場合と同様に、これらのケースでは2風路を用いたパターンDが、単風路のパターンよりも無次元標準偏差が小さくなっている。4.1.2 で述べたように、2風路を用いた方が測定部として利用できる幅が広くなることもあり、風向変動風洞を用いる際には、隣り合う2風路を適切なタイミングで開閉させることが実用的であると考えられる.

また、単風路、2風路の4つのパターンの中で共通し て無次元標準偏差が最も小さい値となるケースを考え ると, パターン A, C, D の 3 パターンで最も小さい値 をとる case-N14 または case-N13 のシャッター開閉タ イミングがあげられる. これらのケースは、パターンB において6または7番目に小さい無次元標準偏差をとる. case-N14 はもともと開放されていた風路と風向変化後 の風路の開閉時の時間差が無く、同時開閉実験における 同時開放時間 0.0s のシャッタータイミング (case-S5) と同じものである.ただし, case-N14 と case-S5 では, 測定された風速データから算出された無次元標準偏差 は、特に2風路のパターンDにおいて、case-N14の方 がやや大きい値となっている.同時開放のケースと、非 同時開閉のケースで、実験を実施した日が異なっており、 何らかの測定条件の違いが影響したものと考えられる が,詳細は明らかにできなかった.

4.3 往復の風向変化させた場合の特性

風向変動風洞において自然風の風向変動を再現する ためには、自然風の連続的な風向変化を再現する必要が ある.ここでは風向変化を連続的に生じさせるための第 一段階として、全てのケースの中で、風向変化時の無次 元標準偏差が最も小さかった2風路の case-S5(=case -N14)のシャッタータイミングを用いて、「往復変化」 させる実験を行った.風向変化間隔は0.5sとした.ここ で風向の往復変化と呼んでいるのは、図-18に示すよう に1度風向変化をさせ、その後、風向変化間隔(=0.5s) だけ経過した後に、また元の風向に戻すという風向変化 のことである.図-19に風向を往復変化させた場合の風 速と風向の時刻歴の例を示す.図-20には、同じケース の別の試行で得られた風向の時刻歴を示す.

図-19を見ると、風向変化時に風速の変動が生じてい るが、その特性は、風向が②③-⑩①→⑤⑥-⑬④に変 化する時と、逆の⑤⑥-⑬④→②③-⑩①に変化する時 では、かなり異なっている.また風向変化の時刻歴につ いてみても、異なる試行の図-19(b)と図-20では、 特に、⑤⑥-⑬④→②③-⑪①への風向変化時の特性が、 図-20の方が緩やかに風向変化しているといった違い が見られる.このように「往」と「復」で風速や風向変 化の特性が異なる原因は、「往」の風向変化後に生じる 風の乱れによって、「復」の風向変化が影響を受けてい るためと考えられるが、詳細については風向変化の立ち 上がり時間を定量的に検討するなどして明らかにして いく必要がある.



図-18 往復の風向変化におけるシャッター開閉タイミングの説明図(風向変化間隔=0.5s)



5. まとめ

本研究では、試作した風向変動風洞において生成され る気流特性の把握や、安定した風速のままで風向変化を 生じさせることのできる最適なシャッター開閉タイミ ングを検討した.得られた知見を以下にまとめる.

- (1) 定常の風を吹かせた状態での風速測定の結果,隣 り合う2風路の組を用いた場合の方が、単風路の組 を用いる場合よりも、乱れ強さが小さかった.また、 2風路を用いた場合、風路ごとの風速の違いによる 影響はあるものの、平均風速が一様となる水平方向の幅は、単風路の2倍程度以上となった.
- (2) 90°または 67.5°の風向変化を生じさせた際に, 風速に大きな変動を生じさせないシャッタータイ ミングは,風向変化前の流入風路のシャッターを閉 じると同時に,風向変化後の流入風路のシャッター を開放するものであることがわかった.その中でも, 流入出風路の開閉を全て同時に行うタイミングが, 検討したケース全ての中で,風速の変動を最も小さ くするものであった.
- (3) 風向変化時の風速の変動を表すパラメータとして、無次元標準偏差を用いたが、(2)の前半で述べた風速の変動の小さいケースでは、単風路の場合よりも2風路を用いた方が無次元標準偏差が30%程度小さくなった.
- (4) どれくらいの速さで風向変化を連続的に生じさせることができるかを検討するための第一段階として、2風路を用いたパターンで、0.5s間隔で67.5°の往復の風向変化を生じさせたところ、往路と復路で、生じる風速変動や風向変化の特性が異なった、特性は試行ごとでもばらつきがあるため、一般的な特性を明らかにするためには、さらに検討が必要である.

本研究では、無次元標準偏差をベースとした議論を中 心としたが、「好ましい」風向変化特性としては、風向 変化がよりシャープに生じるといった視点もある. 今後 は、風向変化の立ち上がり時間に着目した検討などを行 う予定としている.

参考文献

- 野村卓史、山縣大樹、木村吉郎、AC サーボモータ でファンを制御する風洞による風速風向変動の生成、 第15回風工学シンポジウム、1998年.
- 池内淳子,谷口徹郎,丸山敬,谷池義人,自然風中 における非定常な風向の解析方法について,第18 回風工学シンポジウム,2004年.
- 永井清之,可動翼列による大気拡散風洞実験の研究, 九州大学大学院 博士論文,2004年.
- 4) 森暁一,中富亮介,木村吉郎,久保喜延,加藤九州男, 風向変動の風洞の改良と特性把握の試み,土木学会
 第 61 回年次講演会講演概要集,I-114, pp.227-228, 2006.業大学 卒業論文,2006年.
- 5) 潟山泰士, 森暁一, 木村吉郎, 久保喜延, 加藤九州男, 風向変動風洞の風向変化性能の検討, 日本風工学会 誌, Vol. 32, No.2, (No.111), pp.221-222, 2007.
- 6) Kichiro Kimura, Yoshinobu Kubo, Kusuo Kato, A trial manufacture and its chaNacteNistics of fluctuating wind

direction tunnel, The Third Int. Symp. on Wind Effects on Buildings and Urban Environment, Tokyo, pp.321-329, March 4-5, 2008.

- 7) 中島紘志,木村吉郎,久保喜延,加藤九州男,より大 きな風向変化時の風向変動風洞の特性,土木学会第 63回年次講演会講演概要集,I-289, pp.577-578,2008.
- *村吉郎, 中島紘志, 久保喜延, 加藤九州男, 風向変 動風洞の試作とその特性, 日本流体力学会年会 2008 講演論文集(CD-ROM版), 論文番号 16032, 2008.
- 9) Kichiro Kimura, Yoshinobu Kubo, Kusuo Kato, A trial manufacture of a wind tunnel that can simulate the direction fluctuation of natural wind, 11th East Asia-Pacific Conference on Structural Engineering & Construction, Nov. 19-21, 2008, Taipei, TAIWAN, CD-R.

(2009年9月24日受付)