九州工業大学	学生会員	○新保	敦士	九州工業大学	正会員	幸左	賢二
大日本コンサルタント(株)	正会員	佐々木	達生	(株)長大	正会員	佐藤	崇

砕波無

12

12.2

12.4

波高

静水深

a_H[cm]

h[cm]

1. はじめに

本実験では段波が橋梁に作用することを想定し,段波波頭の 急勾配な水面形を模擬した孤立波を桁模型に作用させ,波高, 水平作用力の結果を示すとともに,水平作用力が発生する要因 を明らかにすることを目的として,PIV 計測を行った.具体的 には,水平作用力発生時における桁周辺の流速と水平作用力の 関係性について検討した.

2. 実験概要

実験の全体図を図-1 に示す. 左端の造波装置はスライド式造 波装置である. 桁に作用する津波波高を計測するため, H6 波 高計を桁模型の真横に設置した. 図-2 に実験条件を示す. 同図 より, 孤立波性状の津波を空中に設置した桁模型に作用させた. 著者らは孤立波に対して, 砕波の有無, 波高, 桁形状, 桁中心 位置をパラメータとした実験を行っている. そのうち, 代表ケ ースとする砕波無, 波高 20(cm), 桁中心位置 10(cm), 静水深 35(cm), 海底床無のケースを対象に分析を行った.

3. 実験結果

3.1 波高と水平作用力の関係

図-3に分力計で計測した水平作用力とH6波高計の時刻歴波 形を示す.同図より,水平作用力は津波が桁模型に作用してか ら約0.30s後の12.652(sec)に最大値20.2(N)を示し,H6波高は 12.722(sec)で最大となる.両者の最大発生時刻には0.07(sec)の 差があるものの,概ね同時刻で最大を迎えることがわかる.

3. 2 PIV計測方法

図-4にPIV計測の概要を示す. 同図より,水路の流れ場には 水粒子と同程度の大きさの微小粒子を混入させており,レーザ ーを照射して3次元空間に分布している粒子を2次元断面に投 影させ,反射板により桁模型の下側までレーザーを照射させた. この2次元断面内で桁周辺の粒子の様子を高速度カメラで撮影 した.また,3次元空間に分布する粒子を投影する際,3次元的



au 桁形状 海底床 7.8.12 +4.83 5 10 +4.8, $-4 \sim +8$ 14 有 11,18,23,28 標準形状 有 +4.84 15 +4.8, -4~+18 24 無 11 16 +4.8-1~ +10海底床 砕波 $Z/a_{\rm H}$ h 桁形状(桁高D.桁幅B) -ス数 5,7.5,10 15 21 標準,張出,1.5D 0.5 10.15.25 21 2.0D.1.4B.1.8B.2.1B 無 35 7 無 20 0.1,0.9 標準形ង 2 標準,張出,1.5D 10 15 有 0.5 2.0D,1.4B,1.8B,2.1B 20 35 図-2 実験条件 30 30 20.2[N] 分力計計測値 25 12.652[sec] 25 H6波高計 19.1[cm] 20 20 \overline{Z}^{20} $\overline{\mathbb{R}}^{15}$ 12.722[sec] 15 g 將10 10恒 旇 长 5 5 0 0 0.3[sec] -5 -5

www 砕波有

海底床

桁中心位置Z[cm]-

図−3 波高と水平作用力の関係

時刻[sec]

12.6 12.8

13

13.2



図-4 PIV 計測の概要

な波の乱れを排除するために、桁模型の両端に側壁を設けた.

図-5 に流速ベクトルの算出方法を示す. 同図より, 高速度 カメラで連続して撮影された画像から, 微小な範囲の領域(検 査領域)と, 粒子の移動先を探し出す領域(探査領域)を設定す る. この領域内で微小時間における粒子の変位ベクトルから 流速ベクトルを算出する.

3.3 PIV 計測結果

図-6 の(a)に桁前面浸水時と水平作用力最大時の孤立波の 作用位置と桁前面から 0.5(cm)の位置での波面から静水面まで の水平流速分布,(b)と(c)にそれぞれ桁前面浸水時,水平作 用力最大時の流速ベクトル図を示す.同図(a)より,(b)の位 置の流速分布の平均値 Vbは 25(cm/s),(c)の位置の流速分布 の平均値 Vcは 72(cm/s)となる.なお,(c)では桁前面位置の 波高が概ね最大となる.よって,波高の増加により流速も増 加することがわかる.また,同図(b)では流速ベクトルが斜め 上方向に,同図(c)では流速ベクトルが水平方向に卓越する.

図-7 に桁前面の中央部で計測した水平方向の流速の時刻歴 波形を示す.同図より,[1]10.8(cm)と[2]4.7(cm)の点の流速は, 最大値がほぼ同値で約 72(cm/s)であるが,[3]1.7(cm)の点から は流速が減少し,桁前面近傍ではほぼ 0(cm/s)になることがわ かる.また,水平作用力最大時[12.652(sec)]付近で,流速の波 形も概ね最大となることが分かる.

図-8 に、図-7の[4]0.5(cm)の点で計測した流速ベクトルの角 度 θ を cosθ に変換し、[2]4.7(cm)の点の水平方向と鉛直方向の 合成流速に乗じて算出した流速と水平作用力の時刻歴波形を 示す. なお、4.2(cm)の分だけ流速の発生時刻を補正し cosθ を 乗じた. 同図より、cosθ を乗じた流速の増加に伴い、水平作 用力が増加し、ベクトルが鉛直方向から水平方向へ変化する ことがわかる. (b)桁下面浸水時の合成流速は 56.9(cm/s)、角 度は 86°で、(c)水平作用力最大時の合成流速は 77.9(cm/s)、角 度は 15°となる.

4. まとめ

- (1) 本実験における孤立波の水平流速分布は、波高の増加に 伴いほぼ一様に増加し、桁前面の流速に着目すると、桁 前面に近づくにつれ徐々に流速が減少し、桁前面近傍で はほぼ 0(cm/s)となる.
- (2) 桁前面の流速とベクトルに着目して水平作用力との関係 を分析した結果,桁前面の流速の増加とベクトル方向の 変化に伴い水平作用力が増加することが明らかとなった. また,桁前面での波高が概ね最大の時,流速が最大で水 平方向への流れが卓越し,水平作用力も最大となる.

