

1. はじめに 弾性安定問題において、全ポテンシャルエネルギー第2変分 $\delta^2\pi$ は重要な役割を演じており、座屈荷重とは $\delta^2\pi$ が正の定符号でなくなる荷重である。

一般に、弾性体の微小変形理論においては、必ず $\delta^2\pi > 0$ であり、 $\delta^2\pi < 0$ となり得るのは有限変形の場合であって、有限変形における全ポテンシャルエネルギー第2変分を誘導することは興味ある問題である。

2. 付帯条件をもった汎関数の第2変分 変関数 y の変数 x の各要素に関する導関数を y' とすると、汎関数

$$I = \iiint_{V_0} F(x; y, y') dV_0 \quad (1)$$

に付帯条件

$$\phi = [\phi_1, \phi_2, \dots, \phi_r]^T = \phi(x; y, y') = 0, \quad \phi_i = \phi_i(x; y, y') \quad (2)$$

の下で極値とする条件を求める。汎関数 I の全変分は

$$\delta I^{(n)} = \iiint_{V_0} \left(\delta y^T \frac{\partial}{\partial y} + \delta y'^T \frac{\partial}{\partial y'} \right) F dV_0 + \frac{1}{2} \iiint_{V_0} \left(\delta y^T \frac{\partial^2}{\partial y^2} + \delta y'^T \frac{\partial^2}{\partial y'^2} \right) F dV_0 + \dots \quad (3)$$

同様に、式(3)の ϕ_i の全変分 $\delta \phi_i^{(n)}$ を求め、これに、変数 x のみ関数で y について独立な Lagrange 未定係数 λ を乗じて、式(3)に加えると、式(3)の F の代りに $F^* = F + \lambda^T \phi$ を用いることが可能であることが知られた。したがって、汎関数 I の停留条件およびその第2変分 $\delta^2 I$ は、

$$\delta I = \iiint_{V_0} \left(\delta y^T \frac{\partial}{\partial y} + \delta y'^T \frac{\partial}{\partial y'} \right) F^* dV_0 = 0, \quad \delta^2 I = \iiint_{V_0} \left(\delta y^T \frac{\partial^2}{\partial y^2} + \delta y'^T \frac{\partial^2}{\partial y'^2} \right) F^* dV_0 \quad (4)$$

であり、停留点において $\delta^2 I$ が正のとき、汎関数 I は停留点において最小であり、 $\delta^2 I$ が負のとき I は停留点において最大で不安定な停留点となる。

3. 有限変形における全ポテンシャルエネルギー第2変分 物体内部の任意点の位置ベクトル a が、物体力 f および表面力 p を受け有限の変位 au を生じ、位置ベクトル $x = a + au$ になるものとする。その変形前後の体積要素を $\delta V_0, \delta V$ 、面積要素を $\delta A_0, \delta A$ とし、変形前の物体表面の外側法線方向の単位ベクトルを n_0 とすると、変形前の体積および面積に換算された物体力 $f^* = f \delta V / \delta V_0$ および $p^* = p \delta A / \delta A_0$ と、これによって物体内部に生ずる Kirchhoff 応力テンソル T_k の間に、次式

$$\left(\frac{\partial x}{\partial a} T_k \right) \frac{\partial}{\partial a} + f^* = 0, \quad \frac{\partial x}{\partial a} T_k n_0 = p^* \quad (5)$$

が成立する。この有限変位 au および u の関数である。次式

$$E_g = \frac{1}{2} (U' + U'^T + U'^T U')^T, \quad U' = \left(\frac{\partial au}{\partial a} \right)^T = [au'_1 \quad au'_2 \quad au'_3], \quad au'_i = \frac{\partial au_i}{\partial a} \quad (6)$$

によって定義される Green ひずみテンソル E_g を変関数とする汎関数

$$\pi = \iiint_{V_0} f dV_0 + \iint_{A_0} H dA_0 \quad (7)$$

は、全ポテンシャルエネルギーである。ここに、式(6)の第1項は付帯条件として式(7)の中に組み込まれ

$$f = U + \text{trace} \left[E_g - \frac{1}{2} (U' + U'^T + U'^T U') \right] \lambda - f^* \cdot au, \quad H = -p^* \cdot au \quad (8)$$

式(8)の中に現われる U はひずみエネルギー密度関数で、 $U = \text{trace}(T_k E_g)$ のように $\partial U / \partial E_g = T_k$ となるような E_g の関数である。また、もし T_k と E_g の間に通定の応力とひずみの間の構成方程式

$$T_k = 2G E_g + \lambda \text{trace}(E_g) \cdot I \quad (9)$$

が成立する場合は

$$U = G \text{trace}(E_g^2) + \frac{1}{2} \lambda \{ \text{trace}(E_g) \}^2 \quad (10)$$

のような U を用いることも可能である。なお、 G 、 λ はせん断弾性係数、 $Lamé$ の定数である。

汎関数 Π の停留条件は、式(4)の第1式において y の代りに Δu と E_g を用いると、Euler 方程式として、

$$\frac{\partial f}{\partial E_g} = \frac{\partial U}{\partial E_g} + \Lambda^T = 0 \quad \text{これより} \quad \Lambda = \Lambda^T = -T_k \quad (11)$$

および

$$\frac{\partial f}{\partial \Delta u} - \frac{\partial f}{\partial U'} \frac{\partial}{\partial \Delta u} = -f^* + \frac{1}{2} (\Lambda^T + \Lambda + 2U'\Lambda) \frac{\partial}{\partial \Delta u} = 0, \quad (\text{式(5)の第1式}) \quad (12)$$

境界において

$$\frac{\partial f}{\partial U'} n_0 + \frac{\partial H}{\partial \Delta u} = -\frac{1}{2} (\Lambda + \Lambda^T + 2U'\Lambda) n_0 - p^* = 0, \quad (\text{式(5)の第2式}) \quad (13)$$

あるいは

$$\delta \Delta u = 0$$

さて、式(4)の第2式を用いて Π の第2変分を求めよう。ひずみエネルギー密度関数が式(10)で与えられるとき、式(11)を用いて

$$\delta y^T \frac{\partial f}{\partial y} = \text{trace}(\delta E_g^T \frac{\partial f}{\partial E_g}) - \delta \Delta u \cdot f^* = \text{trace} \{ \delta E_g^T (2G E_g + \lambda \text{trace}(E_g) \cdot I + \Lambda^T) \} - \delta \Delta u \cdot f^* \quad (14)$$

また、同様に

$$\delta y'^T \frac{\partial f}{\partial y'} = \text{trace}(\delta U'^T \frac{\partial f}{\partial U'}) = -\text{trace} \{ \delta U'^T (\Lambda + \Lambda^T + 2U'\Lambda) \frac{1}{2} \} \quad (15)$$

したがって

$$\begin{aligned} \delta y^T \frac{\partial}{\partial y} \left(\delta y^T \frac{\partial f}{\partial y} \right) &= \text{trace} \left[\delta E_g^T \frac{\partial}{\partial E_g} \text{trace} \{ \delta E_g^T (2G E_g + \lambda \text{trace}(E_g) \cdot I) \} \right] \\ &= 2G \text{trace}(\delta E_g^2) + \lambda \{ \text{trace}(\delta E_g) \}^2 \end{aligned} \quad (16)$$

同様に

$$\begin{aligned} \delta y'^T \frac{\partial}{\partial y'} \left(\delta y'^T \frac{\partial f}{\partial y'} \right) &= -\text{trace} \left[\delta U'^T \frac{\partial}{\partial U'} \text{trace} \{ \delta U'^T (\Lambda^T + \Lambda + 2U'\Lambda) \frac{1}{2} \} \right] \\ &= -\text{trace}(\delta U'^T \delta U' \Lambda^T) = \text{trace}(\delta U' \cdot T_k \delta U'^T) \\ &= \delta \Delta u_i^T T_k \delta \Delta u_i + \delta \Delta u_i^T T_k \delta \Delta u_j + \delta \Delta u_j^T T_k \delta \Delta u_j \end{aligned} \quad (17)$$

したがって、全ポテンシャルエネルギー Π の第2変分

$$\delta^2 \Pi = \frac{1}{2} \iint_{V_0} \left[2G \text{trace}(\delta E_g^2) + \lambda \{ \text{trace}(\delta E_g) \}^2 + \text{trace}(\delta U' \delta U' T_k) \right] dV_0 \quad (18)$$

を得ることができ、