

複数筋コンクリートT形ばかりの強度計算についての考察

(5.2)

九州共立大学工学部 正会員 佐賀美一三
学生会員 清原道男

1. 総論 複数筋コンクリートT形ばかりの考察において、はり筋筋筋の応力図とその実験について述べたものであるが、単筋筋コンクリート長方形ばかりとT形ばかりを同じ応力分布形に考察し、実験により立証した結果を報告している。複数筋コンクリートT形ばかりの場合もT形ばかりの場合の考察を用いて差支えないと考へらるるが、本文にて基礎とともに述べることにする。

2. 複数筋コンクリートT形ばかりの腹筋コンクリート部の正縮応力を考える場合 この場合の考察に当つては、図-1とし、断面をA、Bの二部分に分けて考へることにする。

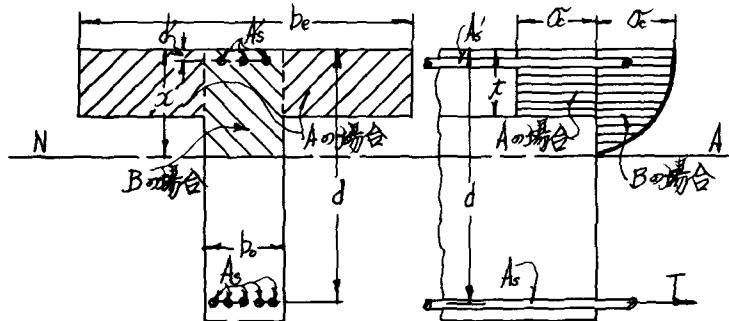


図-1 複数筋コンクリートT形ばかりの腹筋コンクリートの正縮応力を考える場合の関係

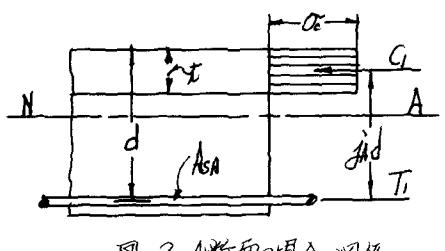


図-2 A断面の場合の関係

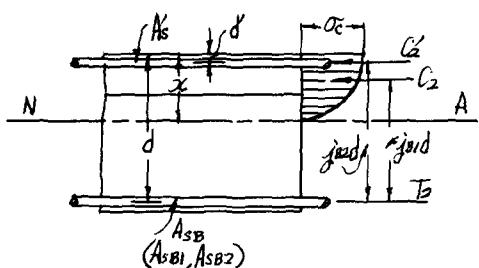


図-3 B断面の場合の関係

$$\begin{aligned}
 M_{113} &= T_2 j_1 d = \bar{\sigma}_s p_{11} b d (1 - \nu R) d = \bar{\sigma}_s p_{11} (1 - \nu R) b d^2, \\
 (1 - \nu/d) b d^2, \quad M_{223} &= T_2'' j_2 d = \bar{\sigma}_s p_{22} b d (1 - \nu/d) d = \bar{\sigma}_s p_{22} (1 - \nu/d) b d^2 \\
 M_{11c} &= (C_1 + C_2) j_1 d = C_1 j_1 d + C_2 j_1 d = \{ \mu \bar{\sigma}_s R (1 - \nu R) + \bar{\sigma}_s' p' (1 - \nu/d) \} b d^2, \\
 M_{22c} &= T_2 j_2 d + T_2'' j_2 d = \bar{\sigma}_s p_{11} (1 - \nu R) b d^2 + \bar{\sigma}_s p_{22} (1 - \nu/d) b d^2, \text{ いかで}
 \end{aligned}$$

a. A断面の場合 この場合の関係は図-2に示すものとし、はり中は $b - b$ の単筋筋コンクリートばかりで、コンクリートの応力分布は断縁の厚さと、たの場合はあるかね筋筋応力分布とあわせて差支えない。いかでとくは

$$\begin{aligned}
 j_1 d &= d - t / \lambda = d (1 - \phi / \lambda), \\
 \phi &= t / d
 \end{aligned}$$

$$C_1 = t \bar{\sigma}_s (b - b)$$

$$T_1 = A_s C_1 = p_1 (b_t - b) d \bar{\sigma}_s$$

$$\begin{aligned}
 p_1 &= t / d, \quad \bar{\sigma}_s / C_1 = \phi / \lambda, \quad \bar{\sigma}_s = \bar{\sigma}_s / C_1, \quad \text{いま} \\
 M_{11c} &= C_1 j_1 d = t (b_t - b) \bar{\sigma}_s (d - t / \lambda) = (b_t - b) \bar{\sigma}_s \lambda d (1 - \phi / \lambda) \quad (a)
 \end{aligned}$$

$$M_{22c} = T_1 j_1 d = A_s C_1 \bar{\sigma}_s d (1 - \phi / \lambda) = \phi / \lambda (b_t - b) \bar{\sigma}_s (d - t / \lambda) = \phi (b_t - b) \bar{\sigma}_s (1 - \phi / \lambda) \quad (b)$$

b. B断面の場合 この場合の関係は図-3に示すものとし、はり中は b の複数筋筋コンクリート長方形ばかりの構合と考へられる。さうむち

$$\begin{aligned}
 j_2 d &= C_2 t + T_2 \text{との間隔} - d - \nu R = (1 - \nu R) d, \quad x = \nu R d \\
 j_2 d &= C_2' \text{と} T_2 \text{との間隔} = d - d' = d (1 - \phi / d)
 \end{aligned}$$

$$j_2 d = (C_2 j_2 + C_2') d / (C_2 + C_2')$$

$$T_2 = \bar{\sigma}_s p_{21} b d = C_2, \quad C_2 = \mu \bar{\sigma}_s R b d$$

$$p_{21} = A_{s21} / b d$$

$$T_2' = \bar{\sigma}_s p_{22} b d = C_2', \quad C_2' = \bar{\sigma}_s' A_{s2}' = \bar{\sigma}_s' p' b d$$

$$p_{22} = A_{s22} / b d$$

$$p' = A_{s2}' / b d, \quad T_2 = T_2' + T_2'' = C + C'$$

$$M_{11c} = C_2 j_2 d = \mu \bar{\sigma}_s R b d (1 - \nu R) d = \mu \bar{\sigma}_s \lambda d (1 - \nu R) b d^2, \quad p'$$

$$M_{22c} = C_2' j_2 d = \bar{\sigma}_s' A_{s2}' (1 - \phi / d) d = \bar{\sigma}_s' p' (1 - \phi / d) b d^2$$

$$M_{11c} = (C_2 + C_2') j_2 d = C_2 j_2 d + C_2' j_2 d = \{ \mu \bar{\sigma}_s R (1 - \nu R) + \bar{\sigma}_s' p' (1 - \phi / d) \} b d^2, \quad (c)$$

$$M_{22c} = T_2 j_2 d + T_2'' j_2 d = \bar{\sigma}_s p_{11} (1 - \nu R) b d^2 + \bar{\sigma}_s p_{22} (1 - \phi / d) b d^2, \quad \text{いかで}$$

$$p_B = p_{B1} + p_{B2}, \quad p_{B1} = p_B - p_{B2}, \quad p_B = (A_{B1} + A_{B2})/bd, \quad T_2'' = C_2'' \sim$$

$$\Omega_S p_{B2} bd = \Omega_S p' bd, \quad p_{B2} = (\Omega_S \Omega_S) p', \quad M_{BS} = \Omega_S (p_B - p_{B2})(1-\gamma R) bd^2 + \Omega_S p_{B2}$$

$$(1-\gamma/d) bd^2 = \{\Omega_S p_B (1-\gamma R) - \Omega_S p' (1-\gamma R) + \Omega_S p' (1-\gamma/d)\} bd^2, \quad p = p_A + p_B =$$

$$p(\Omega_S) + p_B \sim p_B = p - p(\Omega_S), \quad \text{ここで}, \quad p = A_S/bd, \quad A_S = A_A + A_B$$

$$M_{BS} = \{\Omega_S p (1-\gamma R) - \Omega_S p (1-\gamma R) \Omega_S p' (1-\gamma R) + \Omega_S p' (1-\gamma R) \Omega_S p (1-\gamma R) + \Omega_S p' (1-\gamma R) \Omega_S p (1-\gamma R)\} bd^2$$

$$M_C = M_{AC} + M_{BC} \sim M_C = (b_e - b_c)^2 \Omega_S \phi (1-\gamma/2) + \{\Omega_S \Omega_S (1-\gamma R) + \Omega_S p' (1-\gamma/d)\} bd^2 \quad (1)$$

$$M_S = M_{AS} + M_{BS} \sim M_S = \Omega_S (b_e - b_c) d^3 \phi (1-\gamma/2) + \{\Omega_S p (1-\gamma R) - \Omega_S p (1-\gamma R) + \Omega_S p (1-\gamma R) + \Omega_S p (1-\gamma R)\} bd^2$$

(1), (2)式中の $C = T$ の関係より求められ、 $C + C_1 + C_2' = T_1 + T_2' + T_2''$; ~

$$t \Omega_S (b_e - b_c) + \Omega_S \Omega_S b_e d + \Omega_S p' b_e d = p_A (b_e - b_c) d \Omega_S + \Omega_S p_{B1} b_e d + \Omega_S p_{B2} b_e d$$

$$R = \{p_A d \Omega_S - t \Omega_S (b_e - b_c) + (\Omega_S p_B - \Omega_S p') b_e d\} / \mu \Omega_S b_e d \quad (3)$$

本計算の被覆時の場合、複数筋コンクリート長方形ばかりの場合と同様、既報においては(1)式に、(2)式は(3)式に適用され、(4)式は(5)式に適用される。

$$R = \{p_A d \Omega_S - t \Omega_S (b_e - b_c) + \Omega_S (p_B - p') b_e d\} / \mu b_e d \Omega_S \quad (4)$$

ここで、 $p_A = (t/d)(\Omega_S/\Omega_S)$, $p_B = (A_S - A_{SA})/bd$, $A_{SA} = p_A (b_e - b_c) d$, $p' = A_S/bd$ であり、この場合の複数筋モーメントは(1), (2)式により

$$M_u = [(b_e - b_c) \Omega_S \phi (1-\gamma/2) + \Omega_S \Omega_S \phi (1-\gamma R) + \Omega_S p' (1-\gamma/d) b_e] d^2 \quad (5)$$

$$M_u = [\Omega_S (b_e - b_c) \phi (1-\gamma/2) + \{\Omega_S p (1-\gamma R) - \Omega_S \Omega_S (1-\gamma R) - \Omega_S p' (1-\gamma R) + \Omega_S p' (1-\gamma/d)\} b_e] d^2 \quad (6)$$

筋筋 ϕ として複数筋コンクリート長方形ばかりの場合と同様の被覆 t より、(5), (6)式より正筋筋比 ϕ が求められる。

$$SM_u/\beta^2 = (b_e - b_c) \Omega_S \phi (1-\gamma/2) + \Omega_S \Omega_S \phi (1-\gamma R) + \Omega_S p' (1-\gamma/d) b_e : p' = \{SM_u/\beta^2 (b_e - b_c) \Omega_S \phi (1-\gamma/2) - \Omega_S \Omega_S \phi (1-\gamma R) b_e - \Omega_S p' (1-\gamma/d) b_e\} / \mu b_e d \Omega_S \quad (7)$$

$$SM_u/\beta^2 = \Omega_S (b_e - b_c) \phi (1-\gamma/2) + \{\Omega_S p (1-\gamma R) - \Omega_S \Omega_S (1-\gamma R) - \Omega_S p' (1-\gamma R) + \Omega_S p' (1-\gamma/d)\} b_e - p' \{ \Omega_S \phi (1-\gamma R) - \Omega_S p' (1-\gamma/d) \} b_e \quad (8)$$

$$p' = \{ \Omega_S (b_e - b_c) \phi (1-\gamma/2) + \{\Omega_S p (1-\gamma R) - \Omega_S \Omega_S (1-\gamma R) - \Omega_S p' (1-\gamma R)\} b_e - SM_u/\beta^2\} / \mu b_e d \Omega_S (1-\gamma/d) \quad (9)$$

3. 被覆コンクリート部の正筋応力を考慮しない場合 この場合も前述、(1)式の場合と同様(2)式をT形ばかりの中、 b_e を適用すれば、 b_c 部の正筋筋部、すなわち立軸の間の正筋応力を考慮しない場合となり、複数筋モーメントおよび計算式が簡単となり、しかも(1)の場合と僅少差があるので既報式の場合と同様、既報計算式を用いて差支えない。この場合の関係は図-4に示すものとして表す。この場合は前述したように、前述と同様に複数筋モ

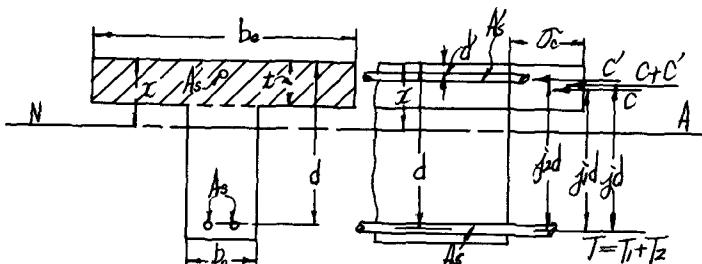


図-4 被覆コンクリートの正筋応力を考慮しない場合の関係

$$\Omega_S p' (1-\gamma/2) + \Omega_S p' (1-\gamma/d) b_e d^2 \quad (10), \quad (4), (5)式は(11), (12)式の複数筋モーメント式として成立する。$$

$$M_u = \Omega_S \Omega_S (1-\gamma/2) + \Omega_S p' (1-\gamma/d) b_e d^2 \quad (11), \quad M_u = \{ (1-\gamma/2) (p + p') + p' (1-\gamma/d) \} \Omega_S b_e d^2 \quad (12)$$

$$p' = \{SM_u/b_e d^2 - \Omega_S \phi (1-\gamma/2)\} / \Omega_S (1-\gamma/d) \quad (13)$$

$$p' = \{p (1-\gamma/2) - SM_u/\Omega_S b_e d^2\} / \{(1-\gamma/2) - (1-\gamma/d)\} \quad (14)$$

3. (1), (2)式の主要項と既報の複数筋モーメント式と計算式を比較することとする。

$$p = A_S/bd \sim \text{引張筋比}, \quad p' = A'_S/bd \sim \text{正筋筋比}$$

$$M_u = (C + C') jd = C' jd + C' jd - \Omega_S \phi (1-\gamma/2) + \Omega_S p' (1-\gamma/d) b_e d^2 \quad (15)$$

$$\text{同様に}, \quad M_u = \{ \Omega_S p (1-\gamma/2) -$$

$$\Omega_S p (1-\gamma/2) + \Omega_S p' (1-\gamma/d) b_e d^2 \quad (16)$$

$$\Omega_S p (1-\gamma/2) - \Omega_S p (1-\gamma/2) + \Omega_S p' (1-\gamma/d) b_e d^2 \quad (17)$$

$$\Omega_S p (1-\gamma/2) - \Omega_S p (1-\gamma/2) + \Omega_S p' (1-\gamma/d) b_e d^2 \quad (18)$$