

II—4 せん断流理論による薄肉閉断面形の弾塑性挙動解析

九州大学 学生員。藤岡健三 昭正員 太田俊

1. さえがき

先に著者らは、薄肉多室閉断面を有する軸が、捩りモーメントを受ける場合についての弾塑性解析法を示し、特に Warping に関する収束性の問題点を提示した。

すなへる、単純 Warping 理論に補正関数 f を導入する一手法を提案しつゝ、今回は前論文の提示式を一部修正するとともに、塑性域の収束性に力点を置き、歪硬化を含めて解の収束性を考察することとする。

2. 基礎理論

一般に捩りモーメント増分 ΔM を受ける場合、せん断応力増分 $\Delta \tau$ 、曲げ捩り応力増分 $\Delta \sigma_w$ は次式となる。

$$\left. \begin{aligned} \Delta C &= G \cdot \Delta r - 3 C G \cdot \Delta \lambda / \sigma \\ \Delta \sigma_w &= E \cdot \Delta \epsilon_w - E \sigma_w \Delta \lambda / \sigma \end{aligned} \right\} \quad (1)$$

($\sigma = (\sigma_w^2 + C^2)^{1/2}$, $\Delta \lambda$: 塑性時定数)

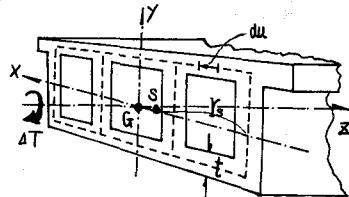


圖 - 1

$$\Delta W = \Delta f \cdot (W_u' + W_o^p) \quad \dots \dots \dots \quad (2)$$

ここで、 W_0 は単純 Warping 理論に沿ひて反り関数、 W_0^P ；塑性時反り関数

よって、 ΔW によって生ずる ΔU_W は、断面の自己平衡条件より、 $W_U = W'_U - \frac{1}{A_p} \int W'_U dA$ として次式で示される。

$$\left. \begin{aligned} \Delta \bar{\omega}_w &= E \frac{d(4f)}{dz} \bar{\omega}_w + \Delta \bar{\omega}_w^P \\ \Delta \bar{\omega}_w^P &= E \int_A \bar{\omega}_w \Delta \lambda_f dz \frac{1}{A_0} - E \bar{\omega}_w \Delta \lambda_f \end{aligned} \right\} \quad (3)$$

ここで、セン断流の概念より、 A_f^* を断面開き条件より求むる不静定セン断流として、セン断流 A_f が次式で示される。ここに $a_{ij} = \int_i \frac{du}{t}$, $b_{ij} = \int_{ij} \frac{du}{t}$

$$\Delta f_i^* = \frac{1}{a_i} \left[\int_0^t \frac{d(\Delta \tilde{\rho}_i^*)}{dz} du + 2G4\theta A_i - 3f_i G4\lambda \sqrt{\frac{du}{t}} + \sum b_{ij} f_j^* + 2 \sum f_i j_i G4\lambda \sqrt{\frac{du}{t}} \right] \quad \dots \quad (4)$$

式(3), 式(4)より若干の計算の後 $\bar{g}_{se} = K_s$; M. Venant の振り関数, \bar{g}_{we} ; 二次セン断流関数, $A\beta_P$; 塑性セン断流として次式を得る。

$$\Delta f = \bar{g}_{se} G A\theta - E \bar{g}_{we} \frac{d^2(Af)}{d\bar{x}^2} + \Delta f_p \quad \dots \dots \dots \quad (5)$$

よって応力の釣り合式と断面閉合適合条件式による、接りモーメント M_T は、次式となる。

$$\Delta T = GJ \Delta \theta - E C_w \frac{d^2(4t)}{dt^2} + \Delta T' \quad \dots \dots \dots \quad (6)$$

ここで右辺第一項、第二項は省かれ、St.Venant の捩りモーメント、補正された曲げ捩りモーメント、又 $\Delta T_{1P} = \int \Delta q_p y_s du$ なる塑性捩りモーメントを示す。

一方、垂力適合条件式 $\Delta\gamma = \frac{\partial(\Delta W)}{\partial u} + \frac{\partial(\Delta S)}{\partial g}$ を、式(1)に代入し整理すると次式を得る。

$$4g = Gt(k_{sf} - k_s)4f + Gt k_s 4\theta - 3Gt C 4\lambda \quad \dots \dots \dots \quad (7)$$

1-2. 垂直变形の適合条件式を用いて接りモード上ATII、次式を得る。

$$AT = G(J - I_C)Af + GI_C\alpha\theta + AT_2^P \quad \dots \dots \dots \quad (8)$$

ここで $I_c = \int t k^2 du$, $\Delta T_z^P = -3 \int G J z \Delta \lambda / I_c du$ なら塑性振りモーメント
式(6), 式(8)より、補正関数 Δf の算定方程式、及び振れ率 $\Delta \theta$ が、次式でとく求まる。

$$E C_w \frac{d^2(\Delta f)}{dz^2} - G J z^2 \Delta f = -\gamma^2 \Delta T + \Delta T_z^P - \Delta T_z^P (1 - \gamma^2) \quad (9)$$

$$\Delta \theta = \Delta T / G I_c - \gamma^2 \Delta f - \Delta T_z^P / G I_c \quad (10)$$

KK し $\gamma^2 = (I_c - J) / I_c$ である。

ここで、 $\Delta \lambda$ の算定は、降伏条件上 $dF = d[(J_{\omega}^2 + C^2)^{1/2} - \sigma] = 0$ より

$$\frac{\partial \omega}{\sigma} \Delta J_{\omega} + \frac{\partial C}{\sigma} - H' \Delta \lambda = 0 \quad (11)$$

式(11)に式(1)を、代入し整理すらと次式を得る。

$$\Delta \lambda = \frac{E}{\sigma} \frac{(J_{\omega} \cdot \Delta \varepsilon_{\omega} + 3G/E C \cdot \Delta \Gamma)}{\left\{ H' + \frac{1}{\sigma} (E C_{\omega}^2 + 9G C^2) \right\}} \quad (12)$$

3. 解析例

以上の理論にもとづき、180 X 断面片持ばかりの自由端に振りモーメント ΔT をかけた場合について結果の一例を図-2に示す。

4. あとがき

以上の結果より、解の早期発散を防ぐための補正関数 Δf の有効性は明らかである。

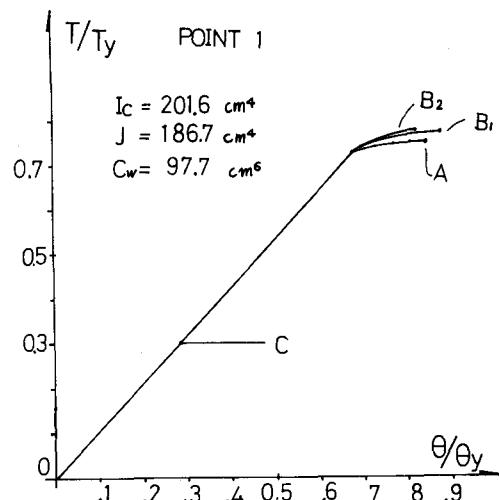
また、塑性領域での収束計算においては、 $\Delta \lambda$ を式(11)の形のまま正面で全体収束計算を行なうこととは、解の収束性を劣化させること、したがって当然のことながら $\Delta \lambda$ の式は応力式を再導入する整理した式(12)を使用しなければならないと言えよう。

なお、計算結果の詳細については、講演時に説明する。

参考文献

- 1) Komatu, Sakimoto; Elasto-Plastic Behavior of Thin-Walled Steel Tubes Under Combined Forces. PROC. OF. JSCE. NO235. 1975.

- 2) 太田、藤岡 ; 薄肉多室閉断面桁の弾塑性曲げ振り理論(昭和48年度土木学会西部支部研究発表論文集)
- 3) 太田、吉村 ; 組み合せ負荷を負荷を受ける薄肉多室閉断面桁の弾塑性解析(九大工学集報研究会)
- 4) 太田、藤岡 ; 薄肉多室閉断面梁の弾塑性曲げ振り(初) 昭和50年 第30回年次学術講演会講演集)
- 5) Benscoter ; "A Theory of Torsion Bending for Multicells Beams" Journal of Applied Mechanics. Vol 21 No. 1. p25. 1954
- 6) O.C. Zienkiewicz ; Elasto-Plastic Solutions of Engineering Problems 'Initial Stress', Finite Element Approach International Journal for Numerical Method in Engineering VOL 1. 75-100



A; f を含み、 $\Delta \lambda$ 式は(11), $H' = 0.032E$, C; f なし
B1; f を含み、 $\Delta \lambda$ 式は(12), $H' = 0$
B2; f を含み、 $\Delta \lambda$ 式は(12), $H' = 0.032E$

図-2