

I - 1 有限差分法による堤体・振動および浸透流解析について

熊本大学工学部正員
熊本大学工学部正員
熊本大学工学部正員
三池亮次卓清
秋吉瀧川

1. まえがき 浸透流は、土木構造物の解析において、いろいろな形で問題となり、古くから解析の対象とされ
てきたが、一般的な理論解析は容易ではなく、近年の電子計算機の発展に伴い、この浸透流問題においても
O.C.Zienkiewicz¹⁾らをはじめとして、有限要素法を用いた解析方法が開発された。しかししながら、動的問題、と
くに、地震動を受ける堤体と流体の相互作用系の解析について、はるほど著しい成果²⁾³⁾は得られていない。
本研究では、水を非圧縮性流体として、その質量効果が堤体の振動性状に及ぼす影響を主として解析を行なった
ので、ここに報告する。

2.有限要素法による浸透流解析 二次元異方性媒体を考え、この内部での浸透流がDarcyの法則に従うものと仮定する。そこで、水頭； $\phi = P_{fr} + \zeta$ とするととき、非定常浸透流に対し、水頭 ϕ は次式を満たす。

$$\frac{\partial}{\partial x} \left(k_x \frac{\partial \phi}{\partial x} \right) + \frac{\partial}{\partial y} \left(k_y \frac{\partial \phi}{\partial y} \right) = \mu \cdot \frac{\partial \phi}{\partial t} \quad \dots \dots \dots (1)$$

このとき、初期条件および境界条件として

初期条件: $\phi_{t=0} = \phi_0(x, y; 0)$

境界条件；(A)水頭 h が境界で与えられる場合

B) 界面上で浸透流の流入量が与えられる場合 すなわち

$$k_x \frac{\partial}{\partial x} l_x + k_y \frac{\partial}{\partial y} l_y + g = 0$$

(b_1, b_2 は境界外向法線方向末端、 δ は壁面表面からの流出入量)

したがって、境界条件(2)のもとに、式(1)を解くことは、力に関する次の汎関数 X を最小化することと等価である。

$$X(\phi) = \int \left[\frac{1}{2} [k_x (\frac{\partial \phi}{\partial x})^2 + k_y (\frac{\partial \phi}{\partial y})^2] + (\mu - \frac{q^2}{8\pi}) \phi \right] dx dy + \int g \phi dS \quad \dots \dots \dots (3)$$

ただし、~~それは~~不变量、すなはち、ある時刻に対しては、場所のみの関数として取り扱う。

有限要素法を適用すれば、解析領域を三角形要素群に分割するとき、図-1のような要素内の水頭 ψ (x, y)は、その節点値(ψ_1, ψ_2, ψ_3)により、次式で与えられる。

$$\phi(x,y) = [N_i, N_j, N_m] \{\phi\}^e \quad . \quad (4)$$

ただし、 $N_i = (a_i + b_i x + c_i y)/2\Delta$ ， $\begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix}^T = \begin{pmatrix} a_i \\ b_i \\ c_i \end{pmatrix}$ ， Δ ；三角形 i, j, m の面積

$$Q_i = x_{i+4m} - x_m y_i, \quad f_i = y_i - y_m, \quad C_i = x_m - x_i.$$

この要素の初期値を $\gamma_{(0)}^e$ とすると、 $\|\boldsymbol{\beta}\|^{(0)} = \text{忠実性} \rightarrow \text{最小化} \Rightarrow \delta = 0$

$$\begin{aligned} \frac{\partial^2 \Phi}{\partial t^2} &= \iint_{\Omega} \left[\left(k_1 \frac{\partial^2 \Phi}{\partial x^2} + k_2 \frac{\partial^2 \Phi}{\partial y^2} + k_3 \left(\frac{\partial^2 \Phi}{\partial x^2} + k_4 \frac{\partial^2 \Phi}{\partial y^2} \right) + (\mu \frac{\partial \Phi}{\partial t})^2 \right) \frac{\partial^2 \Phi}{\partial s^2} \right] dx dy + \int_{C_0} g \frac{\partial^2 \Phi}{\partial s^2} ds \\ &= [k_1 \Phi'' + (k_2 + k_4) \Phi'''' + (k_3 + k_4) \Phi''''] = 0 \end{aligned} \quad (5)$$

$$\therefore \text{cov}(k_i, k_j) = \iint_{\Delta} \left[k_i \frac{\partial v_1}{\partial x} \frac{\partial v_2}{\partial x} + k_j \frac{\partial v_1}{\partial y} \frac{\partial v_2}{\partial y} \right] dx dy = (k_i \cdot b_i b_j + k_j \cdot c_i c_j) / 4 \Delta$$

$$C_{ij}^e = \iint_{S^e} K_{ij} N_i \, dx \cdot dy \quad , \quad f_i^e = \int_{S^e} g N_i \, ds$$

したがって、領域全体の汎関数 $J(\phi) = \int f(\phi)$ を最小化するには、全節点ベクトルを $\{\phi\}$ とすると、 $\partial J(\phi)/\partial \phi_j = 0$ が、

$$[H]\{\phi\} + [C]^2 \frac{\partial}{\partial t}\{\phi\} + \{F\} = 0 \quad \dots \dots \dots (6)$$

$$H_{ii} = \sum f_{ii}^e, \quad C_{ii} = \sum C_{ii}^e, \quad F_i = \sum f_i^e$$

ところで、(6)式は一般的に非定常状態を表わすので、時間差分流によればよい。(左側の初期条件から三つ(右側))

2-1. 湿潤のモデル化と解析 図-2に示すように、腔水壁の端部において、上空側に無水圧頭がある場合、



