

長大スパントラス橋の振動性状について

九州大学	正員	小坪 清真
九州大学	学生員	鳥野 清
九州大学	学生員	・柿川 英明

1. まえがき

高千穂橋梁は高橋脚上に架設された中央スパンの特に長い三径間連続トラス鉄道橋である。従来、このような高橋脚上に架設された橋梁の耐震設計法については、まだ合理的な計算法が確立されていないのが現状である。著者等は高千穂橋梁に対して起振機による振動試験を行い、その振動試験から得られた振動性状を使って ELCENTRO 地震の応答スペクトルから最大応答変位を求めた。その結果中央スパンではなく右側のスパンに 22cm という最大応答変位を生じていた。この原因は、2次の変位モードが大きく影響しているためで、耐震設計上、桁及び橋脚の剛性、スパン割などに考慮すべき点があると考へられる。

そこで、本論文は桁が上弦材と下弦材で各々異なる振動をしていることから、桁が曲げと振れの連成振動をしているものと考えて振動方程式を立てて理論解としての振動性状を求め、次に桁の挿り剛性、橋脚の剛性、スパン割を変えて振動性状を変化させ、その結果、最大応答変位を小さくする振動性状を求め、耐震設計向上に対する役立つ資料を得ようとするものである。

2. 既設橋の変位応答

図-1 に示すのが高千穂橋梁の概略図である。右側のスパンは単純梁である。

図-2 は実験より得られた振動性状を使って、ELCENTRO 地震の速度応答スペクトルを使用して最大応答変位を求めたものである。これは ELCENTRO 地震を入力とした実際の応答計算から得られた最大応答変位とほぼ一致していた。

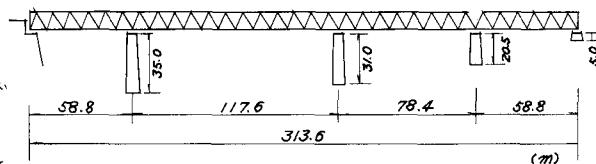
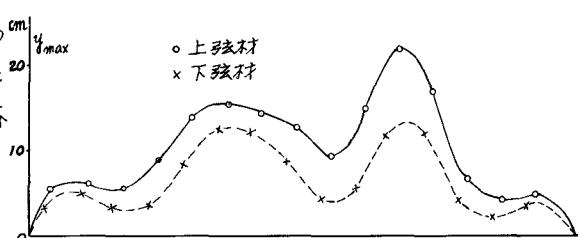


図-1 高千穂橋梁一般形状図



3. 曲げと振れの連成振動の理論

この橋梁を曲げ剛性 EI、挿り剛性 GJ の連続橋として解析すれば、水平変位モード $X_{is}(\eta)$ 、回転変位モード $\Theta_{is}(\eta)$ は次の形で与えられる。

$$X_{is}(\eta) = A_{is} \sin \lambda_{is} \eta + B_{is} \cos \lambda_{is} \eta + C_{is} \sinh \lambda_{is} \eta + D_{is} \cosh \lambda_{is} \eta \quad (1)$$

但し、

$$\lambda_{is}^2 = \frac{RAI\lambda^4 \omega_s^2}{EIg}$$

$$\ddot{\theta}_{is}(\eta) = E_{ls} \sin(d_{ls}^2 \eta) + F_{ls} \cos(d_{ls}^2 \eta) \quad (2)$$

但し、
 $d = \sqrt{\frac{EI_{ls}}{GJ A_{ls}^2}}$

I_{ls} : 2次モーメント

橋脚は換算重量を持つばねで支えられるものとし、GJは1パネルにモーメントを作用させて求めた。このようにして得られた変位モードが図-3の実線である。 \bullet 印は上弦材、 \times 印は下弦材の実験より得られた変位モードである。この場合のGJは各スパン一定である。下弦材の変位は実験値に比べ大きいが、全体的にはほぼ実験値に一致している。この結果からこの理論式を用いても良いと言ふことができる。そこで、この橋梁の振り剛性、スパン割合を変化させて変位モードの変化を調べてみた。

図-4の(a)はGJを10倍したときの2次の変位モードで、GJの変化に対して振動性状の変化は少なく、GJを4, 5倍したときには殆んど変化が認められない。図-4の(b)は全長一定のもとで、中央スパン長を2パネルだけ短く、オ3スパン長を2パネル長くしたときの2次の変位モードである。このモードでは最大応答変位を減らすことが出来ない。中央スパン長を1パネル分だけ増減させても殆ど変化は見られなかったが、2パネルだけ長くすると形が左右対称形となり、2次と同じモードは消えた。

4. 応答計算

この橋梁を上弦材と下弦材の多質点系に分割し、各質点に質量が集中しているものと考え、S次のn点の変位モードを Y_{is} 、剛数係数を β_s 、速度応答スペクトルを S_{vs} 、固有円振動数を n_s とすれば、最大応答変位 (y_{max}) は次式で求められる。

$$y_{imax} = \sqrt{\sum_{s=1}^S \left\{ \beta_s \cdot Y_{is} \cdot S_{vs \max} / n_s \right\}^2} \quad (3)$$

GJ、スパン長を変化させて求めた $y_{is}(\eta)$ を用いて(3)式から y_{imax} を求めて、図-2と比べてみる。この結果については、講演当日発表予定である。

図-3 変位モード

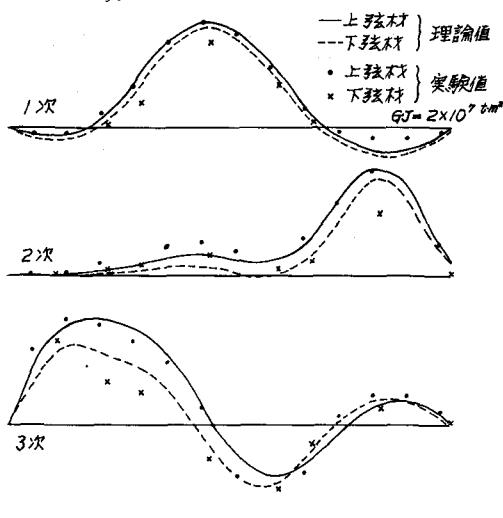


図-4 2次モードの変化

