

信頼性制約を有する貯水池操作ルール設計モデル -複数貯水池系を対象として-

川鉄エンジニアリング(株) 正会員 ○着浩二 鳥取大学工学部 正会員 多々納裕一
鳥取大学工学部 正会員 小林潔司

1. 研究の目的

水利用システムの渇水に対する信頼性を評価するためには、渇水の「生起頻度」、「期待継続期間」及び渇水による「期待損失」を総合的に評価する必要がある。そこで 本研究では、渇水に対する信頼性制約を考慮した複数貯水池系の統合的操作ルールを提案する。具体的には、渇水の「生起頻度」及び「期待継続期間」を制約条件として有する期待損失最小化モデルとして定式化する。さらに分解原理を導入することによりモデルを親問題・子問題に分解する。さらに、子問題を確率 DP モデルとして定式化し、最適な操作ルールを求めるような効率的な解法を提案する。

2. 定式化の前提条件

1) 流域のモデル化

N 個の貯水池と M 個の評価地点を有する流域を想定し、貯水池と評価地点にそれぞれ番号 i ($i = 1, \dots, N$)、 m ($m = N + 1, \dots, N + M$) を付与する。ここで各貯水池または評価地点によって流域を分割し、各分割流域の下流端に位置する貯水池または評価地点の番号を用いて各分割流域に番号を設定する。

ここで、分割流域 j からの流出量を I_n^j 、貯水池 i の貯水容量を S_n^i 、放流量を R_n^j とすると、貯水池 i での連続式は次式で定義される。

$$S_{n+1}^i = S_n^i + I_n^i + \sum_{j \in \Gamma_i} I_n^j + \sum_{j \in \Lambda_i} R_n^j - R_n^i \quad (1)$$

また、評価地点 m の流量を Q_n^m とすると、評価地点 m での連続式は次式で定義される。

$$Q_n^m = I_n^m + \sum_{j \in \Xi_m} I_n^j + \sum_{j \in \Gamma_m} R_n^j \quad (2)$$

ただし、 Γ_i は貯水池 i の上流に位置する評価地点の番号の集合、 Λ_i は貯水池 i に接続する貯水池の番号の集合、 Ξ_m は評価地点 m に接続する評価地点の番号の集合、 Γ_m は評価地点に接続する貯水池の番号の集合である。

2) 状態ベクトルの定義

各貯水池 i の当該期 n の放流可能量 X_n^i 、残流域流出量 I_n^m 、評価地点 m において渇水が起きているか否かを表す渇水モード変数 δ_n^m を用いて状態ベクトルを以下

のように定義する。

$$X_n = (X_n^1, \dots, X_n^N) \quad (3)$$

$$I_n = (I_n^{N+1}, \dots, I_n^{N+M}) \quad (4)$$

$$\delta_n = (\delta_n^{N+1}, \dots, \delta_n^{N+M}) \quad (5)$$

X_n^i 、 δ_n^m は次式で定義される。ただし、評価地点 m における必要流量を D_m とする。

$$X_n^i = S_n^i + I_n^i + \sum_{j \in \Gamma_i} I_n^j \quad (6)$$

$$\delta_n^m = \begin{cases} 1 & \text{if } Q_n^m < D_m \\ 0 & \text{otherwise} \end{cases} \quad (7)$$

3) 貯水池操作ルールの定義

統合的貯水池システムの状態 (X_n, I_n, δ_n) の実現値 (x, i, k) に対して各貯水池からの放流量 $r = \{r_1, \dots, r_N\}$ の同時選択確率 $\psi_{(x, i, k)}^r$ を対応づける混合戦略型の統合的操作ルール Ψ として定義する。

4) 信頼性評価指標

渇水に対する水利用システムの信頼性を評価するため、以下の評価指標を操作ルール Ψ を所与として定義する。

a) 渇水の生起確率 PF_m^j … 定常状態において水利用システムが渇水状態にある確率であり、次式で定義される。

$$PF_m^j = \sum_r \sum_{(x, i, k)} L_{PF}(q_m, k_m) \times \pi(x, i, k | \Psi_j) \psi_{(x, i, k)}^r \quad (8)$$

ただし、 q_m 、 k_m はそれぞれ評価地点 m における流量、渇水モード変数の実現値である。また $L_{PF}(q_m, k_m)$ は次式で定義される関数である。

$$L_{PF}(q_m, k_m) = \begin{cases} 1 & \text{if } q_m < D_m \\ 0 & \text{otherwise} \end{cases} \quad (9)$$

b) 渇水の生起頻度 FR_m^j … 渇水状態が生じてから、次に正常状態に戻るまでの期間をひと続きの渇水とみるとき、渇水の生起頻度はこのひと続きの渇水が生起する確率であり次式で定義される。

$$FR_m^j = \sum_r \sum_{(x, i, k)} L_{FR}(q_m, k_m) \times \pi(x, i, k | \Psi_j) \psi_{(x, i, k)}^r \quad (10)$$

ただし、 L_{FR} は次式で定義される関数である。

$$L_{FR}(q_m, k_m) = \begin{cases} 1 & \text{if } q_m < D_m \text{ and } k_m = 0 \\ 0 & \text{otherwise} \end{cases} \quad (11)$$

c) 渇水の再現期間 RP_m^j … 正常状態に復帰した後、再び渴水状態となるまでの期間数の期待値であり、次式で定義される。

$$RP_m^j = \frac{1}{FR_m^j} \quad (12)$$

d) 渴水の期待継続期間 ED_m^j … 渴水が生じたという条件のもとで、つぎに正常状態に戻るまでの期間数の期待値であり、次式で定義される。

$$ED_m^j = \frac{PF_m^j}{FR_m^j} \quad (13)$$

e) 渴水の期待損失 EL_m^j … 評価地点 m での流量 q_m に対する社会的な損失を $L(q_m)$ とおくと、渴水による期待損失は次式で定義される。

$$EL_m^j = \sum_r \sum_{(x, i, k)} \pi(x, i, k | \Psi_j) L(q_m) \psi_j^r(x, i, k) \quad (14)$$

3. モデルの定式化と解法

評価地点 m 每の、渴水の「生起頻度 \overline{FR}_m 」と「期待継続期間 \overline{ED}_m 」を制約条件として有する期待損失最小化モデルとして、統合的操作ルール設計モデルを分解原理を導入し定式化する。まず、期待損失最小化モデル（親問題）を以下に示す。

$$\min \sum_{j=1}^{J_m} EL_j \alpha_j \quad (15)$$

$$\text{s.t.} \quad \sum_j FR_m^j \alpha_j \leq \overline{FR}_m \quad (16)$$

$$\sum_j PF_m^j \alpha_j - \overline{ED}_m \sum_j FR_m^j \alpha_j \leq 0 \quad (17)$$

$$\sum_j \alpha_j = 1, \alpha_j \geq 0 \quad (18)$$

ここで \overline{FR}_m 、 \overline{ED}_m はそれぞれ渴水の「生起頻度」、「期待継続期間」の制約の上限値、 α_j は混合戦略型操作ルールを構成するそれぞれの操作ルールの混合比を表す。 $h_j = (h_{j,1}^1, \dots, h_{j,M}^1, h_{j,1}^2, \dots, h_{j,M}^2)$ は式 (16)、式 (17) に対応する双対変数とする。 Ψ_j を所与とすれば親問題の双対問題は以下のようない確率 DP(子問題) に帰着される。

$$\begin{aligned} v_{(x, i, k)}^h + g = & \min_r \sum_m L(q_m) + h_{j,m}^1 L_{FR}(q_m, k_m) \\ & + h_{j,m}^2 \{ L_{PF}(q_m, k_m) - \overline{ED}_m L_{FR}(q_m, k_m) \} \\ & + \sum_{(y, j, l)} v_{(y, j, l)}^h P(x, i, k)^r(y, j, l) \end{aligned}$$

子問題の解は純粹戦略型操作ルール $r_j(x, i, k)$ として与えられる。つぎに、上述の親問題、子問題を繰り返し計算することにより最適な混合戦略型操作ルール Ψ^* を求めることができる。具体的には、まず親問題の実行可能解 α^0 に対応する双対変数ベクトル $h_j^0 (j = 1, \dots, 2M)$ を求める。つぎに、シンプソンズ基準により α^0 が最適解か否かを判定し、最適解であれば $\Psi = \sum \alpha_j^0 \psi_j^0$ を最適な混合戦略型操作ルールとして

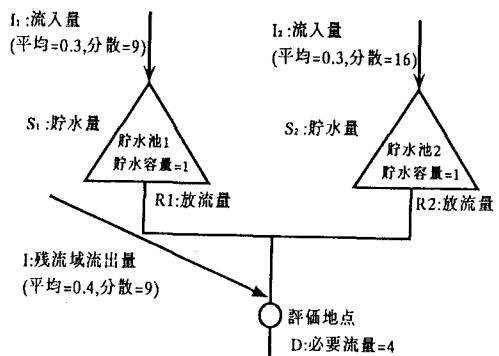
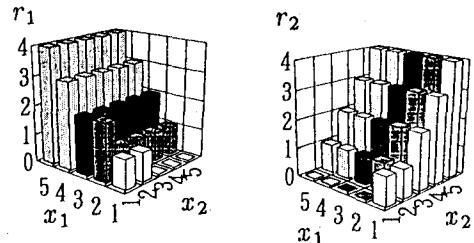


図-1 想定した流域モデル



流入量の分散=小
流入量の分散=大
図-2 図-1の流域に対する貯水池操作ルール

採用する。もし、 α^0 がシンプソンズ基準を満たさない場合には、改訂シンプソンズ法の軸演算により基底を更新し、対応する双対変数ベクトルを求める。そして、新たに基底変数となった α_j に対応する双対変数ベクトル h_j を用いて子問題に返り操作ルール $r(h_j)$ を算定する。さらに親問題に戻ってシンプソンズ基準に基づく最適性の判断を行う。このような計算手順により、最適な混合戦略型の操作ルール Ψ^* が算定できる。この場合 Ψ^* は親問題の基底解 α に対応する操作ルール $(r_1^*(x, i, k), \dots, r_{2M}^*(x, i, k))$ を混合比 α によって混合した操作ルールとなる。

4. 数値計算の結果

図-1 に示すような 2 貯水池が並列に配置されており、その下流端に残流域流出量、評価地点を有する流域モデルを想定し、この流域に対して最適な混合戦略型操作ルールを算定した。この混合戦略型の操作ルールから、最適な純粹戦略型の操作ルールの近似解を導いた。その結果の一部を図-2 に示す。この結果は残流域流出量=2 でかつ前期に渴水が生じていない場合を取り上げている。この分析ケースでは貯水池の規模が等しく、流入量の分散が異なる場合には分散の小さな貯水池からの放流を優先すべきであるという結論が得られた。