

交通事故のファジイモデル構築へのアプローチ

徳島大学工学部 正員 定井 喜明
NTT ○武田 健一

1. はじめに 道路交通事故の発生原因は、運転者が道路および交通条件などへの「あいまい」な判断の結果によるものがほとんどであると考えられる。そこで本研究では、交通事故防止対策の導出に資するため、ファジイ理論を適用して、交通事故のファジイモデル構築について考察したものである。

2. ファジイシステム化 交通事故に対するファジイモデルを構築するにあたって、規則を決定するための参考とする資料を表に示す。

表1、表2は曲線半径、勾配のそれぞれに対する事故率を示したもので、曲線半径が小さく、勾配急なところが重

なると事故率が急増するといったことが分かっている。

この曲線半径、勾配及び事故率をファジイシステム化して、各々のファジイ数及びメンバーシップ関数を図1、2、3のように仮定した。ここで、ファジイ数PVS=「極めて小」、PS=「小さい」、PM=「中くらい」、PB=「大きい」、PVB=「極めて大」を示す。

以上、仮定したメンバーシップ関数およびファジイ数を用いて、ファジイモデルの構築を行う。

3. ファジイモデルの構築 本研究のモデルの基本となる推論法は、Mamdani法によるファジイ推論法を用いる。

曲線半径と勾配を前件部、事故率を後件部とした2入力の多重ファジイ推論形式で規則を決定すると

- 規則1 : IF X_1 IS PS & X_2 IS PB THEN Y IS PVB
- 2 : IF X_1 IS PS & X_2 IS PM THEN Y IS PB
- 3 : IF X_1 IS PS & X_2 IS PS THEN Y IS PM
- 4 : IF X_1 IS PM & X_2 IS PB THEN Y IS PB
- 5 : IF X_1 IS PM & X_2 IS PM THEN Y IS PM
- 6 : IF X_1 IS PM & X_2 IS PS THEN Y IS PS
- 7 : IF X_1 IS PB & X_2 IS PB THEN Y IS PM
- 8 : IF X_1 IS PB & X_2 IS PM THEN Y IS PS
- 9 : IF X_1 IS PB & X_2 IS PS THEN Y IS PVS

が得られる。ここで X_1 = 「曲線半径」、 X_2 = 「勾配」、Y = 「事故率」であり、基本的な性質として「曲線半径

表1 曲線半径と事故率の関係

曲線半径 (m)	事故率 (100万台杆当り)
< 50	1.00
100~150	0.54
200~300	0.23
400~600	0.16
600~1000	0.14
1000~2000	0.13
> 2000	0.10

表2 勾配と事故率の関係

勾配 (%)	2	3	4	5	7	8
事故率 (100万台杆当り)	0.25	0.37	0.44	0.63	0.75	1.00

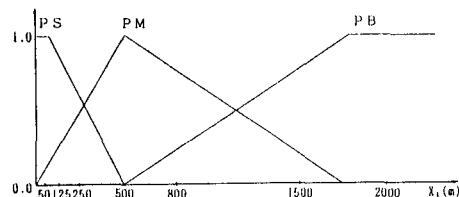


図1 曲線半径のメンバーシップ関数

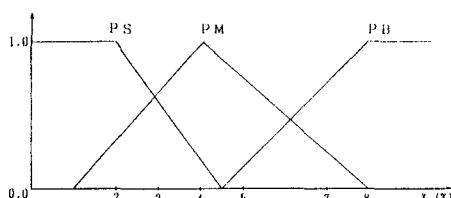


図2 勾配のメンバーシップ関数

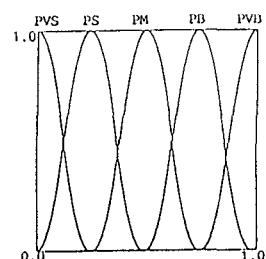


図3 事故率のメンバーシップ関数

が小さいほど」、また「勾配が大きいほど」、交通事故率が大きくなることを表現したものである。

また、それぞれの規則は、曲線半径 X_1 という全体集合 $U = \{0 \sim 2000m\}$ 上のファジイ集合 A_1 、勾配 X_2 という全体集合 $V = \{0 \sim 8\%$ 上のファジイ集合 B_1 、および事故率 Y という全体集合 $W = \{0 \sim 1.0\text{百万台杆当り}\}$ 上のファジイ集合 C_1 によって簡単に $A_1 \& B_1 \Rightarrow C_1$ というルールで表現できる。

今、事実として確定値、曲線半径350mで勾配7%という道路があると仮定し、Mamdani法により結論を導く。

図1、2、3よりメンバーシップ関数を読みとると、

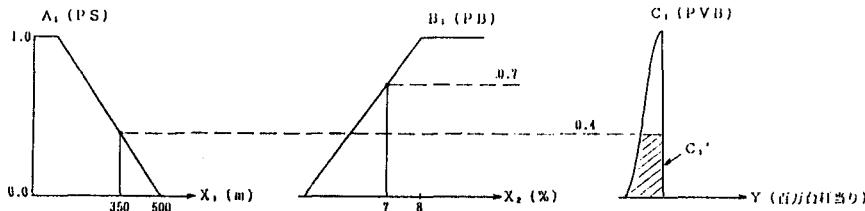
まず、規則1： $A_1 \& B_1 \Rightarrow C_1$ について

$$A_1 = 1.0/50m + 0.8/125m + 0.6/250m + 0.4/350m$$

$$B_1 = 0.2/5\% + 0.7/7\% + 1.0/8\%$$

$$C_1 = 0.1/0.8 + 0.7/0.9 + 1.0/1.0 (\text{/百万台杆当り})$$

であるから一致度 α_1 および結論 C_1' を求める



事実と曲線半径、勾配それぞれの一致度は $\alpha_{A_1} = 0.4$ 、 $\alpha_{B_1} = 0.7$ であるから

$$\alpha_1 = \min(\alpha_{A_1}, \alpha_{B_1}) = 0.4$$

$$C_1' = 0.4 \cdot C_1 = 0.1/0.8 + 0.4/0.9 + 0.4/1.0 (\text{/百万台杆当り})$$

他の規則についても同様にそれぞれの規則に対する結論 C_2' 、 C_3' 、 \dots 、 C_9' を求め、その和集合をとると最終結論 C' として

$$\begin{aligned} C' &= 0.1/0.3 + 0.2/0.4 + 0.2/0.5 + 0.2V0.4V0.2V/0.6 + 0.2V0.6V0.1/0.7 \\ &\quad + 0.1V0.2V0.6/0.8 + 0.4V0.2V0.2/0.9 + 0.4/1.0 \\ &= 0.1/0.3 + 0.2/0.4 + 0.2/0.5 + 0.4/0.6 + 0.6/0.7 + 0.6/0.8 + 0.4/0.9 + 0.4/1.0 \\ &\quad (\text{/百万台杆当り}) \end{aligned}$$

が得られ、図4のとおりとなる。

得られた最終結論 C' から重心法を用いて重心値 w_0 を求める

$$w_0 = \frac{\int U \mu_{C'}(U) dU}{\int \mu_{C'}(U) dU} = 0.73$$

よって曲線半径350mで勾配7%という道路を走行中においては0.73(百万台杆当り)の事故率で交通事故が発生すると推論できる。

4. わりに 上記の条件に合った資料

が十分収集できれば適合度を実証できるが、

そこまでは研究を進められなかった。今後は、運転者の注意力などのメンバーシップ関数を実証的に求めて、本研究をさらに発展させたいと考えている。

参考文献

- 1) 水本雅晴：ファジイ制御の基礎理論、サイエンスフォーラム社、1990年

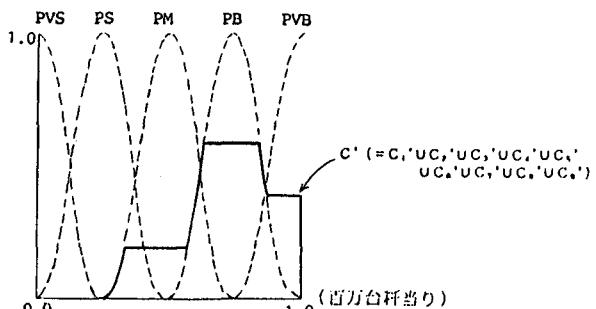


図4 推論結果