

鋼構造物の疲労によるき裂伝播解析に関する研究

川崎重工業(株)

真田 健司

岡山大学大学院 学生員

○森脇 清明

岡山大学工学部 正会員

谷口 健男

1. まえがき 近年、海洋構造物・橋梁など供用中に多くの繰り返し荷重を受ける構造物において、疲労によると思われるき裂の発生が報告されるようになってきた。そのため、疲労き裂に対する設計・製作上の考慮・対策といったものの見直しが行われ始めている。本研究は、既に筆者らの報告に基づいたものであって、あらたに、一定振幅荷重及び変動重複荷重下の疲労寿命推定法を提案し、その妥当性の検討を行う。なお、ここで示した方法は、線形破壊力学の応用であり、従って小規模降伏状態を仮定する。

2. 疲労き裂伝播解析システム 本解析システムの目的は、初期き裂長 a_0 からあるき裂長 a まで成長するのに必要な荷重繰り返し回数(時間)、あるいは、使用期間 t が与えられたときのき裂の進展量を求めることがある。本解析システムを適用するときのアルゴリズムを図1に示す。その中で、応力拡大係数の算定法とき裂進展方向の予測法については、理論的検討、および数値実験より、次の手法を用いる。

- ① 有限要素法を基礎とする実用的な応力拡大係数の算定法として変位法を用いる。ただし、変位法を用いて解析を行う場合の有限要素モデル設定は注意する必要がある。
- ② き裂進展方向の予測法としては、き裂先端の周方向直応力最大の方向を用いる。

次に、一定振幅荷重下の疲労寿命推定法について考える。疲労き裂伝播速度式として、疲労き裂伝播速度(da/dN)と応力拡大係数範囲 $\Delta K (=K_{max} - K_{min})$ の関数であるパリス則が成立する。また、 ΔK_{th} (下限界応力拡大係数範囲)を考慮する場合パリス則が成り立つ領域が、き裂の安定成長領域であることを考慮し、パリス則を変形した式(1)を使用する。ただし、材料定数であるCとmは厳密に設定する必要がある。

$$\frac{da}{dN} = \begin{cases} C (\Delta K)^m & \Delta K > \Delta K_{th} \\ 0 & \Delta K \leq \Delta K_{th} \end{cases} \quad (1)$$

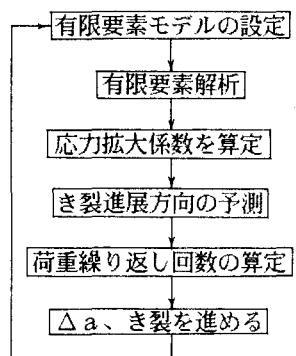


図1 き裂伝播解析の手順

寸法 a_i のき裂が寸法 a_f にまで進展するのに要する疲労寿命 N_p は式(1)を変数分離して積分することにより式(2)のように求まる。さらに、荷重繰り返し数 N_i から N_f までのき裂進展量 a_p は式(3)で求まる。

$$N_p = \int_{a_i}^{a_f} \frac{1}{C (\Delta K)^m} da \quad (2)$$

$$a_p = \int_{N_i}^{N_f} C (\Delta K)^m dN \quad (3)$$

式(1)は、き裂長 a のとき成り立っている。もし、き裂がある増分 Δa だけ進展した場合 ΔK も Δa に従って変化する。有限要素法を基礎とする場合、このき裂長と応力拡大係数の関係をモデル化する必要がある。ここでは、モデルの全幅に対してき裂長が短い場合、この関係はほぼ線形であることに注目し以下のようにモデル化を行う。き裂長が a_n から a_{n+1} まで進展する区間は、平均き裂長 $(a_n + a_{n+1})/2$ をこの区間のき裂長 a とし、その長さに対する平均応力拡大係数値 $(K_n + K_{n+1})/2$ をこの区間の K 値とする。この仮定により、連続

的な挙動をFEMに適した段階的解析に置換することが可能となる。これを式(2)に適用し、繰り返しき裂を△aずつ進展させる度にき裂解析を行う。そして、進展するのに必要な荷重繰り返し数を算定することにより、一定振幅荷重下の疲労寿命推定が行える。

さて、変動重複荷重下において、式(1)を利用し、疲労き裂伝播解析を行う際の問題点は、△Kの評価法にあり、具体的には、活荷重のモデル化をいかに行うかということである。ここでは、活荷重を数ブロックに分割して取り扱うBLOCK法とm乗平均を用いるRMM法が、実用上利用しやすいという結果を得た。これを、簡単に説明する。いま、 $\Delta\sigma_i$: 1ブロック内の第iステップ応力範囲、 n_i : 第iステップの繰り返し数、 $\Delta K_{\sigma=1}$: 考慮しているき裂長に対応する領域に単位荷重を載荷することにより得られる応力拡大係数幅、とすれば、BLOCK法の△Kは次式のように算定される。

$$\Delta K = \Delta\sigma_i \times \Delta K_{\sigma=1} \quad (4)$$

式(4)により各ブロックごとに求めた△Kを、 $\Delta K_{\sigma=1}$ を考慮して、式(3)に代入し n_i に対応するき裂進展量を算定する。一方、RMM法とは、1ブロック内の等価な△Kを算定する方法である。次式により等価な△Kは算定される。

$$\Delta K_{eq(m)} = \left(\frac{\sum n_i (\Delta\sigma_i + \Delta K_{\sigma=1})^m}{\sum n_i} \right)^{\frac{1}{m}} \quad (5)$$

式(5)により、求まった $\Delta K_{eq(m)}$ を式(2)に代入し、△aに対する荷重繰り返し数を算定する。なお、m=2とした場合、2乗平均を用いるRMS法となる。ここで、活荷重をブロック荷重として扱う場合に何ステップに分割するかは結果に大きな影響を及ぼし、最低でも10ステップ以上が必要であることが数値実験より得られた。

3. 適用例 1例として、中央き裂入り帯板試験片を対象として、変動重複荷重下での疲労き裂伝播挙動を本手法を用いて考察する。なお、疲労試験結果は

文献1)に示され、そこでは、荷重条件として、表1に示すようなブロック荷重を想定している。また、荷重は10, 15, 20kg/mm²の3応力レベルとし、出現順序はランダムであり、それぞれの応力の出現頻度は、ほぼ100:10:1とした。さらに、1ブロック内でのランダムサイクルの長さは、666サイクルとしている。

さて、本解析では解析モデルを図2に示すような1/4モデルで与え、荷重は総繰り返し数が、111のブロック荷重とした。材料定数C=6.40×10⁻¹³, m=4.0として解析した結果を図3に示す。本解析結果は、ランダム荷重と総繰り返し数111回のブロック荷重下で求められるき裂進展曲線よりも外側にきている。これは、Cとmの設定に厳密性を欠いたためと考えらる。

4. 結論 本解析の疲労き裂伝播解析システムは、単純な鋼構造物に適用可能であることが分かった。しかし、材料定数Cとmの設定には注意を要すると言える。

〈参考文献〉 1) 岩崎紀夫、加藤照彦、川原正言：ランダム荷重下での疲労き裂伝播(第4報)：日本造船学会春季講演会において講演、pp268-278、1981、5

表1 ブロック荷重

111 cycles		1110 cycles		11100 cycles	
σ (kg/mm ²)	N(回数)	σ (kg/mm ²)	N(回数)	σ (kg/mm ²)	N(回数)
10.0	100	10.0	1,000	10.0	10,000
15.0	10	15.0	100	15.0	1,000
20.0	1	20.0	10	20.0	100

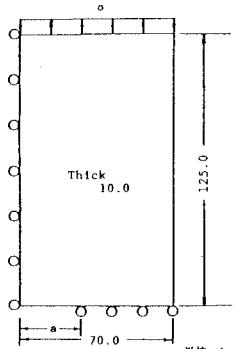


図2 解析モデル

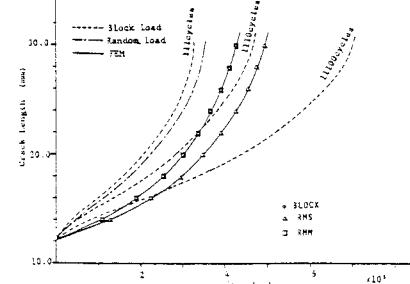


図3 解析結果