

スペースマトリクス法の利用に関するグラフ理論に基づく一考察

岡山大学工学部 正員 ○谷口健男
松尾橋梁 安田亮典

1. まえがき

有限要素法や差分法といった連続体の離散的近似理論等のマトリクス構造解析においては、必然的に巨大な連立一次方程式を解かねばならず、従来よりさまざまな有効な数値解法が提案されてきたが、スペースマトリクス法もその一つである。この方法の特徴は俌数行列に含まれる非零要素のみを入力データとして扱う点にあり、ある程度以上の大きさの系に対し最も有効となる。一般に消去過程において行列内に新たな非零要素（オルイント）が発生がみられ、しかもその個数は消去順序によることなる。従って、この方法における入力データ数は（非零要素数 + オルイント数）と（から非零要素の行列内の位置を示すインデックス）の和となる。すなわち、スペースマトリクス法でも最も有効に利用しようとするならば、オルイント数を最小にする消去順序をとらねばならないが、今日までに提案されている方法としては、Minimum Degree Algorithm, Minimum Deficiency Algorithm, Nested Dissection 法²⁾があり、これが一般的には最小値をとることができる。

本研究では、この Minimum Fill-in Problem に対してグラフ理論に基づく考察および数値実験を行うことにより、最小オルイントを目的とする消去順序に関する基礎的研究を行う。

2. 消去順序に関するグラフ理論的考察

消去過程において $(N \times N)$ の俌数行列 M の (j, k) 要素 m_{jk} が (1) 式のように m_{jk}^* となる。

$$m_{jk}^* = m_{jk} - m_{ji} \cdot m_{ik} / m_{ii} \quad (i < j < k) \quad (1)$$

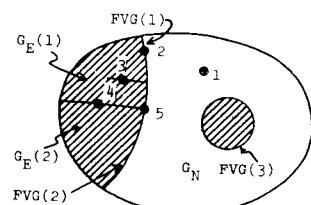
オルイントは (1) 式において、たとえ $m_{jk}=0$ であって m_{jk}^* も 0 となるような (j, k) 要素を示す。行列 M を簡単のために、正定値、対称と仮定（一般に構造解法ではこの仮定を満たすものが多い）すると、 $M(N \times N)$ を N 個の点を有する 1 つの無向グラフ、 $G(N)$ 、として表現しうることは知られていく。このグラフを用いると、オルイントは次のよう分解せられる。行列 M において、 j, k 両点間に「線」が存在しなく、たゞ 1 つも、もし $(i, j), (i, k)$ 間に線が存在すれば、その消去後には (j, k) 間に新たに線が発生する。すなわち、オルイントとは対称的でないことを示す。従って、オルイント数が消去順序を異なすこととは、 $G(N)$ に含まれる N 個の点の消去順序のうち $i < j < k$ にて、 i から j の消去過程が発生する新たな線の総数のことと示す。

(1) 式におけるそのグラフ的解釈より、1 つの点、 x の消去により、その点に隣接（線が直通つながる） x 以外の諸点 ($\text{adj. } x$) は互に隣接関係を有することになり、これはすなわち、これら点グループが完全グラフ、 G_x を構成する。この点グループを FVG と呼ぶことにする。以下の考察は M に着目して G において行う。

$G(N)$ に含まれる諸点のうち、 $(i-1)$ 個の点の消去が終ったと仮定すると G は消去領域 G_E と未消去領域 G_N に分けられ（右図）、一番目の消去点、 x 、と 12 次の 5 つのタイプが表される。

1. $x \in G_N$, x が FVG
2. $x \in FVG$, $\text{adj. } x \cap G_N \neq \emptyset$
3. $x \in FVG$, $\text{adj. } x \cap G_N = \emptyset$
4. $x \in FVG's$, $\text{adj. } x \cap G_N = \emptyset$
5. $x \in FVG's$, $\text{adj. } x \cap G_N \neq \emptyset$

これらのうち、4. と 5. を比較すれば明らかに前者のほうがオルイントが少く、従って最も消去順序を考察する場合、5. は考慮する必要はない。
1 ~ 4 のみを考慮せよ。



A Stage of Elimination Process on G

これら4つのタイプは、発生するアルゴリズムを計算すると下式のようになります。

$$1. \bar{F} = |\text{adj}_x| \cdot (|\text{adj}_x| - 1) / 2 - |\bar{E}| \quad (2)$$

$$2. \bar{F} = |\text{adj}_x| \cdot (|\text{adj}_x| - 1) / 2 + |\text{adj}_x| \cdot (|\bar{FVG}| - 1) - |\bar{E}| - |\bar{E}_2| \quad (3)$$

$$3. \bar{F} = 0 \quad (4)$$

$$4. \bar{F} = (|\bar{FVG}(1)| - |\bar{FVG}(1) \cap \bar{FVG}(2)|) \cdot (|\bar{FVG}(2)| - |\bar{FVG}(1) \cap \bar{FVG}(2)|) \quad (5)$$

このように評価される1~4の節点消去は、特にアルゴリズム影響を及ぼす要因を考慮してみる。

1. は $x \in G_H$ の消去を示し、これにより新たに \bar{FVG} が発生する。この場合 \bar{F} に影響を及ぼすのは、 $|\text{adj}_x|$ のみである。 x の次数が小さければ、より $|\text{adj}_x|$ が G_C に近づくほど \bar{F} は少ないと云える。

2. は $x \in \bar{FVG}$ の消去であることを \bar{FVG} の個数が変化せず、元の \bar{FVG} が修正されたことである。この \bar{F} に影響を及ぼす要因は $|\text{adj}_x|$, $|\bar{V}_2|$ である。もしも x が小さければ \bar{F} は小さい値となる。

3. の消去はアルゴリズム無関係であり、このような点が存在すればただちに消去すればよい。

4. の消去によると、2つの \bar{FVG} を合併して1つの \bar{FVG} を作る。この折りたたみ \bar{FVG} は \bar{F} に影響を及ぼすのである。この消去は、 $|\bar{FVG}(1) \cup \bar{FVG}(2)| - |\bar{FVG}(1) \cap \bar{FVG}(2)|$ に対する定義によればより明確である。

最高消去順序は、上記4つのパラメータの組み合わせとして見えて出されることは明白である。

3. \bar{FVG} に関する考察

前節の結果、 G に対し消去を進めると必然的に未消去領域と消去領域の境界に \bar{FVG} が発生し、その大きさが \bar{F} の値に大きな影響を及ぼすことが明らかとなった。本節の目的は、この \bar{FVG} の大きさに関する考察を加えることにある。

前項の図を optimal elimination process の過程階と仮定する。例えば G 内に位置する諸点を連続的に消去していくにあたり図中の $\bar{FVG}(1)$ をえらぶことは自明であり、後、2次の事柄を得る。

" G の最高消去順序は、 G を適当な部分グラフの集合に置換し、各部分グラフの最高消去順序を求めるところにあります。"

これより、タイプ2の消去の停止する時の \bar{FVG} が重要となる。すなはち G の部分グラフの邊界は、このように達成の停止した \bar{FVG} が決定される。この \bar{FVG} を探し出すに、 G に対して Min. Det. Al. を適用し、アルゴリズムを少しでも多く用いて直接的かつ一種の數値実験を行った。対象は、外周辺形狀が矩形の FEM モデル（△要素および□要素）、及び 5 点差分モデル、および、外周辺形狀が山形、丁形、十形である。この数値実験により、次の2点を得た。

$$|\bar{FVG}| \leq |\text{Minimal } x, y \text{ Separator}| \quad (6)$$

$$\text{Max. } |\bar{FVG}| \leq \text{Max. of } \{ \text{Minimal } x, y \text{ Separator} \} \quad (7)$$

$$x, y \in X \text{ in } G, \text{ and } x \neq \text{adj}_y$$

Minimal Separator とは G を2個の部分グラフに分割するような G の部分グラフである。この部分グラフはもはや G を分割しないようなものと云う。従って Minimal x, y Separator は、上記条件を満たす任意の2点 x, y をもつてその部分グラフに含めるような Minimal Separator のうちの最大のものを示す。

達成の止まる \bar{FVG} は (6) 式を満たしており、 G を通じて発生する最大の \bar{FVG} は (7) 式を満たす。(7) 式を簡単に云えば、最大の \bar{FVG} は、 G の最大幅の位置における発生するものを示す。

4. まとめ。本研究の成果は、いわゆる Nested Dissection の概念に一致する。しかししながら Nested Dissection は一意的に G を分割するには向いていない。本研究の成果によると、分割パラメータが大きく変化するところを示しており、この点が全く異る、といふ。なお発表当日、分割パラメータをステイドで示す。

[参考文献] 1). D.J. Rose, Graph Theory and Computing (Ed. by R.C. Read), 1972, pp. 183-217

2). Alan George, SIAM Journal of Numerical Analysis, Vol. 10, No. 2, April 1973, pp. 345-363