

1-1 動的共役深に関する研究

○ 名古屋大学大学院 学生 大森和実

山口大学 正員 中川建治

I] 序

片持深の横たわみ振動に関する微分方程式を、
 X方向(材軸方向)に関する階差方程式によって
 表現して、2階連立常微分方程式を導く。これを
 行列の積によって表現して、行列の固有値と固有
 モードの関係を用いて特異方程式へ導いて動的
 共役深を定義する。階差の間隔を0へ近づけうこ
 とによって階差方程式は元の微分方程式へ還元さ
 れるので、階差方程式によって導入された動的共
 役深の関係は微分方程式においても成立する。

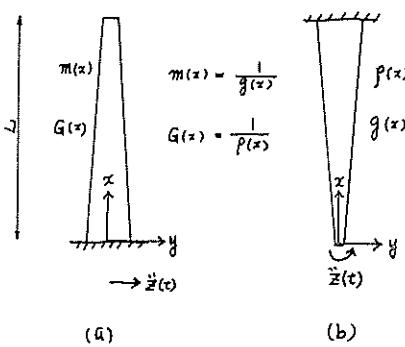


図-1

II] 動的共役深

元の片持深を煙突のように曲げ振動を伴うものとして、高さし、質量分布 $m(x)$ 、曲げ剛性分布 $G(x)$ をもつものとする。この片持深に対する「動的共役深」としてつきのような深を定義する(図-1 参照)。「質量分布 $P(x)$ 」は元の深の曲げ剛さの逆数 $1/G(x)$ であり、曲げ剛さ分布 $p(x)$ は元の深の質量分布の逆数 $1/m(x)$ とする深で、自由端と埋込端を元の深とは反対にしたもの。このようを定義によると、元の深の共役深の共役深は元の深であり、デモンションを考慮しない限りこれが共役深であるとしてもよい。この相互に共役の関係にある深についてはつきのよう特殊な関係が成立す
 る。

- 1° 自由振動周期(固有値)は両方の深で、それそれ々次数で一致する。
- 2° 一方の深の変位モードは、他方の深の同じ次数の振動モードの曲げモーメントモードに対応する。
- 3° 一方の深の埋込端に地盤加速度 $\ddot{z}(t)$ を作用させて変位応答と曲げモーメント応答を求めて $y(x,t)$ $M(x,t)$ とする。他方の深の自由端に地盤加速度 $\ddot{z}(t)$ をモーメント外力として作用させて水平
 変位応答 $\gamma(x,t)$ を求めろ。この場合には $M(x,t) = \gamma(x,t)$ が成立する。

III] 誌明

図-1-(a)に示す片持深の曲げ変形による自由振動の方程式は減衰力を無視すると

$$m \frac{\partial^2 y}{\partial t^2} + \frac{\partial^2}{\partial x^2} (G \frac{\partial^2 y}{\partial x^2}) = 0 \quad \dots \dots \dots \dots \dots \dots \dots \quad (1)$$

となる。境界条件を考慮してX方向の階差によって展開すると、つきのような運動方程式となる。
 hはX方向の階差間隔である。階差によって才自由度系とみます。

2 大森和実

$$[m]\{y\} + \frac{1}{k^2}[s]\{y\} = [0]$$

$$\left\{ \begin{array}{l} [M] = \begin{bmatrix} m_1 & & \\ & \ddots & \\ & & m_m \end{bmatrix}, \quad [S] = [D_1]^T [B]^T [G] [D_1]^T [B]^T \\ [B] = \begin{bmatrix} 1 & & & \\ -\frac{1}{2} & 1 & & 0 \\ -\frac{1}{2} & -1 & 1 & \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}, \quad [G] = \begin{bmatrix} G_{11} & & & \\ & \ddots & & \\ & & G_{nn} & \\ 0 & & & G_{n+1,n+1} \end{bmatrix}, \quad [\sqrt{q}] = \begin{bmatrix} \sqrt{G_{11}} & 0 \\ 0 & \sqrt{G_{n+1,n+1}} \end{bmatrix} \\ [\sqrt{m}] = \begin{bmatrix} \sqrt{m_1} & & & \\ & \ddots & & \\ & & \sqrt{m_m} & \\ 0 & & & \sqrt{m_{n+1,n+1}} \end{bmatrix}, \quad [D_1] = \begin{bmatrix} \sqrt{2} & 1 & & 0 \\ 0 & 1 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & \dots & 1 \end{bmatrix}, \quad [D_2] = \begin{bmatrix} 1 & & & 0 \\ 0 & 1 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & \dots & 1/\sqrt{2} \end{bmatrix} \end{array} \right\} - (3)$$

自由振動の固有値 [入] ハモード [亞] は式(4)を満足す。变形すと正規直交ベクトル ($\psi - \psi_0$) [C] によって式(5)によつて表現され。さらには式(3)の関係を代入すと [C] が定義されて式(6)が得られる。

さて、行列の固有値とベクトルに同じくしては、 C^TC の固有値と CC^T の固有値が等しいという関係がある。 C^TC のベクトル α と CC^T のベクトル β は一概には異なる。 β は直交行列であるから式(7)が成立する。式(7)の $[C]$ へ式(6)を代入して整理すると式(8)となる。

式(5)と式(8)を対比すると、II)で定義したに共役系の固有値問題であることが分かる。さらに、変位ベクトルに $\{y\}$ を用いてモーメントベクトル $\{M\}$ と固有値は式(9)で表わされる。これを式(2)へ代入して $\{y\}$ を消去すると式(10)のような振動方程式を得る。これは実験系の自由振動方程式で、固形モーメントモード $\{M\}$ が実験の見かけ上の変位モードである。詳しい説明は省略する。

IV] 計算例

計算例は、徳山ソーラーK・Kの高さ90mの鉄筋コンクリート鉛筆塔を対象にした。滑差法によって振動方程式を作成すると固有値が一致することを証明できたので、力自由度系として垂吊エネルギー法によって振動方程式を導き、固有値とモード、および地盤動応答の一致性を検討した。

6自由度系($n=6$)として計算すると、オイリ角の誤差は約0.5%，EL.CENTROの地震応答に対してはそれが約10%程度の誤差で変化とされモーメント応答が求められる。

詳くは講演当日發表する。

$$\left. \begin{array}{l} [\text{重}][s][\emptyset] = [\text{入}] \\ [\text{重}][m][\text{重}] = [\text{エ}] \end{array} \right\} \quad \dots \dots \quad (4)$$

$$\left. \begin{aligned} [\pi] &= [\sqrt{m}][\varphi] \\ [U]^T[\sqrt{m}]^{-1}[S][\sqrt{m}]^{-1}[U] &= [\lambda] \\ [U]^T[U] &= I \end{aligned} \right\} \cdots (5)$$

$$\left. \begin{aligned} [C] &= [\sqrt{\alpha}] [\sigma_1] [\beta] [\sqrt{\gamma}]^{-1} \\ [\sigma]^\top [C]^\top [C] [\sigma] &= [\lambda] \\ [\sigma]^\top [\sigma] &= E \end{aligned} \right\} \dots (16)$$

$$[C]^\top [c]^\top [c] [B] = [B]^\top [c]^\top [V] [V]^\top [c] [B] \\ - [V]^\top [c] [c]^\top [V] = [\lambda] \quad \dots \quad (7)$$

$$\left. \begin{aligned} [V]^T[V\bar{G}][D_1][B][m]^{-1}[D_2]^T[B]^T[D_1][V\bar{G}][V] &= [\lambda] \\ [V]^T[V] &= E \end{aligned} \right\} \dots (F)$$

$$\{M\} = \frac{-1}{k^2} [G][D_1]^T[B]\{y\} \quad - - - - - \quad (4)$$

$$[G]^{-1}\{M\} + \frac{1}{h^2}[D_1]^2[B][m]^{-1}[D_2]^2[B]^T\{M\} = \{0\} \quad \dots \quad (10)$$