# 第I部門 側面に開口部を設けた矩形柱の空力特性

京都大学工学部	学生員	○市川 英和	京都大学大学院工学研究科	正会員	八木 夠	印己
京都大学大学院工学研究科	学生員	王 嘉奇	京都大学大学院工学研究科	学生員	潮田	潤
京都大学大学院工学研究科	正会員	野口 恭平				

## 1. 背景

近年,橋梁の長大化に伴い橋桁の軽量化が要請され ており,橋桁側面に開口部を持つバタフライウェブ橋 が提案された.既往の研究<sup>1),2)</sup>から,側面開口部を有す る断面では,閉断面と比べて空力振動が抑制されるこ とがわかっている.しかし開口部形状に着目した空力 特性の変化とそのメカニズムについてはまだ十分に検 証されていない.そこで本研究においては,より一般的 な形状である断面辺長比 *B/D=2*の矩形柱を用い,矩形 側面に開口部を設けることで開口部が空力特性へ与え る影響とそのメカニズムを風洞実験により検証した.

## 2. 実験概要

風洞実験は、図-1 に示すようにアクリル板プレート を装着することで開口部形状を変化させることが可能 な矩形柱模型を用いて行った.模型の仕様は幅 *B*=140mm,高さ*D*=70mm,長さ*l*=900mm(断面辺長比 *B/D*=2)である.なお、自己励起型渦励振とカルマン渦 型渦励振の発現無次元風速が明確に分かれ、かつギャ ロッピングが発現しうる断面として*B/D*=2 とした.開 口部形状を決定するパラメータとして開口部面積比率 Opening area Ratio (OR)と開口部と閉塞部の繰り返し数 Repeating Element size Ratio (RER)を定義した.

$$OR = \frac{S_1}{S_1 + S_2}, RER = \frac{a+b}{D_0}$$
 (1)

ここで、 $S_I$ :開口部面積[m<sup>2</sup>]、 $S_2$ :閉塞部面積[m<sup>2</sup>]、a: 開口部スパン方向長さ[m],b:閉塞部スパン方向長さ[m]、 $D_0$ :開口部高さ[m]である. OR が大きいほど開口部面 積は大きくなり、OR=1 の場合はB/D=8の矩形柱が上 下に並ぶ状態となる. また、RER が大きいほど開口部 と閉塞部の繰り返し数は小さくなる. したがって、RER が小さい方が開口部の繰り返し数が多く、より正確な 実験結果となると考えられることから RER=1.07 とし、 OR の変化が矩形柱の空力特性に与える影響を調べる ため、鉛直1自由度弾性支持自由振動実験、静的空気





力測定実験,非定常空気力測定実験を行った.非定常空気力測定実験により計測される非定常揚力 L(下向き正),非定常ピッチングモーメント M(頭上げ正)を用いて非定常空気力係数を以下のように定義する<sup>3)</sup>.

$$L = \frac{1}{2}\rho(2b)U^{2}\left\{kH_{1}^{*}\frac{\dot{\eta}}{U} + kH_{2}^{*}\frac{b\dot{\varphi}}{U} + k^{2}H_{3}^{*}\varphi + k^{2}H_{4}^{*}\frac{\eta}{b}\right\}$$
(2)

$$M = \frac{1}{2}\rho(2b^2)U^2 \left\{ kA_1^* \frac{\dot{\eta}}{U} + kA_2^* \frac{b\dot{\varphi}}{U} + k^2 A_3^* \varphi + k^2 A_4^* \frac{\eta}{b} \right\}$$
(3)

 $\eta$ : 鉛直方向変位[m], $\varphi$ : ねじれ方向変位[deg.], $\rho$ : 空気密度[kg/m<sup>3</sup>],U: 風速[m/s],b: 模型幅半分[m], k: 換算振動数(= $b\omega/U$ ), $\omega$ : 加振角振動数[rad/s].

### 3. 実験結果及び考察

側面開口部を完全に閉塞した OR=0 の模型と,完全 に開口した OR=1 の模型のたわみ応答図を図-2 に示す. 側面開口部を開放したケースでは渦励振とギャロッピ ングがともに抑制されていることがわかる. OR=0 で発 現した渦励振は,その発現無次元風速から自己励起型 渦励振と考えられる. OR の変化とギャロッピングにつ いてより詳しく検証するため,静的空気力測定実験と



非定常空気力測定実験を行った. 図-3 で示したのは各 ORにおける非定常空気力係数H<sub>1</sub>\*を同時にプロットし 比較したものである.この図から,ORの増加に伴いH/\* が正に転じる風速が高風速側へと移動していくことが 明らかとなった. さらに, OR=1の場合は今回計測した 最大の風速(無次元風速 60 程度)において H<sub>1</sub>\*は負の 値を示し、ギャロッピングが発現しない結果となった. また.静的空気力測定実験から得られた揚力を用いて ストローハル数  $St(=f_sD/U, f_s: カルマン渦放出周波数)$ を算出したものを図-4 に示す. ただし, OR=1 のケース では卓越する周波数成分がみられなかったため St を算 出することはできなかった. この図から OR が大きく なるにつれて St の値は小さくなり、カルマン渦型渦励 振発現無次元風速である 1/St が大きくなることが示さ れた. カルマン渦はギャロッピングの発現を抑制する 役割があるため、1/Stが大きくなり高風速域までカルマ ン渦の影響を受けることによりギャロッピングの発現 風速が高風速側へと移動することが明らかとなった.St は *B/D*=2.8 以下では *B/D* の増加とともに小くなる <sup>4</sup>た め、開口部面積が大きくなることは見かけ上の B/D が わずかに大きくなることを意味する.

また,図-3からORが0.75以下ではORの増加とと もにギャロッピング発現風速以降の高風速域における *H*<sub>1</sub>\*の値が単調増加し,ORが0.75を超えると小さくな る傾向がみられ,OR=1では常に負の値をとることが示 された.したがって,高風速域においてはOR=0.75が 最も不安定化しているといえる.ギャロッピングは準 定常的な現象であり,図-5に示すように負の揚力係数 勾配-dC<sub>1</sub>/dαの値がOR=0.75で最大となっており,その 値を用いて次の式で算出される *H*<sub>1</sub>\*からも高風速域で



最も不安定化していることがわかる.

$$H_1^* = -\frac{1}{k} \frac{dC_L}{d\alpha} \tag{4}$$

*k*:換算振動数である.ただし,OR=0.75 で*H*<sub>1</sub>\*が最大 となるメカニズムは今後検討する必要がある.

以上のことから、一般的には構造物の耐風性はギャ ロッピング発現風速で判断されるが、今回対象とした 側面開口部を設けた矩形柱においては、静的空気力測 定実験から得られた揚力係数勾配 dC<sub>L</sub>/dαの値の大小で はギャロッピング発現風速は議論できず、一概には不 安定性を判断できないといえる.

#### 4. 結論

- ギャロッピング発現風速は開口部面積比率 OR が 大きいほど高風速側へと移動した一方で、その後 の高風速域における空力減衰 H<sub>I</sub>\*は OR=0.75 で最 も大きくなることが明らかとなり、揚力係数勾配 dC<sub>I</sub>/dαからのみでは空力安定性についての判断は できないことが示された。
- ORの増加に伴いストローハル数Stが小さくなり、 カルマン渦がより高風速域まで干渉することによってギャロッピング発現風速が高風速側へと移動 することが明らかとなった。

#### 参考文献

 1) 永元ら: 土木学会第 71 回年次学術講演会講演会概要集, 17-18, 2016 2) 王ら:日本風工学会平成 29 年次研究発表会梗概集,
179-180, 2017 3) Scanlan and Tomko: J. Engineering Mechanics Division Proceeding of the American Society of Civil Engineers, 1717-1737, 1971 4) 八木ら:構造工学論文集, vol.59, 552-561, 2013

