

回転拘束を受ける変厚矩形板の固有値解析

大阪市立大学工学部 正員 ○小林 治俊
大阪市立大学工学部 正員 園田恵一郎

【1】まえがき

単純支持や固定条件は理想化されたものであり、境界では何等かの回転拘束を受ける。本文は、回転バネ支持された変厚矩形板の振動および座屈に及ぼすバネ効果および板厚変化の影響を検討したものである。変厚板の支配方程式は変数係数の微分方程式となり、一般に解析解を得ることは困難であるが、べき級数展開により高精度の解が得られることを示す。

【2】固有値解析

矩形板の境界条件は、 $y=0, b$ で単純支持(S.S.)、 $x=0, a$ で回転バネ支持(E.S.)とし(図1)、 $x=0, a$ では一様な圧縮力 N_x が作用し、板厚は x 方向のみに直線変化するものとする。この時、たわみ w に関する支配式は、

$$D\Delta\Delta w + 2D'(\Delta w)' + D''[\nu\Delta w + (1-\nu)w''] + N_x w'' - \rho h \omega^2 w = 0 \quad (1)$$

ここに、 ν =ポアソン比、 ρ =密度、 ω =固有円振動数、 $'=d/dx$ 、 Δ =Laplacian. 板厚 h 、板剛度 D は、板厚関数 $H(\xi)$ 、

$$H(\xi) = 1 + c\xi, \quad c = (h_a/h_0) - 1, \quad \xi = x/a \quad (2)$$

を用いて次のように表せる。

$$h(x) = h_0 H(\xi), \quad D(x) = D_0 H^3(\xi) \quad (3)$$

$y=0, b$ で単純支持を満たす解を式(4)と置き、式(1)に代入すれば $X(\xi)$ に関する微分方程式(5)を得る。

$$w = \sum_{m=1}^{\infty} X(\xi) \sin(m\pi y/b) \quad (4)$$

$$f_1 X'''' + f_2 X''' + f_3 X'' + f_4 X' + f_5 X = 0 \quad (5)$$

ここに、 $f_1 = H^3$, $f_2 = 6H''H$, $f_3 = -2\alpha^2 H^3 + 6H(H')^2 + \gamma$,

$$f_4 = -6\alpha^2 H' H^2, \quad f_5 = \alpha^4 H^3 - 6\nu\alpha^2 H(H')^2 - \beta H,$$

$$\alpha = m\pi a/b, \quad \beta = \omega^2 a^4 \rho h_0/D_0, \quad \gamma = N_x a^2/D_0, \quad ' = d/d\xi.$$

微分方程式(5)は $0 \leq \xi \leq 1$ で正則であるから、 $X(\xi)$ は収束半径 $|\xi - \xi_0| < R$ のべき級数、式(6)、に展開が可能であり、¹⁾ 同時に変数係数 f_i も式(7)の様に展開する。

$$X(\xi) = \sum_{n=1}^{\infty} C_n (\xi - \xi_0)^{n-1} \quad (6) \quad f_i = \sum_{n=1}^N F_n^{(i)} (\xi - \xi_0)^{n-1} \quad (i=1-5) \quad (7)$$

式(6)、(7)を式(5)に代入し、同じ次数のべきの係数を零に等値すると C_n に関する次の漸化式を得る。

$$Z_1 C_{n-3} + Z_2 C_{n-2} + Z_3 C_{n-1} + Z_4 C_n + Z_5 C_{n+1} + Z_6 C_{n+2} + Z_7 C_{n+3} + Z_8 C_{n+4} = 0 \quad (8)$$

ただし、 Z_i は $n, F_n^{(i)}$ 等よりなる定数、 $C_i = 0 (i \leq 0)$ 。これより $C_1 - C_4$ を独立変数として $C_n (n \geq 5)$ が決定され、対応する解を $X_i(\xi)$ とすれば、(5)式の解は

$$X(\xi) = C_1 X_1(\xi) + C_2 X_2(\xi) + C_3 X_3(\xi) + C_4 X_4(\xi) \quad (9)$$

$x=0, a$ での境界条件は、回転バネ係数を ϕ_0, ϕ_a とすれば、

$$w=0, \quad M_x = -\phi_0 \partial w / \partial \xi \quad (\xi=0), \quad w=0, \quad M_x = \phi_a \partial w / \partial \xi \quad (\xi=1) \quad (10)$$

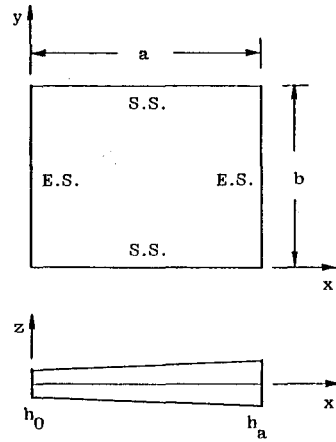


図1 座標系

式(4)を境界条件式(10)に代入し得られた同次連立方程式の係数行列式より、振動数方程式あるいは座屈方程式が決定する。

【3】数値計算結果

振動数パラメータを $\lambda = \omega b^2 \sqrt{\rho h_0 / D_0}$ 、座屈係数を $k = N_x b^2 / \pi^2 D_0$ とし、無次元回転バネ係数 $R = \phi_0 b / D_0 = \phi_a b / D_0$ をパラメータとして数値計算を行った。ポアソン比は $\nu = 0.3$ とした。

べき級数解は展開中心 ξ_0 の選択が収束性と精度を左右する。通常用いられている原点まわりのべき展開は、辺長比(a/b)あるいは板厚比(h_a/h_0)が大きくなれば、収束が極端に遅くなり場合によっては収束解が得られないが、 $\xi_0 = 1/2$ と採れば、いずれの辺長比、板厚比に対しても高精度の安定解が得られることを先に示した。²⁻⁴⁾ 以下では $\xi_0 = 1/2$ を用いて計算した。

図2は、回転バネ係数の変化に対する基本振動数パラメータ(λ_{00})を、辺長比 $a/b = 0.5, 1.0, 1.5$ 、板厚比 $h_a/h_0 = 1.0, 1.5, 2.0$ の組合せに対して描いたものである。辺長比が小さくなるほど、また板厚比が大きくなるほど、振動数は大きくなり、 $R = 1 \sim 100$ の範囲においてその変化の度合いが大きいようである。図3は、同じパラメータに対する座屈係数(k)を示している。座屈係数についても振動の場合と同じことが言える。

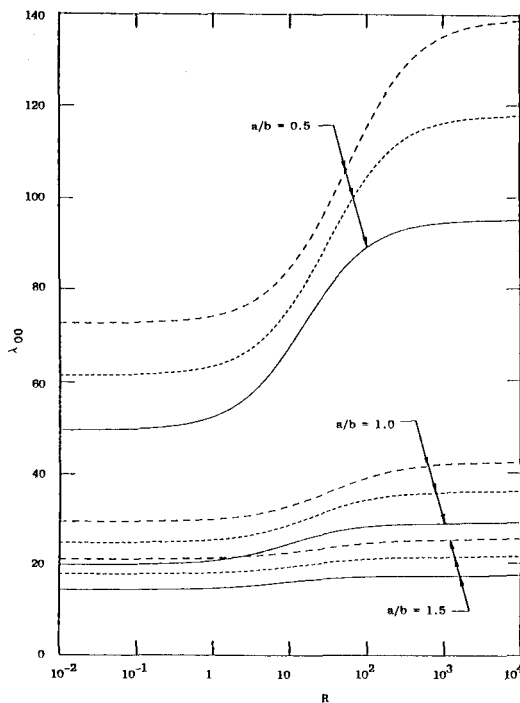


図2 振動数パラメータ(λ_{00})

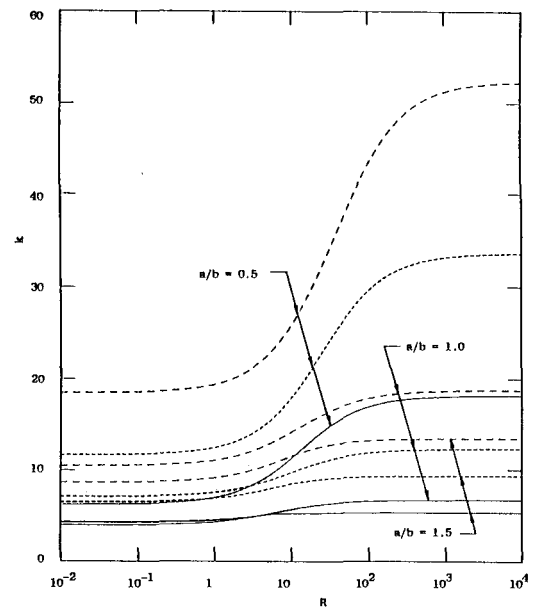


図3 座屈係数(k)

【参考文献】

- (1) 寺沢寛一：自然科学者のための数学概論，岩波書店，(2) H. Kobayashi & K. Sonoda: Natural frequencies of rectangular plates with tapered thickness, Memo. Fac. Eng. Osaka City Univ. **30**, 123-144 (1989) (3) H. Kobayashi & K. Sonoda: Buckling of rectangular plates with tapered thickness, J. Struct. Engng., ASCE (May 1990) (4) H. Kobayashi & K. Sonoda: Vibration and buckling of tapered rectangular plates with edges elastically restrained against rotation, J. Sound Vib. (submitted)