

渴水の生起頻度に関する 2 ~ 3 の検討

近畿大学理工学部 加納 祐啓
近畿大学理工学部 江藤 剛治

1. はじめに

現行の渴水対策のための計画規模の決定には、次の 2 つの方法が取られている。

- ① 水文観測資料の少ない流域に関しては、既往の年最小流量を計画流量とする。
- ② 観測資料の整った流域では、それを統計解析し、確率渴水流量を定めて各流域間の均衡を保つ。

しかし、前者は渴水の本質的特性の一つ、時間的にも空間的にも確率的に生起するという性質を無視することになる。後者の場合は各流域に関して、全体としての水文資料は整っていても、計画規模付近の水文資料はわずか 2, 3 個程度であり、うまく確率評価しているかどうかわからない。実際に発生した渴水を現在使用されている確率手法で評価した場合、資料の数が 100 個程度以下しかないにもかかわらず、数百年～数千年に 1 回というような大渴水が多くの地点で発生している。このような大渴水が一見多発しているように見えるのは、次の 2 つの理由によるものと考えられる。

- ① 気候自身が変化しており、実際に大渴水が発生している。
- ② 統計解析手法に問題があり、実際には生起して当然の規模の渴水である。

現在のところ、上記の 2 つの内どちらの理由によるものかをはっきりさせるための万能な手段はない。1 つの有効な補助的手段として降水事象の模擬発生が考えられる。計算機上で降水を発生させ、計画規模を越えるような渴水が生起することがわかれば、②に示した問題点も存在することが明確になる。

年降水量を模擬的に発生させ、一般によく使われている 3 母数対数正規分布をあてはめる。この確率分布関数が既往最小値付近の渴水をうまく評価しているかどうかについて検討を行う。

2. 年降水量模擬発生手法

年降水量は、その年の降水の回数とその量によって決まる。

両者とも確率的に変動する量である。したがって、年降水量の模擬発生は次のようにした。

- ① 年間の降水事象の発生回数を模擬的に発生させる。
- ② 生起した降水事象それぞれに対して降水量を模擬的に発生させる。
- ③ これを合計したものを年降水量とする。

①～③を繰り返せば希望するだけの年数の年降水量資料が得られる。

用いた確率分布関数を表-1 に示す。理由は以下の通りである。

降水事象の発生がまったくランダムであると考えるなら、年間の降雨発生回数はポアソン分布に従う。しかしながら、降水事象の発生回数はより少いときは少なく、多いときはより多くなるといったグループ的特性をもつと考える方が自然であろう。この場合、年間降水発生回数は負の二項分布、ボリヤ・エッケンベルガー分布などに従うことになる。

一雨のピーク雨量、継続時間の確率分布は指数分布、ガンマ分布に従うことはよく知られている。一雨の総雨量は継続時間とピーク雨量の積に比例する。すなわち、[指数分布] × [ガンマ分布 (指数分布)]

表-1 使用した確率分布関数

年間降水事象	ポアソン分布
発生回数	負の二項分布
一雨の降水量	ボリヤ・ エッケンベルガー分布
	指数分布
	平方根 K. 分布

に比例する。これは平方根 K_ν 分布 ($\nu = 0$ のとき指数分布変数の積) になり、一雨総雨量はこれに従うものと考えられる。一方で、一雨あたりの総雨量の確率分布には、取り扱いの簡便さから指數分布関数もよく用いられている。

3. 検討手順と結果

検討の手順は以下の通りである。

- ① 100年分の降水量を模擬発生させる。これを1系列とする。
- ② 3母数対数正規分布のパラメーターを推定する。
- ③ この系列の最小値の平均再帰間隔を求める。
- ④ ①～③を100回繰り返す。（100系列作る）

本報告では、渇水継続期間はたかだか数か月と考え、その間の降水平均生起回数を15回とした。また、3母数対数正規分布のパラメーターの推定法には色々あるが、ここでは角屋による岩井改良法を用いた。

以上の手順により、最小値の平均再帰間隔の資料が100個得られる。3母数対数正規分布がうまく渇水を評価していると仮定すると、この資料は次の条件を満たさねばならない。

- ① 実用上、最小値の平均再帰間隔の平均値は100（年）程度になるのが望ましい。
- ② 理論的に、最小値の平均再帰間隔が100より大きくなる個数は全体の83.2%（ここでは63個）、小さくなる個数は36.8%（37個）になる。

この2つの条件を満たせば、3母数対数正規分布は渇水をうまく評価していることになる。結果の例を表-2に示す。

表-2 最小値の平均再帰間隔の解析結果

降水事象発生回数		一雨降水量	最小値の平均再帰間隔			
確率分布関数	分散	確率分布関数	平均値	標準偏差	>100	<100
ポアソン分布	15	指数分布	66.6	32.84	7.4	2.6
		平方根 K_ν 分布	64.02	58.674	6.8	3.2
負の二項分布	16.6	指数分布	62.2	13.94	8.1	1.9
		平方根 K_ν 分布	74.8	25.98	7.3	2.7
負の二項分布	30	指数分布	84.6	33.03	7.8	2.2
		平方根 K_ν 分布	87.5	27.96	7.8	2.2
負の二項分布	40	指数分布	43.46	33.429	8.5	1.5
		平方根 K_ν 分布	44.0	8.24	7.9	2.1
負の二項分布	60	指数分布	54.1	11.61	8.2	1.8
		平方根 K_ν 分布	109.7	75.27	7.0	3.0

表-2より次のことがわかる。

- ① 最小値の平均再帰間隔の平均値を見ると、最も小さな値でも44.0である。すべての例において理想の100より大きな値になっている。
- ② 最小値の平均再帰間隔が100より大きく（小さく）なった個数を見ると、最も少ない（多い）ものでも68個（32個）である。これについても、すべての例において理想の63個（37個）より多く（少なく）なっている。

表-2には示していないが、ボリヤ・エッケンベルガー分布を用いた場合にも同様の結果が得られた。

以上より、渇水を評価する手法として3母数対数正規分布を用いると、実際には生起してもおかしくないような規模の渇水を非常に希な現象であると判断してしまう。言い換えると、今後ある確率で発生するであろうと予想される渇水を見落としてしまう可能性がある。渇水対策のための計画規模の決定に使用すると危険であると考えられる。