

積分方程式法による半無限弾性問題の解析的解法

京都大学工学部 正員 小林昭一
 京都大学工学部 正員 西村直志

1 序

積分方程式法を用いた数値解析手法は広く利用されているが、本研究では、半無限弾性体の場合、積分方程式が解析的に解ける事を示し、2, 3の実例を示した。

2 Green 公式の Fourier 変換

弾性学の作用素を Δ^* , 応力作用素 (変位から応力に変換する作用素) を Σ と書くと、Green 公式の Fourier 変換は一般に

$$\widehat{u}_i = -\Delta_{ij}^{*-1}(\zeta_3) \widehat{t}_j - \Delta_{ij}^{*-1} \Sigma_{kqj}(\zeta_3) \widehat{x_k n_q} - \Delta_{ij}^{*-1}(\zeta_3) \widehat{b}_j \quad (1)$$

と書ける。ここに u , t , b , n は変位, 表面力, 物体力, 境界での外向き単位法線ベクトルであって, $\widehat{u}$ は与える領域 D 内では u , D 外では 0 と定義される関数である。また, $\widehat{\cdot}$ と $\widetilde{\cdot}$ は各々

$$\widehat{\cdot} = \int_{\mathbb{R}^3} \cdot(x) e^{-i\zeta_3 x} dx \quad (\text{Fourier 変換}), \quad \widetilde{\cdot} = \int_{\partial D} \cdot(x) e^{-i\zeta_3 x} dS_x \quad (2)$$

である。特に D が半空間 $z_3 > 0$ であれば、式 (1) を用いて

$$\widehat{u}_i = -\frac{1}{\pi} \int_p \Delta_{ij}^{*-1}(\zeta_3) d\zeta_3 \widetilde{t}_j + \frac{1}{\pi} \int_p \Delta_{ij}^{*-1}(\zeta_3) \Sigma_{kqj}(\zeta_3) d\zeta_3 \widetilde{x_k} - \frac{1}{\pi} \int_p \Delta_{ij}^{*-1}(\zeta_3) \widehat{b}_j d\zeta_3 \quad (3)$$

なる方程式が得られる。ここに p は積分

$$-\frac{1}{(2\pi)^2} \int_{\mathbb{R}^2} e^{i\zeta_3 x} \left(\int_p \Delta_{ij}^{*-1}(\zeta_3) d\zeta_3 \right) d\zeta_1 d\zeta_2 \quad (4)$$

が $z_3 = 0$ に於ける適切な基本解を与える様に複素平面内にとり、 p は積分路である。式 (3) は、 $\widehat{u}_i$ と $\widetilde{t}_j$ に関する代数方程式であって、代数演算により一方が与えられれば他方が求まる。与えられた問題の解は

$$u_i = \frac{1}{2\pi} \mathcal{F}_{1,2}^{-1} \left[-\int_p e^{i\zeta_3 z_3} \Delta_{ij}^{*-1}(\zeta_3) d\zeta_3 \widetilde{t}_j + \int_p e^{i\zeta_3 z_3} \Delta_{ij}^{*-1}(\zeta_3) \Sigma_{kqj}(\zeta_3) d\zeta_3 \widetilde{x_k} - \int_p e^{i\zeta_3 z_3} \Delta_{ij}^{*-1}(\zeta_3) \widehat{b}_j d\zeta_3 \right] \quad (5)$$

と書ける。ここに $\mathcal{F}_{1,2}^{-1}$ は ζ_1, ζ_2 に関する Fourier 逆変換である。

3 等方静弾性

等方静弾性の場合、 Δ^* , Σ は次の様に見える：

$$\Delta_{ij}^* = \mu \delta_{ij} \partial_k \partial_k + (\lambda + \mu) \partial_i \partial_j, \quad (6)$$

$$\Sigma_{ikj} = \lambda \delta_{ik} \delta_j + \mu (\delta_{ij} \partial_k + \delta_{jk} \partial_i). \quad (7)$$

Shoichi Kobayashi and Naoshi Nishimura

従、 z

$$\Delta_{ij}^{*-1}(i\beta) = - \frac{(\lambda+2\mu) |\beta| \delta_{ij} - (\lambda+\mu) \xi_i \xi_j}{\mu (\lambda+2\mu) |\beta| r} \quad (8)$$

となる。この場合 ρ は (無限遠に於いて) 主値積分の意味で $-\infty \sim \infty$ にとれば良い。例として Mindlin 解をおおてみる。この場合

$$\delta_{ij} = \delta_{ij} e^{-ic\xi_3} \quad (9)$$

である。集中荷重は点 $(0, 0, c)$ ($c > 0$) に於いて z 方向に作用すると仮定した。式 (8) は、

$$\begin{pmatrix} \delta_{\alpha\beta} & -i \frac{\mu \xi_\alpha}{(\lambda+2\mu) r} \\ i \frac{\mu \xi_\beta}{(\lambda+2\mu) r} & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \tilde{u}_{\alpha j} \\ \tilde{u}_{3j} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{\delta_{\alpha\beta}}{\mu r} - \frac{(\lambda+\mu) \xi_\alpha \xi_\beta}{2\mu (\lambda+2\mu) r^2} & 0 \\ 0 & \frac{\lambda+3\mu}{2\mu (\lambda+2\mu) r} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \tilde{t}_{\alpha j} \\ \tilde{t}_{3j} \end{pmatrix} + \\ + \begin{pmatrix} \frac{\delta_{\alpha\beta}}{\mu r} - \frac{\lambda+\mu}{2\mu (\lambda+2\mu)} \left(\frac{1}{r^2} + \frac{c}{r^2} \right) \xi_\alpha \xi_\beta & i \frac{(\lambda+\mu) c \xi_\alpha}{2\mu (\lambda+2\mu) r} \\ i \frac{(\lambda+\mu) c \xi_\beta}{2\mu (\lambda+2\mu) r} & \frac{\lambda+3\mu}{2\mu (\lambda+2\mu) r} + \frac{(\lambda+\mu) c}{2\mu (\lambda+2\mu)} \end{pmatrix} e^{-rc} \quad (10)$$

と書けるが、 $\tilde{c}=0$ とすれば、上式から $\tilde{u}$ が求められる。こゝに $r = \sqrt{\xi_\alpha \xi_\alpha}$ である。さらに

$$\frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} \Delta_{ij}^{*-1}(i\beta) e^{i\beta_3 \xi_3} d\beta_3 = \begin{pmatrix} -\frac{\delta_{\alpha\beta}}{2\mu r} + \frac{\lambda+\mu}{4\mu (\lambda+2\mu)} \left(\frac{|\xi_3|}{r^2} + \frac{1}{r^2} \right) \xi_\alpha \xi_\beta & i \frac{(\lambda+\mu) \xi_3 \xi_\alpha}{4\mu (\lambda+2\mu) r} \\ i \frac{(\lambda+\mu) \xi_3 \xi_\beta}{4\mu (\lambda+2\mu) r} & -\frac{\lambda+3\mu}{4\mu (\lambda+2\mu) r} - \frac{(\lambda+\mu) |\xi_3|}{4\mu (\lambda+2\mu)} \end{pmatrix} e^{-r|\xi_3|} \quad (11)$$

$$\frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} \Delta_{ijk}^{*-1} \Sigma_{jak}(i\beta) e^{i\beta_3 \xi_3} d\beta_3 = \begin{pmatrix} \frac{\text{sign}(\xi_3) \delta_{\alpha\beta}}{2} - \frac{(\lambda+\mu) \xi_3 \xi_\alpha \xi_\beta}{2 (\lambda+2\mu) r} & i \frac{\mu}{2 (\lambda+2\mu) r} - \frac{(\lambda+\mu) |\xi_3|}{2 (\lambda+2\mu)} \xi_\alpha \\ i \left(-\frac{\mu}{2 (\lambda+2\mu) r} - \frac{(\lambda+\mu) |\xi_3|}{2 (\lambda+2\mu)} \right) \xi_\beta & \frac{\text{sign}(\xi_3)}{2} + \frac{(\lambda+\mu) r \xi_3}{2 (\lambda+2\mu)} \end{pmatrix} e^{-r|\xi_3|} \quad (12)$$

であるが、今の場合式 (12) を用い、Bessel 関数に関する 2, 3 の公式を用いれば、式 (11) よりよく知られた Mindlin 解が得られる (結果は省略)。

4 異方性 (面内等方性)

等方面が ξ_3 軸と直交する場合、

$$\Delta_{\alpha\beta}^* = (C_{66} \partial_r \partial_r + C_{44} \partial_3 \partial_3) \delta_{\alpha\beta} + (C_{11} - C_{66}) \partial_\alpha \partial_\beta, \quad \Delta_{\alpha 3}^* = \Delta_{3\alpha}^* = (C_{13} + C_{44}) \partial_\alpha \partial_3, \\ \Delta_{33}^* = C_{44} \partial_r \partial_r + C_{33} \partial_3 \partial_3, \quad \Sigma_{\alpha\beta\gamma} = C_{44} \delta_{\alpha\beta} \partial_\gamma, \quad \Sigma_{\alpha 33} = C_{44} \partial_\alpha, \quad \Sigma_{3\alpha\alpha} = C_{13} \partial_3, \quad \Sigma_{333} = C_{33} \partial_3 \quad (13)$$

とおい、3 と全く同様に解析ができる。

5 等方定常動弾性

$$\Delta_{ij}^* = \mu \delta_{ij} \partial_k \partial_k + (\lambda + \mu) \partial_i \partial_j + \rho \omega^2 \delta_{ij} \quad (14)$$

及び式 (1) を用いる。この場合 ρ は Radiation Condition から定まる。詳細は当日発表する。