

沈下と破壊を考慮した最適施工法

京都大学工学部 正員 黒田勝彦
 “ “ 浅岡 顕
 京都大学大学院 学生員 〇中村 誠

1. はじめに

橋梁の取付けを前提とした盛土工事では、盛土を含む基礎地盤の安定性と同時に、工期終了時での残留沈下量が重要な問題である。すなわち、沈下は出来る限り早く進行させるためには載荷重を大きくしたいが、一方で載荷重を大きくすると危険性が增大する。このような沈下と破壊を同時に考慮に入れる載荷には、適当な方法があるだろうか。本研究は、この観点から、設計式に含まれる各種の不確実性を考慮に入れ、適応制御理論を用いて定式化を試みたものである。

2. 安定計算と不確実性

過去の多くの研究で示したように¹⁾、急速載荷による地盤の安定を円弧すべり面を仮定した $\phi_u=0$ 法で検討するとき、大きく分けて2種類の誤差が混入する。第1は、 $\phi_u=0$ 法が持つ、力学的仮定に基づく誤差であり、第2は、地盤内での非排水強度 C_u の変動による影響とである。いま、地盤の真の破壊を示す定数として F を定義すると

$$F = G + e + \varepsilon \quad (1)$$

で表わすことができる²⁾。 e および ε はランダム変数である。 G は慣用の方法で計算される安全率である。すなわち、 H は盛土高、 α は定数、 $\bar{C}_u$ は C_u の母平均値とすると

$$G = \alpha C_u / \alpha H \quad (2)$$

で与えられる。我々は、土質調査や過去の経験から αC_u の定数らしきとして

$$F(\theta) = 1/\sqrt{\pi} \cdot \sigma_{\theta} \exp \left\{ -\frac{1}{2} (\theta - \mu_{\theta})^2 / \sigma_{\theta}^2 \right\} \quad (3)$$

なる先験確率を持つていよう。一方、 e と ε をコンピュータシミュレーションの結果、 F の分布として、 $f(F|\theta, H)$ が得られる。このとき、 H なる盛土を実施した時にすべり破壊を生じる確率を $P_F(H, \theta)$ とすると、 P_F は次式で与えられる

$$P_F(H, \theta) = \int_{-\infty}^{+\infty} f(F|\theta, H) dF \quad (4)$$

ところで、 θ の確からしさとして、 $F(\theta)$ を考えているので、設計者にとりては P_F の予測値 $\tilde{P}_F(H)$ として次式が見込まれていることになる。

$$\tilde{P}_F(H) = \int_{-\infty}^{+\infty} P_F(H, \theta) F(\theta) d\theta \quad (5)$$

3. 沈下計算と不確実性

簡単な例として、一次元圧密沈下を考える。この場合、 $e \sim \log p$ を仮定すると、載荷重 H のとき、圧密時間 t の圧密度を $u(t)$ とすると、沈下量 $s(t)$ は次式で与えられる

$$s(t) = \int_0^H m_v \cdot \log(p_0 + \Delta p) / p_0 \cdot dz \quad u(t) \quad (6)$$

ただし、 $m_v = C_v / (1 + e)$ 、 p_0 は初期先行圧密荷重、 Δp は載荷重 H による地盤内増分応力、 H は粘土層圧。松尾、浅岡³⁾によれば p_0 、 Δp は地盤内で位置的に変動するが、深さについては、定数であることが示されているので、沈下量 s がばらつくのは、 m_v の地

盤面での変動に起因すると考えてよい。この m_c の確率過程モデルとして

$$m_c = \theta_{mc} + \gamma_{mc} u(z) \quad (7)$$

を考えると、E. H. Vanmarcke⁴⁾によれば、 $u(z)$ の自己相関関数として

$$\gamma_{mc}(z) = \exp[-A|z|], \quad A = 3.3/z \quad (8)$$

が与えられている。ただし、 z は注意の鉛直方向の二点間の距離である。一方、 $u(z)$ は正規ランダム変数であることが知られているので、 $f(x)$ の分布、 $g(p|H, \theta_{mc})$ に従う。これは、載荷重 H 、圧密時間 t 、および m_c の未知母数 θ_{mc} が与えられたときに確率する。以上の計算から、現下量の注意荷重、注意時間経過後の分布を知ることができ。さらに、 θ_{cu} と同様、我々は工質試験や過去の経験から θ_{mc} の尤もらしさとして $\gamma(\theta_{mc})$ なる確率を与えている。したがって、予測される現下量 $\hat{p}(H, t)$ の分布は

$$g(\hat{p}|t, H) = \int_{-\infty}^{\infty} g(p|H, t, \theta_{mc}) \gamma(\theta_{mc}) d\theta_{mc} \quad (9)$$

で与えられる

4. 観測による $\hat{p}$ と $\hat{\gamma}$ の修正

いま急速に H を載荷して行、 t とする、 $H = \hat{H}_i$ では破壊せず、 $H = \hat{H}_i + \Delta H$ で破壊の兆候が観測できたとする。これらの観測法は、松尾、川村⁵⁾によて与えられているので詳細は省く。さて破壊の兆候を観測できたとすれば、 θ_{mc} の確からしさ $\gamma(\theta_{mc})$ は Bayes の定理により次式のように修正される。

$$\gamma(\theta_{mc}) \gamma(\theta_{mc}|\hat{H}_i, \hat{H}_i + \Delta H) = \{P_F(\hat{H}_i + \Delta H, \theta_{mc}) - P_F(\hat{H}_i, \theta_{mc})\} \gamma(\theta_{mc}) / \{P_F(\hat{H}_i + \Delta H) - P_F(\hat{H}_i)\} \quad (10)$$

これを(9)式の $\gamma(\theta_{mc})$ の代わりに用いれば、予測値 $\hat{p}(H)$ が修正され、以後の破壊の予測はより正確となる。同様に、 P_F の荷重で t 時間圧密した時に、現下量 $\hat{p}$ を観測したとき、 $\gamma(\theta_{mc})$ は次式のように修正される。

$$\gamma(\theta_{mc}|\hat{p}, H, t) = g(\hat{p}|\theta_{mc}, H, t) \gamma(\theta_{mc}) / \int_{-\infty}^{\infty} g(\hat{p}|\theta_{mc}, H, t) \gamma(\theta_{mc}) d\theta_{mc} \quad (11)$$

したがって、 t 圧密後の現下はより正確になる。

5. 3段階載荷工法としての定式化

紙数の都合上、詳細な部分は講演時に譲る。定式で与えられる総リスコを最小にする t_1 , t_2 を求めればよい。

$$Y(t_1, t_2) = \sum_{H=0}^H \tilde{P}_F(\hat{H}_i - \hat{H}_i + \Delta H) \left[C_1 + \sum_{H=0}^H \tilde{P}_F(\hat{H}_i - \hat{H}_i + \Delta H) \right] \{ C_2 + C_3(1 - \tilde{P}_F(H)) \cdot \int_{-\infty}^{\infty} g(\hat{p}|H, \theta_{mc}) \gamma(\theta_{mc}) d\theta_{mc} + C_4 \int_{-\infty}^{\infty} P_F(H, \theta_{mc}) \gamma(\theta_{mc}) d\theta_{mc} \} \quad (12)$$

ここに C_1 は一日放置するために考えられる期待損失、 C_2 は破壊したときの損失、 C_3 は残留現下量のリスコにな、 t ときに必要な損失である。

参考文献

- 1), 2) Minoru Matsuo, Kazuhiko Kuroda, Akira Asaoka "Proc. of 2nd Int. Conf. on Appl. of statistics and Probability to soil and Structural Engineering, Aachen
- 3) 松尾裕, 浅田興 現下予測に関する統計的考察 環学会論文報告集 NO. 225, 1974, pp63~74
- 4) Jorge Diaz Padilla, Erik H. Vanmarcke "Settlement of Structures on Shallow Foundations, A Probabilistic Analysis"
- 5) 松尾裕, 川村国夫 盛土の信頼性施工とその評価に関する研究 環学会論文報告集 NO. 241, 1975, pp81~91