

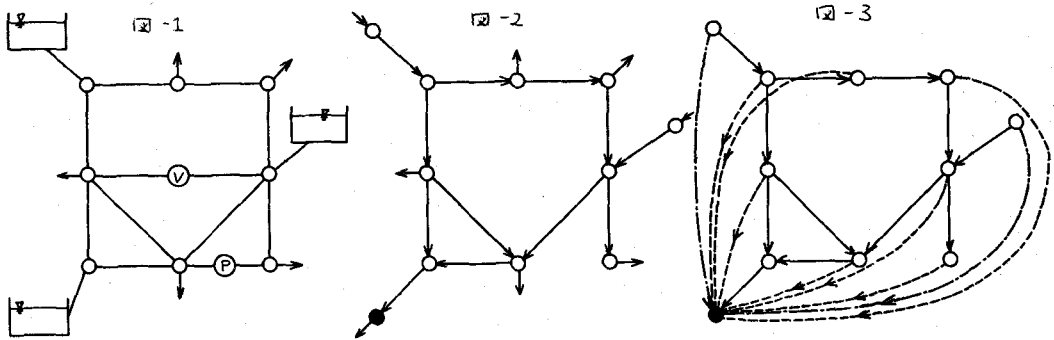
管網解析に関する一、二の考察

京都大学工学部 正員 岩佐 義朝
 京都大学工学部 正員 〇 綾 史郎
 大阪ガス 中島 規之

1. はじめに 我々は充来から、水路ネットワークをグラフ表示することにより、グラフの数学的表現である各種の行列を用いて、その水理解析法を定式化してきた。本報では、管網解析のうち、とくに一次近似による解法をとりあげ、そのいくつかを行列を用いて定式化するとともに、それらからいずれも連立一次方程式を解くことに帰着することから、連立一次方程式の解法の立場から、充来の管網解析法を検討しようとするものである。

2. 管網のモデル化 管網の構成要素は、貯水池、管路、減圧弁、増圧ポンプの4種である。本報では、貯水池を水頭一定、減圧弁、増圧ポンプは流量一定のものとしてモデル化し、いずれも既知として扱う。

節点を1つ、貯水池(r 個)、流出入口、分岐合流点(o 個)を選び、枝として管路(p 個)を選ぶ。前述のことより、弁、ポンプは流出入口におきかえられる。管網解析を行なうには、考えている管網の内外と、流出入口流量がある(開いた系)として扱う方法と、流出入口流量がない(閉じた系)として扱う二つの立場がある。開いた系の場合、管路網は節点数 $n_0 (= r + o)$ 個、枝数 $e_0 (= p)$ 個のグラフで示される。閉じた系の場合、先上の仮の枝(図-3で一点鎖線)で示される。 $e_1 (= r - 1)$ 個)と、先下の仮の枝(図-3で点線)で示される。 $e_2 (= o - 1)$ 個)を枝数に加えた $e_c (= e_0 + e_1 + e_2)$ 個の枝と、 n_0 個の節点数を持つグラフで管路網は示される。



このそれぞれに対して、節点における流量の連続関係、節点間におけるエネルギーの関係、および枝における流量と損失の関係をまとめて記せば表-1のようである。表-1において、式は行列で表現されており、A, B, Cはそれぞれ接続行列、ループ行列、カットセット行列である。前述のことより表の左欄と右欄とでは式の数が異なっている。いずれの方法でも、未知数と式数の関係より、節点数だけ変数を与えねばならないが、本報では、各節点において、全水頭(ϕ)、流出入口流量(Q_e)のいずれかが既知とする。

3. 一次近似にもとづく逐次計算法の定式化

表-1

管網解析の変数は、 管路流量(Q), 節点エ ネルギー位(垂), 管路 のエネルギー損失(h _{le}), およびループ流量(φ) である。この4つの変 数のうち、いずれを1 の未知数として選ぶ かによって、その解法は4種に大別される。それぞれに対して、近似値に対する補正量と 与える式を示せば以下のようである。(Q _e のすべて、および垂の1つだけ既知の場合に ついて示したが、その他の場合にも拡張は可能である。)	開いた系 (I)		閉じた系 (II)
	トリ-状管網 (I-1)	ル-フ状管網	
A ₀ Q ₀ =Q _e (1-1)	A ₀ Q ₀ =Q _e (1-1) Q ₀ =B ₀ ^T Q ₀ + $\begin{bmatrix} A_0^T Q_e \\ 0 \end{bmatrix}$ (1-2)	A _c Q _c =0 (1-3) C _c Q _c =0 (1-4) Q _c =B _c ^T φ (1-5)	
A ₀ ^T 垂=h _{le} (2-1)	A ₀ ^T 垂=h _{le} (2-1) B ₀ h _{le} =0 (2-2)	A _c ^T 垂=h _{le,c} (2-3) B _c ^T h _{le,c} =0 (2-4)	
h _{le} =RQ (3-1) Q=K h _{le} (3-2)	(線形化) →	Δh _{le} =R'ΔQ (3-1') ΔQ=K'Δh _{le} (3-2')	
Q ₀ , h _{le} , 垂		Q _c , h _{le,c} , 垂, φ	

かによつて、その解法は4種に大別される。それぞれに対して、近似値に対する補正量と与える式を示せば以下のようである。(Q_eのすべて、および垂の1つだけ既知の場合について示したが、その他の場合にも拡張は可能である。)

3-1. 管路流量を未知数とする解法 (1-1), (2-2), (3-1)を用いて、保野はI-2の場合

$$\begin{bmatrix} A_0(n_0-1, e_0) \\ B_0(e_0-n_0+1, e_0) \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \Delta Q(e_0) \\ R(e_0, e_0) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} Q_e(n_0-1) - A_0(n_0-1, e_0) Q_0^{(1)}(e_0) \\ -B_0(e_0-n_0+1, e_0) R(e_0, e_0) Q_0^{(1)}(e_0) \end{bmatrix} \quad (4)$$

を与え、合田雄倉は(3-1)をh_{le}=R'Q+Gと近似して解く方法を提案している。

3-2. 損失水頭を未知数とする解法 (3-1')のかわりに(3-2')を用いれば、3-1より

$$\begin{bmatrix} A_0(n_0-1, e_0) K'(e_0, e_0) \\ B_0(e_0-n_0+1, e_0) \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \Delta h_{le}(e_0) \\ R'(e_0, e_0) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} Q_e(n_0-1) - A_0(n_0-1, e_0) K'(e_0, e_0) h_{le}^{(1)}(e_0) \\ -B_0(e_0-n_0+1, e_0) R'(e_0, e_0) h_{le}^{(1)}(e_0) \end{bmatrix} \quad (5)$$

IIの場合、(1-4)を用いれば、(5)はより簡単に記述される。

3-3. 節点エネルギー位を未知数とする解法 (1-1), (2-1), および(3-2)より得られるΔQ₀=K'A₀^TΔ垂の関係より、常松、高梁らの方法に準じて次式を得る。

$$\begin{bmatrix} A_0(n_0-1, e_0) K'(e_0, e_0) A_0^T(e_0, n_0-1) \\ B_0(n_0-1, e_0) \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \Delta 垂(n_0-1) \\ R'(e_0, e_0) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} Q_e(n_0-1) - A_0(n_0-1, e_0) K'(e_0, e_0) A_0^T(n_0-1, e_0) 垂^{(1)}(n_0-1) \\ -B_0(n_0-1, e_0) R'(e_0, e_0) 垂^{(1)}(n_0-1) \end{bmatrix} \quad (6)$$

3-4. ループ流量を未知数とする解法 3-1の特別な方法と考えられ、I-2の場合(1-2), (2-2), (3-1')を用いればよい。IIの場合(1-5), (2-4)の一部の式、および(3-1')を用いれば、

$$\begin{bmatrix} B_{c1}(b, e_0) R'(e_0, e_0) B_{c1}^T(e_0, b) \\ B_{c2}(b, e_0) \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \Delta \phi(b) \\ R'(e_0, e_0) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -B_{c1}(b, e_0) R'(e_0, e_0) B_{c1}^T(e_0, b) \phi^{(1)}(b) \\ -B_{c2}(b, e_0) R'(e_0, e_0) \phi^{(1)}(b) \end{bmatrix} \quad (7)$$

$$b = e_0 + e_1 - n_0 + 1$$

4. 連立一次方程式の解法 (4)~(7)は連立一次方程式であり、未知数の数は(4), (6), (5)(4)

の順に多くなっていく。(4), (5)の場合、行列のランクに着目すれば、(7)と同じにまで、元数を減らすことが可能である。連立一次方程式の解法としては、逆行列を求める方法、掃き出し法のような直接法、およびカウスのガイドル法のような反復法等種々のものがある。Hardy-Cross法は、(7)の係数行列の対角要素のみを用いて解く方法と考えることができ、連立一次方程式の一つの解法として位置づけられよう。また、(6), (7)の係数は、回路網理論では、点アドミタンス、ループインピーダンスと呼ばれ、係数行列の性質も多少程度既知であり、連立一次方程式の解法の選択に際して示唆を与えるが、実際の計算例による比較は講演時に発表する。【参考文献 (1), (2)は、水理公式集 pp. 394~397】