

## ランダム外力に対する非線形履歴系の安全性評価について

京都大学工学部 正員 山田善一  
京都大学工学部 正員 竹宮宏和  
本四公団 正員 森邦久

### 1. はじめに

地震時にあける構造物の破壊のメカニズムの一つとして、低サイクル疲労破壊をとりあげ、地震外力を受ける構造物の内部損傷の累積が、構造物の動的安全性に与える影響について、述べた。地震時の構造物の履歴現象、非線形性を考慮するため、解析対象として、双一次型履歴系を選び、応答解析の手法として、地盤の系と構造系を一体化し、逐時、等価線形化法、および、非定常応答解析を実行した。構造物の動的安全性を評価するために、疲労過程における構造物の劣化現象を、累積損傷として把え、既往の信頼性関数を用い、時間関数として、表した。

### 2. 解析の手法

$$\text{双一次型履歴系の運動方程式} \quad \ddot{x} + 2\beta_0\omega_0\dot{x} + \omega_0^2 x = f(t) \quad \text{--- (1)} \quad \ddot{x} + 2\beta_1\omega_1\dot{x} + \omega_1^2 x = f(t) \quad \text{--- (2)}$$

ここに、 $\omega_0$ 、 $\beta_0$ は、微小振幅振動時の非減衰固有円振動数、粘性減衰定数、 $x(t)$ は双一次型復元力特性である。地震動として、パワースペクトル密度  $S_0(\tau)$  をもつホワイトノイズに線形自由度系のフィルターをかけ、その絶対加速度  $\ddot{x}_0$  をとる。すなわち、

$$\ddot{x}_0 + 2\beta_0\omega_0\dot{x}_0 + \omega_0^2 x_0 = \ddot{x}_0(t) \quad \ddot{x}_0 = \ddot{x}_0 - \ddot{x}(t) \quad \text{--- (3)} \quad \text{ここに、} \omega_0, \beta_0 \text{ は、地盤の卓越円振動数 粘性減衰定数である。 (2),(3) 式を、無次元量 } \eta = \frac{x}{x_0}, S_0 = \frac{S_0}{\omega_0^2}, \tau = \omega_0 t \text{ を用いて、一つの式に書き改めると}$$

$$\{M\}\{\ddot{\eta}\} + \{C\}\{\dot{\eta}\} + \{K\}\{\eta\} = \{F\}\{\ddot{\eta}(t)\} \quad \text{--- (4)}$$

$$\text{ここに: } \begin{bmatrix} \ddot{\eta} \\ \dot{\eta} \\ \eta \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \ddot{\eta} \\ \dot{\eta} \\ \eta \end{bmatrix} \quad [M] = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \quad [C] = \begin{bmatrix} 0 & \omega_0 & 0 \\ 2\beta_0\omega_0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2\beta_1\omega_1 \end{bmatrix} \quad [K] = \begin{bmatrix} (\omega_0)^2 & 0 & 0 \\ 0 & (\omega_1)^2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \quad \{F\} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

である。ステートベクトル  $\{\tilde{u}^T\} = \{\ddot{\eta}^T \ \dot{\eta}^T \ \eta^T\}^T$  を導入すると (4) 式は、

$$\{A\}\{\tilde{u}\} + \{B\}\{\tilde{u}\} = \{P\}\{S_0(t)\} \quad \text{--- (5)} \quad \text{ここに, } [A] = \begin{bmatrix} 0 & M \\ M & C \end{bmatrix} \quad [B] = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & K \end{bmatrix} \quad \{P\} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ F \end{bmatrix}$$

(5) 式を次の形に直す。  $\{\tilde{u}\} + [D]\{\tilde{u}\} = \{Q\}\{S_0(t)\} \quad \text{--- (6)} \quad \text{ここに, } [D] = [A]^T[B], \{Q\} = [A]\{P\}$   
 パワースペクトルの無次元量  $S_{\tilde{u}}(t) = \frac{1}{2}(\frac{N}{\tau})^2 \quad (N = \sqrt{2S_0\omega_0})$  を導入し、 $[R_d] = E[\{\tilde{u}\}\{\tilde{u}\}^T]$  を用いて、  
 (6) 式を表わすと、 $\frac{d}{dt}[R_d] + [D][R_d] + [R_d][D]^T = 2\pi S_{\tilde{u}}(t)[\{Q\}[\{Q\}^T]] \quad \text{--- (7)}$  (7) 式を解くため、(6) 式に  
 対する複素固有ベクトル [スベクトル]、複素固有値  $\lambda$  を導入すると、

$$\frac{d}{dt}[R_d] + [\lambda][R_d] + [R_d][\lambda] = [G(t)] \quad \text{--- (8)} \quad \text{ここに, } [R_d] = [\{\tilde{u}\}^T[R_d][\{\tilde{u}\}]]^T, [G(t)] = 2\pi S_{\tilde{u}}(t)[\{Q\}^T[\{Q\}^T][\{Q\}]]^T$$

時間区間  $T \leq t \leq T + \tau$  で、 $[G(t)] = -$ 虚数とみなし、(8) 式の解は次式となる。

$$[R_d]_{t=T}^{t=T+\tau} = \left[ \frac{1}{\lambda_1 - \lambda_m} \{ [G(t)] - [e^{\lambda_1 t}] [G(t)] [e^{\lambda_1 t}] \}_{t=T}^t \right] + \left[ [e^{\lambda_1 t}] [R_d]_{t=T}^t [e^{\lambda_1 t}] \right] \quad \text{--- (9)}$$

ここに、 $[R_d]_{t=T}^t$  は初期条件を表わし、 $[R_d]_{t=T}^t = [\{\tilde{u}\}]^T[t][R_d][t][\{\tilde{u}\}]^T$  である。

動的耐震安全性を評価するためには、低サイクル疲労に対する破壊基準として、韌性率の

