

土木工事の工程計画管理手法としてのPERTの実用化に関する研究

京都大学工学部 正員 吉川和宏
 同 学生員 赤城慎一
 同 学生員 ○春名攻

§1 要旨

企業においては一般に受注工期に遅れるということは、直接間接、種々の弊害を招き、その損失はけりしれないものもある。従って工事途中で計画に対しておくれた生じた場合の諸対策、計画の変更システムについて研究することは非常に重要である。最近、工程計画の策定にしぶしぶPERTが用いられており、PERTによる初期計画どおりに工事が進行せず、やむなく計画の変更を行なわねばならないことも現状では相当多い。PERTによる初期計画に対してこのような遅れを生じさせた原因は、様々考えられるが本研究においては、施工条件の未知なことによって生じる作業時間推定の「不確定さ」が、その原因の主たるもの一つであると考え、見積時間の不確定さを減少させる方法について考察し、さらに「工事を受注工期内に完成させる」という立場に基いて、工程計画の立案と変更を中心とした「工程計画システムチャート」を提案することとする。

§2. 作業所要時間の合理的な推定方法

ある工種において、その全作業量を W 、1日あたりの作業能力 w の先駆確率 p 、商戸数変数 $(w_r, r=1, 2, \dots, k)$ に対するつきのように考える。
 $(w_1, w_2, \dots, w_k) \quad (p_1, p_2, \dots, p_k)$

すここの工種を n 日間で完了すると仮定するととき、 w_1, w_2, \dots, w_k がそれぞれ n_1, n_2, \dots, n_k 日生起するときの同時確率は多項分布として次式のようにあらわされる。

$$P(n_1, n_2, \dots, n_k) = \frac{n!}{\prod_{r=1}^k (n_r!)!} \prod_{r=1}^k (p_r)^{n_r} \quad (2) \quad \text{ただし } \sum_{r=1}^k n_r = n, \quad \sum_{r=1}^k n_r w_r = W \\ \sum_{r=1}^k p_r = 1, \quad \left. \begin{array}{l} \end{array} \right\} (3)$$

ここで $n_r = n p_r$ とおくと、式(2), (3)はつきのようになる。

$$P = \frac{n!}{\prod_{r=1}^k ((n p_r)!)!} \prod_{r=1}^k (p_r)^{n p_r} \quad (4) \quad \text{ただし } \sum_{r=1}^k p_r = 1, \quad \sum_{r=1}^k p'_r = 1 \\ \sum_{r=1}^k p_r w_r = W/n \quad \left. \begin{array}{l} \end{array} \right\} (5)$$

作業量 W を完了するに要する日数のうち、最も生じやすいことをもとめるために、 P を最大にする $\{p_r, r=1, 2, \dots, k\}$ を求める。すここの P を最大にすることと $\log P$ を最大にすることは等しいから、両辺の対数をとてスケーリングの公式 $\log(n!) \approx n \log n - n$ を用いれば

$$\log P = \frac{\sum_{r=1}^k p_r (\log p'_r - \log p_r)}{\sum_{r=1}^k w_r p_r} W \quad (6) \quad \text{ただし } \sum_{r=1}^k p_r = 1 \\ \sum_{r=1}^k p'_r = 1 \quad \left. \begin{array}{l} \end{array} \right\} (7)$$

となり式(7)の条件のもとで(6)を最大にする値をもとめることとする。一般的に(1)で示した先駆確率は過去のデータに基づいた施工条件と作業能力との関係、計画対象現場の施工条件の変動等から求めることができる。解法としてはラグランジの未定定数入をつかって G を最大にする値をもとめる。
 $G = \log P + \lambda \left(\sum_{r=1}^k p_r - 1 \right) \quad (8)$

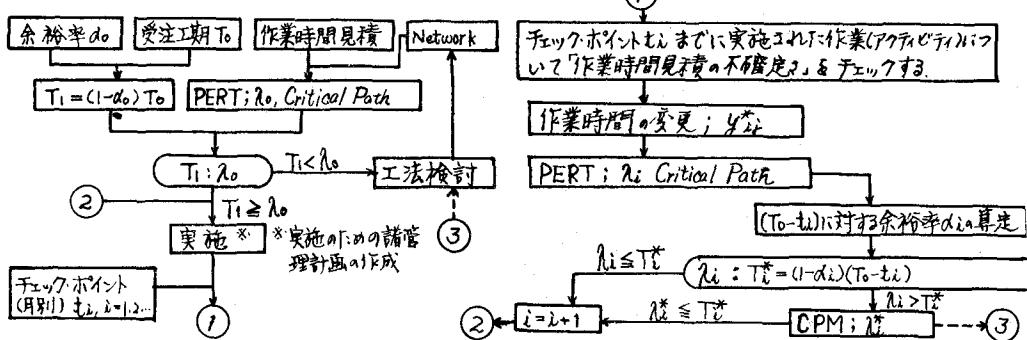
さらに、作業所要日数は
 $n = W / \sum_{r=1}^k p_r w_r \quad \dots \dots \dots (9)$

ヒヨのあいさは $R = -\log P^* = -[\log P]_{\max}$ で評価できると考えられる。以上のよとして工種別の作業所要日数の推定を行なうことができるか。PERTにおけるActivity time t_i 、工条件の定常性を仮定すれば、工種 S_i を、 S_1, S_2, \dots, S_m に分割した場合、それらの作業量を、 W_{S_1}, \dots, W_{S_m} とすれば、次式で与えられる。 $n_{Si} = (W_{Si}/W_s) n_s$, $W_s = \sum_{i=1}^m W_{Si}$
すらにあいさも次式で求められる。 $R_{Si} = (W_{Si}/W_s) R_s$ $R_s = -\log P_s$

§3 工程計画システムの提案

受注工期内に竣工するという前提に立った「工程計画システム」として図に示すようなシステムを考えられる。以下システムについて簡単に説明する。

図 工程計画システム



(1) 余裕率 d_0 ($1 \geq d_0 > 0$) は予算、災害等に対する見込み T_0 対する余裕期間の割合である。現在は統計データや政策的配慮によりある値を決定するが将来は理論的に決定したいと考える。(2) 初期作業時間の推定は(2)の方法による。(3) チェック時点は、毎月毎に設計、作業進度をチェックするなどとする。(4) チェック時点において作業時間見積りの不確定さをチェックするか。具体的には、その時点までに行なった作業能力分布、作業能力を変化させた要因、例えば、液の発生確率等を調べる。(5)(6) 得られたデータをもとに(2)の方法によってそのチェック時点以後の作業時間を見積る。(6) チェック時点以後の残存工事をいつ終らせるかという目標点を、当初計画と同様の考え方で定める。この目標点の決定は残された工期($T_0 - t_i$)に対する余裕率 d_i をもとにする。 d_i の決定方法はつまづくようにする。まず CPM で変更された Activity time t_i による「あいさ」が変更されない場合の「あいさ」を等しいと仮定する。すると、 Δt_i に対する y_i のもつあいさは、 $R_{ij} = -\log P_{ij}$ で評価でき、 Δt_i に対するあいさ R_i は Critical Path 上の各 Activity のもつあいさの総和で評価できると考えられるので、 $d_i = f(d_{i-1}, R_{i-1}, R_i)$ (2) によって算をしたものである。この関数形については、線型であると仮定されれば、 $\frac{d_i}{d_{i-1}} = k \frac{R_i}{R_{i-1}}$ (3) と表わされるが、今後の研究に備えて明らかにする必要がある。

(7) $R_i \leq (T_0 - t_i)(1-d_i)$ では工事を続行してもよいが逆に $R_i > (T_0 - t_i)(1-d_i)$ では工事は T_0 で終了しないので、CPM の手法によって残存工事部分を短縮し、 $R_i \leq (T_0 - t_i)(1-d_i)$ となる R_i を求めればよい。本工程計画システムは、工事を工期内に竣工させるという目的に対し各期(月)毎に初期推定の不確定さをチェックし、 y_i を変更して残された工期に対する安全率を考慮して、残存工事に対する工程計画を策定する、いわば動的工程計画システムである。今後はさらに、施工特性と作業能力の関係を研究することが必要であろう。