

流体の運動に対する変分原理の適用

京都大学工学部 正会員 平岡正勝

“ ” “ ” ○田中幹也

1. 緒 言

粘性流体の運動を理論的に研究するには、層流の場合、Navier-Stokesの方程式を適当な境界条件の下で解くという境界値問題に帰着されるわけであるが、この問題の厳密解が解析的に得られるのは、きわめて簡単な場合に限られる。N.S. 方程式は、慣性項(convective term)を含む一般の場合、速度に関する非線形であるため、線形の場合には有効な多くの解法も、この場合利用することはできない。また、たとえ線形の場合であっても、円形以外、断面をもつダクトやチャンネル内の流れのように、流体境界の幾何学的形状が複雑な場合には解析が困難となる。このような問題を解くためには、もちろん、必要な数値をすべて指定することによって数值計算法を適用することはできるが、解までの形で得た方が便利なことが多い。このような目的で、今まで種々の近似解法を考えられてきた。例えば、級数展開法、擾動法、境界層理論における von Kármán の方法、変分法などがそうである。ニュートン流体の運動に対する変分原理として知られているのは Helmholtz の原理(1868)¹⁾であるが、この原理の非ニュートン流体への拡張は Bird (1960)²⁾、Johnson (1960)³⁾、Schechter (1962)⁴⁾らによって研究された。しかし、これらはいずれも定常状態しかあてはまらないので、こゝでは非定常状態を含むニュートン流体の運動に対する変分原理を提出する。

2. 変分原理

非圧縮性ニュートン流体に対する運動方程式

$$\rho \frac{D\mathbf{U}}{Dt} = \rho \left(\frac{\partial \mathbf{U}}{\partial t} + \mathbf{U} \cdot \nabla \mathbf{U} \right) = -[\nabla \cdot \boldsymbol{\tau}] - \nabla p + \rho \mathbf{g} \quad \dots \dots \dots \quad (1)$$

$$\text{連続の式 } (\nabla \cdot \mathbf{U}) = 0 \quad \dots \dots \dots \quad (2), \text{ 応力の式 } \boldsymbol{\tau} = -2\mu \boldsymbol{d} \quad \dots \dots \dots \quad (3), \quad \text{ ここで}$$

$$\text{ただし、密度 } \rho \text{ および粘性係数 } \mu \text{ は一定}, \quad \boldsymbol{d} = \frac{1}{2} [(\nabla \mathbf{U}) + \mathbf{U}^T (\nabla \mathbf{U})] \quad \dots \dots \dots \quad (4)$$

ある \mathbf{x} は位置座標 \mathbf{U} のみの関数であるとする。

考えている領域 V の表面 S において与えられた境界条件

$$\mathbf{U} = \mathbf{U}^0 \text{ (given)} \quad \text{on } S_v, \quad \boldsymbol{\tau} + p \boldsymbol{d} = \boldsymbol{\pi}^0 \text{ (given)} \quad \text{on } S_T \quad \dots \dots \dots \quad (6)$$

のもとで基礎方程式を解く境界条件について考えよう。こゝで S_v と S_T は互に重複せず $S = S_v + S_T$ であり、 δ は単位テンソルである。この問題に対する変分原理はつきのようにな式化される。汎関数

$$I[\mathbf{U}, p] = \int_V [\rho \bar{\mathbf{U}} \cdot \mathbf{U} + (\rho \bar{\mathbf{U}} \cdot \nabla \bar{\mathbf{U}}) \cdot \mathbf{U} + \bar{p} (\nabla \cdot \mathbf{U}) - \rho \mathbf{g} \cdot \mathbf{U}] dV + \int_{S_T} [\boldsymbol{\pi}^0 \cdot \mathbf{n}] \cdot \mathbf{U} dS \quad \dots \dots \dots \quad (7)$$

を、許容条件(admissibility condition) (5)のもとで停留にするような関数 \mathbf{U} , p は、先に与えられた境界値問題の解である。(7)式中の \bar{p} は、粘性によるエネルギーの消費を表す

レ、重 = $\frac{1}{2} (-\pi : \nabla v)$ ……(8) で定義される。汎関数 $I[v, p]$ に含まれる速度ベクトル v と \bar{v} は区別する必要がある。すなはち v は変分関数、 \bar{v} は停留関数を表している。したがって変分は v のみについてとり、 \bar{v} は停留値に固定される。この原理を証明するには、(7)式のオーバー変分 $\delta I = 0$ において得られる Euler の方程式と自然境界条件が、もとの境界値問題と一致するかを示せばよいのであるが、ここでは省略する。さらに変分問題の変換によって、つきの相反変分原理を導くことができる。すなはち、汎関数

$$H[\pi] = - \int_V \Psi(\pi) dV - \int_{S_V} [\pi \cdot n] \cdot v^0 dS \quad \dots \dots (9), \quad \text{ここで } \Psi(\pi) = \frac{1}{4\mu} (\pi : \pi :) \quad \dots \dots (10)$$

を許容条件 $\rho \frac{D\pi}{Dt} = -[\nabla \cdot \pi] - \nabla p + \rho g$ ……(11), $\pi + p \phi = \pi^0$ on S_π ……(12), $\pi + p \delta = \pi^0$ on S_V ……(13) のもとで停留にするような π は、はじめの境界値問題の解である。汎関数 $I[v, p]$ の停留値を I_0 、 $H[\pi]$ のそれを H_0 とすると、最大および最小の原理として、 $H[\pi] \leq H_0 = I_0 \leq I[v]$ ……(14) という関係が成立する。ただし $I[v]$ は (7) 式に許容条件として (2)式を付加したものである。この関係は直接法による近似計算の誤差評価に対して有効である。⁵⁾

3. Lagrange-Biot の方程式

もとの境界値問題を解く代りに、それと等価な変分問題と直接法(Ritz or Galerkin の方法)によって近似的に解くことができる。いま、一般的に、許容比較関数として、 $v(I, t) = v(q_1, q_2, \dots, q_n; I)$ ……(15) という関数形を仮定する。ここで q_i は時間 t の中に依存する未知パラメータで一般化座標とよばれる。これを決定するための Lagrange-Biot の方程式は、(7)式に(2)式を付加した $I[v]$ を q_1, q_2, \dots, q_n について変分するところにより、つきのように求められる。

$$\frac{\partial U}{\partial q_i} + \frac{\partial D}{\partial \dot{q}_i} = Q_i \quad (i=1, 2, \dots, n) \quad \dots \dots (16), \quad \text{ここで } U = \int_V \pi dV \quad \dots \dots (17)$$

$$D = \int_V \frac{\rho}{2} \left(\frac{\partial v}{\partial t} \right)^2 dV \quad \dots \dots (18), \quad Q_i^V = Q_i^V + Q_i^P + Q_i^J + Q_i^{S_\pi} \quad \dots \dots (19)$$

$$Q_i^V = - \int_V (\rho v \cdot \nabla v) \cdot \left(\frac{\partial v}{\partial q_i} \right) dV \quad \dots \dots (20), \quad Q_i^P = \int_V \rho \frac{\partial}{\partial q_i} (\nabla \cdot v) dV = 0 \quad \dots \dots (21)$$

$$Q_i^J = \int_V \rho g \cdot \left(\frac{\partial v}{\partial q_i} \right) dV \quad \dots \dots (22), \quad Q_i^{S_\pi} = - \int_{S_\pi} [\pi^0 \cdot n] \cdot \left(\frac{\partial v}{\partial q_i} \right) dS \quad \dots \dots (23)$$

ここで述べた原理の具体的な問題に対する応用例は省略する。

- [参考文献] 1) H. Lamb: Hydrodynamics, 6th Ed. p. 617, Cambridge (1959)
 2) R. B. Bird: The Physics of Fluids, 3, 539-541 (1960)
 3) M. W. Johnson: The Physics of Fluids, 3, 871-878 (1960)
 4) R. S. Schechter: Chem. Eng. Sci., 17, 803-806 (1962)
 5) 林, 村: "変分法", コロナ社 (1961)
 6) M. A. Biot: J. Aeronautical Sciences, 24, 857-873 (1957)