# 変形拘束条件を付加した混合型剛塑性有限要素法について

## **1.** はじめに

最近著者らは,下界法を2次錐計画問題として定 式化する3次元の混合型剛塑性有限要素法について 検討している<sup>1)</sup>.今回,補強土の安定問題を混合型 剛塑性有限要素法で解くために,2つの変形拘束条件 を提案する.一方,上界法に基づく剛塑性有限要素 法では,Asaoka et al .<sup>2)3)</sup>が補強材の効果を変位速 度場に関する線形制約条件を課すことで表現する方 法を示している.本報告で提案する変形拘束条件は, Asaoka et al .<sup>2)3)</sup>の線形制約条件と本質的に同様で ある.本報告では,混合型剛塑性有限要素法について 変形拘束条件を付加する方法について,浅い基礎の支 持力解析の解析結果を例に説明する.

#### 2. 変形拘束条件の記述と定式化

アンカー材やジオテキスタイルのような補強材に 接する土要素の長さ,角度は,補強材の拘束によって 不変と考える.そこで,2.(1)では2点間が伸び縮 みしない条件,2.(2)では3点間が直線上に位置す る条件を導出する.また,2.(3)では下界法に基づ く剛塑性境界値問題の定式化を示す.

#### 2 点間が伸び縮みしない条件

図 1(左) に 2 点間が伸び縮みしない条件の概念図 を示す.ある 2 点間 AB が伸び縮みしないためには, 変形前の 2 点間の距離 AB と変形後の 2 点間の距離 A'B' が不変であれば良い.

$$\overline{AB}^2 = |\boldsymbol{X}_B - \boldsymbol{X}_A|^2 \tag{1}$$

$$\overline{A'B'}^2 = \left| (\boldsymbol{X}_B - \boldsymbol{X}_A) + (\dot{\boldsymbol{u}}_B - \dot{\boldsymbol{u}}_A) dt \right|^2 \qquad (2)$$

ここに,  $X_A$ ,  $X_B$  は点 A, B の位置ベクトル,  $\dot{u}_A$ ,  $\dot{u}_B$ は点 A, B の節点変位速度, dt は微小時間である.  $\overline{AB}^2 = \overline{A'B'}^2$  かつ,  $dt^2$  に関する項を無視すれば, 2 点間が伸び縮みしない条件は以下の斉次線形制約条 件として記述できる.

$$(\boldsymbol{X}_B - \boldsymbol{X}_A) \cdot (\dot{\boldsymbol{u}}_B - \dot{\boldsymbol{u}}_A) = 0 \tag{3}$$

## (2) 3 点間が直線上に位置する条件

図 1(右) に 3 点間が直線上に位置する条件の概念図 を示す.変形後の 3 点間 A'B'C' が直線上に位置する ためには、ベクトル  $\overline{A'B'}$  とベクトル  $\overline{A'C'}$  が平行で あれば良い.ここで、それぞれの点における位置ベク トルと節点変位速度場の成分を表示しておく.

$$\boldsymbol{X}_{A} = \begin{cases} \boldsymbol{x}_{A} \\ \boldsymbol{y}_{A} \end{cases}, \quad \boldsymbol{X}_{B} = \begin{cases} \boldsymbol{x}_{B} \\ \boldsymbol{y}_{B} \end{cases}, \quad \boldsymbol{X}_{C} = \begin{cases} \boldsymbol{x}_{C} \\ \boldsymbol{y}_{C} \end{cases}$$
(4)

$$\dot{\boldsymbol{u}}_A = \left\{ \begin{array}{c} \dot{\boldsymbol{u}}_A \\ \dot{\boldsymbol{v}}_A \end{array} \right\}, \quad \dot{\boldsymbol{u}}_B = \left\{ \begin{array}{c} \dot{\boldsymbol{u}}_B \\ \dot{\boldsymbol{v}}_B \end{array} \right\}, \quad \dot{\boldsymbol{u}}_C = \left\{ \begin{array}{c} \dot{\boldsymbol{u}}_C \\ \dot{\boldsymbol{v}}_C \end{array} \right\} \tag{5}$$

金沢大学大学院	学生会員	〇山栗 祐樹
金沢大学	*	山崎 健太郎
金沢大学	• 正会員	小林 俊一
金沢大学	• 正会員	松本 樹典



図1 変形拘束条件の概念図 (左:2点間が伸び縮み しない条件,右:3点間が直線上に位置する条件)

ベクトル $\overrightarrow{A'B'}$ と $\overrightarrow{A'C'}$ が平行であることから $\overrightarrow{A'C'} = \beta \overrightarrow{A'B'}, \beta$ は定数が成り立ち,以下の式が導出される.

$$\{(x_B - x_A) + (\dot{u}_B - \dot{u}_A)dt\}\{(y_C - y_A) + (\dot{v}_C - \dot{v}_A)dt\} = \{(x_C - x_A + (\dot{u}_C - \dot{u}_A)dt\}\{(y_B - y_A) + (\dot{v}_B - \dot{v}_A)dt\}$$
(6)

上式を展開して dt<sup>2</sup> に関する項を無視すれば,3 点間 が直線上に位置する条件は以下の斉次線形制約条件 として記述できる.

$$(x_B - x_A)(y_C - y_A) - (x_C - x_A)(y_B - y_A) + dt [y_B - y_C \ y_C - y_A \ y_A - y_B] \{\dot{u}_A \ \dot{u}_B \ \dot{u}_C\}^T + dt [x_C - x_B \ x_A - x_C \ x_B - x_A] \{\dot{v}_A \ \dot{v}_B \ \dot{v}_C\}^T \simeq 0$$
(7)

なお,変形前に直線上にいない3点が変形後に直線上 に位置する制約条件の場合は,式(7)の第1項目より 非斉次制約条件となることが分かる.

#### (3) 定式化

剛塑性境界値問題を極限定理に基づく下界法によっ て定式化する.下界法は最終的に以下の非線形最適 化問題として定式化できる.

Find 
$$\max_{\boldsymbol{\sigma}, \alpha, \boldsymbol{p}} \alpha$$
  
s.t.  $\begin{cases} \boldsymbol{B}^T \boldsymbol{\sigma} = \alpha \boldsymbol{\Gamma}_0 + \boldsymbol{\Gamma}_c + \boldsymbol{D}^T \boldsymbol{p} \\ \boldsymbol{f}(\boldsymbol{\sigma}) \leq \boldsymbol{0} \end{cases}$  (8)

ここに  $\alpha$  は荷重係数, **B** は係数行列,  $\sigma$  は応力場,  $\Gamma_0$  は基準荷重,  $\Gamma_c$  は一定荷重, **D** は変形拘束条件 に関する行列, **p** は拘束力, **f** は降伏関数である.式 (8) の等式制約条件は力の釣合い式,不等式制約条件 は降伏条件である.本研究では,式(8) を 2 次錐計画 問題へと書き換え,内点法搭載の汎用最適化ソルバー を使用して解いた<sup>1)</sup>.本定式化においては,変位速度 場に関する制約条件は行列 **D** に記述されており,問 題の双対性を考慮して,変形拘束に必要な荷重 **p** を未 知数として解く定式化になっている.したがって,最 適解においては,変位速度場に関する制約条件(斉次



伸び縮みしない条件 ):直線上に位置する条件 図3 基礎のモデル化(左:滑らかで剛な基礎,右: 粗く剛な基礎基礎)

ディリクレ境界条件や上述の斉次線形制約条件)を満 足することが保証される4).なお、変位場の空間離散 化は六面体一次要素,応力場の空間離散化は2×2×2 のガウス積分点で行った.

使用する降伏関数は von-Mises モデルであり,数 値的不安定を回避するために偏差応力テンソルの第2 不変量 J<sub>2</sub> に対して安定化項を付加した<sup>1)</sup>.

$$f(\boldsymbol{\sigma}) = \sqrt{J_2'} - k \tag{9}$$

ここに,J<sub>2</sub>は安定化項を付加した偏差応力テンソル の第2不変量, k は材料強度である.

#### 3. 浅い基礎の支持力解析

## (1) 解析条件

解析には図2に示すような3次元の有限要素メッ シュ (要素数:648) を用いた. 境界条件としてメッ シュの底面 (xz 面) に固定支点を, xy 面, yz 面には その面の鉛直方向にスライダー支点を与えて奥行き を拘束し、疑似的な平面ひずみ条件を与えた、簡単の ため、地盤は均質一様な粘性土 ( $\phi = 0^{\circ}$ )とする.計 算に用いたパラメータを表1に示す.

本報告では、滑らかな基礎と滑らかで剛な基礎、粗 く剛な基礎の3種類の基礎を検討する.基礎のモデ ル化は図3に示すように変形拘束条件を与えた.ま た, 基礎の両端の鉛直変位が等しくなるように変形拘 束条件を与えた. なお, 滑らかな基礎の場合, 何も変 形拘束条件を与えない.

### (2) 解析結果

得られた極限支持力を表2に示す. 滑らかな基礎 の場合と比較すると,滑らかで剛な基礎の場合,約 5.4%, 粗く剛な基礎の場合, 約 10.5% 大きな極限支 持力が得られている. このことから, 変形拘束条件に よって土が拘束される分,極限支持力が増加すること

表1 計算に用いたパラメータ

内部摩擦角 $\phi$ [°]	0
粘着力 $c  [\mathrm{kN/m^2}]$	1
安定化パラメータ $arepsilon^{1)}$	0.01

表2 得られた極限支持力

	極限支持力 $q_c  [\text{kN/m}^2]$
理論解	5.142
滑らかな基礎	5.238
滑らかで剛な基礎	5.522
粗く剛な基礎	5.789



図 4 崩壊メカニズム (左:滑らかで剛な基礎,右: 粗く剛な基礎)

が分かる.しかし、基礎の端部において特異点処理等 を行っていないため、過大に極限支持力を評価してい る可能性がある.

得られた崩壊メカニズムの例を図4に示す.図よ り滑らかで剛な基礎、粗く剛な基礎ともに同様な崩壊 メカニズムが得られている.また,基礎下の速度場に 着目すると、滑らかで剛な基礎の場合、鉛直方向だけ ではなく水平方向にも速度場が生じ、粗く剛な基礎の 場合,鉛直方向のみ速度場が生じる.このことから適 切な基礎のモデル化ができたことが分かる.

## おわりに

本報告では、補強土の安定問題を混合型剛塑性有限 要素法によって解くために,2つの変形拘束条件を示 した. さらに数値解析例として, 浅い基礎の支持力解 析を実施した.変形拘束条件を付加することで,得ら れる極限支持力は増加すること. 適切な基礎のモデ ル化ができたことを確認した.

本報告で示した変形拘束条件は、補強材など変形を 拘束する材料の強度が十分に大きいことを前提にして いる.しかしながら実際の補強材の強度には上限が ある.補強材自身の強度も考慮するためには,式(8) 中の拘束力 p に関して, 強度を考慮した不等式制約 条件を課せば良いと思われる.今後は,補強材の拘束 力の限界を考慮した定式化を行うとともに、例えばジ オテキスタイルによって補強した地盤の支持力解析 を行う.また、本手法は数値解析上の検討にとどまっ ているため、模型実験等との比較を行っていきたい.

#### 参考文献

- 1) 山栗ら: 第53回地盤工学研究発表会, 1251-1252, 2018.
- Asaoka, A., et al. : SF, 34 (1), pp.107-118, 1994. 2)
- 3)
- Kodaka, T., et al.: *SF*, 35 (1), pp.133-145, 1995. 小林俊一:応用力学論文集, 土木学会, Vol.6, pp.95-106, 4) 2003.