

名古屋工業大学 学生員 ○阪上 精希

名古屋工業大学 正 員 長谷川 彰夫

名古屋工業大学 正 員 松浦 聖

最適設計は、レベル1 {最適断面の決定}、レベル2 {与えられた構造系の骨組配置のもとでの断面剛性の最適配分}、レベル3 {構造系の骨組配置の最適化} と3つのレベルに分けられる。レベル1に対する最大荷重設計の有効性は既に発表した¹⁾。ここではレベル2に対するその有効性をさぐるため、骨組構造の最適化を取り上げる。

骨組の最大荷重設計 設計の対象とする構造物を Fig. 1 に示す。最大荷重設計の最終アルゴリズムは

$$\bar{P}_{max} = \max_{j,i} \{ \min_{\bar{P}_j} \{ \bar{P}_j(\bar{L}_i, \bar{Y}) \} \} \quad (j=1, n, \quad i=1, m) \quad \text{----- (1)}$$

ここで $\bar{P}$ は荷重、 $\bar{P}_j$ は状態能力関数で $\bar{P}_j = \bar{C}_j / \bar{A}_j$ ($\bar{C}_j$ = 規定関数、 $\bar{A}_j$ = 構造解析関数)、 j は考慮する設計項目、 $\bar{L}_i$ は幾何学的パラメーター、 $\bar{Y}$ は材料特性を表わす量である。Fig. 1 の場合に対して骨組長は一定、断面積を変数とし鋼種を与えるものとすれば、無次元化された独立変数は

$$R = \sum (\lambda_i / l)^3 / \sum (\lambda_i / l) \cdot (A_i / l^2) = 10 / (6A_1 / l^2 + 4A_2 / l^2), \quad \lambda_i = A_i / l^2$$

の2個となる。重量一定の条件は $R = \text{一定}$ と等価であるため、最適化計算にかかわるパラメーターは λ のみとなる。したがって本問題は式(1)で表わされる拘束条件を持たない1変数関数の最大値を求めるという簡単な問題に帰着できる。荷重項は $\bar{P}$ を無次元量 $\bar{P} / \sigma_Y l$ として与える。

構造解析 $\bar{A}_j$ を求めるためには構造解析が必要となる。本解析では各部材の無次元化した要素剛性マトリックス

$$[k_i] = \begin{bmatrix} 12a(\lambda_i/l)^3 & -6a & 0 & -12a(\lambda_i/l)^3 & -6a & 0 \\ -6a & 4a(\lambda_i/l) & 0 & 6a & 2a(\lambda_i/l) & 0 \\ 0 & 0 & \bar{G} & 0 & 0 & -\bar{G} \\ -12a(\lambda_i/l)^3 & 6a & 0 & 12a(\lambda_i/l)^3 & 6a & 0 \\ -6a & 2a(\lambda_i/l) & 0 & 6a & 4a(\lambda_i/l) & 0 \\ 0 & 0 & -\bar{G} & 0 & 0 & \bar{G} \end{bmatrix} \quad \begin{matrix} \text{ここで} \\ a = E/\sigma_Y \cdot I_i/l^4 \cdot (\lambda_i/l)^2 \\ \bar{G} = E/\sigma_Y \cdot A_i/l^2 \cdot (\lambda_i/l)^3 \end{matrix}$$

を用いる。 $[k_i]$ に対応する無次元化した節点力 $\bar{F}_i$ 、節点変位 $\bar{U}_i$ は、次のように与える。

$$\bar{F}_i = \{ S_{ii}/\sigma_Y l^2, M_{ii}/\sigma_Y l^3, N_{ii}/\sigma_Y l^2, S_{zi}/\sigma_Y l^2, M_{zi}/\sigma_Y l^3, N_{zi}/\sigma_Y l^2 \}$$

$$\bar{U}_i = \{ v_{ii}/l, \theta_{ii}, u_{ii}/l, v_{zi}/l, \theta_{zi}, u_{zi}/l \}$$

全体剛性マトリックス $[K]$ は、変位変換マトリックス $[T]$ と、結合されていない要素単位の剛性マトリックスの集合 $[k_i]$ より次式によって求める²⁾。

$$[K] = [T]^T [k_i] [T] \quad \text{----- (2)}$$

設計荷重は比例荷重とし、外力系 F を次のように与える。

$$F = \bar{P} \cdot \bar{F} \quad (\bar{F} = \text{荷重比を示すベクトル})$$

$\bar{A}_j$ は次式で与える U, f により求められる。

$$U = [K]^{-1} F \quad \text{----- (3)}$$

$$f = [k_i] [T] U \quad \text{----- (4)}$$

式(2)によって剛性マトリックスを求める利点は、 u, v の $x_i (=A_i/l^2)$ に対する影響係数が容易に求まることにある。 u, v の x_i に対する影響係数を式(3,4)を用いて求めると、

$$\partial u / \partial x_i = -[K]^{-1} [T]^T (\partial [R] / \partial x_i) [T] u$$

$$\partial v / \partial x_i = (\partial [R] / \partial x_i) [T] u + [R] [T] \cdot \partial u / \partial x_i$$

このことは $\bar{A}_1, \bar{A}_2$ に対する影響係数の簡単な評価に結びつき、最適化計算に対して非常に有利である。なお本解析では、 $A_i = \alpha I_i^{\frac{2}{3}}$ 、従って $I_i / l^2 = (1/\alpha^2) \cdot (A_i / l^2)^{\frac{3}{2}}$ $\{\alpha$ は定数 $\}$ とした。

数値計算例 設計項目として、1. 許容縁応力度 (座屈は考慮せず)、2. 許容せん断応力度、3. 許容節点変位 (本計算では $l/500, l/200$) を用いる。実際の計算に用いた各項目の規定関数、構造解析関数は、

$$\bar{C}_1 = 1 / 1.7, \quad \bar{C}_2 = \tau_{\max} / \sigma_r = 1 / 1.7\sqrt{3}, \quad \bar{C}_3 = 1 / 500 \text{ and } 1 / 200,$$

$$\bar{A}_1 = \text{Max} \{ |O_x / O_r + O_c / O_r| \}, \quad \bar{A}_2 = \text{Max} \{ |T / O_r| \}, \quad \bar{A}_3 = \text{Max} \{ |u / l|, |v / l| \}$$

ここで Max は構造物全体についての最大値、 O_x は曲げ応力度、 O_c は軸応力度、 u, v は節点の水平、垂直変位である。式(4)の v より $\bar{A}_1, \bar{A}_2$ を求めるために必要となる A_i (断面係数)、 A_{xi} (せん断力を受けもつと考えられる断面積) は次式によつて計算されることとする。

$$A_i = B W_i^{2/3} \Rightarrow W_i / l^3 = (1/B^{3/2}) x_i^{3/2}$$

$$A_i = (1/\gamma) A_{xi} \Rightarrow A_{xi} / l^2 = \gamma x_i \quad (B, \gamma \text{ は定数})$$

数値計算した最終の結果を Fig. 2 ~ 3 に示す。ここで $\alpha = 1.0, B = 1.0, \gamma = 0.7$ として計算した。Fig. 2 に $\bar{C}_1 = 1 / 500$ で計算した結果を示す。500 $\leq R \leq 2000$ では節点7の水平変位のみで支配され、最適な A_2 / A_1 はほぼ一定である。Fig. 3 に $\bar{C}_1 = 1 / 200$ とした計算結果を示す。500 $\leq R \leq 950$ では、2-5部材及び7-8部材の縁応力度が支配し、950 $\leq R \leq 2000$ では7-8部材の縁応力度及び節点7の水平変位が支配した。その結果最適な A_2 / A_1 の値が R によって異なっている。

参考文献 1) 長谷川彰夫他, "最大荷重設計によるプレートガーダーの最適設計", 第34回土木学会年次講演集第1部 2) W.M.ジェンキンス, "コンピューターによるマトリックス構造解析法", 培風館

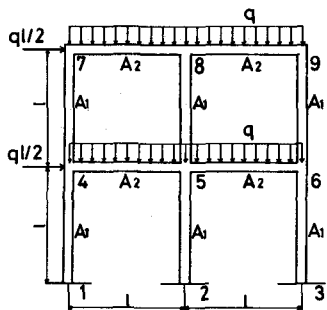
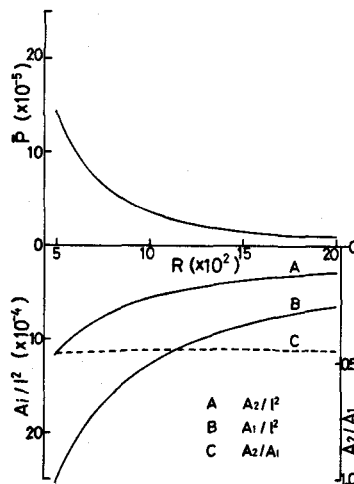
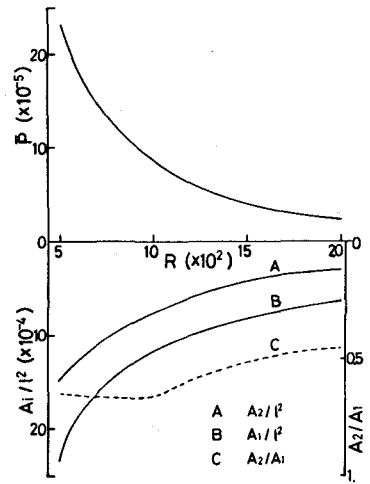


Fig. 1

Fig. 2 ($\bar{C}_1 = 1/500$)Fig. 3 ($\bar{C}_1 = 1/200$)