

## 交通容量に関する一考察

豊田高専 正員 ○栗本 譲  
豊田高専 正員 萩野 弘

### 1. はじめに

交通容量を数値的に表現することは、道路施設の計画、設計、管理、運用の面で効率測定の尺度として有用であろうが、特に道路計画、運用の分野において交通容量を知ることはきわめて重要である。しかしながら交通容量に関する問題の複雑さもあって、容量を適確な数値で表現することは困難なものである。首都高速道路の標準断面における交通容量の推定は、1964年度に行なわれた「首都高速道路の交通現象調査研究」として報告され、車線当たり2300台/時という値が類推されている。この当時の交通量はほとんどの地図で250台/時/車線以下、つまり1方向2車線で最大2000台/時程度のものであったので、このような資料から4000台/時を越すような交通量における現象を求め、これより容量を推論している。またその後、同種の報告書によつて報告されていゝ容量も2300台/時/車線である。

最近の首都高速道路では交通量が急激に増加し、容量を突破した需要があり各所で渋滞が日常茶飯事に発生している。この研究は高速道路上に設置されたループコイル式車両検知器で測定した終日交通量と速度との相関関係から交通容量を推定したものである。

2. 資料の収集 昭和47年12月11日(水)0930~16日(月)1800までの間首都高速道路環状1号線外回りで4ヶ所(図-1)、同じく5号線東上り方向で2ヶ所(図-2)、ループコイル式車両検知器でカウント+電子計算機内にstoreしてそれをoutputしたものである。

資料は走行、追越車線ごとに分単位に集計されており、使用したループコイル式車両検知器の型式はB、C、Dの3種であり(図-4)、B型は交通量とタイムオキュパンシーを測定し必要に応じて、オキュパンシーより速度をも取り得るものである。C、D型は交通量と速度を計測するものであり、それらの相異は2個のループコイルの大きさが異なるのみである。検知器の設置してある場所は1号線においては高架及び強制区間の1車線3.25mの標準断面に、5号線は高架部で1車線3.25m(図-3)の所である。なお1号線の検知器には1~4の一連番号を、5号線の検知器には5、6の番号を付し、それらが設置してある場所の幾何構造をも含め図-1、2に記した。

### 3. 交通量と速度、オキュパンシー

交通量が増加し容量に到するま

環状1号線 図-1

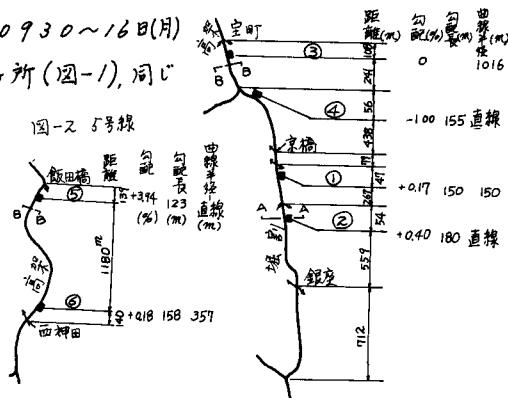
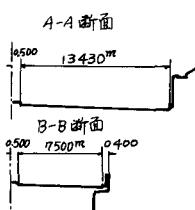


図-3 道路幅員



A-A断面

B-B断面

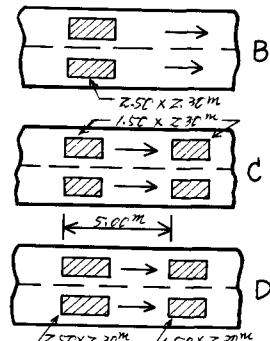
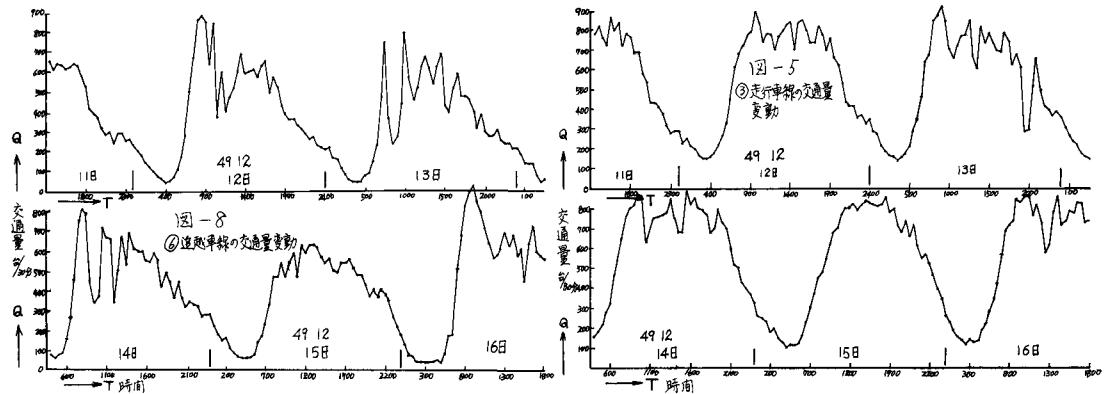
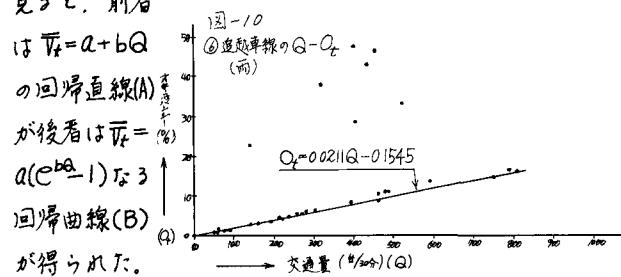


図-4 ループコイル型式



での速度と容量になつても交通の需要が減少せず速度が低下する部分との相関を見よ。前者は



(図-5, 6, 7) (係数  $a$ ,  $b$  および相関係数  $r$ ) の値は表-1) 天候による平均速度は晴曇雨の順に高くその差は最高で  $8\text{ km/h}$ 、最低で  $2\text{ km/h}$  である。しかし、速度の低下率は晴が最大となつてゐる。走行車線と追越車線の速度差は追越車線の方が高いが、その値は測定地裏によりかなりの分布をもつてゐる。交通量とタイム・オキューバンシ一の関係は容量に到するまでは  $Q_t = a + bQ$  なる回帰直線で示される。(図-8, 9, 10)

4. 結論 回帰直線(A)と曲線(B)の交点より交通容量を推定する方法は現在のような道路運用をしていゝ場合一般に過大な容量を与えると思われる。(たゞってここでは実際に出現した値のほぼ最大値を見出される一車線当たり  $2000 \text{ 農時間}$  を容量として採用する。資料の収集にさへ御協力いただきました首都高道路公团交通管制部管制技術企画室の皆さま、特へ川崎典男氏に深く感謝します。

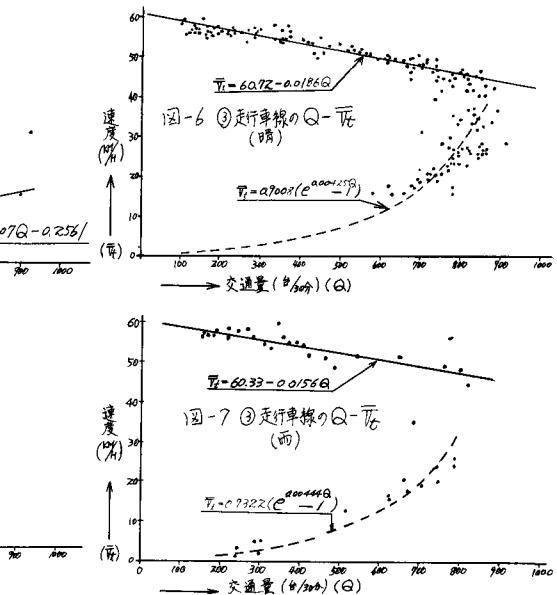


表-1 回帰曲線の係数

番号	A			B			30分間 最大充電量
	a	b	r	a	b	r	
1	走行	68.42	-0.0201/-0.2411	0.9136	0.0045	0.9544	851
	追越	16.71	-0.0157/-0.1190	0.9424	0.0038	0.9252	1098
2	走行	14.79	-0.0125/-0.1170	0.9524	0.0041	0.9542	196
	追越	68.90	-0.0130/-0.0876	0.9212	0.0040	0.9132	1068
3	走行	10.67	-0.0182/-0.9320	0.8931	0.0043	0.9104	913
	追越	31.89	-0.0227/-0.9433	0.9170	0.0039	0.9104	1114
4	走行	20.70	-0.0167/-0.9240	0.9021	0.0045	0.9446	1052
	追越	6.03	-0.0125/-0.1170	0.9524	0.0041	0.9542	316
5	走行	0.0032	0.0210/0.9807				252
	追越	-0.0092	0.0198/0.9903				1699
6	走行	0.0132	0.0225/0.9932				240
	追越	-0.0240	0.0266/0.9741				928