

ネットワーク上の交通流解析に関する基礎的考察

岐阜大学 加藤 晃

§ 1 概 説

交通流解析を行なう場合、その解析対象として何を中心に採り上げるかによつて解析の進め方に大きな相違が生ずる。一般的に、道路計画の基礎分析として行なう交通流解析は、次の三つに大別できる。

1. 特定点における交通流の解析

例：交差点・インターチェンジにおける方向別交通流の解析、ランプの流出入現象の分析

2. 特定路線を中心とした解析

例：道路の交通容量、追い越し問題の解析、転換交通量の分析。

3. ある地域の道路網における交通流解析

例：街路網、道路網における交通配分解析

第3項のように、ある地域の道路網の交通解析には、交通網をネットワークとして、その中の流れを解析する方法が、配分解析として効果的である。この場合の解析方法としては、純理論的に解析を進める方法と、交通の特性分析を行なつて、それを基礎にシミュレーション的に解決する方法とがある。このシミュレーションを応用する方法でも、シミュレーションの基礎論理を数学的に確立しておく必要がある。この報告では、ネットワーク上の交通配分解析をシミュレーション的に求める場合の基礎的な問題を論ずる。

シミュレーションによる交通解析は、電子計算機を利用して数値演算的に行なわれる。

すなわち、解析対象とする道路網をモデル化したネットワークと考えて、電算機の中に道路網の構成と規格、種別と制約の諸条件を導入し、交通量を与えて、種々の条件想定によつて配分交通量を計算する方法がとられる。

この解析は、次の6段階に分けて進められる。

1. 道路網の定義と経路探索の論理。
2. 経路探索の解析手順と電算機シミュレーション
3. 競合路線内の交通流分散。
4. 容量制約のある交通解析。
5. 道路網各区間に対する配分交通量の算出
6. 特定点の交通流解析

§ 2. 経路探索の論理

まず対象道路網が決定すれば、この道路網を点（以下ノードという）と、ノードを結ぶ線（リンク）の集合として考える。ノードは道路網を構成する交差点、および、OD交通量の発着地の代表点を取り、リンクは交差点間を結ぶ道路区間と考えればよい。いまリンクを S で表わし、リンク S の始点側ノードを $I(S)$ とし、終点側を $J(S)$ とする。また、各リンク S にはリンク評価値 $E(S)$ をつける。この評価値をノードによつて表わすとすれば $E(I, J)$ と書くことができる。

いま、道路網上の任意の2つのノード間の経路を次のように定義する。リンク $S_1, S_2, \dots, S_g$ の集合があつて、式(1)を満たすとき、このリンクの集合を経路といい $Q_k(I_0, J_g)$ と表わす。この経路は、一般に、 I_0, J_g 間で複数個あるので、 k の添字でそれを区別する。この経路 Q_k には経路評価値 $E(Q_k)$ があり、これはリンク評価値より定まる。

$$I(S_1) = I_0, \quad J(S_g) = J_g \quad (1)$$

$$J(S_j) = I(S_{j+1}), \quad j=1, 2, \dots, g-1$$

$$E\{Q_k(I_0, J_g)\} = \sum E(S_j(k))$$

$$= \sum E(S) \quad (2)$$

このようにして求められる経路 Q_k の集合を $Q(I_0, J_g)$ とすれば、 I_0, J_g 間の最適経路、第2経路、 $\dots$ 第 n 経路を定義すると、式(3)に示される評価値を持つ経路が I_0, J_g 間の最適経路 R_1 として求まる。

$$R_1 = \{ Q_k \mid 1 \leq k \leq \min_{Q_k \in Q} E(Q_k) \}$$

$$\equiv \{ Q_k \mid 1 \leq E_1(I_0, J_g) \} \quad (3)$$

第2位経路 R_2 については、式(4)で定義する経路評価値を有する経路とし

て得られる。

$$E_2 = \{ Q_k | \min_{Q_k \in R_{n-1}} E(Q_k) \} \equiv \{ Q_k | E_2(I_0, J_g) \} \dots\dots\dots (4)$$

一般的に言つて、第 n 位経路の経路評価値は、式(5)によつて定義される。

$$E_n(I_0, J_g) = \min_{Q_k \in R_{n-1}} \sum_{Q_k} E(Q_k) \dots\dots\dots (5)$$

最適経路の探索は、式(3)の定義に従い、ミニマム・ツリーの原理によつて求めることができる。すなわち、ノード I_0 からこのネットワークに属する他のすべてのノード J への最適経路の集合は、互いに環状接合をしないという原理が常に成立する。この最適経路の集合をミニマム・ツリーという。第 2 位以下の経路探索は、探索平面を替えることによつて求められる。すなわち、第 1 経路のみを除外したネットワーク内で最適経路の探索を行なえば、第 2 位経路が求められる。

§ 3. 競合路線間の交通流分散

リンク S_j の評価値 $E(S_j)$ は、走行時間 T 、走行経費 C 、および、走行の安全、快適性 A で表現できると考えて、式(6)のように表わせる。

$$E(S_j) = f(T_j) + g(C_j) + h(A_j) \dots\dots\dots (6)$$

式(6)中の第 1、第 2 項は数量表示が可能であり、第 3 項についても評点方式で計量化できるので、式(6)を実際の道路網の各区間、各交差点について計算することができる。この場合 T 、 C 、 A ともにそのリンクの交通混雑度(交通量/交通容量)に大きな影響を受ける。

さて、経路 Q_k に対して式(3)、(4)、(5)で求められる経路評価値は、各運転者が経路選択を行なうときの期待値に相当するもので、どの運転者も Q_k に対して $E(Q_k)$ と評価するわけではない。問題を簡単にするため、経路を第 1・第 2 の 2 経路のみ選び、その経路評価値を E_1 、 E_2 とすれば、この評価値は平均値 μ_1 、 μ_2 のまわりに分布するものと考えてよい。この分布関数を $f_1(E_1)$ 、 $f_2(E_2)$ とする。ここで、 $E_1 \leq E_2$ ならば運転者は第 1 経路をとり、逆の評価を行なつたときは第 2 経路を E_1 と評価し、第 2 経路を $E_1 \leq E_2$ と評価する確率を g とすると $f_1(E_1)$ 、 $f_2(E_2)$ の分布関数え調査して決定すれば、第 1 経路が交通を分担する割合 D_1 が

められる。 f は第 1 経路を E_1 と評価し、かつ、第 2 経路が E_1 より大きいと評価する確率を求めているので、図-1 から式(7)のように求めることができる。

$$f = f(E_1) \int_{E_1}^{\infty} f_2(E_2) dE_2 \Delta E_1 \dots \dots \dots (7)$$

したがって、

第 1 経路を選ぶ

確率 D_1 は、式

(8) として示さ

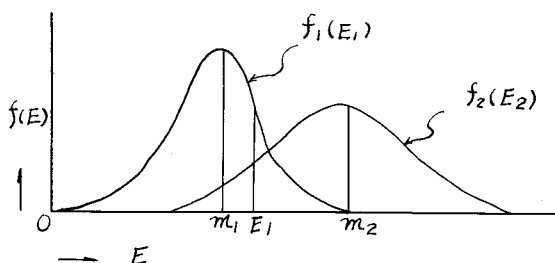
れ、第 2 経路を

選ぶ確率 D_2 は、

式(9)のようにな

る。

図-1 経路評価の分布



$$D_1 = \int_{-\infty}^{\infty} f_1(E_1) \int_{E_1}^{\infty} f_2(E_2) dE_2 dE_1 \dots \dots \dots (8)$$

$$D_2 = \int_{-\infty}^{\infty} f_2(E_2) \int_{E_2}^{\infty} f_1(E_1) dE_1 dE_2 \dots \dots \dots (9)$$

この考えかたは、経路数が n 本ある場合にも拡張できる。 n 本の経路から第 1 経路を選ぶ確率 D_1 は式 (10) で、 k 番目の経路を選ぶ確率 D_k は式 (11) で求めることができる。

$$D_1 = \int_{-\infty}^{\infty} f_1(E_1) \int_{E_1}^{\infty} f_2(E_2) \dots \int_{E_1}^{\infty} f_n(E_n) dE_n \dots dE_2 dE_1 \dots (10)$$

$$D_k = \int_{-\infty}^{\infty} f_k(E_k) \int_{E_k}^{\infty} f_n(E_n) dE_n \dots \int_{E_k}^{\infty} f_{k-1}(E_{k-1}) \int_{E_k}^{\infty} f_{k+1}(E_{k+1}) \dots \int_{E_k}^{\infty} f_u(E_u) dE_u \dots dE_{k+1} dE_{k-1} \dots dE_2 dE_1 \dots (11)$$

いま、この評価値の分布を式 (12) のような正規分布で表現できるとすれば、

$$f(E) = \frac{1}{\sqrt{2\pi\delta^2}} \int_{-\infty}^{\infty} \exp\left\{-\frac{(E-m)^2}{2\delta^2}\right\} dE \dots \dots \dots (12)$$

2 経路競合における第 1 経路に対する配分率 D_1 は、式 (13) となる。

$$D_1 = \frac{1}{\sqrt{2\pi\delta^2}} \int_{-\infty}^{\infty} \exp\left\{-\frac{(E_1-m_1)^2}{2\delta_1^2}\right\} \cdot \frac{1}{\sqrt{2\pi\sigma^2}} \int_{E_1}^{\infty} \exp\left\{-\frac{(E_2-m_2)^2}{2\sigma^2}\right\} dE_2 dE_1 \dots (13)$$

いま、 $m_1 = \cdot \delta_1 / m_i = C$, $m_1 / m_i = Z_i$ ($i = 1, 2$)

とおけば、式 (13) は

$$D_1 = \frac{Z_2}{\sqrt{2\pi C}} \int_{-\infty}^{\infty} \exp\left\{-\frac{(Z_1 E_1 - 1)^2}{2 C_2}\right\} \cdot \frac{Z_2}{\sqrt{2\pi C}} \int_{E_1}^{\infty} \exp\left\{-\frac{(Z_2 E_2 - 1)^2}{2 C_2}\right\} dE_2 dE_1 \dots$$

となり、さらに、 $(z_1, E_1 - 1) / 2C = E$ とおけば、式(14)と表わせる。

$$D_1 = \frac{1}{\sqrt{\pi}} \int_{-\infty}^{\infty} e^{-E^2} f\left(\frac{2Cz_2 E + z_2^2 - z_1}{Cz_2}\right) dE \quad (14)$$

同様に、第2経路に対する配分率は

$$D_2 = \frac{1}{\sqrt{\pi}} \int_{-\infty}^{\infty} e^{-E^2} f\left(\frac{2Cz_1 E + z_1^2 - z_2}{Cz_2}\right) dE \quad (14')$$

なお、式(14)、(14)の右辺()内は Hastings の近似公式によつて求めることができる。

§ 4. 容量制的による交通解析の方向

道路の交通容量を制約条件に加えて、各リンクに配分される交通量がすべて交通容量以下になるように配分解析を行なうのが、実際配分交通量の算定方法となるが、この解析にあつては、式(15)の条件が満足されるような道路網についてのみ有意義な解が求められる。

$$\sum_{s \in \text{cut } A} x_s \leq \sum_{s \in \text{cut } A} c_s \quad (15)$$

x_s : リンク s に配分された交通量

$\text{cut } A$: 道路網上の任意の切断面 A

式(15)の条件が満足される道路網で容量制約の条件付き解析を行なう方法としては、上述の方法によつて区間交通量を算出し、その混雑度に応じて評価値を逐次修正していく方法と、一定の容量まではOD交通量に優先順位をつけて配分解析を進める方法とがある。優先順位のつけ方としては、OD交通量に対して順位をつける方法と、方向別や距離別に優先順位を決める手法がとれる。さらに、第3の方法として、OD交通量を分割する方法がある。この方法は、シミュレーションの解析が交通現象の再現を計算機で試みるものであり、日交通量の解析では精度が粗く、本来は時間交通量単位の解析が望ましいので、これに解析を近づける意味で、交通量分割の方法がとられてもよい。ただ、OD交通ごとに時間分布が相当激しく変化するので、この点に注意を要する。初歩的な接近法として、等分割方法が考えられる。

これらの交通容量を制約条件とする解析はいずれも一長一短があつて、実際の交通現象は、道路混雑による評価値の変化と、それに伴う交通量の経路的な分散と時間的な分布、経路選択に対する優先指標の決め方、交通量の時間的な分布などを総括して、より完全な配分シミュレーションが行なえるのであるが、解析の能力と経費からみて、当分の間は、その中で何を重視して解析を進めるかという点に問題が絞られるだろう。

なお、電算機によつて、与えられた諸条件を反映しながら自動的に計画路線を需要度の高い路線から決定することも、交差点やインターチェンジにおける方向別交通流の解析も、このネットワークシミュレーションの応用として発展させることができる。