二次元ポテンシャル流れ問題への IGA の適用について

1. はじめに

土木分野において流体ー構造連成解析に関する研 究は盛んに行われており、その解析手法の一つとして CAD で描かれた構造物の曲線形状を完全に表現できる IGA(Isogeometric Analysis) が近年注目を浴びている.

本発表では CAD で曲線や曲面の表現で用いられる NURBS を用いて二次元ポテンシャル流れ問題に IGA を適 用し, FEM の解析結果との比較を行う.

2. 数值解析手法

(1) NURBS

まず,NURBS について述べる前に B-Spline 基底関数に ついて述べる.B-Spline 基底関数は式 (1) より決定される 関数である.

$$N_{i,0}(\xi) = \begin{cases} 1 & \xi_i \le \xi < \xi_{i+1} \\ 0 & \pm \exists \exists \exists \forall \beta \rbrace \end{cases} \quad (p = 0)$$
$$N_{i,p}(\xi) = \frac{\xi - \xi_i}{\xi_{i+p} - \xi_i} N_{i,p-1}(\xi) \\ + \frac{\xi_{i+p+1} - \xi}{\xi_{i+p+1} - \xi_{i+1}} N_{i+1,p-1}(\xi) \quad (p = 1, 2, 3, \cdots) \end{cases}$$
(1)

ここで, *i* は制御点の番号, *p* は B-Spline 基底関数の次数, *ξ* はノットを表す. ノットとは B-Spline 基底関数を決定する パラメータで, そのノットの並び, $\Xi = \{\xi_1, \xi_2, \dots, \xi_{n+p+1}\}$ をノットベクトルという. このノットベクトルは単調増加 する数列である.式 (1) を用いて IGA で解析領域を表現す る NURBS 曲面,形状関数となる NURBS 基底関数はそれ ぞれ式 (2),式 (3) のように表される.

$$\mathbf{S}(\xi,\eta) = \sum_{i=1}^{n} \sum_{j=1}^{m} R_{i,j}^{p,q}(\xi,\eta) \mathbf{B}_{i,j}$$
(2)

$$R_{i,j}^{p,q}(\xi) = \frac{N_{i,p}(\xi)M_{j,q}(\eta)w_{i,j}}{\sum_{\hat{i}=1}^{n}\sum_{\hat{j}=1}^{m}N_{\hat{i},p}(\xi)M_{\hat{j},q}(\eta)w_{\hat{i},\hat{j}}} \qquad (3)$$

ここで,**B**は制御点,*w*は各制御点に与えられる重みを 表す.

(2) 定式化

二次元ポテンシャル問題における IGA の定式化について 記す.

$$\frac{\partial \phi^2}{\partial x_i^2} = 0 \tag{4}$$

$$\sum_{e=1}^{n_{el}} \left\{ \int_{\Omega_e} \frac{\partial \phi_e}{\partial x_i} \frac{\partial \phi_e^*}{\partial x_i} d\Omega + \int_{\Gamma_e} \phi_e^* q \, d\Gamma \right\} = 0 \qquad (5)$$

中央大学 学生員 ○ 吉田 也真都 中央大学 正会員 樫山 和男

解析の手順は従来の FEM と同様で,式(4)に示した支配 方程式である Laplace 方程式に対して重み付き残差法を適 用して式(5)を導き,各要素において形状関数を用いてポ テンシャルと重み関数を補間し,係数行列を求め,連立一 次方程式を解くことでポテンシャルを求める.従来の FEM と異なる点としては,自由度を持つのが制御点であること, 要素がノットの非ゼロ区間によって定義されること,形状 関数に式(3)で示した NURBS 基底関数を用いることがあ げられる.

ある要素のポテンシャル ϕ_e^h と重み関数 ϕ_e^{*h} は NURBS 基底関数を補間関数として次のように表される.

$$\phi_e^h = \sum_{I=1}^{n_{cp}} R_I(\xi, \eta) \phi_I \tag{6}$$

$$\phi_e^{*h} = \sum_{I=1}^{n_{cp}} R_I(\xi, \eta) \phi_I^* \tag{7}$$

ここで, n_{cp} はある要素が持つ制御点の数, ϕ_I, ϕ_I^* は制御点 におけるポテンシャルと重み関数を表す. Iは式 (2)で示 した制御点の添え字 i, jをまとめて表している. 式 (5)に おいて一つの要素に着目し,式 (6),式 (7)を代入すると式 (8)のようになる.

$$\phi_{eI}^* \int_{\Omega_e} \frac{\partial R_I}{\partial x_i} \frac{\partial R_J}{\partial x_i} d\Omega \phi_{eJ} + \phi_{eI}^* \int_{\Gamma_e} R_I q d\Gamma = 0 \quad (8)$$

ここで, IGA においては形状関数である NURBS 基底関 数がノット (ξ,η) から決定される関数であるので,物理空 間 $\Omega_e(x,y)$ からパラメータ空間 $\tilde{\Omega}_e(\xi,\eta)$ へ変数変換を行 う必要がある.その後,積分を行うためにパラメータ空間 $\tilde{\Omega}_e(\xi,\eta)$ から親要素 $\bar{\Omega}_e(\bar{\xi},\bar{\eta})$ へ変数変換を行い,親要素上 で積分を行うことで係数行列を求めていく³⁾.物理空間,パ ラメータ空間,親要素の関係を図-1 に示す.

まず,物理空間からパラメータ空間へ変数変換を行うと 式(8)の第一項は式(9)のようになる.

$$\phi_{eI}^{*} \int_{\tilde{\Omega}_{e}} \left(\frac{\partial R_{I}}{\partial \xi} \frac{\partial \xi}{\partial x_{i}} + \frac{\partial R_{I}}{\partial \eta} \frac{\partial \eta}{\partial x_{i}} \right) \\ \left(\frac{\partial R_{J}}{\partial \xi} \frac{\partial \xi}{\partial x_{i}} + \frac{\partial R_{J}}{\partial \eta} \frac{\partial \eta}{\partial x_{i}} \right) |J_{1}| d\tilde{\Omega} \phi_{eJ}$$
(9)

ここで, |J₁| はヤコビアンであり式 (10) に示す通りである.

$$|J_1| = \frac{\partial x}{\partial \xi} \frac{\partial y}{\partial \eta} - \frac{\partial x}{\partial \eta} \frac{\partial y}{\partial \xi}$$
(10)

KeyWords: IGA, NURBS, ポテンシャル流れ

連絡先: 〒112-8551 東京都文京区春日 1-13-27 TEL. 03-3817-1815 Email:a16.yhft@g.chuo-u.ac.jp



図-1 IGA における変数変換

次にパラメータ空間から親要素に変数変換を行うと式 (9) は式 (11) のようになる.

$$\phi_{eI}^{*} \int_{-1}^{1} \int_{-1}^{1} \left(\frac{\partial R_{I}}{\partial \bar{\xi}} \frac{\partial \bar{\xi}}{\partial \xi} \frac{\partial \bar{\xi}}{\partial x_{i}} \frac{\partial \xi}{\partial \bar{\xi}} + \frac{\partial R_{I}}{\partial \bar{\eta}} \frac{\partial \bar{\eta}}{\partial \eta} \frac{\partial \bar{\eta}}{\partial x_{i}} \frac{\partial \eta}{\partial \bar{\eta}} \right) \\ \left(\frac{\partial R_{J}}{\partial \bar{\xi}} \frac{\partial \bar{\xi}}{\partial \xi} \frac{\partial \bar{\xi}}{\partial x_{i}} \frac{\partial \xi}{\partial \bar{\xi}} + \frac{\partial R_{J}}{\partial \bar{\eta}} \frac{\partial \bar{\eta}}{\partial \eta} \frac{\partial \eta}{\partial x_{i}} \frac{\partial \eta}{\partial \bar{\eta}} \right) |J_{1}| |J_{2}| d\bar{\xi} d\bar{\eta} \phi_{eJ}$$
(11)

ここで、 |J₂| は式 (12) に示す通りである.

$$|J_2| = \left|\frac{1}{4}(\xi_{i+1} - \xi_i)(\eta_{j+1} - \eta_j)\right|$$
(12)

このようにして導かれた式 (11) は解析的な積分が困難であ るため数値積分で求め,係数行列を作成する.数値積分に は以下に示す Gauss の求積法を用いる.

$$\int_{-1}^{1} \int_{-1}^{1} F(\bar{\xi}, \bar{\eta}) d\bar{\xi} d\bar{\eta} = \sum_{i=1}^{gn} \sum_{j=1}^{gn} F(\bar{\xi}_i, \bar{\eta}_j) w_i w_j \qquad (13)$$

ここで, F は被積分関数で式 (11) に示した関数, gn は積 分点数, $\bar{\xi}_i$, $\bar{\eta}_i$ は積分点, w は積分点にかかる重みを表す.

3. 数值解析例

数値解析例として,二次元ポテンシャル流れ問題を取り 上げ FEM との比較を行う.

(1) 解析条件

解析領域は図-1 に示す半円の解析領域で、境界条件とし て半円の上側直線部分に $\phi = 1$,下側直線部分に $\phi = 0$, の Dirichlet 境界条件を、曲線部分に関しては $\frac{\partial \phi}{\partial n} = 0$ の Neumann 境界条件を定める.NURBS 曲面で図-2 に示し た解析領域を表現するためのノットベクトルと NURBS 基 底関数を図-3 に、制御点とそれらにかかる重み、制御点を 結んでできるコントロールネットを図-4 に示す.

(2) 解析結果

IGA の解析結果,並びに FEM の解析結果との比較の考察は発表時に示す.



図-2 解析領域



図-3 ノットベクトルと NURBS 基底関数

						$B_{2.2}$	$B_{2.1}$
i	<i>B</i> _{<i>i</i>,1}	$B_{i,2}$	$B_{i,3}$	$B_{i,4}$	$B_{i,5}$		•
1	(2,3)	(1,3)	(1,2)	(1,1)	(2,1)		
2	(2,4)	(0,4)	(0,2)	(0,0)	(2,0)	Baa	$B_{1,2}$ $B_{1,1}$
							•B _{1,3}
i	<i>w</i> _{<i>i</i>,1}	<i>w</i> _{<i>i</i>,2}	<i>w</i> _{<i>i</i>,3}	<i>w</i> _{<i>i</i>,4}	<i>w</i> _{<i>i</i>,5}	-	B _{1,4} B _{1,5}
1	1	$1/\sqrt{2}$	1	$1/\sqrt{2}$	1	y y	D
2	1	$1/\sqrt{2}$	1	$1/\sqrt{2}$	1	×	D _2,5

図-4 コントロールネットと重み

4. おわりに

本発表では IGA を二次元ポテンシャル問題へ適用し, FEM との比較を行った.

今後は流体ー構造連成解析への適用について検討を行う 予定である.

参考文献

- T.J.R.Hughes, J.A.Cottrell and Y.Bazilevs, Isogeometric analysis : CAD, finite elements, NURBS, exact geometry and mesh refinement, Computer methods in applied mechanics and engineering, Vol.194, pp.4135-4195, 2005.
- J.A.Cottrell, T.J.R Hughes and Y.Bazilevs, Isogeometric analysis : Toward integration of CAD and FEA, Wiley Publishing, 335p, 2009.
- 3) V.Agrawal and S.S.Gautam, IGA : A simplified introduction and implementation details for finite element users, Journal of The Institution of Engineers (India) : Series C, Vol.100, pp.561-585, 2019.