## 独立柱状構造物の制振対策

中央大学 学生員 嶋澤隆介 中央大学 正会員 平野廣和 中央大学 正会員 佐藤尚次

## 1. はじめに

道路監視用 CCTV 支柱に代表される独立柱状構造物は、路面 振動や自然風の厳しい場所等、設置されている環境により過度 な振動を発生する場合がある。それにより支柱の基部や接続部 等の応力集中部において疲労損傷を起こす問題や、監視に必要 な映像を得ることが困難等使用性の問題が起きている。そこで 近年、道路付属構造物に対して、振動性状を考慮した対策を検 討する必要性が挙げられている。筆者らりは高架橋上に設置され ている CCTV 支柱を対象として、制振対策の検討を行った。そ して、制振装置として多方向東動型同調質量ダンパー(以下、 MTRMD (Multi-direction Tuned Rolling Mass Damper))を 用いることが有用であることを提案している。本報では CCTV 支柱模型を用いた振動実験を行い、制振対策として多方向東動 型同調質量ダンパーを用いることでの制振効果を報告する。

### 2. 実験概要

試験柱として、表-1 に示す諸元の模型柱を製作する。固有振 動数を把握するため汎用構造解析ソフト COSMOS/M を使用 し、有限要素法により固有値を求める。試験柱モデル(節点数、 要素数共に200程度)の固有振動とモード形状を図-1に示 す。試験柱の固有振動数が 3. 33Hz であることを考慮し、 MTRMD の固有振動数を調整する。MTRMD の構造を図-2 に示す。MTRMD の固有振動は、転動子である鋼球と半円 球状受け皿の半径差1を用いて、式(1)より算出し、設定する。 本実験ではMTRMDの適用範囲を確認するため、表-2に示す 5種の転動子径を有する鋼球を用いて MTRMD を評価する。 また、試験主総質量と MTRMD 質量の比 y、試験主固有振動 数0.を用いて、式(2)より算出されるMTRMDの最適
履数0. を表-2 に示す。試験主は振動台にボルト接合により設置する。 計測には1軸・速度計、ひずみゲージ、監視カメラを図-1に示 すように設置する。ひずみゲージは図-2に示すように支柱円周 上2箇所に添付し、添付高さを下台座溶接部上端から30mm の位置とする。また、1軸応速度計は支柱上部2箇所に設置し、 X、Z 方向を計測方向とする。試験柱座標と起振方向の関係も 図-2 に示す。計測はサンプリング周波数 100Hz、データ数 12000 とする。なお、MTRMD の設置位置は図-1 に示す様に、 支柱頭頭に固定する。 振動実験は各 MTRMD パターンにお ける自由振動時の制振効果を比較するための自由振動実験と、 入力加速度の大きさによる制振効果を比較する振動台実験の 2CASE を行う。

#### 表-1 試験柱の諸元

|     | 寸法(mm) |     | 単位質量    | 長さ     | 質量   |
|-----|--------|-----|---------|--------|------|
|     | 直径     | 肉厚  | (kg/m)  | (m)    | (kg) |
| 支柱材 | 48.6   | 1.8 | 1.98    | 2.01   | 3.98 |
|     | 縦      | 横   | (kg/mm) | 厚さ(mm) | (kg) |
| 下台座 | 280    | 280 | 5       | 5      | 1.59 |



$$\boldsymbol{\omega}_{a} = \left\{ \frac{1}{(1+\gamma)} \right\} \boldsymbol{\omega}_{s}$$

表-2 MTRMD 設定条件

|        |        | MTRMD振動数 | 質量比  | 最適振動数 |  |
|--------|--------|----------|------|-------|--|
| 直径(mm) | 重量(Kg) | (Hz)     | (%)  | (Hz)  |  |
| 41.275 | 0.29   | 2.92     | 2.12 | 3.27  |  |
| 44.45  | 0.36   | 3.05     | 2.65 | 3.25  |  |
| 47.625 | 0.44   | 3.20     | 3.26 | 3.23  |  |
| 50.8   | 0.53   | 3.37     | 3.96 | 3.21  |  |
| 57.15  | 0.76   | 3.81     | 5.63 | 3.16  |  |





図-1試験柱の概要



1軸加速度計

(2)



2 減衰定数 =0.0071 -2 -3 0 20 40 6 図-4 変位波形

# 3. 自由振動実験

試験柱の固有振動数、MTRMD 設置時の卓越振動数、減衰定 数等振動特性を把握、制振効果を比較するためロープを用いた 引綱去による自由振動実験を行う。引張力はデジタルフォース

キーワード:柱状構造物、振動応答、多方向転動型同調質量ダンパー 連絡先 : 〒112-8551 東京都文京区春日 1-13-27 tel.03-3817-1816 fax.03-3817-1803 ゲージを使用し 100N で各パターンを行う。計測した応答加速 度データをもとにパワースペクトル密度(以下 PSD)、応答変位 を求める。また、応答変位より減衰定数を算出する。一例とし て、無制限時の結果を図-3、4 に示す。無制限時の柱の固有振動 数は3.33Hz、減数定数は0.71%である。同様に MTRMD 設置 時も行う。結果を表-3 に示す。この結果より、転動子の径が大 きくなる(質量大)ことで卓越振動数が若干低くなることがわか る。また、制版効果として、最大 PSD が低く、減衰定数が高い ことが要求されるが、この結果から転動子径が 47.625 の時に 最も制振効果の高いことがわかる。これは、表-2 に示す MTRMD 設定時に算出した設定振動数と最適隔越の値が、転 動子径 47.625 の際最も近いことから、試験柱と MTRMD が 同調し、高い制成効果を現していると考えられる。一方、最適 転動子径と考えられる 47.625 以上の径での制版効果は、

47.625 以下の径での制振効果より若干低いことがわかる。これ は、MTRMD 振動数が支柱の固有振動数を上回っていることか ら発現する揺れ戻しの影響と考えられる。また、各パターンで の最大応答加速度は600Gal 程度であるため、MTRMDの特徴 の一つである衝撃ダンパーとしての効果が考えられる。この効 果が転動子径 41.275 の際顕著にみられ、減衰定数が高い値と なる。しかし、振動初期の減衰は比較的速いが、TMD としての 効果が低いため微震動の制振は他パターンと比べ遅くなること がわかる。

4. 異なる入力加速度における制振効果比較

MTRMDの特徴であるTMDとしての制版加速はMTRMD の応答変位により異なる。そこで、対象となる試験柱の応答変 位を変化させることで各 MTRMD パターンでの制版加速を把 握、比較する。起振には振動台(島津サーボパルサフォースシミ ュレータ)を使用し、振動実験を行う。振動台への入力条件は、 表-3 の結果を考慮し、入力加速度 10Gal、20Gal、30Gal の計 3CASE、入力振動数2.5Hz、3.0~3.5Hzを0.1Hz 刻み、4.0Hz の計8CASEの合計24CASEを1セットとする。これを、無制 振時、最適通動子径 47.625、その上下寸法である 44.45、 57.15 でのMTRMD 設置時の4パターンで行った。計測した加 速度データは自由振動時と同様に解析を行う。 図-5 に各パター ンにおける入力振動数毎の最大応答変位を示す。 MTRMD によ る制振効果が起振開始早期より発現し、最大応答変位を低減し ていることがわかる。低酸加速としては10Gal時に5割程度、 20Gal 時に3割程度、30Gal 時に4割程度の低感効果が確認さ れた。また、試験社固有振動数を上回る MTRMD 振動数を設定 することで低感効果が2割程度低くなることが確認された。-例として、入力加速度30Galにおける無制振時、MTRMD設置 時転動子 47.625)での応答変位リサージュを図-6 に、PSD 比 較を図-7 に、支柱基部でのひずみ範囲頻度分布を図-8 に示す。 図-6、7、8より支柱頭頭部での最大応答変位の低減と共に起振 終了後に減衰効果が発現することで支柱基部でのひずみ発生を 低減していることがわかる。表-4 に各パターンで最大応答変位



|        | 最大PSD(Gal <sup>2</sup> *s) |          |          | 減衰定数   |        |        |
|--------|----------------------------|----------|----------|--------|--------|--------|
|        | 10Gal                      | 20Gal    | 30Gal    | 10Gal  | 20Gal  | 30Gal  |
| 無制振時   | 9.22E+05                   | 1.46E+06 | 3.02E+06 | 0.0030 | 0.0036 | 0.0040 |
| 44.45  | 6.03E+04                   | 7.74E+05 | 1.22E+06 | 0.0065 | 0.0075 | 0.0097 |
| 47.625 | 4.60E+04                   | 5.09E+05 | 6.20E+05 | 0.0129 | 0.0151 | 0.0190 |
| 57.15  | 2.40E+05                   | 9.57E+05 | 1.25E+06 | 0.0038 | 0.0052 | 0.0081 |

を発現した波形より算出した最大PSD、減衰定数を示す。表-4 より入力加速度が 10Gal 毎増えることで減衰定数は数%程度向 上することがわかる。

5. おわりに

異なる入力加速度による振動実験により、減衰振動時と共に 加振中に最大応答変位を低減する制ik効果が確認された。今後 はMTRMDにおけるエネルギー逸散の定量的比較を行う。 <参考文献>

1) 井田剛史他:多方向東通型同調質量ダンパーを用いた都市高架橋上
 ITV 柱の弗塘討策と耐久性的確認思想拡張、応力力学論文集、2007