

仮想管路係数を用いた配水動態の把握方法

新潟市水道局 小林 敏彦

新潟市水道局 永沢八洲明

○ 新潟大学工学部 笠原 勇治(学生会員)

新潟大学工学部 小出 崇(正会員)

1. はじめに

配水管網計算は、次の4つの仮定のもとに行われている。

- ① 無限ともいえる流出点を有限個の節点に集約させている。
- ② 時々刻々変動している流出量を、時間最大給水量あるいは一日最大給水量+消火用水量等一定としている。
- ③ ヘーズン・ウィリアムズ公式その他の平均流速公式を適用できるものとしている。
- ④ 形状損失を無視している。

このような仮定の上に立ちながら、設計においても、又、管理においても一応の信頼を得ている。しかしながら、よりきめの細かい管理を行うには、水量や水圧の実状に対応するいわゆる配水コントロールが必要であり、そのための基礎理論が望まれ、本研究では、実測結果に基づいた配水動態把握の手法を追求するものである。

2. 配水管網における仮想管路係数

a) 新潟市における実測結果

新潟市水道局においては、配水動態を把握する目的で、配水量 Q_o と配水場から配水管網上の任意点 N に到る損失水頭 h_{on} を時間経過とともに実測し、最小自乗法によて(1)式の如き結果を得た。

$$h_{on} = R_N Q_o^{1.66 \sim 2.18} \quad (1)$$

すなわち、図-1の如きモデルによれば、節点 B, C, ..., Lにおいて図-2の関係が得られ、 R_N の値は (m-s) 単位で 18.59, 20.13 等異なるが、ほぼ一様に(1)式の曲線があつてはめられ、 Q_o のみから任意節点の水圧を知り得ることが分かつたのである。

b) 実測結果の成立条件

図-3 の如き 2 点流出の 1 管網において、節点流量間に(2)式の関係があると、これらは Q_o を用いて(3)式のように表される。

$$Q_A = R Q_B \quad (2)$$

$$\begin{aligned} Q_o &= Q_A + Q_B = (1+R) Q_B \quad \therefore Q_B = \frac{1}{1+R} Q_o \\ Q_A &= \frac{R}{1+R} Q_o \end{aligned} \quad (3)$$

そして、管路流向が矢印の場合、 Q_o の管路 OB への分配率を m ($0 < m < 1$) とすると、 Q_1, Q_2, Q_3 は(4)式の如くなり、 R_A 及び R_B は(5)式のようになる。

$$Q_2 = m Q_B = \frac{m}{1+R} Q_o \quad |$$

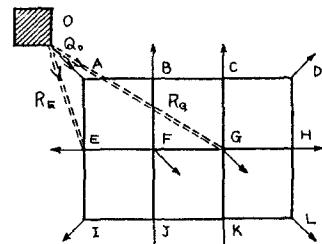
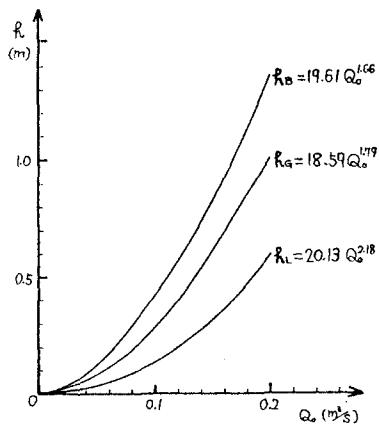


図-1 配水場、配水管網、仮想管路

図-2 $h - Q_o$ のグラフ

$$\left. \begin{aligned} Q_3 &= (1-m) Q_B = \frac{1-m}{1+\kappa} Q_0 \\ Q_1 &= Q_0 - Q_2 = \frac{1+\kappa-m}{1+\kappa} Q_0 \end{aligned} \right\} \quad (4)$$

$$\left. \begin{aligned} R_{0A} &= r_1 \left(\frac{1+\kappa-m}{1+\kappa} \right)^{1.85} Q_0^{1.85} \quad \therefore R_A = r_1 \left(\frac{1+\kappa-m}{1+\kappa} \right)^{1.85} \\ R_{0B} &= r_2 \left(\frac{m}{1+\kappa} \right)^{1.85} Q_0^{1.85} \quad R_B = r_2 \left(\frac{m}{1+\kappa} \right)^{1.85} \end{aligned} \right\} \quad (5)$$

一方、損失水頭の閉合条件より(6)式の関係があり、 R_A 及び R_B は管路係数 r と長さで表され、管路が決まれば m のみの関数となる。

$$r_1 (1+\kappa-m)^{1.85} - r_2 m^{1.85} + r_3 (1-m)^{1.85} = 0 \quad (6)$$

C) 仮想管路係数

以上より、 R は管路係数 r と流量比 m から算出することが出来、(1)式によると配水量のみから注目点の水圧変動を知り得ることが導かれたが、このことは、別の見方からすれば、図-1の如く、配水場から各節点に向って1本ずつ管路係数 R の仮想管路が布設されているのと同等である。そしてこの仮想管路は、管網を構成する管路、流出点及び流出量のすべてをカバーするトータルなもので、 R は仮想管路係数と呼ぶことができる。

3. 流量比の変動と仮想管路係数の変化

a) 2点流出の1管網の管路条件

図-4の如き管路条件の管路係数を(m-s)単位で求めると、 $r_1 = 1,888.22$, $r_2 = 2,157.97$, $r_3 = 1,618.48$ となる。

そして、ここでも(2)の関係があると、管路AB間の流向は、(7)式により、 $1.07 < \kappa$ ではBからAに流れ、 $\kappa < 1.07$ ではAからBに流れることが分かる。

$$r_1 (\kappa Q_B)^{1.85} \geq r_2 Q_B^{1.85} \text{ より } \kappa = \left(\frac{r_2}{r_1} \right)^{\frac{1}{1.85}} \geq 1.07 \quad (7)$$

b) 長の変動と R_A , R_B の変化

$\kappa < 1.07$ の場合には、(5), (6)式より R_A 及び R_B を求め得るが、 $1.07 < \kappa$ の場合もこれに準じて算出でき、その定式化は難しいが、その模様を図-5にみることができる。そして、 R_A が基準値として κ に対して求められており、これが R_B に変化した場合、 κ から m に変化し、逆に流量変動状況を知ることができる。

4 むすび

以上、配水場出口流量と、配水場から配水管網上の任意の点に到る損失水頭との関係から仮想管路係数 R なる管路要素を導入し、これを用いて配水動態を把握する手法を模索した。しかしながら、その証明に用いた管路モデルは、2点流出の1管網という最も簡単なもので、任意管網に拡張しなければならず、又、(1)式あるいは図-2の如き理想的な関係が得られない場合についても検討しなければならない。更に、実測によると得られた図-2と1に述べたような仮定のもとに作成された図-5とのギャップをいかにして埋めるかが今後の課題である。

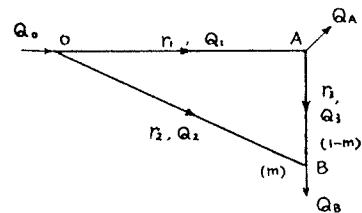


図-3 2点流出の1管網(その1)

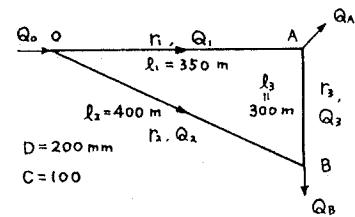


図-4 2点流出の1管網(その2)

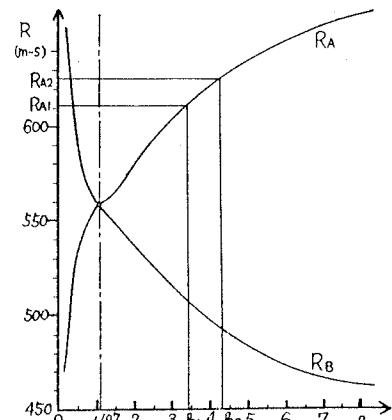


図-5 κ - R のグラフ