トンネル覆工における劣化過程モデルの考察

A Basic Consideration on Degrading Process for Tunnel Lining Concrete

東京都市大学工学部 正会員 須藤 敦史(Atsushi Sutoh) (独)土木研究所寒地研究所 正会員 佐藤 京 (Takashi Sato) (独)土木研究所寒地研究所 正会員 西 弘明 (Hiroaki Nishi) 東京都市大学大学院 学生会員 糸井 謙介(Kensuke Itoi)

1. はじめに

北海道の山岳トンネルでは,ライフサイクルマネージメ ント(Life Cycle Management : LCM)やアセットマネジメ ント^{1)など}が必要となるが,これらに必須とである現状の劣 化度の把握や将来予測ができないのが現状である.

本研究では,新たな覆工コンクリートの劣化過程モデル (Poisson 過程を外乱とする確率微分方程式)を提案して, 北海道内のトンネル点検データより得られた情報をもと に劣化状態の将来予測を行うことを目的としている.

2. トンネル覆工における劣化過程²⁾

時刻tの損傷度X(t)は平均的時間成長は以下となる.

 $dX(t)/dt = \mathbf{m}_{0}(t)g(X(t)) \tag{1}$

g(x):損傷度 x のときに損傷成長速度を与える

形状関数, $\boldsymbol{m}_{0}(t)$:平均的時間成長(ドリフト)係数 また,損傷成長の不規則性は,時間成長係数 $\boldsymbol{m}_{0}(t)$ の不規 則変動により誘発されるとすると以下となる.

$$dX(t)/dt = \{ \mathbf{m}_{p}(t) + Z(t) \} g(X(t))$$
(2)

Z(t):駆動雑音であり平均が0の確率過程 式(2)を伊藤型確率微分方程式とすると式(3)が得られ、以 下に損傷度の Poisson 型時間成長の定式化を行う.

$$dX(t) = \mathbf{m}_{0}(t)g(X(t))dt + g(X(t^{-}))dZ(t)$$
(3)
X(t^{-}):X(t)の左連続変形

2.1 算術ブラウン運動モデル

駆動雑音 Z(t) が g(x) = l として与えられる.

$$Z(t) = \boldsymbol{S}_0 B(t) \tag{4}$$

s₀:正定数, $B(t)(0 \le t < \infty)$: B(0) = 0

任 意 の $0 \le s < t < \infty$ に お い て B(t) - B(s) が N(0, t - s) である独立増分な標準 Wiener 過程であり, 式(2)を用いると算術ブラウン運動モデルが得られる.

$$dX(t) = \mathbf{m}_0(t)dt + \mathbf{s}_0 dB(t)$$
⁽⁵⁾

 $m{S}_{0}$:ボラティリティ 式(5)の解は $m{m}_{0}(t) = m{m}_{0}(z)$ とすると次式となる. $X(t) = X(0) + m{m}_{0}t + m{S}_{0}B(t)$ (6) すなわち初期値 X(0) = xが与えられると X(t)は $N(x + \mathbf{m}_{0}t, \mathbf{s}_{0}^{2}t)$ に従う.また算術ブラウン運動の平均値と分散値は時間 tの線形関数であり,損傷度が負になることを許容するモデルである.

2.2 幾何ブラウン運動モデル

g(x) = x として式(4)の駆動雑音を用いると式(7)に示す幾何ブラウン運動(Black-Scholes Model)となる.

 $dX(t) = \mathbf{m}_{0}(t)X(t)dt + \mathbf{s}_{0}X(t)dB(t)$ (7) 同様に $\mathbf{m}_{0}(t) = \mathbf{m}_{0}$ とすると式(7)の解は次式となる. $X(t) = X(0)\exp\{(\mathbf{m}_{0} - 0.5\mathbf{s}_{0}^{2})t + \mathbf{s}_{0}B(t)\}$ (8) 幾何ブラウン運動モデルでは,損傷度の時間成長過程 X(t)は対数正規分布に従い,平均と分散は以下となる.







図-2 実データより求めた幾何ブラウン運動モデルのボラティリティ

(9)

 $E[X(t)] = X(0) \exp\{\mathbf{m}_0 t\}$

 $Var[X(t)] = X(0)^2 \exp\{2\mathbf{m}_0 t\}(\exp\{\mathbf{s}_0^2 t\} - I)$ (10) また幾何ブラウン運動 X(t)の対数変換log X(t)は 算術ブラウン運動となる.

幾何ブラウン運動モデルでは,損傷度の時間成長は連続 となるが,駆動雑音の Wiener 過程からサンプルパスは増 加と減少を繰返しながら成長する挙動を示す.

したがって,損傷度が補修・補強等の人為的な操作無し の減少は一般にはあり得ないために,サンプルパスの挙動 として幾何ブラウン運動モデルの適用には問題が残る.

しかし,式(7)の実モデルへの適用の妥当性については参 考文献 3)などで検証している(図-1,2参照).

2.3 複合 Poisson 型モデル

複合 Poisson 過程C(t)はN(t)を強度 \boldsymbol{l} の Poisson 過程($\{Y_k\}_{k=1,2,\dots}$:互いに独立で同一分布)とする.

$$C(t) = \sum_{k=1}^{N(t)} Y_k$$
(11)

合 Poisson 過程において F[Y] - a とすると平然

複合 Poisson 過程において, $E[Y_k] = q_1 とすると平均 は次式となる.$

$$E[C(t)] = \mathbf{I}q_{l}t \tag{12}$$

したがって,平均値が 0 である駆動雑音を $Z(t) = C(t) - \mathbf{I}q_1 t$ として複合 Poisson 型モデルが得ら れ,これを損傷度予測の基本式(13)として提案する.

$$dX(t) = \{ \mathbf{m}_{0}(t) - \mathbf{I}q_{1} \} X(t) dt + X(t^{-}) dC(t)$$
(13)

ここで $\mathbf{m}_{0}(t) = \mathbf{m}_{0}$ とすると複合 Poisson 型モデルの解 は次式となる.

$$X(t) = X(0) \exp\{(\mathbf{m}_{0} - \mathbf{l}q_{1})t\} \prod_{k=1}^{N(t)} (1 + Y_{k})$$
(14)

また X(t) の確率密度関数はたたみ込み積分を含んだ 関数形となり,平均値と分散値は次式となる.

 $E[X(t)] = X(0) \exp\{\mathbf{m}_0 t\}$ ⁽¹⁵⁾

 $Var[X(t)] = X(0)^{2} \exp\{2\mathbf{m}_{0}t\}(\exp\{\mathbf{l}q_{2}t\} - 1) (16)$ $q_{2} = E[Y_{k}^{2}]: ジャンプの 2 次モーメント$

ここで Y_k の確率密度関数 $f_Y(y)$ が,平均値 \boldsymbol{n} の指数分布に従うものとする.

$$f_{Y}(y) = (1/\mathbf{n})\exp(-y/\mathbf{n})$$
 (17)
この仮定の下で $q_{2} = E[Y_{k}^{2}] = 2\mathbf{n}^{2}$ となる.

3. 劣化過程モデルのパラメータ推定

幾何ブラウン運動モデルと提案した複合 Poisson 型モ デルのドリフト **m**₀は共通であり,幾何ブラウン運動の対 数変換が算術ブラウン運動となるのでドリフト **m**₀およ びボラティリティ**S**₀を求める.

 $\log X(t) = \log X(0) + (\mathbf{m}_0 - 0.5\mathbf{s}_0^2)t + \mathbf{s}_0 B(t)$ (18)



図-3 複合 Poission 型モデルのシミュレーション

log X(t)は,算術ブラウン運動過程となり,初期損傷度 X(0)が確率変数であるとすると平均値と分散値は時間 tに線形な関数として与えられる.

 $E[\log X(t)] = E[\log X(0)] + (\mathbf{m}_0 - 0.5\mathbf{s}_0^{2})t \quad (19)$

$$Var[\log X(t)] = Var[\log X(0)] + \boldsymbol{s}_0^2 t \qquad (20)$$

実観測値から直線回帰により $\log X(t)$ の平均値と分 散値の時間変化直線m(t)およびv(t)が求められている 場合に回帰係数を求めることを行う.

 $m(t) = a_1 + b_1 t \quad (21a) \quad , \quad v(t) = a_2 + b_2 t \quad (21b)$ 式(21a,21b)と式(19)および式(20)の関係より,ドリフト $m_0 およびボラティリティ S_0 を求めることが可能となる.$ また $S_0^{\ 2} = \mathbf{1}q_2, Y_k$ の確率密度関数の指数分布から平 均値 $\mathbf{n} = S_0 / \sqrt{21}$ を求めると Y_k のジャンプの 2 次モー メント $q_2 = 2\mathbf{n}^2$ が求められる.

ここで複合 Poisson 過程 N(t)の数値解析(20 ケース)を図-3 以下に示す.ここでは複合 Poisson 型モデルの 損傷度成長過程は実トンネルより得られた損傷度を用い, 強度は図-2 などより推定された I = 0.1を用いている²⁾.

【参考文献】

- 中村一樹,竹内明男,山田正:トンネルマネジメントシス テムの構築,土木学会,建設マネジメント研究論文集 Vo1.11,2004.12.
- H. Tanaka, O. Maruyama, A. Sutoh: Probabilistic Model for Damage Accumulation in Concrete Tunnel Lining and its Application to Optimal Repair Strategy, ICASP11,pp.2368-2375,2011.
- 3) 須藤敦史,近野,丸山収,佐藤京,西弘明:寒冷地トンネルの覆工における劣化過程の同定と長期予測,土論集 F1 (トンネル工学)特集号 Vol.66,No.1/pp.61-68,2010.11.