

I-20 格子桁の一解法

北沢工業大学 正員 ○菅原 登
北沢工業大学 正員 尾中 孝美

1. まえがき

格子桁の解法には代表的なものとして Leonhardt の方法, Homberg の方法, Guyon-Massonnet の方法などがあり、これらはいずれも巧みに解法を進めて、不静定力や断面力を求める上で、便利な成果表や図表をまとめた。しかし、実際に利用する場合、格子桁に関する理論やそれぞれの特色を理解しなければ十分の目的を達成することはできない。

本研究では、格子桁において主桁と横桁は工断面で曲が剛性のみを有し、かつ主桁と横桁は hinge で連結されている構造形式のものについて解法を試みることである。すなわち、主桁及び横桁のそれぞれの横断の基礎微分方程式を、集中荷重 P と P によって誘発される格点力で表し、格点において主桁の横断と横桁の横断は等しいという条件を適合させて格点力を求める。

2. 横断の方程式

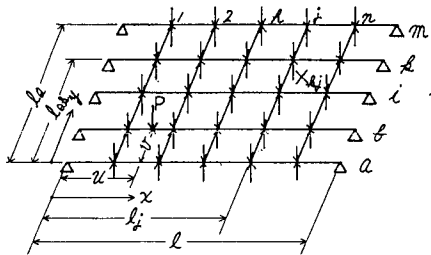


図-1

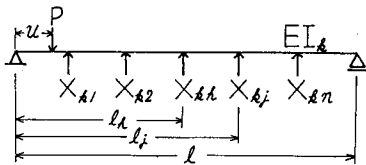


図-2

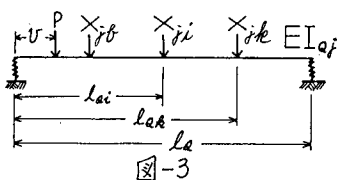


図-3

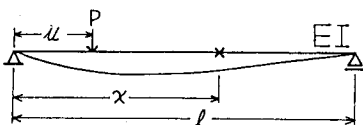


図-4

図-1のように主桁 m 本、横桁 n 本より成る格子桁において、主桁と横桁は曲が剛性のみを有し、かつ主桁と横桁は hinge で連結されている場合、これは内部的に $(m-2)n$ 次の不静定構造である。

この格子桁の任意点 P が載荷すれば格点力が誘発され、その状態を主桁と横桁を開放すれば、主桁は図-2のように P (載荷点によって P が無い場合もある) と格点力が作用した両端剛支の梁に置換できる。同様に横桁は図-3のように P (載荷点によって P が無い場合もある) と格点力が作用した両端弾性支の梁に置換できる。

したがって、主桁の基礎微分方程式は次のように与えられる。

$$EI_A \frac{d^4 w_A}{dx^4} = P \delta(x-u) - \sum_{i=1}^n X_{Ai} \delta(x-l_{Ai}) \quad (1)$$

式(1)の両辺をラプラス変換及びラプラス逆変換すれば、4箇の未知数を含む横断の式が得られるが、両変点における境界条件 $w_A(0) = w_A''(0) = w_A(l) = w_A''(l) = 0$ を適用して横断の式が求まる。

同様に、横桁の基礎微分方程式は次のように与えられる。

$$EI_B \frac{d^4 w_B}{dy^4} = P \delta(y-v) - \sum_{i=1}^{m-1} X_{Bi} \delta(y-l_{Bi}) \quad (2)$$

この場合には、両変点における境界条件 $w_B(0) = w_B(l_{B1})$, $w_B(l_{Bn}) = w_B''(l_{B1})$, $w_B''(0) = w_B''(l_{Bn}) = 0$ を適用して横断の式が求まる。

いま、図-4のようにスパン l の梁において、点 u に P が載荷したときの点 x の横断を、 u 及び x を含む次の関数で表す。

$$W(x) = \left[\frac{x(l-u)}{6EI} \{ -x^2 + l^2 - (l-u)^2 \} + \frac{1}{6EI} \langle x-u \rangle_u^3 \right] P = F(x, u) P \quad (3)$$

同様に、スパン l_a の梁において、点 v に P が載荷したときの点 y の撓み w 、 v 及び y を含む次の関数で表す。

$$W(y) = \left[\frac{y(l_a - v)}{6EI_a l_a} \{ -y^2 + l_a^2 - (l_a - v)^2 \} + \frac{1}{6EI_a} \langle y - v \rangle^3 \right]_{v=0}^{l_a} P = G(y, v) P \quad (4)$$

次に、主桁及び横桁の撓みと P の載荷点によって分類し、それぞれの場合における撓みの式を求めて、その結果を示す。次のようになる。

主桁の撓みの式

1) P が主桁 k に載荷

$$W_k(x) = - \sum_{h=1}^n F(x, l_h) X_{kh} + F(x, u) P \quad (5)$$

2) P が主桁 k 以外に載荷

$$W_k(x) = - \sum_{h=1}^n F(x, l_h) X_{kh} \quad (6)$$

横桁 j の撓みの式

1) P が主桁 k に載荷

$$W_j(y) = - \left(1 - \frac{y}{l_a} \right) \sum_{h=1}^n F(l_j, l_h) X_{ah} - \frac{y}{l_a} \sum_{h=1}^n F(l_j, l_h) X_{mh} + \sum_{i=b}^{m-1} G(y, l_{ai}) X_{ji} + \left(1 - \frac{y}{l_a} \right) F(l_j, u) P \quad (7)$$

2) P が主桁 k 以外に載荷

$$W_j(y) = - \left(1 - \frac{y}{l_a} \right) \sum_{h=1}^n F(l_j, l_h) X_{ah} - \frac{y}{l_a} \sum_{h=1}^n F(l_j, l_h) X_{mh} + \sum_{i=b}^{m-1} G(y, l_{ai}) X_{ji} + \frac{y}{l_a} F(l_j, u) P \quad (8)$$

3) P が横桁 j に載荷

$$W_j(y) = - \left(1 - \frac{y}{l_a} \right) \sum_{h=1}^n F(l_j, l_h) X_{ah} - \frac{y}{l_a} \sum_{h=1}^n F(l_j, l_h) X_{mh} + \sum_{i=b}^{m-1} G(y, l_{ai}) X_{ji} + G(y, v) P \quad (9)$$

4) P が横桁 j 以外に載荷

$$W_j(y) = - \left(1 - \frac{y}{l_a} \right) \sum_{h=1}^n F(l_j, l_h) X_{ah} - \frac{y}{l_a} \sum_{h=1}^n F(l_j, l_h) X_{mh} + \sum_{i=b}^{m-1} G(y, l_{ai}) X_{ji} \quad (10)$$

ここで、式 (7) 及び (8) は横桁 j に直接 P が載荷されていない状態ではあるが、横桁 j の両端弾性変位部の変形は P による影響を受けるので、当然 P の項が加わることになる。

このようにして撓みの式が求められるので、一例として曲げモーメントの式は、それぞれの撓みの式を微分して得られ、その結果を示す。次のようになる。

主桁の曲げモーメントの式

1) P が主桁 k に載荷

$$M_k(x) = \sum_{h=1}^n \left\{ 1 - \frac{x}{l} (l - l_h) + \langle x - l_h \rangle \right\}_{l_h}^l X_{kh} + \left\{ \frac{x}{l} (l - u) - \langle x - u \rangle \right\}_u^l P \quad (11)$$

2) P が主桁 k 以外に載荷

$$M_k(x) = \sum_{h=1}^n \left\{ 1 - \frac{x}{l} (l - l_h) + \langle x - l_h \rangle \right\}_{l_h}^l X_{kh} \quad (12)$$

横桁 j の曲げモーメントの式

1) P が主桁 k に載荷

$$M_j(y) = \sum_{i=b}^{m-1} \left\{ 1 - \frac{y}{l_a} (l_a - l_{ai}) - \langle y - l_{ai} \rangle \right\}_{l_{ai}}^{l_a} X_{ji} + \left\{ 1 - \frac{y}{l_a} (l_a - v) - \langle y - v \rangle \right\}_v^{l_a} P \quad (13)$$

2) P が横折 j 以外に載荷

$$M_j(y) = \sum_{i=1}^{m-1} \left\{ \frac{y}{l_a} (l_a - l_{ai}) - \langle (y - l_{ai}) \rangle \frac{l_a}{l_{ai}} \right\} X_{ji} \quad (14)$$

ここで、式(14)から P が主折に載荷しても、横折の両端は hinge で連結されているから、横折 j には P の項が加わらないことが分る。

3. 格点力

さきに求めた撓みの式には、未知数である格点力が入っているから、これを計算しなければ撓みは得られない。縁主折 a 及び m と横折との格点力を P の載荷点によって分類し、横折の両端において $\sum M = 0$ の釣合条件を適用して、それぞれの端合における格点力を求めれば次のようになる。

1) P が主折及び横折 j 以外に載荷

$$X_{ja} = - \sum_{i=1}^{m-1} \frac{l_a - l_{ai}}{l_a} X_{ji}, \quad X_{jm} = - \sum_{i=1}^{m-1} \frac{l_{ai}}{l_a} X_{ji} \quad (15)$$

2) P が横折 j に載荷

$$X_{ja} = - \sum_{i=1}^{m-1} \frac{l_a - l_{ai}}{l_a} X_{ji} - \frac{l_a - y}{l_a} P, \quad X_{jm} = - \sum_{i=1}^{m-1} \frac{l_{ai}}{l_a} X_{ji} - \frac{y}{l_a} P \quad (16)$$

また、主折と横折との格点力については、さきに求めた主折及び横折の撓みの式に $(m-2)n$ 箇のそれぞれの格点において、主折の撓みと横折の撓みは等しいという条件を適用して整理すれば、 $(m-2)n$ 箇の格点力を含む $(m-2)n$ 箇の方程式が得られるから、これを次のように表す。

$$\begin{bmatrix} A_{ab} & A_{bc} & & A_{b, m-1} \\ A_{cb} & A_{cc} & & A_{c, m-1} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ A_{m-1, b} & A_{m-1, c} & & A_{m-1, m-1} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} X_b \\ X_c \\ \vdots \\ X_{m-1} \end{bmatrix} = P \begin{bmatrix} B_b \\ B_c \\ \vdots \\ B_{m-1} \end{bmatrix} \quad (17)$$

ここで、

$$A_{\alpha\beta} = [a_{\xi\eta}] \quad \xi, \eta = 1, 2, \dots, n \quad (18)$$

$$\xi = \eta \text{ のとき } a_{\xi\xi} = \left(1 + \frac{l_{ai}}{l_a}\right) F(l_a, l_j) - G(l_{ai}, l_{ai})$$

$$\xi \neq \eta \text{ のとき } a_{\xi\eta} = \left(1 + \frac{l_{ai}}{l_a}\right) F(l_a, l_j)$$

$$X_b = \begin{bmatrix} X_{b1} \\ \vdots \\ X_{bn} \end{bmatrix}, \quad X_c = \begin{bmatrix} X_{c1} \\ \vdots \\ X_{cn} \end{bmatrix}, \quad \dots \dots \dots X_{m-1} = \begin{bmatrix} X_{m-1,1} \\ \vdots \\ X_{m-1,n} \end{bmatrix} \quad (19)$$

$$B_\alpha = \begin{bmatrix} b_\xi \end{bmatrix} \quad (20)$$

$$P \text{ が主折 } a \text{ に載荷 } \quad b = \left(1 + \frac{l_{ai}}{l_a}\right) F(l_a, u)$$

$$P \text{ が主折 } m \text{ に載荷 } \quad b = \frac{l_{ai}}{l_a} F(l_a, u)$$

P が中主桁に載荷 $f = -F(l_n, u)$

P が横桁 j に載荷 $f = (1 - \frac{l_{ai}}{l_a})(1 - \frac{v}{l_a})F(l_n, l_j) + \frac{l_{ai}}{l_a} \frac{v}{l_a} F(l_n, l_j) + G(l_{ai}, v)$

P が横桁 j 以外の横桁に載荷 $f = (1 - \frac{l_{ai}}{l_a})(1 - \frac{v}{l_a})F(l_n, l_j) + \frac{l_{ai}}{l_a} \frac{v}{l_a} F(l_n, l_j)$

とする。なお式(11)の左辺第1項は、 P の載荷点に無関係に格子桁の構造形式から決まる定数である。この式を解いて $(m-2)n$ 箇の格点力が求まるから、これを式(4)及び(4b)に代入して縁主桁の格点力も求まる。以上のようにしてすべての格点力が求まるから、これを残りの式に代入すれば残りが計算される。

4. 計算例

一例として主桁3本、横桁3本よりなる格子桁について、 $l_1=7m$, $l_2=14m$, $l_3=21m$, $l=28m$, $l_{at}=3m$, $l_a=6m$, $I=1.619 \times 10^6 cm^4$, $I_0=I \cdot 1/10 = 1.619 \times 10^5 cm^4$, $E=2.1 \times 10^6 kg/cm^2$ であるとき、主桁は8分割、横桁は4分割に各端部の各点における撓み及び曲げモーメントの影響線を求め、その一部を図示すれば図-5及び図-6のようになる。

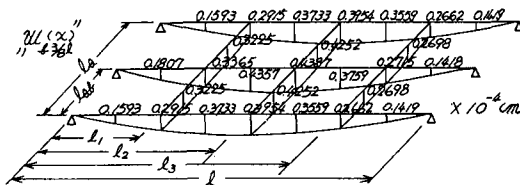


図-5

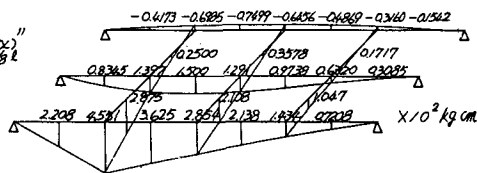


図-6

5. あとがき

この解法とは別に、基準系として中主桁を剛接し長さを2倍にし、代わりに格点に不静定力を挿入して弾性方程式を導く応用力による数値計算を行、それが両者の数値は一致した。数値計算に当たっては、北見工業大学における電子計算機ACOS-4を使用したが、プログラムカードの枚数及び計算時間は、これに1/2程度である。

この解法は、不静定力を格点における主桁の撓みと横桁の撓みに等しいという条件を適用して求めるので、計算手法が簡単である。また撓みの式が求まれば、その微分式から容易に断面力が得られる利点も有している。

なお、この理論を拡張して、主桁は箱形断面で曲げ剛性と同じ剛性を持ち、かつ主桁と横桁は剛結されている構造形式の格子桁についての解法は、機会を改めて発表の予定である。

参考文献

- 1) 渡辺 昇: 格子桁の理論と計算, 技報堂, 1969
- 2) 野邑 雄吉: 応用数学, 内田老鶴園, 1966
- 3) 近藤 次郎: 演算手法, 培風館, 1968
- 4) 猪瀬 竹下: 梁の理論, 森北出版, 1965
- 5) 菅原, 尾中: ランバー桁橋の一解法, 土木学会北海道支部論文報告集第34号, 1981