

アスファルト混合物のローラ締固めに関する模型実験

室蘭工業大学 正員 新田 登
同 正員 ○小野義孝

1. はじめに

安定かつ耐久性のあるアスファルト舗装体の研究が、種々の分野から行なわれている。アスファルト混合物が所望の機能を發揮するためには、十分に締固められることが必要であり、パフォーマンスの良好なアスファルト舗装の建設には、使用材料、舗装厚、配合設計におけると同様、施工性、特に転圧性状に関する研究が必要であるものと思われる。しかしながらローラ転圧で締固められた混合物と同じ状態のものを室内で再現することがむずかしく、現在室内締固め法としては、

- (1) 静的荷重による締固め
- (2) 打撃による締固め
- (3) ニードリング作用を考慮した締固め
- (4) 荷重の転動による締固め

などが用いられているが、いずれも締固め機構が不明な点が多いようである。

そこで、ローラ転圧された混合物と同じものをつくるためには、締固め時に材料がどのような挙動を示すかが締固められていくかというプロセスを知ることが必要であると考えられる。

本報告では、settともローラ転圧に近いと思われる荷重の転動によって締固める場合の材料の挙動を調べたものである。同時にこのように挙動を把握しておくことにより、転動荷重による締固めの際の最適条件へのアプローチを試みたものである。

2. 実験要領

2-1. 実験試料

使用したアスファルト混合物は、サンドアスファルト混合物の粒度配合をもち(図-1)、バインダーサイドは9%である。アスファルトは80/100のストレート

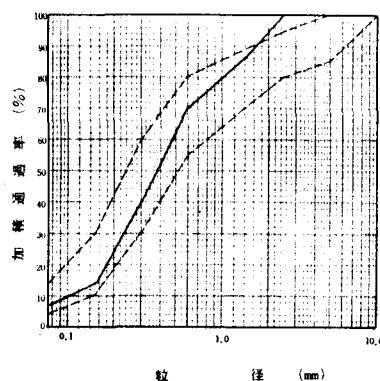


図-1 粒度加積曲線

アスファルトであり、室温にて締固め粘度(7.0×10^3 センチポアズ)を確保するため、B重油でカットバックしたものを用いた。ストレートアスファルトおよびカットバックアスファルトの温度-粘度曲線を、図-2 に示す。

2-2. 実験方法

使用した小型模型ローラは、両側面がガラス張りに仕切られた型枠($10 \times 14 \times 120$ cm)に試料を詰め、直径26 cmのローラドラムに回転力を与え、これを一方向に転動させ

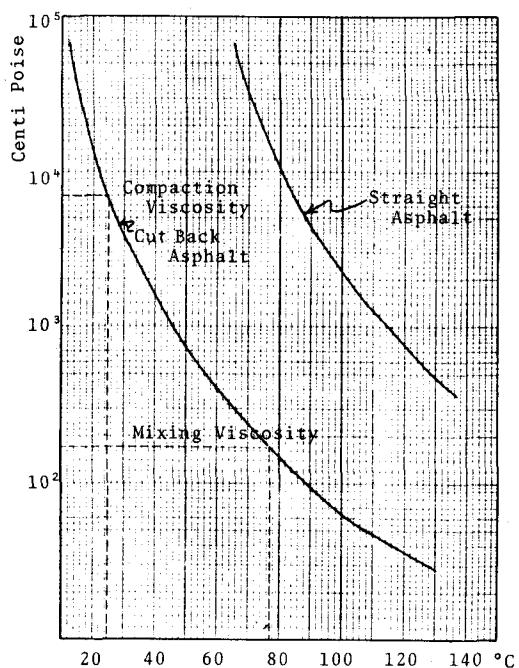


図-2 温度-粘度曲線

がら締固めるものである。試料側面にはあらかじめ1cm間隔で木平方甸に45本、鉛直方向に6層、計2アロ本のピンを打ち込んでおき、荷重の移動に対するピンの挙動をメモ・ジョンカメラを用いて連続写真撮影し、ピンの動きが材料の動きを表めずものとして、締固め時の解析を行うものである。

本報告では、表-1に示すよう転圧速度4.2 cm/secで、バインダー粘度 7.0×10^3 C.Pとして、転圧線荷重の半を4段階に変化させ、主として締固めにおける荷重の影響について調べた。尚、連続写真撮影は毎秒2コマの割合で行った。

2-3. 解析手順

フィルム上で混合物の挙動を影響を及ぼしているのは、ローラの位置であるから前記の要領で撮影したフィルムをリ0.5秒ごとのローラおよびピンの位置を座標値として求め、これよりピンの動きを調べる。ここでピンは、6層打ち込んであるが一層目のピンの水平挙動が他の層より卓越しているので、一層目のピンの水平挙動について調べてみた。

解析の手順は、図-3に示すフローチャートで示してあるが、まずローラおよびピンの座標値を求めるため、ミニコンピューターを用いて、フィルムは実尺程度まで拡大投影する。ミニコンピューターのスクリーンに座標解析装置のセンサーを取り付け、ローラおよびピンの位置をスタイルスペンでプロットすることにより、座標値が整数値でデジタル表示される。この座標解析装置に、さらにインターフェイスを接続し、紙テープパンチャード出力させる。この紙テープ上のデータを電算機で処理する専用上、ハッドトディスクパックで媒体交換し、さらに実尺に付おれデータを別のディスクパックに入力しておく。解析用に用いたデータはこの実尺に付おれた座標値である。

3. 実験結果

3-1. 混合物の水平挙動について

前述の解析手法にそり得られたデータを用い、木平方甸に対して鉛直方向の縮尺を10倍に拡大して図を描いてみると(X-Yプロッター使用)と、混合物はローラの進行と共に図-4に示すよう動きを示す。この図より混合物は荷重の移動に伴う荷重直下で材料が沈下すると同時に、荷重の前方に大きな隆起をもつよう形状をもつて動き、他の条件が同一ならば荷重の移動に伴う荷重同じよう形態で締固めが行われるようである。そこで異なるローラ位置のそれぞれの図よりローラ位置と混合物の最大隆起量との水平距離LH、ならびに隆起量LVを測定し、これらの測定値の母平均の信頼係数99%の

表-1 実験条件

転圧線荷重	Kg/cm	2.4, 2.6, 2.8, 3.1
転圧速度	cm/sec	4.2
バインダー量	%	9.0
締固め粘度	セラボアズ	7.0×10^3
ローラ状態	—	回転(トルクあり)
写真撮影速度	コマ/sec	2

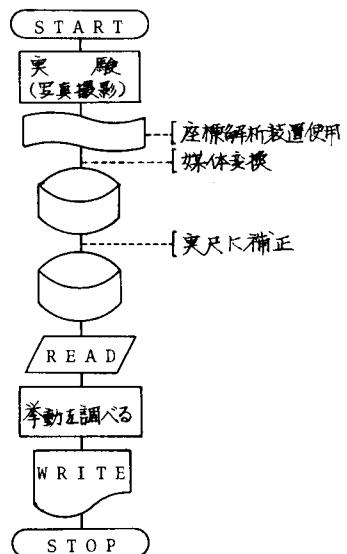


図-3 解析手順

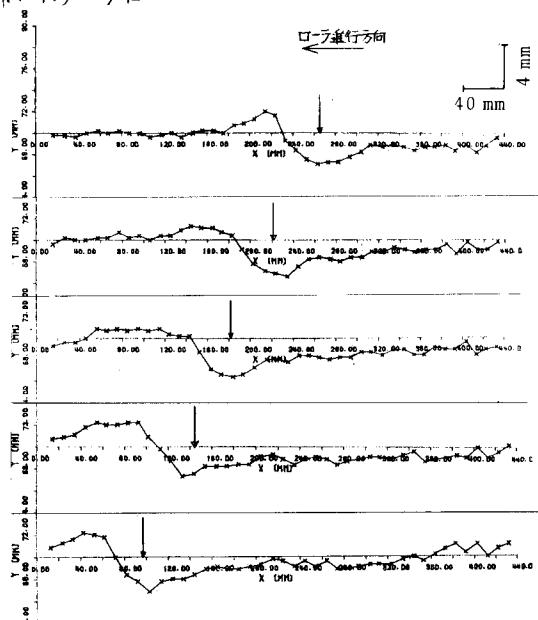


図-4 混合物の挙動

信頼区间をとってみると、この区间内に入るデータの個数の割合は、表-2 とある。これらの値は、アスファルト混合物が示す挙動の値としては、まとめているものと判断できる。これより混合物は、ローラの位置にかかわらず同一の挙動を示すものとし、同じ Pass の 4 へ 5 枚の図を、ローラおよび締固め前の混合物の位置を基準として重ね合わせて最確値とするよう線を引き、これを転動荷重で締固めたときの混合物の挙動のパターンとした。

図-5 は、1 ～ 5 Pass と沈下量（累加量）の関係を示したものであるが、荷重 2.6 kg/cm において最もよく締固められている。また荷重 2.4 kg/cm, 2.8 kg/cm では 4 Pass 目あたりから沈下量が小さくなり、曲線は勾配がゆるくなるにつれてくる。

図-6 は、Pass ごとの L_H , L_V の変化の様子を示したものである。1 Pass 目は敷きほらしの影響があるので、これを除いて考えると、Pass の増加につれて、 L_H , L_V は減少していく傾向にある。すなまむち、Pass が増加するにつれ、最大隆起の生じる位置は、載荷点に近づき、かつ最大隆起量は小さくなっている。Pass が増加するにつれ、 L_H の荷重による変化は、あまり認められていが、2.6 kg/cm, 3.1 kg/cm の荷重において、 L_V の減少の割合は大きいようである。そして、図-5 と示した沈下量との間に相関がみられるようである。

また一層目のピンチリ下の混合物の厚さをとし、Pass と h/L_H の関係を表わしたもののが図-7 である。この図において、荷重 2.4 kg/cm, 2.8 kg/cm の場合、5 Pass まで、 h/L_H の値が減少している。そして、これらの荷重において、沈下量が小さいという相関がある。

図-8 は、パターンの最確値であるが、この図の S 点と E 点との水平距離を L とし、5 Pass までの L の変化を示したもののが図-9 である。この図より明らかにわかる、荷重が増加するにつれて、波長は増大し Pass の増加につれて波長は減少していくようである。また荷重 2.4 kg/cm, 2.8 kg/cm では、Pass の増加につれて曲線の勾配が急になってしまい、2.6 kg/cm, 3.1 kg/cm では、ゆるくなるにつれている。このこととも沈下量と関連しているものと見える。

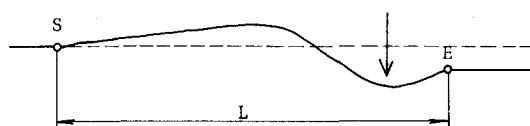


図-8 転動荷重による締固めパターン

表-2 信頼区间に入るデータ
個数の割合(荷重:2.4kg/cm)

Pass	L_H	L_V
1	85.7%	100.0%
2	66.7	77.8
3	61.8	63.6
4	85.7	85.7
5	77.8	66.7

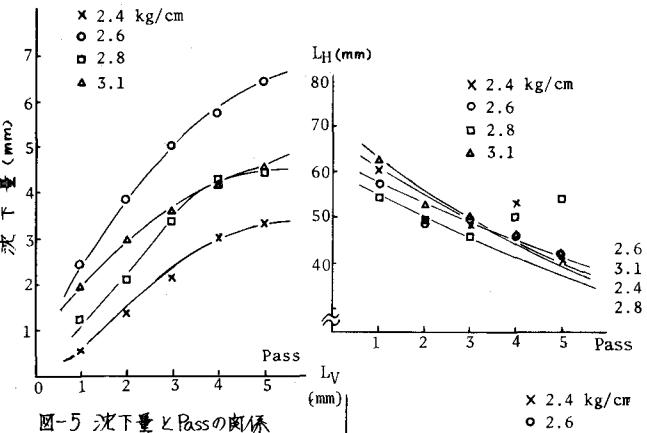


図-5 沈下量と Pass の関係

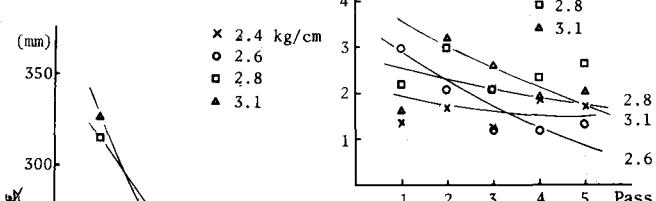


図-6 L_H , L_V と Pass の関係

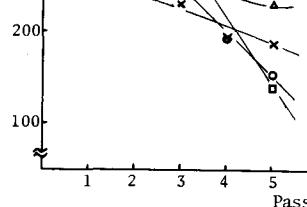


図-7 h/L_H と Pass の関係

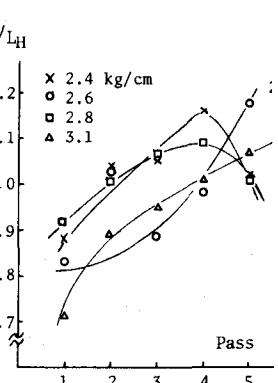


図-8 転動荷重による締固めパターン

3-2. 性質の一実の床面挙動について

個々のローラは、すべて同一の挙動を示すものとみなし、各ピントについて 0.5 秒毎の位置を求めて、この実をつらねてみると。その代表として A 本のローラを選び、転圧前の位置を基準として重ね合わせて、曲線を描いてみると図-10 のようになる。これからわかるように、転圧荷重による締固めでは、混合物が単に下方に移動するのではなく、一度隆起してからこれが沈下すればじめ、その後ローラ進行方向とは逆方向の上方に移動していく。そして結果的には、ローラ進行方向斜め下方に移動する。これはローラ転圧特有の Kneading Action によるものである。

混合物の描いた軌跡長と Pass との関係を表わしたもののが、図-11 である。Pass が増加するにつれ、軌跡長は減少している。そして Pass を重ねて締固められた状態になると混合物は、もはや移動しなくなるので軌跡長は短かくなる。これより最適な荷重は、Pass の増加による軌跡長の減少割合の大きいものが有効であると思われる。

次に、各 Pass 終了後の混合物の位置を示したのが、図-12 であるが、これより転圧荷重による締固めにおいて、混合物は、ローラ進行方向斜め下方にはほぼ直線的に変化している。そして混合物が十分下締固められると、もはや鉛直方向には変位し得なくなり、さらに Pass を増加していくならば、ローラの駆動力により混合物は、水平方向のみ移動するものと思われる。したがって、図-12 の曲線は十分下締固められるにつれて、次第に勾配がゆる次が下り、ついでには水平になってしまふものと思われる。以上より有効な転圧とは各 Pass 終了後の混合物の位置をつらねた曲線において、初期下はできるだけ均配がきつく、鉛直方向に十分変化した後に、できるだけ少しだけ転圧回数で曲線が水平になるものであると思われる。本報告で行なった条件では、荷重 2.6 kg/cm で締固めを行なった場合に最もよい締固めが得られているが、5 Pass 程度では、まだ曲線が水平になるようほど締固めは行なわれていはないようである。

3-3. 締固めパターンの定量化について

先述べたように転圧荷重による締固めパターンは、図-8 のようになっている。S 実は締固め前の混合物がローラの進行につれ、いままでに挙動をはじめてしまうといふ実であり、E 実はローラが通過してしまって締固まつた状態になつたばかりの実である。そして、この挙動は、ローラの進行速度でローラと実に進行する。そこで、このパターンを一種の進行波であるとみなし、S 実から E 実までの水平距離を進行波の波長と、また最大隆起実と最大沈下実との鉛直距離を波高に、相当あるものである。

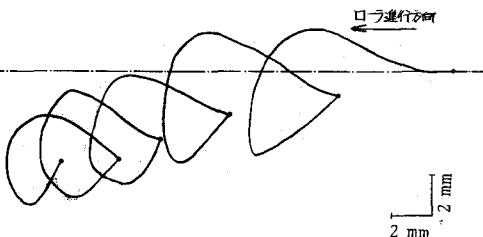


図-10 性質の一実の挙動

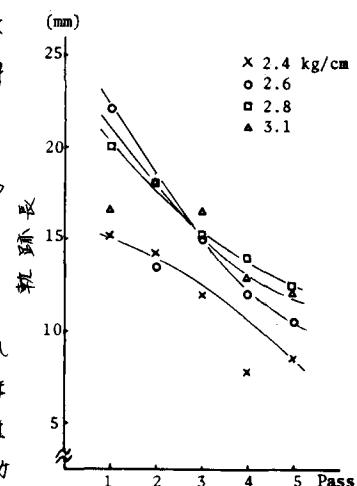


図-11 軌跡長と Pass の関係

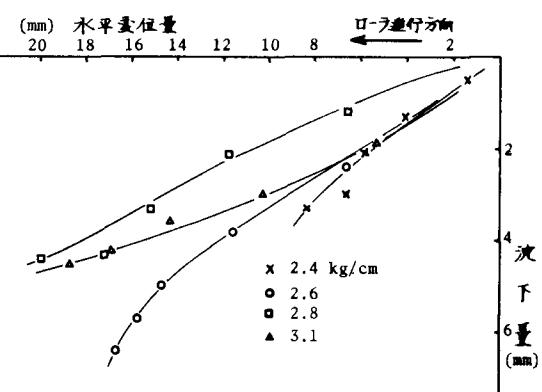


図-12 各 Pass 後の混合物の位置

次に図-8の転圧時のパターンを近似式を用いて定量的に表めしてみる。このモードは複雑な形をした波は、波高、周期の異なったいくつかの正弦波、余弦波の和として近似的に表めることができる。近似式として(1)式に示すフーリエ級数を用い、調和分解によって各の係数を決定してみると、この波を定量的に表現することができる。

$$l(\theta) = A_0 + A_1 \cos \theta + A_2 \cos 2\theta + \dots + A_n \cos n\theta + B_1 \sin \theta + B_2 \sin 2\theta + \dots + B_{n-1} \sin(n-1)\theta \quad \dots (1)$$

ここでは分割を24分割としているので、(1)式において $n=12$ である。(1)式において係数 A_0 は、各分割点において基準線から曲線までの距離を平均したものである。

$A_0 < 0$ であれば、Compaction部分がDecompression部分よりも大きく $A_0 > 0$ であれば、Decompression部分がCompaction部分よりも大きいことを示している。 A_0 の値と荷重との関係を表めしたもののが図-13である。図より荷重が増大するにつれ、転圧パターンはCompaction部分より、Decompression部分が、大きくなるようである。

また、曲線の大勢を支配する項は、オーダー調和項であるから、オーダー調和項の係数とPassとの関係について図示すると図-14のようになる。尚、ここで用いていた係数 α_i とは、三角関数の合成公式を用いて(1)式を変形した(2)式における係数である。

$$l = A_0 + \alpha_1 \cos(\theta - \beta_1) + \alpha_2 \cos(2\theta - \beta_2) + \dots + \alpha_m \cos(m\theta - \beta_m) \quad \dots (2)$$

ここで $\alpha_0 = A_0$, $\alpha_s = \sqrt{A_s^2 + B_s^2}$, $\beta_s = \tan^{-1} \frac{B_s}{A_s}$

図より顕著な傾向はみられず、おおむねPassの増加につれ、係数 α_i の値は減少し、荷重が増加するにつれ α_i の値は増加するが、Passの増加に伴う α_i の値の減少は、荷重が大きいほど、大きくなっているようである。

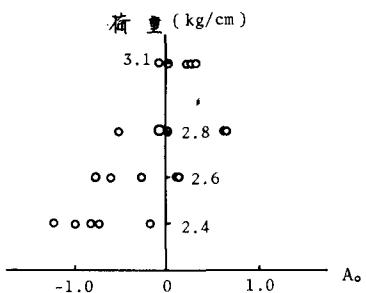


図-13 荷重による A_0 の値の変化

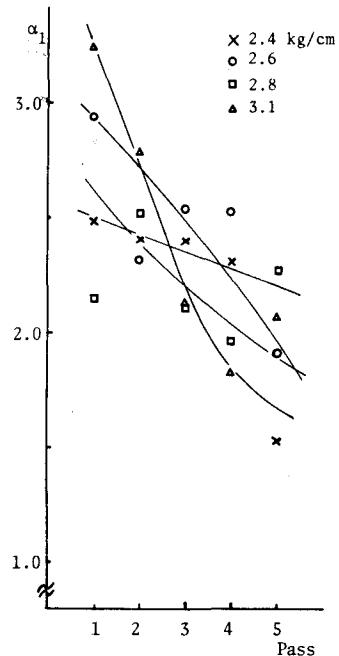


図-14 α_i とPassの関係

4. 結論

以上の実験結果より次のことが、結論づけられる。

- ① 転動荷重によるアスファルト混合物の締固め挙動をとらえるため、座標値を用いてあらわすことは、有効である。
- ② 転動荷重で締固めを行なうと、荷重直下では混合物は沈下し、同時に荷重前方に大きな隆起をもつモード形状となり、荷重の進行と共にこの形状が続いて起こる。
- ③ 最大隆起の生ずる点と荷重との水平距離 L_h および最大隆起量 L_r は、荷重、Passにモード化する。
- ④ 転動荷重によって混合物は、スペイラル状の軌跡を描きながら締固められるという挙動が明白となつた。
- ⑤ 各Pass後の混合物の位置をつなげて曲線にとどめ、締固めの程度が判断できるようである。そして、単に荷重が大きければ必ず締固められるというわけではなく、最適荷重というものが、存在するものと思われる。本報告では、最適荷重として2.6 kg/cmが得られた。

尚、本報告中の計算は北海道大学大型計算機センターFACOM 230-75並びに、室蘭工業大学附属情報処理教育センターFACOM 230-28によって行はれましたことを記します。

参考文献

- ① 松野三郎, 南雲貞夫, 三浦裕二, 山口 浩: アスファルト舗装に関する試験(建設図書, 昭和47年11月)
- ② 新田 登: ローラコンパクタに関する2.3の実験(土木学会第28回年次学術講演会講演概要集, 第5部, 昭和48年10月)
- ③ 新田 登: アスファルト舗装の載圧性状について(石油学会誌 第16巻 第16号 1973年)
- ④ 新沼正博, 新田 登: 車動荷重下におけるアスファルト混合物の変形(土木学会第30回年次学術講演会講演概要集 1975年10月)
- ⑤ 新沼正博, 新田 登: アスファルト混合物の施工性に関する一考察(土木学会北海道支部論文報告集, 1976年2月)
- ⑥ 中野猿人: 潮汐学(古今書院)