

作業日数と作業間の多様な結合関係におけるあいまいさを考慮したネットワーク工程計画法

九州大学 梶木武, ○モハメド・クティシュ, 辰巳浩, 九州産業大学 吉武哲信

1. まえがき

工程計画法PERTは、作業間の複雑な関係をネットワーク表示し、精度ある工程計画を可能にするもので広く普及している。しかし、実務の上で残された課題があり、1つは作業日数のあいまいさの扱い、いま1つは作業間の多様な結合関係の扱いである。すなわち、計画立案時に作業日数を求めるとき、実際上あいまいな判断にならざるをえないこと、或いはあいまいそのものであることが多い。従って、より現実に即した計画は、この作業日数のあいまいさをそのまま扱うことであり、この点に限る工程計画法を既に報告した¹⁾。

他方、従来PERTは、節点を介して前後の作業が結合されることから、全ての作業間で先行作業終了後に後続作業を開始できるという厳格な前後関係の扱いに限られる。しかし実際は、ある作業が完了する数日前から次の作業を開始できる等の関係がある。従って、実務に忠実な工程計画をうるには多様な結合関係の扱いを可能にする必要がある。本題に関しCrandall²⁾は、「先行作業開始(終了)後〇〇日以上経過しなければ次の作業を開始(終了)できない」という内容の扱いを可能にするPERTを提案した。またこれに、「先行作業開始(終了)後〇〇日以内に後続作業を開始(終了)しなければならない」という内容を加えた研究³⁾もある。これらは結合関係の一般化であるが、実務からは、多様な関係を考えるほどその全てを確定的に求めることは難しく、あいまいな判断になることが多い。また、あいまい関係こそが妥当な作業対もある。従って、結合関係の一般化は、そのあいまいさの扱いと同時に展開することが実情に即し、その開発はこれからである。

あいまいさを含む作業日数と作業間の多様な結合関係は、1つのプロジェクトで同時に存在する事もある。その場合、いずれか一方のみを考慮するか、或いは両者を同時に考慮するかは、作業内容により適宜判断することである。この意味では、2つの問題に個別に対応した工程計画法と共に、両者を同時に考慮した工程計画法が必要である。そこで本研究は、まず作業間の結合関係について現場でどのような判断があるかを整理し、多様な結合関係を考慮した工程計画法を提案する。次いで、本提案と先の論文¹⁾とから、あいまいさを含む作業日数と作業間の多様な結合関係を同時に考慮した工程計画法を工夫する。

2. 作業間の結合関係に関する考察とその定式化

作業間の結合関係には多様な内容があり、それらを先行及び後続作業の開始(S)と終了(F)のペアで考えれば、SS, SF, FS, FFの4通りがある。また、「先行作業開始(終了)後〇〇日以降に…できる」(a), 「先行作業開始(終了)後〇〇日迄に…しなければならない」(b), 「先行作業開始(終了)〇〇日前から…できる」(c), 「先行作業開始(終了)〇〇日前迄に…しなければならない」(d)とする表現の違いにより4通りがある。さらに、こうした判断が確定的かあいまいかにより2通りがある。

これら多様な関係は、現実に全てが意味をもつとは限らない。例えば、「先行作業を開始する〇〇日前までに後続作業を終了しなければならない」は現実的でない。そこで、あいまいさはさておき、確定的な関係の中で明らかに非現実的なものを除去し、表1に示す個々の関係が具体的に考えられるかを、現場技術者14名にヒヤリングした。その結果、FSに関してはa, b, c, dのいずれにも具体例が上げられたが、SF, FFおよびSSに関しては、a, bについて具体例を挙げ、他は思いつかない或いはなしということであった。この成果から、前述の多様な結合関係のうち結局は表1に○印を付す内容が現実のものといえる。なお、こうした関係に絞るにしても、突詰めれば同じ内容を表現したものがある。しかし、利用者からすれば表現が豊富であることがむしろ便利で、この意味であえて整理することなくいずれにも対応することとする。

結合関係は、後続作業の開始、終了に上限があるか否かで(a, c)と(b, d)に大別される。前者は、後続作業の開始、終了に下限があるが、実際の開始、終了はそれ以降いつでもよい。後者は、ある日時までに後続作

業を開始，終了しなければならず，上限が設定される．これらで計算上問題があるのは後者である．即ち，複数の先行作業があるとき，先行作業とのペア数だけ後続作業の開始，終了に条件がつく．このとき，後続作業の開始日，終了日の上限を規定する内容

表1 作業間の結合関係について

は，当該ペアの結合関係に問題ないものの，それが他とのペアとの関係の上で矛盾をきたすことがあり，そうした際の扱いは単純でない．しかし，その場合も以下に展開する手法の応用になると推察される．そこで，後者は以後の研究とし，ここでは前者を対象とする．

結合関係を，表1の○印を付したもので，cタイプに限定し，また，その判断が確定的

記号	内 容
FS	① 作業Aが終了してから○○日以降に次の作業Bを開始できる。 ② 作業Aが終了してから○○日後迄に次の作業Bを開始しなければならない ③ 作業Aが終了する○○日前から次の作業Bを開始できる。 ④ 作業Aが終了する○○日前迄に次の作業Bを開始しなければならない
FF	① 作業Aが終了してから○○日以降に次の作業Bを終了できる。 ② 作業Aが終了してから○○日後迄に次の作業Bを終了しなければならない
SF	① 作業Aを開始してから○○日以降に次の作業Bを終了できる。 ② 作業Aを開始してから○○日後迄に次の作業Bを終了しなければならない
SS	① 作業Aを開始してから○○日以降に次の作業Bを開始できる。 ② 作業Aを開始してから○○日後迄に次の作業Bを開始しなければならない ③ 作業Aを開始する○○日前から次の作業Bを開始できる。 ④ 作業Aを開始する○○日前迄に次の作業Bを開始しなければならない

な場合とあいまいな場合とを考えれば，表2(a)に示す内容がある．先行作業を (i, j) ，後続作業を (j, k) としてこれら夫々を定式化すれば表2(b)の通りである．確定的な関係は表の不等式で与えられ，あいまい関係はメンバーシップ関数で表現される．例えば，FS関係のa-2は，「先行作業 (i, j) が終了した後の γ_{ij} 日以降から後続作業 (j, k) を開始できるが，できる限り δ_{ij} 日(ただし， $\delta_{ij} > \gamma_{ij}$)以降に開始するよう計画したい」である．この扱いとしてあいまいさの概念を用いれば，メンバーシップ関数 $1 - (F_{ij} + \delta_{ij} - S_{jk}) / (\delta_{ij} - \gamma_{ij})$ の値を大きくすることである．これは， S_{jk} をできる限り $F_{ij} + \delta_{ij}$ またはそれ以上の値にすることを意味し，表中の λ_1 をできる限り1に

表2 作業間の結合関係の定義と定式化

近づけることである．他のあいまい結合関係も同様にメンバーシップ関数を定義し，その値をできるだけ大きくすることで定式化でき表の通りである．

様々な結合関係は，これを図に表わすとネットワーク全体の理解に都合である．そこで，アローダイアグラム上の記号法として図2に例示するものを提案する．半円上の記号でFF等の関係を表わし，()内の数字で，1つの場合は確定的，2つの場合はあいまい関係を表わす．また，これらで正はa，負はcの関係である．

3. あいまい結合関係を考慮した工

程計画法PERT-FC

3.1 定式化とその解法 あいまい結合関係を考慮したネットワークは，各作業 (i, j) の開始日 S_{ij} 及び終了日 F_{ij} が変量で，その計画は，次の3観点を含むモデルとして定式化できる．

- ①作業間の結合関係は前述のとおりで，各結合関係の内容に応じ表2(b)のいずれかとして求められる．
- ②作業日数と開始日及び終了日との関係は，作業の中断を許すか否かで異なり，次の様に定式化される．

中断を許さない： $F_{ij} - S_{ij} = \tau_{ij}$ ， 中断を許す： $F_{ij} - S_{ij} \geq \tau_{ij}$ ($\tau_{ij} = (i, j)$ の作業日数) (1)

③最早プランでは工事を極力早く完了させる事が目的である．この内容を $Z = \sum_{(i,j) \in W} (F_{ij} + S_{ij})$ (以下ネットワーク日数という． W : 作業集合)の最小化で表現する．

以上から，最早プランモデルは，①，②の条件と，④工事開始点のゼロ設定 ($S_{ij} = 0$ ($(1, j) \in N_1^+$ の全て． N_1^+ : 開始点1に接続する作業 $(1, j)$ の終了側節点集合) を制約条件とし，これらと⑤ F_{ij} ， S_{ij} の非負条件のも

(a)		F		S
先行作業を	次の作業を	1. 終了できる. 2. 終了するよう計画する		1. 開始できる. 2. 開始できるよう計画する
		F		S
a	終了してから	1. δ_{ij} 以降に FF(δ_{ij})	δ_{ij} 以降に	FS(δ_{ij})
		2. $\gamma_{ij} \sim \delta_{ij}$ 以降に，できれば δ_{ij} 以降に FF(γ_{ij}, δ_{ij})	$\gamma_{ij} \sim \delta_{ij}$ 以降に，できれば δ_{ij} 以降に	FS(γ_{ij}, δ_{ij})
c	終了する日時	1.	θ_{ij} 前から	FS(θ_{ij})
		2.	$\theta_{ij} \sim \phi_{ij}$ 前から，できれば ϕ_{ij} 前から後に	FS($\theta_{ij}, -\phi_{ij}$)
S	開始してから	1. δ_{ij} 以降に SF(δ_{ij})	δ_{ij} 以降に	SS(δ_{ij})
		2. $\gamma_{ij} \sim \delta_{ij}$ 以降に，できれば δ_{ij} 以降に SF(γ_{ij}, δ_{ij})	$\gamma_{ij} \sim \delta_{ij}$ 以降に，できれば δ_{ij} 以降に	SS(γ_{ij}, δ_{ij})

(b)		F	S
a	1	$F_{ij} + \delta_{ij} \leq F_{jk}$	$F_{ij} + \delta_{ij} \leq S_{jk}$
	2	$1 - \frac{F_{ij} + \delta_{ij} - F_{jk}}{\delta_{ij} - \gamma_{ij}} \geq \lambda_1$	$1 - \frac{F_{ij} + \delta_{ij} - S_{jk}}{\delta_{ij} - \gamma_{ij}} \geq \lambda_1$
c	1		$F_{ij} - \theta_{ij} \leq S_{jk}$
	2		$1 - \frac{F_{ij} - \phi_{ij} - S_{jk}}{\theta_{ij} - \phi_{ij}} \geq \lambda_1$
S	1	$S_{ij} + \delta_{ij} \leq F_{jk}$	$S_{ij} + \delta_{ij} \leq S_{jk}$
	2	$1 - \frac{S_{ij} + \delta_{ij} - F_{jk}}{\delta_{ij} - \gamma_{ij}} \geq \lambda_1$	$1 - \frac{S_{ij} + \delta_{ij} - S_{jk}}{\delta_{ij} - \gamma_{ij}} \geq \lambda_1$

ただし， $\delta_{ij} > \gamma_{ij}$ ， $\theta_{ij} \geq \phi_{ij}$
また，表(a)のFF(δ_{ij})などは，ネットワークにおける記号表示法

2 目的問題である最早プランモデルの解き方に 2 通り考えられる。1 つは、 Z 及び ϕ の目標を定め目標計画法^{4), 5)}を活用することである。 Z はネットワーク日数で、その値は当初不明であること、また Z をできる限り小さくすることから 0 を目標にできる。他方、 $\phi(\lambda_1)$ は 1 が目標である。

$$\sum_{(i,j) \in W} S_{ij} - \eta^+ = 0, \quad \lambda_1 + \xi^- = 1.0 \quad (2)$$

最遅プランの場合も同様である。Z に関し Big M (Z に比し十分大きな値) を、 ϕ に関し 1 を目標として目標計画法により解くもので、式 (2)、(3) に相当する式がそれぞれ次の式 (4)、(5) となる。

$$\sum_{i=1}^n S_{i1} + \eta^- = \text{Big M}, \quad \lambda_1 + \xi^- = 1.0 \quad (4), \quad \Psi = \eta^- + \omega \xi^- \quad (5)$$

いま1つは、前論文¹⁾と同様にファジイ線形計画法を活用する方法である。Zに関し最大値、最小値を設定し、その間のメンバーシップ関数を定義し、その値をできるだけ大きくするというところで妥協を図る。もともと工期は契約時に上限が与えられ、その範囲で自由に操作できる。他方、ネットワーク日数は、工期の設定の仕方により変化する。従って、Zはある程度妥協を図る余地がある。この考えから、Zをより小さくすることは、その最小値 Z_L 、最大値 Z_U を適当に設定し

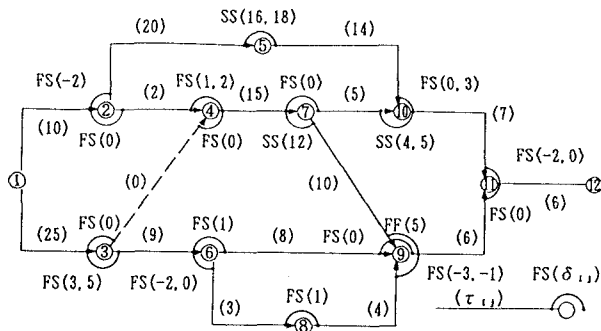
$$1 - (Z - Z_L) / (Z_U - Z_L) \geq \lambda, \quad (6)$$

において、 λ_1 を極力大きくすることとして捉えられる。このとき最早プランは、「①、②、④および式(6)の条件と S_{11} 、 F_{11} 、 λ_1 に関する非負条件のもとで、 $\phi = \lambda_1$ を最大にする」単一目的問題に帰着する。

$1 - (Z_v - Z) / (Z_v - Z_b) \geq \lambda_1$ (7) において, λ_1 を極力大きくすることである. 即ち, 「①, ②,

こうした最早、最遅プラン両モデルの解析にあたり、 Z_L 、 Z_U をいかに設定するか問題であるが、 Z の各項は、その内容から当然正であり、 $Z_L=0$ とすることができる。他方、 Z_U は作業日数 τ_{ij} による従来PERTの結果の2倍程度の値を用いれば十分である。あるいは、簡便にBig Mを用いることも考えられる。

これから、現場判断に応じて基準値 λ_1 を定め、それを達成する計画の立案も一法である。或いは、 λ_1 が大きくなると工期 T_1 も大きくなる。このため、現実に許される工期内で最大の λ_1 となる最早・最遅プランを検討することや、計画上の工期と契約上のそれとの間で調整を図りながら検討することも考えられる。

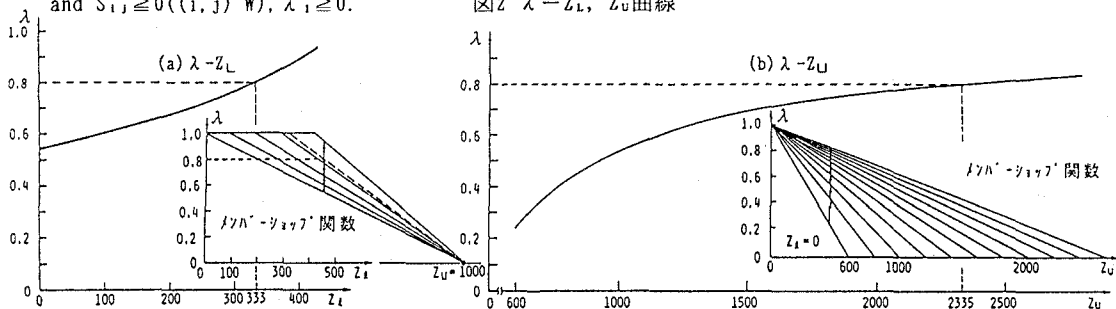


3.2 適用例および解析システムの提案

簡単のため、全ての作業が中断されない図1の例を考え、図中に示される結合関係がある場合を解けば以下の通りである。即ち、ネットワーク日数の妥協の上に、 $\phi = \lambda_1$ をできる限り大きくするという観点で、前述のファジィ線形計画法のモデルを作成し、作業日数に関する等号条件を代入し縮約すれば次式をうる。

$$\begin{aligned} & \text{Maximize } \phi = \lambda_1, \quad \text{subject to } S_{1,2} = S_{1,3} = 0 \quad \dots\dots\dots (a), \\ & S_{2,4} - S_{1,2} \geq 10, \quad S_{2,6} - S_{1,2} \geq 8, \quad S_{3,4} - S_{1,3} \geq 25, \quad S_{3,6} - S_{1,3} - 2\lambda_1 \geq 28, \quad S_{4,7} - S_{2,4} - \lambda_1 \geq 2, \quad S_{4,7} - S_{3,4} \geq 0, \\ & S_{5,10} - S_{2,5} - 2\lambda_1 \geq 16, \quad S_{6,8} - S_{3,6} - 2\lambda_1 \geq 7, \quad S_{6,9} - S_{3,6} \geq 10, \quad S_{7,9} - S_{4,7} \geq 12, \quad S_{7,10} - S_{4,7} \geq 15, \\ & S_{8,9} - S_{6,8} \geq 4, \quad S_{9,11} - S_{6,9} \geq 8, \quad S_{9,11} - S_{6,9} - 2\lambda_1 \geq 1, \quad S_{9,11} - S_{7,9} \geq 9, \quad S_{10,11} - S_{7,10} - \lambda_1 \geq 4, \\ & S_{10,11} - S_{5,10} - 3\lambda_1 \geq 14, \quad S_{11,12} - S_{10,11} - 2\lambda_1 \geq 5, \quad S_{11,12} - S_{9,11} \geq 6, \\ & (Z_U - Z_L)\lambda_1 + S_{1,2} + S_{1,3} + S_{2,4} + S_{2,5} + S_{3,4} + S_{3,6} + S_{4,7} + S_{5,10} + S_{6,8} + S_{6,9} + S_{7,9} + S_{7,10} + S_{8,9} + S_{9,11} + S_{10,11} + S_{11,12} \leq Z_U \quad (b) \\ & \text{and } S_{i,j} \geq 0 \quad ((i,j) \in W), \quad \lambda_1 \geq 0. \end{aligned}$$

図2 $\lambda - Z_L, Z_U$ 曲線



$Z_L=0$ を設定し、また、 Z_U に関して $\tau_{1,1}$ による従来PERTの計算結果 ($Z^*=461$) の2倍程度 (1000) を設定する。その上で、 Z_L 又は Z_U の値を増減させを解けば図2の $\lambda_1 - Z_L$ 及び $\lambda_1 - Z_U$ 曲線をうる。

ここで、 λ_1 に関しある水準を保持しつつ計画するという意味で $\lambda_{10}=0.8$ を考える。 $Z_U=1000$ と固定し、 Z_L を0より増大させれば、 $Z_L=333$ のとき $\lambda_1=0.8$ となる。また、 $Z_L=0$ を固定し Z_U を増大させれば、 $Z_U=2335$ のとき $\lambda_1=0.8$ となる。これらは同じ解となり、図3の最早プラン ($S_{i,j}^E, F_{i,j}^E$) がえられ、工期は59.6で、従来PERTによる結果 (62) より2.4短い。次に、工期を59.6に固定し最遅プランモデルを作成すれば、単に最早プランモデルで、式 (a)、(b) を次式に置き換えられよ。

$$S_{11,12} = 53.6 \quad \dots\dots\dots (a)'$$

$$S_{1,2} + S_{1,3} + S_{2,4} + S_{2,5} + S_{3,4} + S_{3,6} + S_{4,7} + S_{5,10} + S_{6,8} + S_{6,9} + S_{7,9} + S_{7,10} + S_{8,9} + S_{9,11} + S_{10,11} + S_{11,12} - (Z_U - Z_L)\lambda \geq Z_L \quad (b)'$$

$Z_L=0, Z_U=1000$ より Z_L, Z_U を増減し解けば図4をうる。 Z_U を順次減ずるとき、 λ_1 は次第に大きくなり、遂

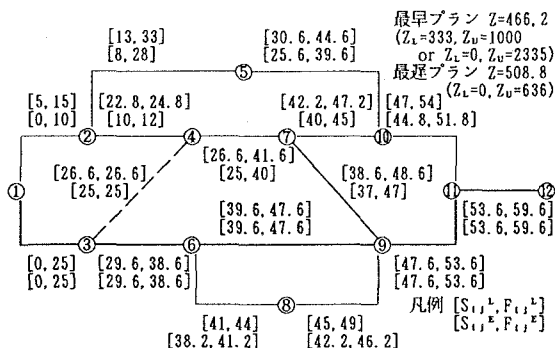


図3 最早及び最遅プラン ($\lambda=0.8$)

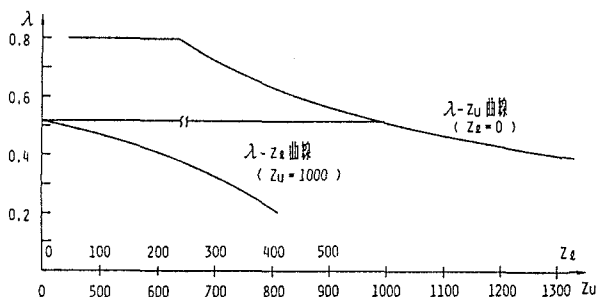


図4. 最遅プランの $\lambda - Z_L, \lambda - Z_U$ 曲線

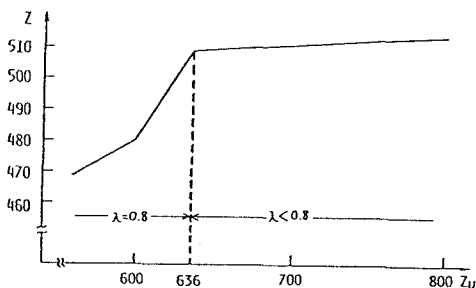


図5. 最遅プランにおける Z と Z_U との関係

には最早プランに対する値0.8に達するが、それ以上にはなりえない。すなわち、 Z_0 をさらに減じても λ_1 は0.8のままで、 Z のみが変化する。一方、 $Z_0=1000$ とし、 Z_L を0より増やすと、 λ_1 はさらに小さくなる。

上記最早プランに対する最遅プランは、 $S_{11,12}=53.6$ でかつ $\lambda=0.8$ のもとで Z を最大にする解である。そこで、 Z と Z_0 の関係を求めれば、解の様式に変化があり単純でないが、 λ_1 が0.8に達する近傍で図5のとおりである。図より、 Z_0 を順次減じて最初に $\lambda_1=0.8$ に達したときの解が最も大きな Z を与えるといえ、本例では $Z_0=636$ である。このとき最遅プランは図3の (S_{11}^L, F_{11}^L) となる。

目標計画法によるモデルを作成し解けば表3をうる。重み ω が大きくなるに従い λ_1 も増大すると考えられるが必ずしも連続的でない。本例では、 $\omega=1\sim 18$ の場合、 $\lambda_1=0$ のケースのみが、また、 $\omega=19\sim$ の場合は $\lambda_1=0, 1.0$ の両ケースがえられる。このように目標計画法を用いるとき、 ω を種々変化させても λ_1 の任意の値について求めることは困難で、他の数例をみても $\lambda_1=0, 1$ の両極とその間の1, 2がえられるに過ぎない。従って本法は、 $\lambda_1=0, 1$ の両極解をうる上で都合のよい手法である。

以上を踏まえると、実用的にはファジィ線形計画法に基づいて、 Z_L または Z_0 を変化させて λ_1 或いは T_0 をコントロールする本題の解析システムが提案できる。即ち、 λ_1 或いは T_0 のコントロールは、例で明らかなように、最早プラン、最遅プランのいずれでも可能である。しかし、最遅プランはあくまでも最早プランによりえられた工期の基での解で、最早プランによる λ_1 の値以上のものはえられない。このことから上述の操作は、最早プランモデルで行うことが本質であり、この点を踏まえた解析システムが図6である。(1)ネットワークの作成と結合関係の考察、(2)あいまい結合関係をもつモデルの解析、及び(3)それら解析に基づく最早・最遅プランの作成と解釈の各サブシステムで構成される。

表3 目標計画法による最早・最遅プラン

i, j	(a) 最早プラン		(b) 最遅プラン	
	$S_{11,12}=52; S_{11,12}=54$		$S_{11,12}=52; S_{11,12}=54$	
ω	1~18	19~	1~	30 30~
1,2	0	0	9	11 4
1,3	0	0	0	2 0
2,4	10	10	22	24 23
2,5	8	8	17	19 12
3,4	25	25	25	27 27
3,6	28	30	28	30 30
4,7	25	25	25	27 27
5,10	24	26	33	35 30
6,8	35	39	41	43 41
6,9	38	40	38	40 40
7,9	37	37	37	39 39
7,10	40	40	43	45 42
8,9	39	43	45	47 45
9,11	46	48	46	48 48
10,11	44	45	47	49 47
11,12	52	54	52	54 54
λ	0	1.0	0	0 1.0
Z	451	470	508	540 509
	#1	#2	#1	#2

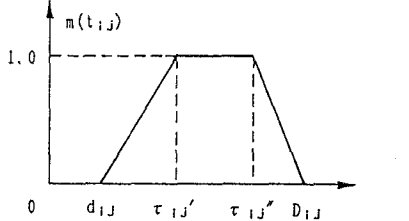


図7 タイプ4のメンバーシップ関数

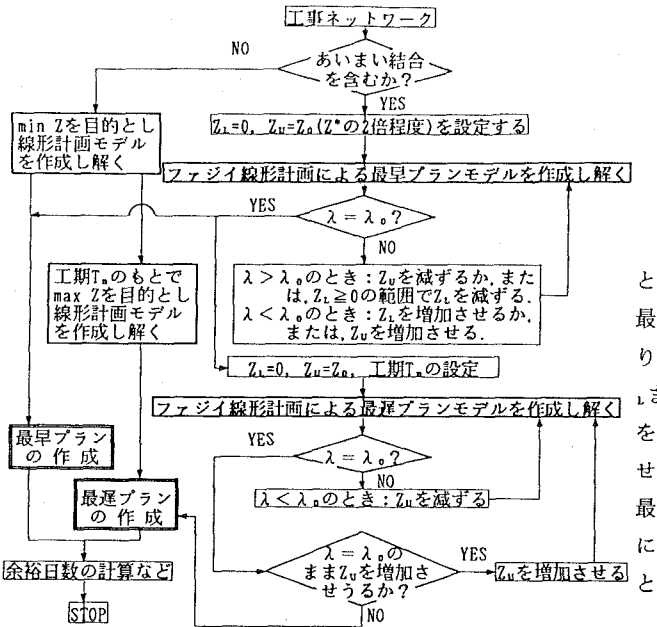


図6. PERT-FCの解析システム

4.1 定式化とその解法

作業日数のあいまいさと作業間のあいまい結合関係が同じプロジェクトで

これらのうち(2)は次の内容である。 $Z_L=0$ とし、また、適当に Z_0 を設定する。次いで、最早プランモデルをファジィ線形計画法により解く。その結果、 λ_1 が基準以下であれば Z_L または Z_0 を増加させ、基準以上であれば Z_U を減少させて解き直す。この試行錯誤を繰返せば遂に $\lambda_1=\lambda_0$ に達し、そのときの解が最早プランである。なお以上は、 λ_1 の代りに工期 T_0 を操作する場合も同じで、図中の λ と T を入れ替えればよい。

4. 作業日数、結合関係のあいまいさを同時に考慮した工程計画手法FPERT

同時に起こる場合も、基本的に前章の応用によりその工程計画手法が確立できる。

作業 (i, j) の作業日数 t_{ij} があいまい判断であることは、 (i, j) の S_{ij} 、 F_{ij} に加えて t_{ij} も未知量となるが、これらに関し次式が成立する。

表4 作業日数の定義と定式化

中断を許さない: $F_{ij} - S_{ij} = t_{ij}$

中断を許す: $F_{ij} - S_{ij} \geq t_{ij}$ (8)

また、先行、後続作業の結合関係を考えれば、これらは §2 に求めるとおりである。

他方、作業日数 t_{ij} の判断は、内容的に4タイプあり、文献1) に定義するとおりで、その一覧が表4である。なおタイプ4は、文献1) と異なる。即ち、タイプ4のメンバーシップ関数を文献1)

タイプ	内 容	
1	「 t_{ij} が τ_{ij} と確定的に推定できる。」 $[-, \tau_{ij}, -]$	$t_{ij} = \tau_{ij}$
2	「 t_{ij} は、最低限 d_{ij} 必要であると考えられるが、 D_{ij} とすれば間違いないところであろう。」 「 t_{ij} は、できれば D_{ij} で処理することが望ましいが、それ以前に作業が完了する可能性もある。ただし、 d_{ij} 以下になることはないであろう。」 $[d_{ij}, -, D_{ij}]$	$1 - \frac{D_{ij} - t_{ij}}{D_{ij} - d_{ij}} \geq \lambda_2$ かつ、 $t_{ij} \leq D_{ij}$
3	「 t_{ij} は、出来る限り d_{ij} であることが望まれるが、遅れた場合には最大限 D_{ij} まで延びることもありうる。」 「 t_{ij} は、最大限 D_{ij} と考えられるが、基本的には d_{ij} で完了する公算が大きい。」 $[d_{ij}, -, D_{ij}]$	$1 - \frac{t_{ij} - d_{ij}}{D_{ij} - d_{ij}} \geq \lambda_2$ かつ、 $t_{ij} \geq d_{ij}$
4	「 t_{ij} は、出来る限り $\tau_{ij}' \sim \tau_{ij}''$ であることが望まれるが、いくら急いでも d_{ij} までであり、また、逆に遅れても D_{ij} までに限られる。」 「 t_{ij} は、最大限 D_{ij} で、かつ最小限 d_{ij} であり、基本的にはその中間の $\tau_{ij}' \sim \tau_{ij}''$ になる公算が大きい。」 $[d_{ij}, (\tau_{ij}' / \tau_{ij}''), D_{ij}]$	$1 - \frac{\tau_{ij}' - t_{ij}}{\tau_{ij}' - d_{ij}} \geq \lambda_2$ かつ $1 - \frac{t_{ij} - \tau_{ij}''}{D_{ij} - \tau_{ij}''} \geq \lambda_2$

注). 表中の $[-, \tau_{ij}, -]$ などは、ネットワークにおける記号表示法である。

では三角形としたが、一般化すれば台形となる(図7)。また、文献1) では作業間で厳密な前後関係が成立するから、最早プランは、同じあいまいさのもとで存在する2通りの t_{ij} のうち小さい値のみを考えればよく、表中タイプ4の第1式のみが実質の意味をもつとした。しかし、本題は作業間の重複的、遅延の関係を考慮するから、必ずしも小さい t_{ij} のみが対象になるとは限らず、従って表中の全てを考慮する必要がある。

メンバーシップ関数が満足すべき条件で、表2では λ_1 を、表4では λ_2 を用い別々とした。これは、作業日数に要求されるあいまいさと、作業間結合関係のそれとは一般に異なると考えてのことである。

以上のことと、前章の解析例から判断してファジィ線形計画法の適用を考えれば、本題の最早プランモデルが次のようにえられる。すなわち、「①各節点で結合する作業ペア毎に、その内容に応じて表2の結合関係をあてはめ、また、②各作業毎に、作業日数に関する表4の関係をあてはめ、かつ式(8)をたて、さらに、③プロジェクトの開始条件としてゼロ設定を行ない($S_{ik} = 0$ ($k = N_1^+$ の全て))、これらと、④ S_{ij} 、 F_{ij} 、 t_{ij} 、 λ_1 、 λ_2 の非負条件のもとで、⑤ Z を最小にすること、及び⑥ λ_1 、 λ_2 を最大にすること」である。

また、この最早プランに対する最遅プランは、「上述の①、②、④と③' プロジェクトの完了日(工期)を、最早プランでえられた工期 T_n^* に一致させること($F_{in} \leq T_n^*$ ($i = N_n^-$ の全て))を条件として、⑤' Z を最大にすること、及び⑥の内容を達成すること」である。

上記最早及び最遅プランモデルはいずれも3目的問題である。従って、これを如何に解くかが課題であるが、前章の手法そのままでは λ_1 と λ_2 をうまく操作する解法がえられず工夫が必要である。3目的のうち、 Z は異質であり、 λ_1 と λ_2 とは同質で $[0, 1]$ の値をとる。そこで、 λ_1 と λ_2 とを個別に考えるのではなく、その線形結合を求め、⑥に代えて $\Phi = \lambda_1 + \lambda_2$ (9) を考えることとする⁴⁾。

一方、 Z はこれを直接扱うのではなく、制約条件化して妥協解を求めることとする。即ち、最早プランでは $Z \leq Z_0$ ($Z_0 = Z$ の上限値) (10) とし、最遅プランでは $Z_L \leq Z$ ($Z_L = Z$ の下限値) (11)

このとき最早プランモデルは、「①、②、③、④及び式(10)の条件のもとで、式(9)の Φ を最大にする」問題となる。従って、当初適当な Z_0 を仮定し、そのとき得られる λ_1 、 λ_2 の値をみながら Z_0 の値を増減させる。その際、 Z_0 と λ_1 、 λ_2 に関し様々な組合せ解がえられ、その解釈から最早プランが求められることになる。

同様に、最遅プランモデルは、「①、②、③'、④及び式(11)の条件のもとで、式(9)の Φ を最大にする」問題となる。当初最早プランの Z^* を用いて $Z_L = Z^*$ とし、これより順次 Z_L を大きくし、これ以上にはなりえない限界に達した時の解が、当該最早プランに対する最遅プランとなる。

数学的には上述の通りであるが、このままでは λ_1 と λ_2 が如何なる値になるかは解いてみなければ分らない。従って、場合によっては λ_1 、 λ_2 のいずれかが極めて小さくなることもありうる。作業日数や結合関係

におけるあいまいさをできるだけ避け、実行上の確度を確保した工程計画を得るには、 λ_1, λ_2 がある程度大きいことが望ましい。即ち、 λ_1, λ_2 がある基準($\lambda_{10}, \lambda_{20}$)以上となる計画の立案が必要で、こうした内容の計画は容易にえられる。先の最早及び最遅プランモデルにおいて、 λ_1, λ_2 の代わりに $\lambda_1 = \lambda_{10} + \lambda_1'$ ($\lambda_1' \geq 0$)、 $\lambda_2 = \lambda_{20} + \lambda_2'$ ($\lambda_2' \geq 0$)を代入し解けばよく、このとき $\lambda_1 \geq \lambda_{10}$ 、 $\lambda_2 \geq \lambda_{20}$ が保証される。

4.2 適用例および解析システムの提案

図8に関し、図中の作業日数、作業間の結合関係を考える。

また、 λ_1, λ_2 について0.8、0.6以上となる計画を立てるものとする。最早プランモデルは、

$$\begin{aligned} \text{Maximize } \Phi' &= \lambda_1' + \lambda_2', \quad \text{sub. to } S_{12}=0, \quad S_{13}=0, \quad S_{12}+t_{12} \leq S_{24}, \quad S_{25}+t_{25}-S_{12}-4\lambda_1' \geq 31.2, \\ S_{13}+t_{13}-S_{34} &\leq 0, \quad S_{36}-S_{13}-t_{13}-2\lambda_1' \geq 4.6, \quad S_{47}-S_{24}-t_{24}-\lambda_1' \geq 1.8, \quad S_{34}+t_{34}-S_{47} \leq 0, \\ S_{5,10}-S_{25}-2\lambda_1' &\geq 17.6, \quad S_{36}+t_{36}-S_{68}+2\lambda_1' \leq 0.4, \quad S_{69}-S_{36}-t_{36} \geq 1, \quad S_{79}-S_{47} \geq 12, \\ S_{47}+t_{47}-S_{7,10} &\leq 0, \quad S_{89}-S_{68}-t_{68} \geq 1, \quad S_{69}+t_{69}-S_{9,11} \leq 0, \quad S_{9,11}+t_{9,11}-S_{79}-t_{79} \geq 5, \\ S_{89}+t_{89}-S_{9,11}+2\lambda_1' &\leq 1.4, \quad -S_{5,11}-t_{5,11}+S_{10,11}-3\lambda_1' \geq 2.4, \quad S_{10,11}-S_{7,10}-\lambda_1' \geq 4.8, \\ S_{9,11}+t_{9,11}-S_{11,12} &\leq 0, \quad S_{10,11}+t_{10,11}-S_{11,12}+2\lambda_1' \leq 0.4, \quad t_{12}=0, \quad -10\lambda_2'+t_{13} \geq 31, \\ 5\lambda_2'+t_{24} &\leq 4, \quad t_{24} \geq 2, \quad t_{25}=20, \quad t_{34}=0, \quad 6\lambda_2'+t_{36} \leq 12, \quad t_{36} \geq 9, \quad 9\lambda_2'+t_{47} \leq 18.6, \\ t_{47} &\leq 15, \quad -2\lambda_2'+t_{5,10} \geq 15.2, \quad 4\lambda_2'+t_{5,10} \leq 18.6, \quad -4\lambda_2'+t_{68} \geq 5.4, \quad -7\lambda_2'+t_{69} \geq 12.2, \\ -4\lambda_2'+t_{79} &\geq 12.4, \quad 3\lambda_2'+t_{79} \leq 15.2, \quad -3\lambda_2'+t_{7,10} \geq 6.8, \quad t_{89}=4, \quad -7\lambda_2'+t_{9,11} \geq 10.2, \\ 2\lambda_2'+t_{10,11} &\leq 7.8, \quad t_{10,11} \geq 7, \quad t_{11,12}=6, \quad \Sigma(S_{ij}+t_{ij}) \leq Z_u, \quad \text{and } S_{ij}, t_{ij}, \lambda_1', \lambda_2' \geq 0. \end{aligned}$$

上記モデルを Z_u の様々な値に対して解けば、 λ_2 は0.6のままで λ_1 に関し様々な値を得る。そこで、例えば $\lambda_1=0.8$ の場合の解を求めれば図9の結果(S_{ij}^E, F_{ij}^E)をえ、 $T_n^*=74$ 、 $Z^*=719.8$ である。

本最早プランに対する最遅プランは、前モデルで、 $S_{12}=S_{13}=0$ に代え $S_{11,12}=68$ を、また $\Sigma(S_{ij}+t_{ij}) \leq Z_u$ に代え $Z_L \leq \Sigma(S_{ij}+t_{ij})$ を用いたモデルの解である。 Z_L を719.8より順次増大しながら試行を繰返せば、最大値 $Z_L=830.6$ をうる。この時、図9の最遅プラン(S_{ij}^L, F_{ij}^L)をうる。

モデルから λ_1, λ_2 に応じた様々な解をうるが、それらの工期は各々異なる。即ち、本例の λ_1, λ_2 と工期との関係は図10のとおりである。工期を短縮するとき λ_1, λ_2 は小さくなり、計画の確からしさが犠牲になる。逆に工期を長くすると λ_1, λ_2 は大きくなり、それだけ確かな計画になる。この点を踏まえ本モデル

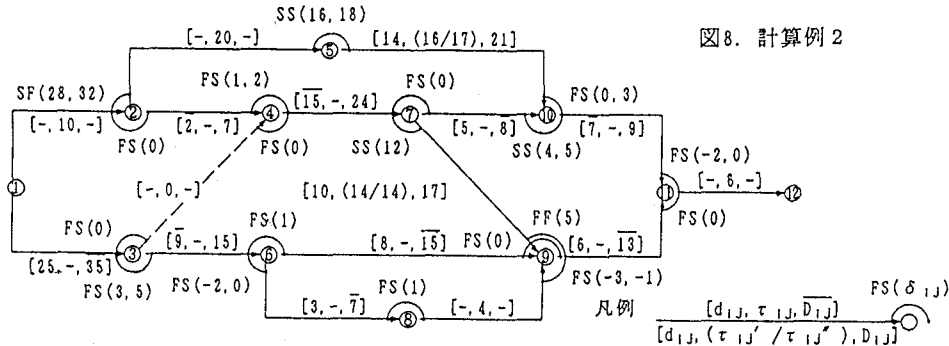


図8. 計算例2

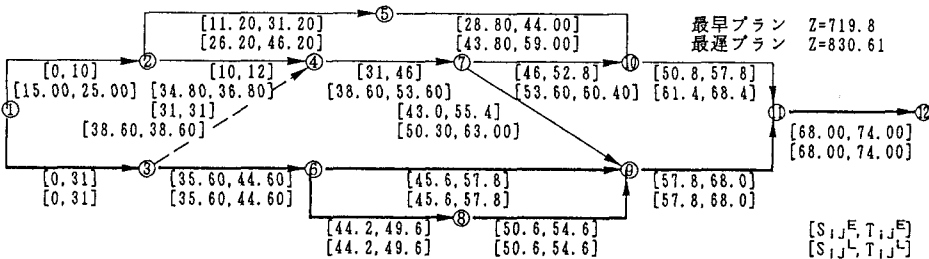


図9 最早及び最遅プラン($\lambda_1=0.8, \lambda_2=0.6$)

の解析システムを工夫すれば図11が提案できる。前半は最早プランに関するものである。あいまいさの基準値 λ_{10} , λ_{20} と希望工期 T_{n0} を設定の上, できる限りこれらに合致するよう Z_0 を操作し, それで問題がある時 λ_{10} , λ_{20} , T_{n0} の見直しを行なうものである。なお現実問題として, λ_{10} , λ_{20} , T_{n0} はそれほど厳格な基準でないから, 上記試行は λ_{10} , λ_{20} , T_{n0} に関し概略満足する程度で十分である。後半は最遅プランに関するものである。

5 あとがき

作業間の多様な結合関係を検討し, これを含む工程計画法と, その応用である多様な結合関係及びあいまい作業日数を同時に含む工程計画法を検討した。結果は以下のとおりである。

多様な結合関係のみの場合 (1)作業間の結合関係を現場技術者のヒアリングにより検討した。結果は表1の○印の範囲で十分であると判断される。(2)上記結合関係の中で, 作業の開始, 終了に上限がない場合をとりあげ, その判断が確定的な場合とあいまいな場合の扱いを可能にするモデルが提案できた。また, 本モデルの解法として, 目標計画法とファジィ線形計画法を検討したが, 結果的には, あいまいさ λ_1 あるいは工期 T_n について連続的に操作できる後者が実用的である。なお, 目標計画法は, $\lambda_1=0, 1$ の両極解を求めるのに好都合である。(3)ファジィ線形計画法による解法をもとに, その工程計画システムを図8のように提案する。

多様な結合関係+あいまい作業日数の場合

(4)作業間の多様な結合関係を含み, また, 作業日数のあいまいさを許すネットワークを対象

に, その最早及び最遅プランモデルを3目的問題として定式化した。(5)最早, 最遅プランモデルについて, ネットワーク日数を制約条件化の上, 2つのメンバーシップ関数の線形結合を目的関数とする単一目的問題に変換し, 試行錯誤的に解析する方法を工夫した。(6)上記解法を踏まえれば, 確からしさと工期の希望水準に対する解析システムが図11の様に提案できる。

参考文献 1) 樗木, M. タティッシュ, 黄, 池田: 作業日数のあいまいさを考慮した工程計画法FPERTの提案とその応用, 土論, NO. 419/IV-13, pp. 115~122, 1990. 2) K. C. Crandall: Project Planning with Precedence Lead/Lag Factors, Vol. 4, No. 3, pp. 18~27, 1973. 3) 山本幸司: 拡張型Precedence Networkの線形計画法による解析, 土論, No413/IV-12, pp. 117~124, 1990. 4) J. P. Ignizio: Linear Programming in Single- & Multiple-Objective Systems, Prentice-Hall, Inc., 1982. 5) 樗木武: 土木計画学, 森北出版, 1989.

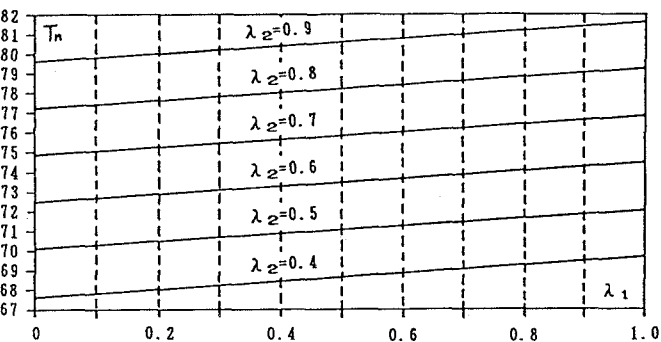


図10 工期 T_n と λ_1 , λ_2 との関係

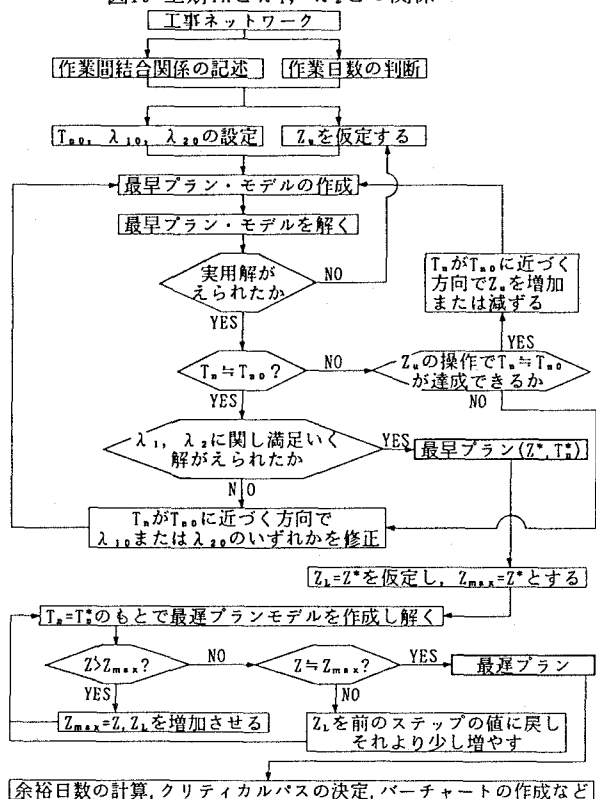


図11 FPertの解析システム