

バス輸送計画の策定システムに関する研究

名古屋大学 正員 河上 省吾
○名古屋大学 学生員 清江 韶志

1. はじめに

バスの都市内交通機関としての特色は、路面交通であるために、需要の変化に応じて系統網や運行頻度、サービス条件を自由に変更できることであり、同時に高品質なサービスを提供できることである。しかし、従来、バス輸送計画の策定は、計画策定者の経験や勘に任す、つまり、特定系統の増設・廃止、運行頻度の調整などを行っていた。しかも、その策定手法は、代替系統網、サービス水準、全手段の日交通量を手掛かりとし、対象地域全体に対して四段階推定法によってバス分担交通量を推定した上で、各系統に利用需要を配分し、代替計画の評価を行なうという手法をとっていた。そのため、

①需要推定は、手掛かりとした代替系統網とサービス水準に対して確定的に決定される。

②最終的に評価値から主観的に代替案の良否を判断せざるを得ず、最適化的見地が乏しい。

③経営状態やシビルミニマムの確保等の上位的な計画と、各系統のサービス水準策定等の下位的な計画との整合性がはかられていない。

などの問題が生じている。また、一方では自動車交通需要の増大、鉄道網の新設等により、バスのサービス水準が他機関に対して相対的に低下し、利用者が減少していく傾向が見られ、既成面からもバスサービス存立の危機に直面している都市が多くなる、といふ。

従来から、数理計画手法やシミュレーション手法を用いて、バスの路線網や運行頻度等を決定するすぐれたモデルが開発されてきている^{1), 2)}が、それらは需要固定型であり、需要とサービス水準の相互作用を考慮して予測と設計を一貫させたバス輸送計画システムにはなっていない。

この報告では、料金水準、サービス水準、利用需要・系統網を決定變数として、利用者・経営者・計画策定者の三者の評価基準を導入し、対象地域全体での上位的な計画と、車庫区サブゾーンでの下位的計画との整

合性を保ちながら、バスシステム全体の計画を段階的に策定していくシステムを構成する方法について述べる。

2. 最適バスネットワーク問題と本研究の特徴

(1) 最適バスネットワーク問題の特徴

既存道路網に新規のリンクを建設したり、道路の拡幅を行なう際に、ある評価基準に対して最適な代替案を求めることが最適ネットワーク問題³⁾といふ。O.N.P.は、①ネットワーク均衡問題と②ネットワーク設計問題を含んでいる。①はいかゆる配分問題であり、マストラ利用者であれば最短経路配分といい、た配分規範に従って問題が定式化される。一方、②は、①で求められた均衡交通量をもとにして、計画者が想定したシステム評価基準を最適化させるよう

	バスネットワーク	道路ネットワーク
各トータル問題	代替案を選択する問題として	最短経路配分。 既存系統では運行頻度の比較
分配手法	最短経路配分。 既存系統では運行頻度の比較	最短経路配分
均衡問題	つまり、O.N.P.は式化されると	つまり、O.N.P.は式化されると
目的	あり	なし
問題	決定変数	バス系統網。 系統の運行頻度
ネットワーク設計問題	リンク形状	既存リンク集約。 異なる系統が同一リンクを共有可能
目的	制約条件	系統別に各リンクの容量制約。 他のバス容量制約。 熊本統数制約
問題	範囲	システム費用最小化。 経営面からの評価基準
代替案	代替案	バス通過可能リンクのみを除く、系統網は代替案なしの状態から構成

表-1

であるが、最適道路ネットワーク問題との間に表-1のような差異が存在する。このように、両者の間には、代替案の考え方、決定変数の性質、配分規範、リンクの考え方、システム評価基準等に実質的な面でかなりの相違が見られ、最適バスネットワークを構成するためには、

その特徴と十分に考慮した解法を開発することが重要となる。

(1) 本研究の特徴

従来から、バス輸送計画に関する研究は多く行われており、そのレビューは、元野・錢谷ら⁴⁾によてなされている。これらの研究に共通している点は、

①既存の輸送状況に対するバス利用実態から入手したO/D表を計画のbasisにそのまま用いている。

②計画の評価が、利用者・経営者・あるいは計画策定者の見地からかの單一の評価基準で行なわれており、さうに、ネットワーク均衡とネットワーク設計が同一の評価基準で最適化されている場合が多い。

③大都市における大規模バスネットワークに対する計画策定の際に、対象地域を一括して取扱っているなどの問題点を含んでいる。

一方、P.T.S.にもとづく四段階推定法による行政レベルのバス輸送計画⁵⁾では、代替系統網を条件として需要推計や評価を行なっていながら、最適化の見地からは不十分である。しかし、経営状態やサービスの公平性を左右するサービス水準・料金・需要推計等については、かなり深い考慮が加えられており、①～③の問題点をある程度カバーしている。

大都市におけるバス輸送計画策定システムの一手法を検討した本研究は、

①全域的バスサービス模擬計画モデル(MODEL1)で、各車庫区内にあるセントロイドを結んだ簡略化ネットワークを対象にして、対象地域内全線の全手段O/D表を用いて経営者の収支に関する条件を満足させながら、バス利用者の余剰が最大になるような料金水準とセントロイド間投入バス台数、それらのサービス水準に対応した各セントロイド間バス利用交通量を算出する。

②車庫区内最適バス運行計画モデル(MODEL2)で、各バス停間にアレイアツンされたO/D交通量を用いて、各車庫区ごとに、バスの運行可能な道路網に対して、システム費用が最小になるような系統網と運行頻度を決定しようとするものである。図-1に、両モデルで取扱うネットワークとゾーンの概念図を示す。ここで、発生・集中点を表わすセントロイド以外に、地下鉄等の他機関への乗りかえゾード、車庫区境界上のバス相互間の乗りかえゾードを作る。そうすれば、車庫区間

トリップは複数の車庫区内トリップに分割されるから、全トリップが各車庫区内で完結し、MODEL1からMODEL2へのO/D交通量と投入バス台数の整合性をとることが可能である。バス

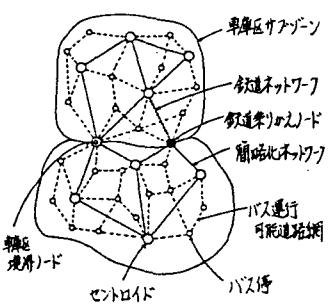


図-1

トラ相互の乗りかえも考慮でき、フィーダーとして用いられるバストリップも取扱える。しかし、MODEL2で決定された系統網にO/D交通量が配分された時の不効用(たとえば走行時間等)と、MODEL1で用いたそれは一概ではない。が、MODEL1ヘフィードバックを行なうことによって、その修正をすることが可能と思われる。以上のよう、両モデルを組合して解を求めるこの考え方は、目的関数の最適化の実行順序が指示された辞書式最適化の近似的な解法とみ立てることができよう。図-2にモデルの全体構成を示す。

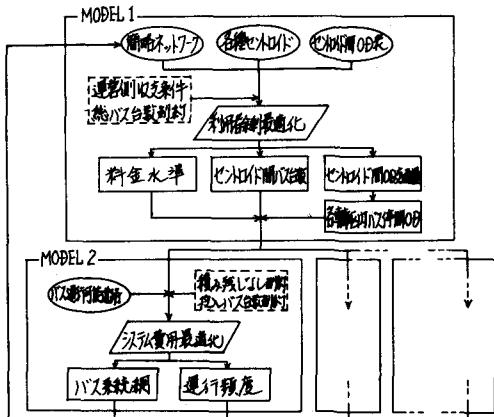


図-2

3. 全域的バスサービス模擬計画モデル(MODEL1)⁵⁾

(1) MODEL1の概要とその定式化

MODEL1は、対象地域内全域に存在するセントロイド(起算点)ゾード、鉄道駅、車庫区境界地點)間の全手段O/D交通量、簡略化ネットワーク、対象地域内投入可能なバス台数が既知であるとき、上位計画的了決定要因である料金水準、サービス水準、それに対応したO/D間バス利用需要を同時に決定するモデルである。このモデルは、経営者からの収支条件のもとで、利用者余剰最大化を最適化基準として、交通施設の最適規模と利用料金の

決定を行なう。た山田のモデル⁴⁾と、自動車とマストラに対する機関分担に適用し、サービス水準の変化に伴うマストラへの顕在化率変化を、時間評価値を確率変数とした顕在化モデルを用いて表めた最適バスサービス供給モデルである。変数を、 W ；時間評価値、 C ；バス単位台キロ当り運営費用、 X_{ml} ；0日ペア ml 間のトリップ数、 Q_{ml} ；0日ペア ml 間投入バス台数、 t_{ml}^c, t_{ml}^m ；0日ペア ml 間の車とマストラの乗車時間、 P_{ml}^c, P_{ml}^m ；0日ペア ml 間の車とマストラの費用、 J_{ml}^c, J_{ml}^m ；区間 ml が区間 ml' に含まれれば1、その他0としたとき、平均値、標準偏差が (m, D) である対数正規分布の時間評価値を用いた顕在化モデルにより、0日ペア ml のうちの χ 層における顕在化需要 X_{ml} は、次のようになる。

$$X_{ml} = X_{ml} \int_{\ln W_{ml}}^{W_{ml}} \frac{1}{\sqrt{2\pi D_{W_{ml}}}} \exp[-(\ln W_{ml} - m)^2 / 2D^2] dW_{ml} \quad (1)$$

$$W_{ml}^* = (P_{ml}^c - P_{ml}^m) / \left(t_{ml}^m + \frac{30}{\sum_{ml'} Q_{ml'}} - t_{ml}^c \right) \quad (2)$$

0日ペア ml 間の任意の投入バス台数 Q_{ml} のときの逆需要関数は、式(1), (2)を満足する関数

$$P_{ml}^m = h_{ml}(x, \sum_{ml'} Q_{ml'}) \quad (3)$$

であり、キャパティ χ 層を X_{ml}' とすると

$$S = \sum_{ml} \left\{ \begin{aligned} & h_{ml}(x - X_{ml}', \sum_{ml'} Q_{ml'}) dx \\ & - h_{ml}(x_{ml} - X_{ml}', \sum_{ml'} Q_{ml'}) \cdot (x_{ml} - x_{ml}') \end{aligned} \right\} \rightarrow \max \quad (4)$$

を表される。一方、経営者は、補助金 R と料金収入の総額が総運営費用と一致するようなサービス水準と料金を設定しようとするから、0日ペア ml 間の距離を L_{ml} とすれば、制約条件として

$$R + \sum_{ml} h_{ml}(x_{ml} - X_{ml}', \sum_{ml'} Q_{ml'}) \cdot (x_{ml} - x_{ml}') = C \sum_{ml} Q_{ml} L_{ml} \quad (5)$$

を加える。また、对象地域内同一料金制の場合には、

$$h_{ml}(x_{ml} - X_{ml}', \sum_{ml'} Q_{ml'}) = h_{ml}(x_{ml} - X_{ml}', \sum_{ml'} Q_{ml'}) \quad (6)$$

$(ml \neq ml')$

の制約条件を付け加える。しかし、(1), (2)の逆需要関数は P_{ml}^m について陽には求まらず、右辺にも P_{ml}^m を含んで陰関数でしか求められないので、解釈的な解法で求解をする時に、サービス水準 Q_{ml} を固定した場合の逆需要関数値を數値計算により求めておき、 P_{ml}^m について陽となるような合成関数で近似しておく必要がある。

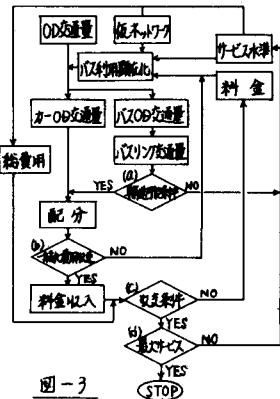
また、人の行動は、乗り心地や乗りかえ回数等の複数の要因で決定されると考えられる。このような場合には、基調型ロジットモデルを用いて、

$$X_{ml} = X_{ml} \frac{1}{1 + \exp U(x)} \quad (7)$$

で顕在化需要を推定する。ここで $U(x)$ は顕在化率を規定する各種の要因である。この時、諸サービス供給に伴う台キロ当り運営費用と固定施設建設費を式(6)において考慮すれば、同様にして、料金水準、各種サービス水準とそれらに対応した顕在化バス利用需要を導出することが可能である。

(2) MODEL 1 の計算のアルゴリズム

前節で定義されたように、MODEL 1 は等式制約を持つ非線形最適化問題となつており、多くの0日ペアを持つネットワークでは求解が困難となる。また、 t_{ml}^c, t_{ml}^m や P_{ml}^c は道路の混雑度の関数となつるので、ここでは、サービス水準を固定し、料金を低いレベルから上昇させていく、均衡状態に到達したら、限界効用の最も高い0日間のサービスを1レベル上げ、この操作を繰り返し、各サービス水準における均衡点の軌跡を追跡していく逐次近似解法⁶⁾を採用する。そのフローを図-3に示し、図に従って説明を行なう。(a)輸送可能条件は、配分され



にバス利用リンク交通量が、そのセントロイド間に投入されたバス台数で輸送可能かの判断を行なう。(b)自動車の配分は分割法で行ない、経路通過台数の平均一般化費用が收束するまで繰り返す。(c)収支条件は、セントロイド間距離と投入台数により決まる総費用と、料金収入と補助金との收支を検討し、赤字であれば料金増を行ない、(d)黒字の場合は、公企業としては利用者に最大限のサービスを提供する必要があるため、投入可能バス台数制約の範囲内で、限界効用が最大のセントロイド間の頻度を1レベル増加させてサービス水準を向上させる。という手順で計算を行なう。

以上の操作により求まった各セントロイド間バス利用

需要と、重力型分布モデルの考え方につれてバス停間の0日交通量にアレイワクタウンする。その重みは、発

$$\text{生側と集中側の人} = \frac{\text{各種内}}{\text{外側の限}} \times \frac{\text{セントロイド間}}{\text{内側の限}} \times \frac{\text{発生側}}{\text{分配比率}} \times \frac{\text{集中側}}{\text{分配比率}}$$

図-4

4. 車庫区内最適バス運行計画 (MODEL 2)

(1) MODEL 2 の概要とその定式化

前述のモデルでは、車庫区内でのセントロイド間バス利用0日交通量からアレイワクタウンされたバス停間

0日交通量、セントロイド間投入バス台数、料金水準などが決定された。これらの中、投入バス台数は、本モデルの投入バス台数制約条件となり、バス停間0日交通量と料金水準は既知の入力となるものである。ここで取り扱う MODEL 2 は、車庫区単位の系統網との運行頻度の詳細なバス運行計画の策定を行なうこととするとしている。モデル作成に当って、

①バス利用0日交通量は、MODEL 1 の出力を用い、本モデル内では系統網、運行頻度等のサービス水準の変化による変動はない。

②しかし、乗車経路は、系統網、運行頻度の変化により、ある規範に従って変動する。

という前提条件を設ける。②の条件は、近くに目的地までの乗車時間が最短の経路があつても、徒歩でその他バス停まで行く、異なる系統に乗車した方が、運行頻度がタヽのために旅行時間が短い場合があることを認めることを意味している。

以下に、あく代替系統集合 K が与えられ、その系統上の運行頻度が η_{jk} ($k=1, 2, \dots, K$) で表められる場合のバスネットワーク問題の定式化を、バスネットワーク均衡問題、バスネットワーク設計問題の順に行なう。尚、ここで用いていうバス利用0日交通量 S_{ml} は、後述する変換を行なつた後、全0日交通量がいずれか一つの系統によつて処理できるものになつた後の0日交通量を表めている。

a) バスネットワーク均衡問題

バス利用者は、以下の乗車規範にのつてバス系統を選択するものと仮定する。

①門手のバス系統網と運行頻度のうちで、所要時間が最小となる系統を選択する。

②同一経路に複数の系統が並行して設定されている

場合には、運行頻度に比例してそれぞれの系統を利用す

る。

以上の仮定のもとに、バスネットワーク均衡問題は次のように定式化される。ある特定の0日ペア ml についての最短経路 Y_{ml}^* は、0日ペア ml 間のバス乗合 R_{ml} に対して

$$Y_{ml}^* = \{Y_{ml}| \min_{\text{path } R_{ml}} \sum_{j \in Y_{ml}} \eta_{jk}^* t_{kj}^* \} \quad (3)$$

であり、系統をのリンク j 間バス利用交通量 f_{kj}^* は次のようく表められる。

$$f_{kj}^* = \sum_{m \in I} \sum_{l \in J} \delta_{ml}^* \eta_{ml}^* \frac{g_m}{\sum_{n \in K_{ml}} g_n} S_{ml} \quad (4)$$

ここに、 δ_{ml}^* ; 0日ペア ml の最短経路 Y^* にリンク j が含まれる時 1、その他 0、 η_{ml}^* ; 0日ペア ml の最短経路 Y^* に系統 m が含まれる時 1、その他 0、 g_m ; 系統の運行頻度、 K_{ml} ; 0日ペア ml 間競合系統集合である。同様にして、0日ペア ml の交通量のうち系統 m を利用する利用者数 f_{mk}^* は次式で表められる。

$$f_{mk}^* = \eta_{ml}^* \frac{g_m}{\sum_{n \in K_{ml}} g_n} S_{ml} \quad (5)$$

b) バスネットワーク設計問題

②求められたリンク負荷量に対するシステム内の総不効用を最小にするような代替案を採用するという評価基準を想定すると、バスネットワーク設計問題は、

$$F = \sum_{k=1}^K \sum_{j \in J} f_{kj}^* U_{kj}^* \rightarrow \min \quad (6)$$

$$\text{s.t. } a_j \cdot g_k \geq f_{kj}^* \quad j \in N_k, k \in K \quad (7)$$

$$\sum_{k=1}^K g_k / (T / \frac{2L_k}{v_b}) \leq Q \quad (8)$$

$$\sum_{k \in K_{ml}} g_k = Q_{ml} \quad (9)$$

ここに、 a_j ; バス走行、 Q ; 単位ゾーン内に投入可能なバス台数、 Q_{ml} ; MODEL 1 で求めた ml セントロイド間に必要な投入バス台数、 T ; 計画用時間と表めしている。制約条件(7)は、元系統内のいずれのリンクでも積み残しを認めないとする条件であり、(8)、(9)はそれぞれ、車庫区内、セントロイド間の投入バスの頻度の条件を考慮している。その他に、総走行台距離、総走行台数等の制約も考えられるが、系統網の再編という意味から、これらの限界値を指定するのは困難であると考えられるため、ここでは採用しない。評価関数(6)における不効用 U_{kj}^* は、時間費用、走行コスト、運営費用等を含むシステム評価

関数を想定しており、それらは、系統の有無、運行頻度の非線形関数となるため、バスネットワーク設計問題は制約条件付きの非線形整数計画問題となる。

(2) MODEL 2 の解法

前節で定式化された問題は、ある系統網とその系統の運行頻度をパラメトリックに見えながらネットワーク均衡問題を解き、その結果を用いてネットワーク設計問題を解く一つのパラメトリック非線形計画問題である。この問題における決定変数は、ある系統の経路とその運行頻度であり、その解法は非常に困難である。そこで、以下に示すように、系統の列挙と運行頻度の洗浄という2つのサブモデルに分け、列挙された系統の要・不要とその運行頻度を別々に解く。

a) 探索対象系統列挙モデル

バスネットワーク問題は、ある評価基準を最適化する系統網とその上を走るバスの運行頻度を決定する問題であろうが、実行可能な系統網の数は膨大である。しかし、実際の系統は、物理的・管理的な面から、その形状や性質に対して種々の制約をうける。そこで、枝村・森津らの路線列挙モデル¹⁾を用いて、

①系統長条件；系統の長さをあら範囲におさえ、長過ぎたり短か過ぎたりする系統を作らない。

②系統形状；迂回率条件；幾重ものルートや折返しを持つ系統を作らず、さらに、乗客に不安を与えよう遠回りを避けたため、バス停間最短経路のみを以ての経路は認めない。

③系統の両端は、回転可能なターミナルだけとする。等の制約を満足する系統をすべて列挙し、これらを探索対象系統集合Kとする。この問題は、ある条件のもとでのリンクの順列を作る問題で、組み合わせツリーを使う陰的列挙法を用いて解くことができる。探索対象系統集合Kを作成した段階で、代替案なしのバスネットワーク問題が、一部代替案集合Kを持つ問題に変換されたが、①～③の条件をやさめることによって、真に代替案なしのバスネットワーク問題に近付けることも可能である。

b) 系統網・運行頻度決定モデル

このモデルは、列挙された探索対象系統集合Kのうち、危険網は必要か、必要であれば運行頻度 g_k を何本にすれば良いかを、システム費用最適化基準で決定するこ

とを目的とする。ここで、システム費用とは、バス輸送を提供、享受するに当って、利用者と經營者がシステムへも払う然費用を意味する。本モデルでは、

$$\text{システム費用} = \text{時間費用} + \text{経営費用}$$

と定義し、システム費用最小化問題として定式化すると評価関数は

$$F(\bar{g}) = \bar{W} \sum_{k=1}^K \left\{ \sum_{j \in J} f_{ij}^k(\bar{g}) \cdot t_{ij}^k + f_{1j}^k(\bar{g}) \cdot t_{1j}^k(\bar{g}) + f_{2j}^k(\bar{g}) \cdot t_{2j}^k(\bar{g}) \right\} + C \sum_{k=1}^K g_k L_k \quad (15)$$

となる。ここで、 $f_{ij}^k(\bar{g})$ ；運行頻度が各の場合の危険網リンク乗客数、 $t_{ij}^k(\bar{g})$ 、 $t_{1j}^k(\bar{g})$ ；それぞれ第1トリップ、第2トリップ以降で危険網を利用する乗客数、 $t_{2j}^k(\bar{g})$ ；危険網リンク乗車時間 ($g_k = 0$ のときは徒歩時間)、 L_k ；危険網の平均待ち時間、 $\bar{g}_k(\bar{g})$ ；危険網への平均乗りかえ時間、 \bar{W} ；バス利用者の平均時間評価値、 L_k ；危険網の系統長である。さらに、前述する日々の変換操作により乗りかえなしの新しい 0 も先進量 S_{ik} に変換すると、式(15)は次のようになる。

$$F(\bar{g}) = \bar{W} \sum_{k=1}^K \left\{ \sum_{j \in J} f_{ij}^k(\bar{g}) \cdot t_{ij}^k + f_{1j}^k(\bar{g}) \cdot t_{1j}^k(\bar{g}) \right\} + C \sum_{k=1}^K g_k L_k \quad (16)$$

$$\text{ここで} \quad f_{ij}^k(\bar{g}) = \sum_{m=1}^M \frac{\gamma_m^{ik}}{\gamma_m^{ik} + \sum_{n \neq m} \gamma_n^{ik}} S_{ik} \quad (17)$$

$$t_{1j}^k(\bar{g}) = \frac{1}{2} \frac{60}{\bar{g}_k} \quad (18)$$

この評価関数を(2)、(3)、(4)のひとつに最小化すればよい。解法には、バスネットワーク問題の特徴から、解の厳密性よりも、

①ネットワーク均衡問題を解く。

②運行頻度 g_k は整数値をとることが必要である。

③若干の運行頻度の変化による、乗車経路や評価関数値の大域的変動はないと思われる。

④計画策定者の判断による主観的な計画調整が可能となるような段階的操怍性があることが望ましい。

等の条件を満足することが重要であろうと考え、直接探索法の一解法である Hoake-Jeeves の方法を応用する。この方法は、探索ステップ幅 Δg_k を任意に決定でき、各系統の運行頻度の最適解への増減パターン決定と、そのパターン移動ペトルを各段階ごとに求めるという特徴がある。解法のフローを図-5 に示す。ここで、初期値としては第1回目の \bar{g}_k^0 ($k=1, \dots, K$) に対して $\lceil \max_{j \in J} (f_{ij}^k / \Delta g_k) \rceil + 1$ なる整数ペトル $\bar{g}^0 = (g_1^0, g_2^0, \dots, g_K^0)$ とすることにより、代替案の組みあわせ数を相当数、減少させることができ

る。ステップ簡は、評価閾値の改善が見られない間は2以上の整数値をとり、改善の幅が小さくなつた時点でもう前の基点にもどり、それ以前よりも小さい整数値を採用し、最終的には1とする。

パターン決定の順序は、本来、限界効用値の最大な系統から変化させねばならないが、ここでは各ステップで乱数を発生させて、ランダムにその順序を決めることにする。

c) MODEL 2 の解法のフロー

以上に示した MODEL 2 を解く手順を 図-6 に示し、各レベルについて説明する。(a) 探索対象系統列等モデルで列挙された系統網は、一つのリンクに複数の系統が対応している場合があるが、この状態ではルートサーチが困難であるため、図-7 のように乗りかえ

え) ド、乗りかえリンク、待ち時間リンクを作成し、ルーティングを行ない新ネットワークを再構成する。次に、(b) 新ネットワークを用いて各バス停間の最短経路を探索する。(c) 各停留所間の最短経路の中には、乗りかえを必要とするトリ

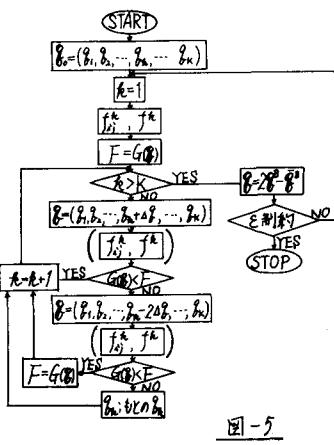


図-5

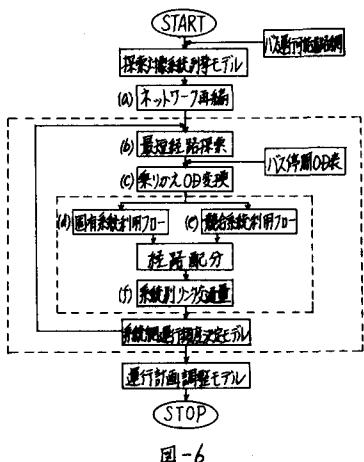


図-6

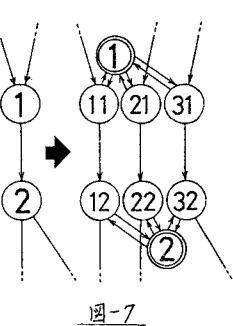


図-7

ックが存在する場合があるが、それらのトリックは、乗りかえ前のトリックと乗りかえ後のトリックとに分離し、すべてのOD交通量を乗りかえなしのトリック S_{old} に分割する。この変換により、式(16)に示したように、 S_{old} の乗車時間と待ち時間との和が所要時間となる。*(i)* ネットワーク内問題の対象となるODペアは、国有系統利用ODペアと競合系統利用ODペアとに分離できる。*(ii)* 国有系統利用ODペアとは、単一の系統しか利用ができるないODペアであり、その候補となるための条件は、ネットワークを何層グラフで表した時、*(i)* 単一系統流のみが存在するリンク集合 I_k を構成する)ード間ODペアと、*(ii)* I_k の始点)ードと、それよりも後方に存在するリンクの終点)ードとのペアと、*(iii)* *(i)*, *(ii)* の逆方向のODペアである。*(iv)* 国有系統ODペアは、インシデンスマトリックス $A = \{a_{ij}\}$ (i には系統、 j は通過リンク) を用いると、 $J = \{j | \sum_{k=1}^{N_k} a_{kj} = 1\}$ となるリンク集合 J に対して、 $K_{\text{cap}} = \{k | j \in N_k, J = j\}, N_k$ を系統と構成するリンク集合)より国有系統 K_{cap} を求めた後に、 $M^k = \{(m, l) | m \in J^k, l \in J_i^k, k \in K_{\text{cap}}, i \in J^k, l \in J_i^k\}$ は $k \in K_{\text{cap}}$ のある系統中のリンク集合 J^k 以前(, 以後)に存在する)ード乗合)で表されるODペア集合 $M^k (k=1, \dots, K_{\text{cap}})$ により、すべて求めることができる。*(v)* 競合系統利用ODペアは、国有系統利用ODペア以外のODペアであり、このOD交通量だけを運行頻度に比例して競合系統に配分すればよい。つまり、サービス水準の変動に伴って利用系統が変化する際に、その対象となるODペアは、競合系統利用OD交通量だけになる。このようなODペアの分割は、都心周辺部の鉄道駅から放射状に系統が設定され、系統相互の競合が少ないネットワークでは、ネットワーク均衡解を求める際の計算上、非常に有効となる。*(vi)* *(i)*, *(ii)* で分離配分した各フローの合計から系統別リンク交通量だけを求める。という手順でネットワーク均衡問題を解く。この操作と前述の Hooke-Jeeves の方法の中に組み込み、系統網・運行頻度決定モデルの評価閾値が更新のもとで収束するまで計算をくり返す。

5. おわりに

本研究は、従来のバス輸送計画策定システムに対して、P.T.調査から入手できるセントロイド間OD表と既存道路網が手元である場合に、

① 対象地域全体に対して、利用者と経営者側の評価基

準と導入した最適セントロイド間バス投入台数、料金水準、顕在化バス利用のバス交通量を求め、次に

②これらを先決変数や制約条件として、車庫区アソーンごとに、系統網と子系統上の運行頻度をシステム費用最小化の評価基準用いて求める。
という、バス輸送計画の一貫した策定システムの開発を行なった。

本来、複数の評価基準とともに最適化問題は、多目的計画として定式化され、種々の手法で求解が可能であり、決定変数の間に、その解法に応じた正確な整合性が保たれる。本手法も、MODEL 1 と MODEL 2 とで取扱うネットワークが同一のものである場合には、正規の手法で求解できることはあるが、定式化の困難さや非線形性等の制約のため、2段階のモデルとして定式化し、サゾーンでモデルを開じることによつて近似的に決定変数の整合性を保つようにしている。しかし、簡略化ネットワークと MODEL 2 で決定されるネットワークの統合化、両モデルの厳密解法等の問題点がある。今後は、これらの問題点を解決していくと同時に、モデルの実際問題への適用の有効性と確証していく必要があろう。

参考文献

- ① 稲利俊郎・森津秀夫・松田宏・玉井元治：最適バス路線網構成システム、工学会論文報告集、第300号、pp95～107、1980年8月
- ② 田野光三・鐵谷善信・近東信明：都市路線網におけるバス系統の設定計画モデルに関する研究、工学会論文報告集、第325号、pp143～154、1982年9月
- ③ 石古屋市：バス交通計画調査報告書（路面公共交通計画調査）、1982年3月
- ④ 山田浩之：都市高速道路の最適規模と料金水準、高速道路と自動車、Vol. VI, No. 9, 1968
- ⑤ 河上省吾・溝上章志：需要の変動を考慮したバスサービス供給の最適化、工学会中野支部研究発表会概要集、pp264～265、1982年2月
- ⑥ 飯田恭毅：都市高速道路の最適規模決定法、高速道路と自動車、Vol. VII, No. 11, 1969
- ⑦ 河上省吾・溝上章志：最適バス運行計画策定システムに関する基礎的研究、第6回充電工学研究発表会論文集、1982年11月
- ⑧ Anthony F. Hax and Nigel H.M. Wilson : The Allocation of Buses in Heavily Utilized Networks with Overlapping Routes, Transpn. Res.-B Vol. 16B, No. 3, pp221～232, 1982