# 配筋検査への画像認識技術の活用に向けた基礎的検討(その2)

JR東日本コンサルタンツ株式会社 正会員 ○石間 計夫 東日本旅客鉄道株式会社 正会員 田原

孝 東日本旅客鉄道株式会社 正会員 森 圭太郎

## 1. 概要

本稿では「基礎的検討(その1)」(以下「その1」) で行った調査・検討結果を基に検査装置を試作し、 現場試験を通してその精度や課題抽出を実施した。

### 2. 検査装置の仕様検討・試作

## (1)概要

「その1」で選定した、カメラによる配筋検査は、 同一の被写体を 2 ヶ所の異なる位置から重なるよ うに撮影する立体写真測量(ステレオ法)による3次 元計測を行う必要がある。ステレオ法では、図 1 に示すように 2 枚の画像(i,ii)取得と画像投影 中心 (座標)、基線長を求める必要がある。

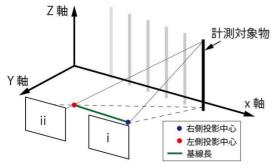
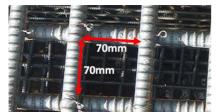
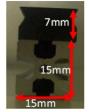


図1 立体写真測量(ステレオ法)イメージ1) (2)検査装置の仕様検討、及び試作

検査装置は、写真 1(左)に示す鉄筋間(約 70mm 角)にカメラを搭載したレールを挿入し、カメラを レールに沿って移動させながら連続的に画像とス テレオ処理に必要なデータを取得する仕様とした。

試作した検査装置を図2に示す。断面寸法が写真 1(右)形状のレールにカメラを設置し 15FPS で画 像取得する。なお、レールの延長が 2m と長いため





鉄筋間イメージ(左)、使用したレールの断面(右)

中央部分がたわむ。このため、カメラに加速度セン サを設置し、カメラと同じレートでデータを取得し て、カメラの姿勢を補正する機能を加えた。また、 基線長の取得は 0.1mm 単位でデータ取得可能なワ イヤーエンコーダーを採用した。試作機に使用した 機材の概要一覧を表1に示す。



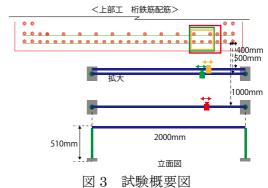
図2 試作した検査装置 表 1 使用機材及び特徴一覧

機材名称	設置位置	特徵
カメラ		小型(28×28×50)
加速度センサ	レール上	カメラと同サンプリングレートで取得可能
ワイヤーエンコーダ		高精度(0.1mm)
カウンターコントローラ	USB	計測状況可視化
PC	(10m以内)	小型•軽量

### 3. 現場試験

### (1)試験内容

現場試験は、橋脚の上部工桁の桁配筋(側面)を対 象とした。なお、鉄筋間へのレール挿入は、カメラ が床板下に落下する可能性があることから本試験 では行わなかった。図3に示すように、鉄筋とカメ ラの離隔量を3パターン変化させた上で手前から2 段目までの鉄筋径、鉄筋間隔を計測した。試験装置 の配置状況を写真2に示す。



キーワード 画像認識技術、立体写真測量、配筋検査、検査の効率化

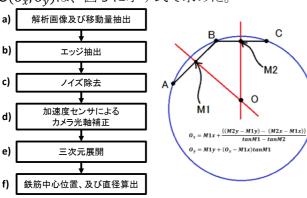
連絡先 〒151-0053 東京都渋谷区代々木 2-1-1 新宿マインズタワー 5F JR 東日本コンサルタンツ ICT 事業本部 TEL03-3373-6007



写真2 試験装置の配置状況

### (2)画像解析

検査装置を用いた計測手順を図4に示す。本試験 では、基線長を 50mm に固定して、レール方向に 連続して画像解析を行った。図 4 の "b)" ~ "e)" に示す処理内容は、立体写真測量と同じ処理過程で ある。"f)"の処理イメージを図5に示す。図内(青 丸)で示した1本の鉄筋について、各フレームで計 測された点群の平均値 A、B、C として、それらを 結ぶ線分の中点を M1、M2、とする。鉄筋の中心  $O(O_x, O_y)$ は、図 5 に示す式で求めた。



# 4. 結果

画像解析手順

現場試験の結果から、図6の1断面鉄筋(①~④)

図5 鉄筋中心の算出図

と 2 段目鉄筋(⑤~⑦)の計測結果を示す。

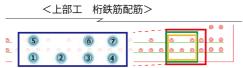


図 6 計測対象鉄筋

### (1)鉄筋径

鉄筋径は、表2の2-⑤鉄筋(離隔500mm)を除き計 測できた。 誤差量は、離隔 400mm では 2mm 程度であ ったが、離隔量 500mm、1000mm においては、最大で 4mm 程度の誤差量も見られた。

表 2 計測結果(鉄筋径)一覧

計測対象	計測結果	実測値	誤差	計測対象	
1-①	25.7	25	-0.7	1-(5)	
1-(2)	26.1	25	-1.1	1-6	
1-3	24.1	25	0.9	2-(5)	
2-①	29.1	25	-4.1	2-6	
2-(2)	32	25	-7	3-(5)	
2-3	29.6	25	-4.6	3-6	
3-①	26.1	25	-1.1	※表中の計	,
3-(2)	28.5	25	-3.5	"1-"は、針	
3-3	29.1	25	-4.1	"2-"は、創	
3-(1)	28 5	25	-35	"3-" (± s)	4

計測対象	計測結果	実測値	製差	
1-(5)	27.3	25	-2.3	
1-6	24.2	25	0.8	
2-(5)	計測不可	25	-	
2-6	26.4	25	-1.4	
3-(5)	27.1	25	-2.1	
3-6	22.4	25	2.6	
3-7	27.4	25	-2.4	
※表中の計測対象について				
	鉄筋との離			
"2-"は、鉄筋との離隔500mm				
"3-" は、鉄筋との離隔1000mmを示す				
3 IO SECURITION OF THE PROJECTION OF THE PROJECT				

### (2) 鉄筋間隔

鉄筋間隔は、表 3 の①-④鉄筋間(離隔 500mm)を 除き計測できた。誤差量は、離隔 1000mm において 異常値(-13.1mm)が発生したが、その他は1段目で は±3.5mm、2段目では±8.8mmの誤差量であった。

表 3 計測結果(鉄筋間隔)一覧

計測対象	計測結果	実測値	誤差
1)-2	97.2	95	-2.2
2-3	82.7	84	1.3
1-2	68.6	72	3.4
2-3	65.2	63	-2.2
1)-2	90.5	88	-2.5
2-3	92.1	79	-13.1
3-4	96.5	100	3.5

計測対象	計測結果	実測値	誤差
1)-4)	103.2	112	8.8
3-5	119.7	112	-7.7
1-4	計測不可	112	-
3-5	107.8	112	4.2
1-5	118.3	112	-6.3
3-6	120.5	112	-8.5
4-7	117.7	112	-5.7

### 4. 考察

現場試験を通して、表4に示す課題点を抽出した。 課題 No.1 は、図 7(右上)に示す偏光フィルタをレ ンズに設置し、受光量を下げることでレンズフレア の発生を防いだ。No.5 は、画像解析の処理過程に 鉄筋のエッジ成分を直線で抽出する Hough(ハフ) 変換処理を加えた。この対策を施して第2回現場試 験を行った結果、鉄筋径の最大誤差が±2.8mm、鉄 筋間隔の最大誤差が±2.6mm と第1回試験よりも 精度が向上した。

表 4 課題一覧 (現場試験後)

No	分類	課題	対策	
1		レンズフレア発生によるエッジの未検出	0	
2	ハート゛	カメラスライド時の画像ブレ	×	
3		装置の可搬性	×	
4	ソフト	カメラ分解能に対して誤差量が大きい	×	
5	771	画像のエッジズレによる誤差	0	
		〇: 対策済、×: 未対策		



図7 フレア発生画像(左)、偏光フィルタ画像(右)

# 5. まとめ

本件では、カメラによる配筋検査装置を試作して 現場試験を行った。その結果、約±3mmの精度で鉄 筋径と鉄筋間隔が抽出できた。しかし、今回使用し たカメラの解像度では、離隔 1000mm において 0.28mm の分解能で得られる計算となる。このこと から、さらに解析過程等を見直すことにより高精度 に計測できる可能性が高い。また、現場試験で課題 となった「可搬性」に対する対策として、レール不 要の検査装置を検討したい。

#### 参考文献

1) 村木,田中,古田著:デジタル測量入門 P.21