## ロッキング橋脚の脚柱基部の浮き上がりの許容と制震デバイス付加による耐震補強

岐阜工業高等専門学校 正会員〇水野 剛規

名古屋工業大学 フェロー会員 後藤 芳顯

1. はじめに: 2016年の熊本地震ではロッキング橋脚を有する府領第一橋が落橋した. これを受けロッキング橋脚を有する橋梁についての今後の耐震補強の考え方として,ロッキング橋脚の単独で自立可能な完全自立 構造と橋軸直角方向のみ自立可能な完全自立 構造が提言され,現在補強が進められている. ロッキング橋脚の完全自立化は,RC巻き立 て,あるいは各橋脚の柱間に横梁やブレース 材を設置することによって実現できると考 えられるが,橋脚の橋軸直角方向の水平剛性 が上昇するので,元のロッキング橋脚と異な り,橋脚には大きな水平地震力が作用し,こ れは基礎にも伝達される.そのため,橋脚を 補強することの弊害として,これまで施工ス



図-1 検討モデル

ペースに制約のある箇所で数多く建設されてきたロッキング橋脚の基礎の補強の問題が顕在化する.そこで本研究では、ロッキング橋脚を有する橋梁の耐震補強において、容易でない基礎の補強を軽減するために、 基礎に作用する地震力を低減する方策を解析的に検討する.

2. **柱基部の浮き上がりと制震デバイス**: ロッキング橋脚の橋軸直角方向の自立工法において,橋脚から基礎に作用する地震力を軽減させるため,図-2(b)に示すように柱基部の浮き上がり挙動を許容して,橋脚の水平剛性の上昇を抑制するとともに,軸降伏型の金属ダンパーを併用してエネルギー吸収も図る. 同様のコンセプトは,都市内高架橋のロッキンング橋脚の耐震補強<sup>1)</sup>,上路式アーチ橋のアーチリブや端橋脚の耐震補強<sup>2)</sup>, South Rangitikei 橋などにおいて有効として用いられている.

3. 対象橋梁と検討ケース: 対象橋梁を図-1 に示す.本橋はレベル 1 地震動に対して設計された橋梁に対して,兵庫県南部地震以後の示方書 に基づき耐震補強した構造を想定している.具体的には,橋脚・基礎の 補強はせず,両橋台にレベル 2 地震動に対応した変位制限装置を設置し た場合である.本研究では補強前に加えて以下の補強ケースを検討する. Case1:ロッキング橋脚はそのままに変位制限装置の強度を 2 倍にし, 桁との隙間を零としたモデル, Case2:ロッキング橋脚に図-2(a)のよう に横梁を設置して完全自立構造とし,A2 橋台と桁端を完全剛結したモ デル<sup>3)</sup>(A1橋台は温度移動を考慮し橋軸可動), Case3: Case1 に対して 図-2(b)のように柱基部の浮き上がりとダンパーを設置したモデル

**4. 数値解析モデル**: 非線形汎用ソフト ABAQUS を使用する. 桁は弾性はり要素(B31)を用いて,重心を通る1本のはりでモデル化する. 橋脚の鋼製柱は材料構成則としてバイリニア移動硬化則(E/100)を導入し



図-2 ロッキング橋脚の補強

た弾塑性はり要素(B31)でモデル化する. ピボット支承は上沓と下沓の摩擦力により生じる復元モーメントは十分 に小さく全体系の地震応答に与える影響はほとんどないと考えられるので通常の立体ヒンジとする. その他の部位 のモデル化は以下の通りである. ①支承:水平方向と鉛直方向が連動した非線形ばねによりモデル化する. 水平方 向(連成力)または鉛直方向(上昇力)のいずれかで強度に到達すれば支承の全機能は喪失したものとし荷重と剛 性を零にする. その後は桁と橋台の摩擦挙動に移行する. さらに支承が橋台の範囲を越えれば鉛直方向(支持力)の 荷重と剛性も零とする. ②変位制限装置:非線形ばねによりモデル化する. 強度に到達後,一定負勾配で軟化する. 反力が零に到達すると完全に破壊されたとみなし荷重を零とする. ③桁と橋台の衝突:桁端部と橋台との接触・離 間を表す非線形ばねでモデル化する. ④杭基礎・地盤:集約ばねでモデル化する. ⑤背面土ばね:背面土と橋台の 接触・離間を表す非線形ばねによりモデル化する. ⑥Case3の柱基部の浮き上がりは,柱基部の鉛直方向に接触・ 離間を表す非線形ばねを導入してモデル化する. 水平方向は移動制限装置により拘束されるので線形ばねに十分 キーワード:ロッキング橋脚,耐震補強,浮き上がり,ダンパー 連絡先:〒501-0495 岐阜県本巣市上真桑 2236-2 岐阜工業高等専門学校 大きな剛性を与える. ダンパー(SS400)は弾塑性ト ラス要素(T3D2)とし、材料構成則にはバイリニ ア移動硬化則(E/60)を用いる.

地震動はJRTの観測波3成分の加速度を1.2倍に して NS 波を y 方向, EW 波を x 方向, UD 波を z方向に同時入力する.静的に死荷重を載荷後,複合 非線形動的解析を実施する.減衰は構成要素ごとに 設定し,基礎は剛性比例減衰,それ以外はレーリー 減衰とする.減衰定数は、桁は3%、橋脚は1%、 橋台及びフーチングは5%、基礎は20%とする.

5. 基礎に生じる地震力の低減効果:解析結果として,橋中央における 橋軸直角方向の水平変位の時刻歴応答について、通常の補強である「完 全剛結モデル(Case2)」と本研究で提案する「浮き上がり+ダンパー (Case3)」を比較して示す.ここでは「補強前」の結果についても破線で 示している.「補強前」の結果を確認すると、6秒時点で水平変位が増大 し、崩壊に至っていることが確認できる。崩壊の過程として、4.3 秒で A1 橋台の変位制限装置(y 軸負側)が破壊し、ほぼ同時刻に P1 橋脚のピ ボット支承の合回転角  $(\sqrt{\theta_{1}^{2}+\theta_{2}^{2}})$  が限界回転角  $(\theta_{rac} = 0.06(rad.))$ に到達 するので,上沓が下沓から逸脱し橋脚が支持機能を喪失することで橋梁 が崩壊すると考えられる.一方,補強したモデルである「完全剛結モデ ル(Case2)」では、橋脚と A1 橋台で剛結されているため、水平変位はか なり小さくなっている.「浮き上がり+ダンパー(Case3)」では、Case2 ほ どではないが比較的小さな水平変位で振動していることが確認できる.

図-4 が P1 橋脚基礎における水平反力とモーメント反力の時刻歴応答 の結果である(P2橋脚基礎も同じような挙動を示す).水平反力とモー メント反力は、示方書で求められる基礎の降伏水平力と降伏モーメント でそれぞれ無次元化している. 図-4から,水平反力,モーメント反力と ともに「完全剛結モデル(Case2)」は、「浮き上がり+ダンパー(Case3)」 と比較して非常に大きな反力が生じていることが確認できる.「浮き上 がり+ダンパー(Case3)」は「完全剛結モデル(Case2)」に対して水平反 力では 57%程度,モーメント反力では 45%程度も低減することができ ている(表-1). このように「浮き上がり+ダンパー」を適用することで ロッキング橋脚基礎の反力を大幅に低減することができるので,大掛か りな基礎の補強を回避することができる可能性がある.

表-1には、各ケースにおける橋中央の橋軸直角方向の水平変位、変位 制限装置の作用荷重(A1 橋台), ピボット合回転角 (P1 橋脚), 基礎に生 じる反力(P1 橋脚)についての最大応答値を示している.変位制限装置の みを補強した Casel のモデルでは、基礎に生じる反力が、「浮き上がり+ ダンパー(Case3)」よりもさらに低減することができているが、変位制 限装置の作用荷重とピボット合回転角がそれぞれ限界値にほぼ到達し ていることから、桁端部の橋軸直角方向を完全に固定するだけでは補強 として不十分であるといえる.一方,「浮き上がり+ダンパー(Case3)」 では,変位制限装置の作用荷重とピボット支承の合回転角はいずれも強 度または限界値内に十分に収まるとともに、基礎反力成分も、「完全剛 結モデル(Case2)」の場合に比べてすべて大きく低減しているので基礎 の補強を回避する方策としてはかなり有効であると考えられる.

表-1 解析結果一覧

モデル名				Case1	Case2	Case3
桁	中央部 橋軸直角方向		max	0.247	0.032	0.146
	応答変位 $u_y(m)$		min	-0.171	-0.031	-0.144
A1	変位制限装置	<u>最大応答荷重</u> 設計荷重		1.00	0.01	0.62
P1	ピボット最大合回転角/限界回転角			0.96	_	0.29
P1 基礎	<u>最大水平反力</u> 降伏水平力	橋軸直角方向		0.24	1.20	0.52
		橋軸方向		0.52	0.80	0.54
	<u>最大モーメント反力</u> 降伏モーメント	橋軸回り		0.24	0.97	0.53
		橋軸直角	回り	0.08	0.37	0.20



時刻歴応答(橋軸直角方向)



6. おわりに:本研究では、ロッキング橋脚を有する橋梁の耐震補強において、容易でない基礎の補強を軽減する ために、基礎に作用する地震力を低減する方策を解析的に検討した.具体的には、柱基部の浮き上がり挙動を許容 して橋脚の水平剛性の上昇を抑制するとともに軸降伏型の金属ダンパーを併用する方法である.検討の結果,一般 的な完全剛結モデルよりもロッキング橋脚基礎に生じる反力を大幅に低減しうることが確認された.

【参考文献】1)前野ら:多層鋼製ラーメンロッキング橋脚を含む高架橋全体系の動的挙動を考慮した落橋防止システムの設計, 第4回鋼構造物の非線形数値解析と耐震設計への適用に関する論文集, pp.41-47, 2002. 2)後藤ら: ロッキング挙動を利用した 免震・制震機構の上路式アーチ橋への適用, 土木学会論文集 A, Vol.62 No.4, pp.835-853, 2006. 3) 枦木ら: ロッキング橋脚を 有する橋梁の耐震補強,土木学会第72回年次学術講演会概要集, pp.361-362, 2017.