散乱波動場の可視化と欠陥の大きさ推定への一応用

東北大学大学院	学生員	市野	太介
東北大学大学院	学生員	中畑	和之
東北大学大学院	正員	北原	道弘

1. はじめに

円形空洞状の欠陥に向けて平面波を入射させると, 欠陥表面からの反射波に続いて振幅の小さい第二の波 が観測される.本研究では,後続の第二の波を可視化 することにより第二の波の性質を明らかにし,円形空 洞の大きさの推定に利用することを試みる.

2. 後方散乱波の一特性

円形空洞状欠陥に横波を入射したときの後方散乱波 は,図-1のようになる.第一波は円形空洞表面からの 反射波である.後続の第二波は空洞表面に沿って伝播 した表面波が受信されたものと推察される.この第二 波の伝播過程を明確にすることができれば,欠陥の幾 何学量の推定に利用することができる.ここでは,散 乱波の可視化を行うことにより,図-1中の第二波の性 質と伝播経路を明確にする.



図-1 円形空洞による後方散乱波形

3. 散乱場の表現

固体内に存在する任意形状の散乱体による散乱波動 場の計算法を要約する¹⁾.

全変位場を $\hat{u}(x,\omega)$,散乱波を $\hat{u}^S(x,\omega)$,入射波を $\hat{u}^I(x,\omega)$ とし,全変位場を次のように定義する.

$$\hat{\boldsymbol{u}}(\boldsymbol{x},\omega) = \hat{\boldsymbol{u}}^{S}(\boldsymbol{x},\omega) + \hat{\boldsymbol{u}}^{I}(\boldsymbol{x},\omega)$$
(1)

グリーンの公式を散乱波 $\hat{u}^S(x,\omega)$ に適用し,結果を散 乱場 $\hat{u}^S(x,\omega)$ について整理すると,次のようになる.

$$\hat{\boldsymbol{u}}^{S}(\boldsymbol{x},\omega) = \int_{S} \boldsymbol{U}(\boldsymbol{x},\boldsymbol{y},\omega)\hat{\boldsymbol{t}}(\boldsymbol{y},\omega)dS_{y} - \int_{S} \boldsymbol{T}(\boldsymbol{x},\boldsymbol{y},\omega)\hat{\boldsymbol{u}}(\boldsymbol{y},\omega)dS_{y}$$
(2)

ここで, $U(x,y,\omega)$ は基本解, $T(x,y,\omega)$ は応力基本 解である.

4. リッカー波と時間域波形の計算法

入射波として, p 方向に伝わる平面横波を考えると, 入射波は次のように表される.

$$\boldsymbol{u}^{I}(\boldsymbol{x},t) = \boldsymbol{u}^{0} f(t - \frac{\boldsymbol{p} \cdot \boldsymbol{x}}{c_{T}})$$
(3)

ここで, $u^0 (= e_3 \times p u^0)$ は平面波の振幅を表すベクト ルである.式 (3)を時間 tについてフーリエ変換する と,次のようになる.

$$\hat{\boldsymbol{\mu}}^{I}(\boldsymbol{x},\omega) = \boldsymbol{u}^{0} e^{ik_{T}\boldsymbol{p}\cdot\boldsymbol{x}} \hat{f}(\omega)$$
(4)

ここで, $k_T = \omega/c_T$ は横波の波数である.式(4)はxに依存する $u^0 e^{ik_T \boldsymbol{p} \cdot \boldsymbol{x}}$ と時間履歴f(t)のフーリエ変 換 $\hat{f}(\omega)$ との積である.

ここでは,横波の時間履歴を f(t) としてリッカー波 を採用する.このとき,f(t) は次のようになる.

$$f(t) = \frac{\sqrt{\pi}}{2}(\alpha - 0.5)e^{-\alpha}, \alpha = \left(\frac{\pi(t - t_s)}{t_p}\right)^2 \quad (5)$$

ここで, t_s は時間域波形の最大振幅に対応する時間で あり, t_p はフーリエスペクトルが最大値を示す時の角 振動数 ω_p に対応する時間である.本解析においては, $t_p = 5T/96, t_S = T/4(T$ は全解析時間)とした.ま た,考えている場の線形性から, $\hat{u}^I(x) = u^0 e^{ik_T p \cdot x}$ とおき,非定常解を求める過程で $\hat{f}(\omega)$ 倍することに すると, $\hat{u}^I(x)$ は式(2)の入射波として用いることが でき,散乱波 $\hat{u}^S(x,\omega)$ を計算できる.

5. 散乱波の可視化

散乱波の波形を数値解析により可視化することを試 みた.図-2から図-5は,散乱波の波形を時間 $\Delta t = 0.157a/c_T$ おきに解析した結果のうち,空洞周辺を周

Key Words: 境界要素法,散乱波,クリーピング波,可視化,近似推定式 〒 980-8579 宮城県仙台市青葉区荒巻字青葉 06 TEL 022-217-7126 FAX 022-217-7127

回する波²⁾(クリーピング波) に着目して,可視化した ものである.図-2を見ると,後方(図-2の下側)では, 図-1の第一波に対応する反射波が確認できる.図-4 では空洞周辺を伝播しているクリーピング波が,また 図-5からはクリーピング波に起因する波面が後方に伝 播する様子(図-1の第二波に対応)が確認できる.



6. 円形ボイド欠陥の大きさの推定式

円形空洞欠陥に横波を入射したときの散乱波の伝播 経路をまとめると図-6のようになる.図-6より,横波 を入射したとき,まず円形空洞欠陥の表面上の点から 戻ってくる反射波(図-6のS)が観測され,次に円形 空洞欠陥の後方を半周して回ってくるクリーピング波 (図-6のC)が観測されることが分かる.ここで,反射 波(S-波)とクリーピング波(C-波)との間の時間差は 次のように表現される.

$$\Delta t = \left(\frac{2}{c_T} + \frac{\pi}{c_R}\right)a\tag{6}$$

ここで,aは円形空洞の半径である.また, c_R はレイリー波の波速であり,近似的に次のようになる.

$$c_R = \frac{0.862 + 1.14\nu}{1 + \nu} c_T \tag{7}$$

ここで, ν はポアソン比であり,解析上 $\nu = 0.25$ の 物質を想定しているので,レイリー波の波速は $c_R = 0.918c_T$ と近似できる.この値を式(6)に代入すると, 円形空洞の半径aの近似推定式を次のように得る.

$$\bar{a} = \frac{c_T}{5.422} \Delta t \tag{8}$$

ここでaは半径の推定値である.実際に,数値解析に より半径a = 1mmの円形空洞を想定して解析を行 い,図-1のように反射波とクリーピング波の最大振幅 の時間差 Δt を求めると, $\Delta t = 5.4a/c_T$ となる.こ の Δt を式(8)に代入して半径を推定すると,次のよ うになる.

$$= 0.996mm$$
 (9)

この結果より,円形空洞の半径の推定式が,実際の半 径とよく一致していることが分かる.

 \overline{a}



図-6 反射波とクリーピング波

参考文献

- 小田島,中畑,北原,散乱波形による欠陥種類の一識別法 について、土木学会東北支部発表概要集,pp.58-59,2000 年3月.
- G. J. Gruber, G. J. Hendrix and T. A. Mueller, Development of a quantitative flaw characterization module - A status report, RPQNDE, Vol.3, pp.309-321, 1982.