

I-B474 摆れを伴う構造物に設置したTLDの最適動特性値

正会員 高西 照彦
大分工業高等専門学校 正会員 園田 敏矢

1.まえがき 重心と剛心とが異なる構造物が水平方向の地震入力を受けたときには、水平振動のみならず揺れ振動をも生ずる。このような構造物に対する制震対策として、2種類の同調液体ダンパー（TLD）を用いて、それぞれ主として水平振動及び揺れ振動を制震するとき、それらダンパーの最適動特性値（最適振動数比、最適減衰定数、2種類のTLDの質量比）を合理的に定める問題について考える。1自由度系構造物に設置された制震装置に対する最適動特性値の決定方法については、既に良く知られているが、2自由度以上の構造物に対するそれを取り扱った論文は余り多くないようである^{1),2)}。図-1に示すように、剛心がx軸方向のみにずれている2自由度系構造物が、y方向の地震入力を受けた場合、構造物のy方向最大変位は隅角部の点1或いは2において生じる。本論では、構造物の有効質量に対するTLDの総質量の比が一定であるという条件の下に、点1と2の加速度の最大値が等しくなるように2種類のTLDの動特性値を定める方法について述べる。

2. TLDの最適動特性値 図-1(a)に示す構造物の重心Oのy方向変位を y 、回転角を θ とし、s次の基準座標を ξ_s 、振動形を Y_s, Θ_s ($s=1,2$)とすれば、y方向の地震入力加速度 $\ddot{\phi}(t)$ を受けるTLD-構造物系の運動方程式は次のように表される。

$$y = \sum_{s=1}^2 \xi_s Y_s, \quad \theta = \sum_{s=1}^2 \xi_s \Theta_s \quad (1a,b)$$

$$\ddot{\xi}_s + 2h_s \omega_s \dot{\xi}_s + \omega_s^2 \xi_s = Q_s / M_s \quad (2). \quad M_s = m Y_s^2 + J \Theta_s^2, \quad (s=1,2) \quad (3)$$

ここに、 m, J, ω_s, h_s は構造物の質量、重心回りの慣性モーメント、s次の固有円振動数、減衰定数である。また、 Q_s はs次の一般力で、次式のように表される。

$$Q_s = -m \ddot{\phi} Y_s + m_a (2h_a n_a \dot{\eta}_a + n_a^2 \eta_a) Y_s + m_b (2h_b n_b \dot{\eta}_b + n_b^2 \eta_b) (Y_s - a \Theta_s) \quad (4)$$

ここに、 m_a, h_a, n_a 及び m_b, h_b, n_b はTLD-a及びbの等価質量、減衰定数、1次の固有円振動数(TLDについては1次のみを採用)であり、 a は点OとTLD-b間の距離である。また、 η_a, η_b はTLD-a, bの基準座標であり、それぞれ次の方程式を満たす。

$$\ddot{\eta}_a + 2h_a n_a \dot{\eta}_a + n_a^2 \eta_a = -\ddot{\phi} - \sum \ddot{\xi}_s Y_s \quad (5)$$

$$\ddot{\eta}_b + 2h_b n_b \dot{\eta}_b + n_b^2 \eta_b = -\ddot{\phi} - \sum \ddot{\xi}_s (Y_s - a \Theta_s) \quad (6). \quad \ddot{\phi} \text{が与えられれば、式(1)～(6)}$$

から構造物の地震応答を求めることができる。いま、図-1(a)の点1,2におけるy方向の絶対変位に注目すれば、それは次式によって求められる。

$$y_1^* = y + a\theta + \phi, \quad y_2^* = y - a\theta + \phi \quad (7a,b)$$

さて、構造物の減衰は小さいとして、これを無視した場合について、点1,2における動的応答倍率曲線を求めるために、 $\phi = \phi_0 e^{i\omega t}$, $\xi_s = \Gamma_s e^{i\omega t}$, $\eta_s = \Psi_s e^{i\omega t}$ とおいて、式(2),(5)～(7)に代入すれば、 Γ_s に関する2元連立方程式が得られる。

$$D(\omega) \Gamma = \phi_0 F(\omega) \quad (9).$$

それを解けば、動的応答倍率が $DMF_1(\omega) = |y_1^* / \phi|$, $DMF_2(\omega) = |y_2^* / \phi|$ とおいて、式(10a,b)

のように求められる。本論では、上式を用いて、次のようにしてTLDの最適動特性値を求めた。

(a) $n_y = \sqrt{k/m}$, $n_\theta = \sqrt{k_\theta/J}$ として、本論では $n_\theta > n_y$ の場合を考えると、構造物の1次振動においては、点2の加速度が最大になる場合が多いので、構造物の1次の振動数近傍の応答倍率曲線について、

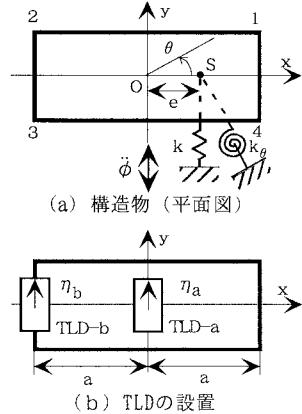


図-1 TLD-構造物系

$\omega_1 \approx n_a$, $\omega_2 \approx n_b$, $\omega_2/\omega_1 >> 1$ の関係が成立するとし、さらに、 ω については ω_1 の近傍のみを考えるとすれば、式(10b)は ω の有理関数として表される。この式には 2 次振動の影響が剛性の増加という形で近似的に含まれている。式(10b)の曲線は定点 A_1, A_2 を有するから、この点の座標値が ω_1 に近いという近似を採用すれば、あとは、式(10b)を用いて 1 自由度系の場合と同様にして、最適振動数比 n_a 、減衰定数 h_a の表示式を求めることができる。

(b) 構造物の 2 次振動数近傍については、 ω について ω_2 の近傍のみを考えるとして、式(10a)を用いて、この曲線が定点 B_1, B_2 を通ることを利用すれば、(a) の場合と同様にして n_b, h_b の表示式を求めることができ。このとき式中には、1 次振動の影響が慣性力の形で近似的に含まれている。

(c) 最適質量比 m_b/m_a は式(10)より $DMF_1(B_2) = DMF_2(A_2)$ …… (11) を用いて定めた。 n_a, v_b, h_a, h_b の表示式は m_b/m_a を含み、 m_b/m_a の表示式には v_a, v_b, h_a, h_b が含まれているので、最適値を定めるには、まず、 m_b/m_a の値を仮定して v_a, v_b, h_a, h_b を算出し、これらの値を用いて m_b/m_a を求める。得られた値が最初に仮定した値と必要な精度内に収まっているれば、求める最適動特性値が得られたことになる。もしそうでなければ、改めて m_b/m_a の値を仮定して繰り返し計算を行う。

3. 数値解析結果並びに検討 数値解析例として、構造物の有効質量 $m = 2.0276 \times 10^4$ t、有効慣性モーメント $J = 1.3142 \times 10^7$ t m²、ばね定数 $k = 8.6376 \times 10^4$ kN/m、回転ばね定数 $k_\theta = 7.987 \times 10^7$ kNm/rad、TLD の構造物に対する全質量比は $\mu = 0.01$ とし。さらに、偏心距離は $e = 5$ m、重心 O と TLD-b 間の距離は $a = 35$ m の場合の計算結果を示す。このとき $\omega_2/\omega_1 = 1.29$ となる。図-2 は TLD が最適動特性値を取るときの構造物の隅角部における動的応答倍率曲線を示したものである。このときの最適値は $n_1 = 0.9912$, $n_2 = 0.9967$, $h_1 = 0.0527$, $h_2 = 0.0223$, $m_2/m_1 = 0.174$ (したがって、TLD-a の構造物に対する質量比は $\mu_a = 0.00852$ となる) である。

隅角部の応答倍率曲線は、一般に 4 つのピークを有する。したがって、これら 4 つのピーク値が等しく、それらが最小値を取るように TLD の動特性値を選ぶことが理想的である。 $\omega_2/\omega_1 \geq 2$ の場合には、構造物の振動をモード分解して、各モード毎に 1 自由度系に対する理論を適用すれば、前述の理想に極めて近い制震装置の最適動特性値が得られる。本論の計算例における $\omega_2/\omega_1 = 1.29$ の場合は、本理論の適用限界におけるそれを示すもので、図-2 に見るように、4 つのピークは必ずしも同じ値にはなっていないが、これら 4 つのピーク値の差はそれほど大きくはなく、実用的には許容できる範囲であるといえよう。

本論の近似解の適用限界を明らかにするために、応答倍率曲線の 4 つのピーク値の平均値に対する各ピーク値の偏差の最大値の割合を、横軸に n_θ/n_y をとり、縦軸に $m e^2/J$ をとって示したのが図-3 中の ●印である。平均値からの偏差に対して 10% 程度の誤差を許せば、本論の近似解の適用限界は $\omega_2/\omega_1 \geq 1.3$ の範囲であるといつてもよいであろう。なお、図-3 の実曲線は、構造物の固有振動数の比 ω_2/ω_1 の値を一定値に固定としたときの n_θ/n_y と $m e^2/J$ の関係を表したものである。

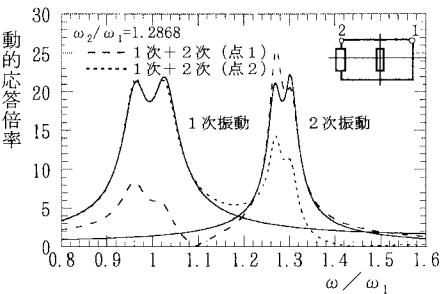


図-2 構造物の隅角部における動的応答倍率

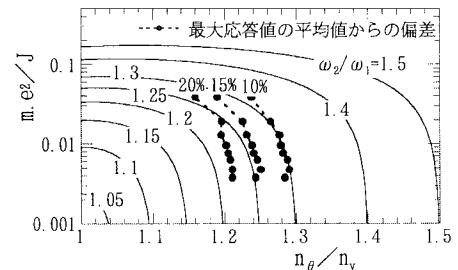


図-3 構造物の固有振動数比の等高線と最大応答値の平均値からの偏差の最大値

1) 背戸一登：動吸振器による多自由度系の制振（第1報），日本機械学会論文集（C編），50巻458号，昭59.10.

2) G.B.Warburton:Optimum absorber parameters for minimizing vibration response,Earthq.Eng.and Str.Dyn.,vol.9(1981).