

立命館大学理工学部 正員 春名 攻\*

立命館大学大学院 学生員○滑川 達\*

立命館大学大学院 学生員 伊藤壮央\*

## 1.はじめに

近年の建設工事では、我が国の厳しい財政事情により、限られた財源を有効に活用した効率的な公共事業の執行が強く要請されている。そして、このためには公共工事の無駄を極力排除して、一層のコスト縮減を推進していくことが必要である。このような状況を考えると、最小コストとなるように工事用資源の投入資源量を決定したり、より科学的かつ体系的な分析を通して工期ができる限り短縮化したスケジュールを求める努力を払っておくことが、重要になってくるものと考える。

このため、本研究では、工事費用が最小となる最適投入資源量と最適スケジュールの同時決定問題を最適化モデルとして定式化するとともに、この問題をカットオフ問題として捉え、DP 手法の適用を中心として効率的な解法の開発研究を行った。そこでは、我々がこれまで行ってきた工程ネットワークのトポジカルな特性分析に関する研究成果を効果的に活用している。

## 2. 工事費用構成に関するモデル構築上の考え方

さて、ここでは、建設工事の施工過程が工程ネットワークで表現されており、それとともに工程ネットワークを構成する各作業に対しては、最適な工事用資源の種類（機種・職種）は既に与えられているものと考える。即ち、作業  $j$  ( $j = 1, \dots, n$ ) に必要な資源  $i$  ( $i = 1, \dots, m$ ) の延べ投入必要資源量  $W_{ij}$  は、一義的に確定値として求められないと仮定する。このとき、資源投入に伴う必要コスト  $Z$  は、投入資源量が全工程を通して一定であると仮定することにより、式(1)に示すような建設

工事全体の延べ使用資源量に比例するコスト、建設工事全体に対する延べ投入資源量に比例するコスト、ならびに、これらに無関係な固定費用によって構成される、と考えることとした。

$$Z = \sum_i \sum_j W_{ij} \cdot c_i^1 + \sum_i S_i \cdot \lambda \cdot c_i^2 + q \quad (1)$$

$c_i^1$ ; 単位資源量・単位時間あたりの資源  $i$  の使用費用、 $S_i$ ; 単位時間への資源  $i$  の投入量、 $\lambda$ ; 工期、 $c_i^2$ ; 単位資源量・単位時間あたりの資源  $i$  の存置費用、 $q$ ; 仮設費等の固定費用

ここで、延べ使用資源量に比例するコストと固定費用は、スケジュールによって変化しない固有な値であるため、資源投入に伴う必要コスト  $Z$  の最小化は、延べ投入資源量に比例するコストの最小化と同義となる。また、延べ投入資源量は、延べ遊休資源量と、固有な値である延べ使用資源量の和であるから、延べ投入資源量に比例するコストの最小化は、式(2)に示すような延べ遊休資源量に比例するコスト  $Z'$  の最小化と同義となる。

$$Z' = \sum_i r_i \cdot c_i^2 \quad (2)$$

$r_i$ ; 工程全体を通しての延べ遊休資源量

即ち、これまで示してきた問題は、結果として、総遊休費用を最小にする資源の最適投入量と最適スケジュールの同時決定問題に帰着することがわかる。

## 3. モデルの定式化とその最適解法の開発

いま、前述したカットネットワークに対してインシャルベルを設定し、遊休費用を資源の投入量と工期の関数  $C^L(S, \lambda)$  と表すこととする。このとき、関数  $C^L(S, \lambda)$  は、カットネットワークにおけるベルを用いて式(3)のように分解することができる。従って、遊休費用を最小化する資源の最適投入量・最適スケジュールの同時決定問題を、カットネットワークにおける最適資源配分問題として、次のように定式化することができる。

Minimize

$$C^L(S, \lambda) = \sum_{e=1}^N c_e^L (\max_{1 \leq e \leq N} S_e, \lambda_e) \quad (3)$$

$$S_e = S_e(M_e^L, \dots, M_e^R) \quad (4)$$

Subject to

$$\max_{1 \leq e \leq N} S_e = S \quad (5)$$

$$\sum_{e=1}^N \lambda_e = \lambda \quad (\lambda^{min} \leq \lambda \leq \lambda^{max}) \quad (6)$$

$$\sum_{e=1}^N \mathbf{M}_e^k = \mathbf{M}^k \quad (k=1, \dots, R) \quad (7)$$

$\mathbf{S}$  ; 工事用資源の投入量ベクトル ( $\mathbf{S} = (S^1, \dots, S^m)$ )  $S^i$  ; 資源  $i$  の投入量)、 $\lambda_e$  : 工期、 $\lambda^{min}$  : 工期の下限値、 $\lambda^{max}$  : 工期の上限値、 $e$  ; カットネットワークにおけるカット ( $e = 1, \dots, N$ )、 $c_e^l(\cdot)$  ; ベル  $e$  のカットでの遊休費用、 $\mathbf{S}_e$  ; ベル  $e$  のカットにおいて最大の単位時間あたりの必要資源量ベクトル ( $\mathbf{S}_e = (S_e^1, \dots, S_e^m)$ )  $S_e^i$  ; ベル  $e$  のカットにおいて最大の単位時間あたりの資源  $i$  の必要資源量)、 $\lambda_e$  ; ベル  $e$  のカットに分配される所要時間、 $\mathbf{M}_e^k$  ; ベル  $e$  のカットにおいてカット  $k$  に分配される投入資源量ベクトル ( $\mathbf{M}_e^k = (M_e^{k1}, \dots, M_e^{km})$ )

$M_e^{ki}$  ; ベル  $e$  のカットにおいてカット  $k$  に分配される資源  $i$  の資源量)、 $\mathbf{M}^k$  ; カット  $k$  への延べ投入必要資源量ベクトル ( $\mathbf{M}^k = (M^{k1}, \dots, M^{km})$ ) ; カット  $k$  への延べ投入必要資源量)

以上がモデルの定式化であるが、その内容からも明らかなように、この問題を解くためには、式(4)の値  $\mathbf{S}_e$  を求める必要がある。いま、上述の定式化を上位ユニットと考えれば、 $\mathbf{S}_e$  の値を求める機能をもつ下位ユニットに上位ユニットが与えられる情報は  $(\mathbf{M}_e^1, \dots, \mathbf{M}_e^R)$  および  $\lambda_e$  となる。ここで  $(\mathbf{M}_e^1, \dots, \mathbf{M}_e^R)$  ならびに  $\lambda_e$  は、

$$j \in \mathbf{C}_e \cap j \notin \mathbf{C}_{e+1} \quad (\mathbf{C}_e \prec \mathbf{C}_{e+1}) \quad (8)$$

の条件を満たすような作業(群)が現在カット  $\mathbf{C}_e$  までに確実に終了する範囲で与えられる。

このとき、明らかに下位ユニットでは、必要資源量  $(\mathbf{M}_e^1, \dots, \mathbf{M}_e^R)$  と所要時間  $\lambda_e$  として与えられた入力情報のもとで、現在のカット  $\mathbf{C}_e$  に含まれる作業の実施を保証できる最小の投入量を求めるため、以下のような部分問題を解くことが要求される。即ち、ここでは、この部分問題を各カットの資源量を各単位時間に割り付けるための最適資源配分問題として、次のように定式化する。

Minimize

$$\mathbf{S}_e(\mathbf{M}_e^1, \dots, \mathbf{M}_e^R) = \max_{1 \leq i \leq k} s_{ei}(\mathbf{M}_{ei}^1, \dots, \mathbf{M}_{ei}^R) \quad (9)$$

Subject to

$$\sum_{t=1}^{\lambda_e} \mathbf{M}_{et}^k = \mathbf{M}_e^k \quad (k=1, \dots, R) \quad (10)$$

$\mathbf{S}_{et}$  ; ベル  $e$  のカットにおける単位時間  $t$  の必要資源量ベクトル ( $\mathbf{S}_{et} = (S_{et}^1, \dots, S_{et}^m)$ )  $S_{et}^i$  ; ベル  $e$  のカットにおける単位時間  $t$  の資源  $i$  の必要資源量)、 $\mathbf{M}_{et}^k$  ; ベル  $e$  のカットにおける単位時間  $t$  においてカット  $k$  に分配される投入資源量ベクトル ( $\mathbf{M}_{et}^k = (M_{et}^{k1}, \dots, M_{et}^{km})$ ) ; ベル  $e$  のカットにおける単位時間  $t$  においてカット  $k$  に分配される投入資源量)

さらに、この部分問題の定式化における資源配分問題としての分解が、カット  $\mathbf{C}_e$  では次のような状態になる。つまり、カット  $\mathbf{C}_e$  が工程ネットワークの始点から終点への順方向(同一方向)に向かう作業のみで構成されており、作業の実施がカット  $\mathbf{C}_e$  上の時間の流れに沿って行われてい

るため、この部分問題は、DP の基本原理である最適性の原理が適用でき、評価関数を次のような繰返しの関数方程式に変換することができる。

$$s_{ek}(\mathbf{M}_e^1, \dots, \mathbf{M}_e^R) = s_{ek}(\mathbf{M}_e^1, \dots, \mathbf{M}_e^k) \quad (11)$$

$$s_{ek}(\mathbf{M}_e^1, \dots, \mathbf{M}_e^R)$$

$$= \min_{0 \leq M_{ek}^k \leq M_e^k} [\max \{ s_{ek}(\mathbf{M}_{ek}^1, \dots, \mathbf{M}_{ek}^R), \\ s_{ek-1}(\mathbf{M}_e^1 - \mathbf{M}_{ek}^1, \dots, \mathbf{M}_e^R - \mathbf{M}_{ek}^R) \}] \quad (12)$$

ここで、全体問題は、この問題がワードパックのないシステムとしてのカットネットワークでの資源配分問題として設定されているので、上述の部分問題の場合と同様に、最適性の原理を適用することができ、次のような繰返しの関数方程式として変換することができる。

$$C_e^L(\mathbf{S}, \lambda) = c_e^l(\mathbf{S}, \lambda) \quad (13)$$

$$C_e^L(\mathbf{S}, \lambda) \\ = \min_{\substack{0 \leq N \leq S \\ 0 \leq \lambda_N \leq \lambda \\ (\lambda^{min} \leq \lambda \leq \lambda^{max}) \\ 0 \leq M_N^k \leq M^k}} \{ c_e^l(S_N(\mathbf{M}_N^1, \dots, \mathbf{M}_N^R), \lambda_N) \\ + C_{N-1}^L(\max(S_N(\mathbf{M}_N^1, \dots, \mathbf{M}_N^R), S_{N-1}(\mathbf{M}_N^1 - M_N^R, \dots, \mathbf{M}_N^R - M_N^R)), \lambda - \lambda_N) \} \quad (14)$$

以上に述べてきたように、最適解法として DP を適用することにより、最小遊休費用ならびに資源の最適投入量、最適工期を厳密に求めることができる。さらにそのときのモデルは、全体問題で最適解となった部分問題の決定変数ベクトルの合成を行うことによって、容易に表現できる。

#### 4. おわりに

本研究では、建設工事のトータルコストの最小化をめざして、資源の遊休費用が最小となる最適投入資源量と最適スケジュールの同時決定問題を最適化解法として定式化するとともに、DP 手法の適用を中心として効率的な解法の開発研究を行った。即ち、本研究では、カット間順序関係を構造化したカットネットワークを作成することにより、元の工程ネットワークにおける資源配分問題が、このカットネットワークにおける最適資源配分問題に変換した階層型モデルとして定式化できることを示すとともに、このモデル構造に適した解法の開発を行った。

#### 参考文献

- 春名攻、滑川達、櫻井義夫；工事用資源の最適投入量決定問題に関する理論的研究、建設マネジメント研究・論文集 vol. 5、土木学会建設マネジメント委員会、1997. 12