

I-A 122

# Element Free Galerkin MethodによるTimoshenko 梁の解析

東京電機大学 学生会員 庭山孝史  
東京電機大学 正会員 井浦雅司

## 1. 概要

現在、構造解析には有限要素法 (FEM) が広く用いられているが、最近Nayrolesら[1]によって、要素分割を必要としないDiffuse Element Methodと呼ばれる手法が提案された。Belytschkoら[2][3]はこの手法を改良し、Element Free Galerkin Method (EFGM) と呼ばれる手法を提案した。EFGMではLancasterら[4]が用いた移動最小二乗法 (Moving Least Squares Method) を用いて trial 関数と test 関数を求める。

本報告では、EFGMをTimoshenko梁に適用し、FEMで問題となるせん断ロッキングが起こるかどうかを確かめ、さらに、節点の配置、セルの数、サポートの半径を変えて、EFGMの解の精度に与える影響を調べた。また、境界条件を与える方法として、Lagrange乗数を用いた場合とペナルティ関数を用いた場合を比較する。

## 2. 移動最小二乗法 (MLSM) における形状関数と重み関数

ここでは1次元問題を対象として、形状関数と重み関数の説明を行う。MLSMでは、解析領域内の任意の点  $x$ において、関数  $u(x)$  を近似的に次のように定義する。

$$u^h(x) = p^t(x)A^{-1}(x)\mathbf{B}(x)\mathbf{u} \equiv \mathbf{N}^t(x)\mathbf{u} \quad (1)$$

ここに、

$$\begin{aligned} p^t(x) &= [1, x] \quad , \quad A(x) = \sum_I^n w(x - x_I) p(x_I) p^t(x_I) \\ \mathbf{B}(x) &= [w(x - x_1)p(x_1), w(x - x_2)p(x_2), \dots, w(x - x_n)p(x_n)] \quad , \quad \mathbf{u}^t = [u_1, u_2, \dots, u_n] \end{aligned} \quad (2)$$

であり、 $n$  は評価点  $x$  の周囲にある節点の総数、 $w$  は重み関数である。

本報告では、重み関数としてQuartic Spline Functionを用いる。

$$\begin{aligned} w_I(d_I) &= 1.0 - 6.0 \left( \frac{d_I}{d_{mI}} \right)^2 + 8.0 \left( \frac{d_I}{d_{mI}} \right)^3 - 3.0 \left( \frac{d_I}{d_{mI}} \right)^4 \quad , \quad d_I \leq d_{mI} \\ d_I &= \|x - x_I\| \end{aligned} \quad (3)$$

ここに、 $d_{mI}$  は重み関数がサポートする領域の半径である。

## 3. EFGMによる解析方法

EFGMによる解析方法をFig.1に示す。解析領域はセルによって分割する。このセルは節点と無関係であり規則的に並べられる。剛性方程式の積分はこのセルごとに行われ、各セルにおける積分にはガウス積分を用いる。剛性方程式を節点値に関して離散化して、これを解くことにより節点値を求めることができる。節点値が求められれば、解析領域内の任意の点での変位を式(1)より求めることができる。

## 4. Timoshenko梁への適用

ここではTimoshenko梁にEFGMを用いて解析する。Lagrange乗数を用いた時の基礎式は以下のように表わされる。

$$\Pi = \int_0^L \left[ \frac{EI}{2} (\theta')^2 + \frac{GA}{2} (v' - \theta)^2 - Pv \right] dx - [\bar{Q}v - \bar{M}\theta]_{S_\sigma} - [\alpha(v - \bar{v}) - \beta(\theta - \bar{\theta})]_{S_u} \quad (4)$$

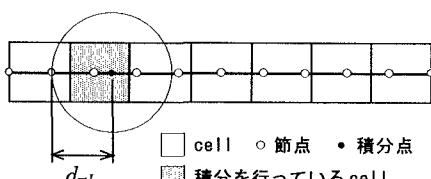


Fig.1

Table.1

case	節点数	節点の配置	セルの数	サポートの半径 ( $d_{mi} / L$ )
1	9	regular	10	0.4
2	9	regular	10	0.6
3	9	regular	20	0.6
4	9	irregular	10	0.6

ここに、 $v$ は変位、 $\theta$ は曲げによる回転角、 $\alpha$ と $\beta$ はLagrange乗数であり、物理的には支点における反力を表わす。

解析対象は片持ち梁である。条件は、梁の長さ $L = 1000$ 、高さ $h = 10$ 、幅 $b = 1.2$ 、等分布荷重 $p = 1$ 、ヤング率 $E = 2.0 \times 10^6$ 、せん断弾性係数 $G = 1.0 \times 10^6$ である。本報告では、各セルにおける積分点の数を3とし、Table.1に示すケースについて計算を行った。また、計算結果よりEFGMではせん断ロッキングは起こらないことが確認された。

次に、解の精度に影響を及ぼす様々な要因について調べる。

#### (1) サポート半径による影響

まず、サポート半径が異なるcase1とcase2の結果を比較して、Fig.2に示す。ここで、(a)は変位、(b)はモーメントの図である。Fig.2より、変位、モーメント共に、サポート半径を大きくした方が、解の精度が良いことがわかる。ただし、サポート半径を大きくすると、係数マトリックスのバンド幅も大きくなる。

#### (2) セルの数による影響

次に、セルの数が異なるcase2とcase3の結果を比較して、Fig.3に示す。Fig.3より、変位、モーメント共に、セルの数を多くしても、解の精度にはそれほど影響が無いことがわかる。ただし、セルの数を多くすると、それだけ計算量が多くなる。

#### (3) 節点の配置による影響

次に、節点の配置が異なるcase2とcase4の結果を比較して、Fig.4に示す。Fig.4より、変位、モーメント共に、規則的に節点を配置した方が、不規則的に節点を配置した時よりも、解の精度が良いことがわかる。

#### (4) Lagrange乗数とPenalty関数の比較

最後に、case1とcase2について、境界条件を与える方法として、Lagrange乗数を用いた場合とPenalty関数を用いた場合を比較して、Fig.5に示す。Fig.5より、Lagrange乗数の方が、Penalty関数よりも解の収束が良いことがわかる。

以上の結果より、EFGMの解の精度には、サポートの半径が大きく影響していることがわかった。また、今回の計算においては、境界条件を与える方法としてLagrange乗数を用いた方が良い結果が得られた。

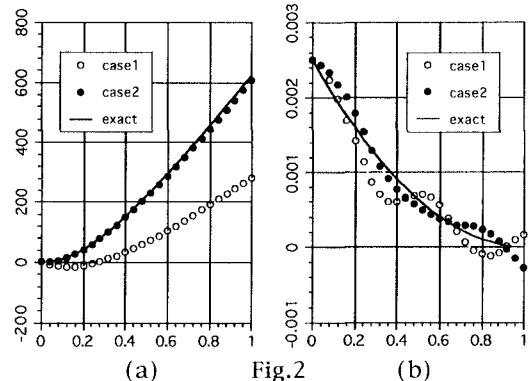


Fig.2 (b)

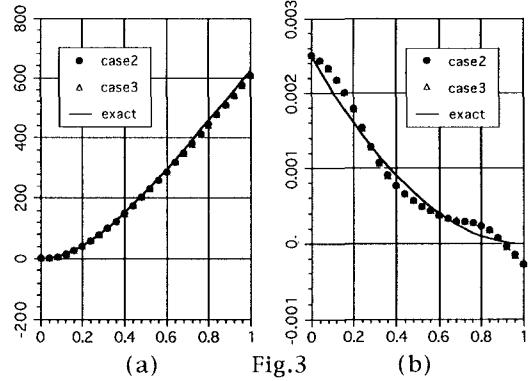


Fig.3 (b)

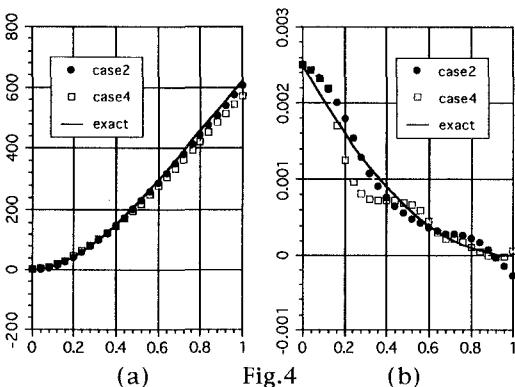


Fig.4 (b)

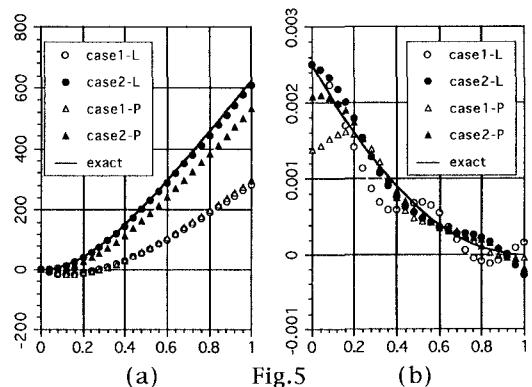


Fig.5 (b)

## 5. 参考文献

- [1]B.Nayroles,G.Touzot and P.Villon,Comput.Mech.,10,307-318(1992)
- [2]T.Belytschko,Y.Y.Lu and L.Gu,International Journal for Numerical Methods in Engineering, vol.37,229-256(1994)
- [3]Y.Y.Lu,T.Belytschko,L.Gu,Comput.Methods Appl.Mech.Engng.133(1994) 397-414
- [4]P.Lancaster and K.Salkauskas,Math.Comput.,37,141-158(1981)
- [5]奥田,長嶋,矢川,日本機械学会論文集,vol.61a,194-200(1995)