

IV-281

最確値の重み係数行列変換への
主成分分析法の準用とその結果の利用

寒河江工業高等学校 正会員 町田 憲一

1. はじめに

一般に、平面上の基準点測量網(以下、網という)の精度は、観測器械の性能、観測の良否、観測量の多少、網固有の幾何学的な図形の強さとにより左右される。そして、測量計画立案の段階で網を設計するとき図形の強さは1つの重要な要素になる。

近年、図形の強さの1つの指標として、座標調整のFree Network解法¹⁾²⁾で得られる測点座標 X の重み係数行列 Q_{xx} を基にした量が採用されている³⁾。しかし Q_{xx} の算出には大方になじみの少ない一般逆行列の理論を導入しなければならないなどの幾つかの難点がある⁴⁾⁵⁾。

それでは、図形の強さの指標として、図形調整(条件方程式)法で得られる観測量の最確値 U の重み係数行列 Q_{uu} を基にした量を採ることも考えられる。

その場合、どのような量を導入すればよいか。この問題の解決に先立って、次数の大きい Q_{uu} をより少数の量に変換できれば好都合である。それには、主成分分析法⁶⁾の手法が準用できる。

本文では、以上のことを踏まえて、最初に主成分分析法を概説する。次いで、この手法を準用した Q_{uu} の変換を試みる。最後に、この結果を用いてただ1個の量を導入すると、これが図形の強さの指標として利用できることを示す。

2. 主成分分析法の概説

互いに相関のある多変量のデータの持つ特徴を要約し、所要の目的に応じて総合するための手法に多変量解析法があり、その中の最も基本的なものに主成分分析法がある。

多変量 x_i ($i=1, 2, \dots, m$) のデータ(情報)としての分散共分散行列 Σ_{xx} ($m \times m$) が与えられたとき(求められるとき)、主成分という概念を用いて Σ_{xx} をより低い次元の量に表現し、主成分に意味を持たせてデータの特徴を分析する方法である(本文では分析の部分は不要)。

それにはまず、次の m 個の合成変量(主成分) Z_k ($k=1, 2, \dots, m$)を導入する。

$$Z_k = \sum_{i=1}^m a_{ki} x_i \quad (m \text{ 個}) \quad (1)$$

ただし、ここに次の条件をつける。

$$\sum_{i=1}^m a_{ki}^2 = 1 \quad (m \text{ 個}) \quad (2)$$

そして、式(1)の第1主成分を Z_1 とすると、 Z_1 の分散が最大になるように Z_1 の係数 a_{11} を式(2)の条件のもとに定める。しかも、 Z_1 の分散が他の主成分 Z_k の分散の中で1番大きくなるように定めるのである(Z_1 、 Z_k は無相関)。

一方、 Σ_{xx} の固有値を λ_k ($k=1, 2, \dots, m$)とし、 $\lambda_1 \geq \lambda_2 \geq \dots \geq \lambda_m$ とする。ここに、 Σ_{xx} は実数の正方対称行列であるから $\lambda_k \geq 0$ である。

すると、 Z_1 の分散は λ_1 、 Z_1 の係数は λ_1 に対応する固有ベクトルでそれぞれ表わせる。

同じように、第 k 主成分 Z_k の分散は λ_k 、 Z_k の係数は λ_k に対応する固有ベクトルでそれぞれ表わせる。そして、次の関係も導ける。

$$\sum_{k=1}^m \lambda_k = \text{trace } \Sigma_{xx} \quad (3)$$

また、主成分の分散によってデータがいかに説明されるかを表わすのに、寄与率という概念が使われる。第 j 主成分($j=1, 2, \dots, m$)の分散 λ_j と全主成分の分散の和 $\sum_{k=1}^m \lambda_k$ との比 $\lambda_j / \sum_{k=1}^m \lambda_k$ を第 j 主成分の寄与率、第1主成分から第 j 主成分までの分散の和を $\sum_{k=1}^j \lambda_k$ とすると $\sum_{k=1}^j \lambda_k / \sum_{k=1}^m \lambda_k$ を累積寄与率と定義する。

そして、第1主成分の寄与率が十分1に近ければ、 λ_1 のみで全データを代表させられ、第 j 主成分までの累積寄与率が十分1に近ければ、 $\lambda_1 \sim \lambda_j$ で全データの情報が捉えられていると考えるのである。つまり、寄与率、累積寄与率が1ということは、 $m \times m$ 個のデータの情報を100%網羅するといえる。

3. Q_{uu} の変換

主成分分析法の主成分の概念を用いて、 Q_{uu} をこの要素数より少ない数の量の集合に変換することを試みよう。ただし以下、 Q_{uu} の分散共分散行列 Σ_{uu} は、単位重みの観測の分散を σ_0^2 とすると $\sigma_0^2 Q_{uu}$ で表わせるから、 Q_{uu} の各要素を分散、共分散として扱うことにする。

m 個の観測量 L (距離、角を含む)で構成される条件式数 r ($r < m$)の網を最小2乗法のもとに図形調整すれば、観測量の最確値 U の重み係数行列 Q_{uu} ($m \times m$)は次式で得られる⁷⁾。

$$Q_{uu} = Q - Q A^T (A Q A^T)^{-1} A Q^T \quad (4)$$

ここに、

Q : L の重み係数行列 ($m \times m$)

A : 条件式の係数(無次元化量)行列 ($r \times m$)

先ず $Q=E$ (単位行列)の場合、即ち測距と測角の重み係数が全部等しく1のときの Q_{uu} の変換を図ってみよう。式(4)から $Q=E$ として次式が得られる。

$$Q_{uu} = E - A^T (A A^T)^{-1} A \quad (5)$$

そして、線形代数の定理によって A に基本変形を有限回行なえば、 A を次の m 次の行列に変形できる。

$$A = \begin{bmatrix} E_r & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}, \quad \text{ここに、} E_r: r \text{ 次の単位行列}$$

すると、 $A^T (A A^T)^{-1} A = \begin{bmatrix} E_r & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}$ であるから、 Q_{uu} は式(5)より次のようになる。

$$Q_{uu} = E - \begin{bmatrix} E_r & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & E_{m-r} \end{bmatrix}$$

ここに、 E_{m-r} : $m-r$ 次の単位行列

そこで、 Q_{uu} の固有値 λ : λ_k ($k=1, 2, \dots, m$)を求めると、 λ は次の固有方程式を満足させなければならない。

$$|Q_{uu} - \lambda E| = 0$$

$$\therefore \begin{matrix} (r) \\ (m) \end{matrix} \begin{vmatrix} 0 & -\lambda & 0 \\ & 0 & -\lambda \\ & 0 & 1-\lambda \\ & 0 & 1-\lambda \end{vmatrix} = 0, \text{であるから}$$

$\lambda_1 = 1$ ($m-r$ 重根), $\lambda_2 = 0$ (r 重根)を得る。従って, $m-r$ 個の第1主成分の分散 $1 \times (m-r)$ のみで寄与率が1であるから, 変換量 $m-r$ のみで Q_{uu} の全データを代表することになる。

次に, $Q \neq E$ のとき, しかも Q の対角要素のばらつきが小さいときの Q_{uu} の近似的な変換を考えてみよう。 Q の対角要素の平均値を q (スカラー量) とすると, $Q \approx qE$ として式(4)より,

$$Q_{uu} = qE - qEA^T(AqEA^T)^{-1}AqE^T \\ = q(E - A^T(AA^T)^{-1}A)$$

であるから, Q_{uu} の固有値は $Q=E$ のときと同じようにして, $\lambda_1 = q$ ($m-r$ 重根), $\lambda_2 = 0$ (r 重根)となる。

従って, この場合も $m-r$ 個の第1主成分の分散 $q \times (m-r)$ のみで寄与率が1となるから, 変換量 $q \times (m-r)$ のみで近似的に Q_{uu} の全データを代表することになる。

ただし, $Q=E$ のときも $Q \approx qE$ のときも, 変換量として全部の固有値を考えても結果は同じである。

一般に, $Q \neq E$ のときの Q_{uu} は m 個の異なる固有値をとる。このとき, 変換量として一体幾つの固有値の集合を採ればよいのかという問題が生じる。それには次のように考えればよい。

$Q=E$ の場合に匹敵するように, Q_{uu} の全情報を網羅させたいならば, 変換量として Q_{uu} の m 個の全部の固有値の集合を採ればよい。

4. 図形の強さの指標

このようにして, Q_{uu} の $m \times m$ 個の全情報を網羅させるには, Q_{uu} の m 個の固有値の集合を採ればよいことがわかった。

ここで, さらにこれらの固有値の集合をただ1個の値に総括するにはどうすればよいであろうか。それには, 固有値の相加平均, 相乗平均, 幾何平均, その他が考えられる。この中で, 固有値の相加平均値を Q_{uu} の総括値とするのは1つの自然な考え方であろう。

すると, 総括値1個で Q_{uu} の全情報を代表させることができる。そして, 都合のよいことに式(3)を考慮すると総括値は次式であらわせる。

$$\text{総括値} = \sum_{i=1}^m \lambda_i / m = \text{trace } Q_{uu} / m \quad \text{---(6)}$$

つまり, 総括値は Q_{uu} の固有値をわざわざ算出しなくても, Q_{uu} の対角要素の平均値で表わせるということになる。

そこで, 最後にこの総括値の利用について考えよう。ある網の Q_{uu} は, 座標系に無関係に定まる量であり, その総括値は網固有の値となるから, これを網の図形の強さの指標(以下, 指標といい $N.S$ と記す)とすることができる($N.S$ = 総括値)。

ここで, $Q=E$, $Q \approx qE$ と仮定するときの指標をそれぞれ $N.S1$, $N.S2$ とすると, これらは, 式(6)と前章3で導出した結果とを用いて次のように簡単に表わせる。

$$\left. \begin{aligned} N.S1 &= (m-r) / m \\ N.S2 &= q(m-r) / m \end{aligned} \right\} \text{---(7)}$$

式(7)において, 測距と測角のすべての重み係数が等しくなるように配慮した網では $N.S1$ を, 測距より測角の重み係数が若干大きいなどの網では $N.S2$ を, それぞれ用いればよい。

式(7)をこのように使えば, 測量計画立案の段階で精度的にbestの網を設計したいとき, 形状の違う網や測量方式の異なる網同士の図形の強さを, 簡単な計算の結果で比較検討できるから, 最良の網を選択できることになる。

また, 観測量の最確値の標準偏差の平均値が目標値として与えられたとき, 式(7)を用いて $\sigma_0 \sqrt{(m-r)/m}$, $\sigma_0 \sqrt{q(m-r)/m}$ がその目標値になるように, 観測精度を上げるなり観測量を増やすなりした精度維持の対策が立てられる。

5. おわりに

主成分分析法の手法を準用して, 複雑な相関のある Q_{uu} を少数の量 (Q_{uu} の固有値) に変換できることを示した。そして, これらの量をさらに縮約した総括値を導入すると, これを網の図形の強さの指標にできることがわかった。この指標は, 通常の網の場合に簡単な式で表わせるので, 測量計画立案上その利便性, 有用性が高いことを述べた。

図形調整法は, 座標調整法 (Free Network 解法) に比べて種々の特長を持っている。そして, Q_{uu} は最小2乗法のみを根拠にした簡明直截な量であり, これを基にした指標の特長も明らかである。

図形調整法による Q_{uu} 算出の難点は, すべての測量方式に適用できる条件式のsystematicな作成法が確立していないことであった。しかし, この1つの解決策は発表されているし⁸⁾, 個別的な測量方式によっては可能であるから^{9), 10)}, 早晚この点は解消されることであろう。

参 考 文 献

- 1) Mittermayer: A Generalization of the Least-Squares Method for the Adjustment of Free Networks, Bulletin Géodésique, pp. 139-157, June 1972.
- 2) 現代測量学1, 日本測量協会, pp. 273-293, S. 56.
- 3) 2), p. 283.
- 4) 原田: フリーネットワ測量網平均の正規方程式 $Bx=r$ における B のランクの欠陥といわゆる網の自由度について, 測地学会誌, 第35巻第3号, pp. 287-297, 1989.
- 5) 中根: フリー網平均における反復改良計算の問題, 測地学会誌, 第36巻第3号, pp. 169-175, 1990.
- 6) 例えば, 奥野・他: 多変量解析法 改訂版, pp. 159-258, 1989.
- 7) 森: 測量学2応用編, pp. 344-353, 1981.
- 8) 町田・森: 基準点測量網の調整のための必要十分な条件方程式の規則的作成法, 土木学会第45回年次学術講演会講演概要集, 第4部, pp. 286-287, H. 2.
- 9) 町田・森: 三辺測量網の図形調整と三辺測量網の誤差特性, 土木学会論文集, 第401号/IV-10, pp. 51-60, 1989. I.
- 10) 森: 角と距離とを測った単純な四角形網の誤差と効率, 土木学会論文集, 第359号/IV-3, pp. 117-126, 1985.