

IV-150 観測リンク交通量を用いた 時間帯別OD交通量の簡易推定手法に関する研究

名城大学 理工学部 正員 松本 幸正
名古屋工業大学 正員 松井 寛

1. はじめに 最近の交通をとりまく環境はきわめて多様化しつつあり、従来の日単位の交通需要推計手法ではその変化に対応しきれなくなりだしているのが現状である。朝・夕の出勤・帰宅のピーク時に見られる慢性的な道路渋滞、観光地における交通マヒなど、日単位では捉えきれないよりきめ細かい時間間隔での交通現象の把握が可能なモデル構築の必要性が高まってきた。そこで本研究では、ある時間帯別のOD交通量を、観測リンク交通量のデータを用いて簡便に推定するモデルについて提案する。

2. 時間帯別OD交通量の推定手法 対象地域を二分するよう数本任意にスクリーンラインを設定し、そのスクリーンラインの時間帯別比率（スクリーンラインの日断面交通量に占める各時間帯の断面交通量の比率）、日単位のOD交通量などを用いて、時間帯別OD交通量を推定する方法について述べる。第K番目のスクリーンラインの時間帯別比率 F_k^t は、観測リンクフローを用いて、平均的に考え

$$F_k^t = \sum_g f_{gt} / \sum_t \sum_g f_{gt} / G_k \quad (g \in g_k) \quad (1)$$

と表される。ここで f_{gt} は第K番目のスクリーンラインを横切る時間帯別のリンク交通量で、 g_k はそのリンクの集合、 G_k はリンク数である。いま日OD交通量を a_{ij} 、時間帯別OD交通量を x_{ijt} とし、さらにゾーン $i - j$ 間のOD交通が第K番目のスクリーンラインを横切る時1、それ以外は0となるようなダミー変数 δ_{ijk} を定義すると、スクリーンラインの時間帯別断面交通量 s_k^t は、式(1)の F_k^t を用いて表すと

$$s_k^t = F_k^t \sum_j \delta_{ijk} a_{ij} \quad (2)$$

となる。ここで日単位のOD交通のゾーン $i - j$ に関するOD交通量を、日OD交通量の総和で除したものをゾーン $i - j$ 間の日単位OD生起確率であると考える。すなわちある日単位のODトリップがゾーン $i - j$ 間のODをもつ生起確率 p_{ij} は、

$$p_{ij} = \frac{a_{ij}}{\sum_j a_{ij}} \quad (3)$$

となる。この p_{ij} は、日OD表が与えられているため既知である。

次に、推定時間帯別OD交通量の総和をTとする

$$T = \sum_i \sum_j x_{ijt} \quad (4)$$

であり、時間帯別のOD表が得られる同時生起確率Pは、時間帯別OD交通量の生起確率を q_{ijt} とすると

$$P = \frac{T!}{\prod_i \prod_j x_{ijt}!} \prod_i \prod_j (q_{ijt})^{x_{ijt}} \quad (5)$$

で定義される。この同時生起確率Pが最大となるような q_{ijt} を、すなわち x_{ijt} を求めればよい。そこで両辺の対数をとり、スターリングの公式を用いると

$$\log P = T \log T - \sum_i \sum_j x_{ijt} \log x_{ijt} + \sum_i \sum_j x_{ijt} \log q_{ijt} \quad (6)$$

ここで、各スクリーンラインでの推定時間帯別OD交通量が断面交通量に一致しなければならないので

$$\sum_j \delta_{ijk} x_{ijt} = s_k^t \quad (7)$$

を満たさなければならない。そこで式(7)のもとで式(6)の $\log P$ を最大にするため、ラグランジェの未定乗数法を用い、ラグランジェの未定乗数を λ_k^t とすると、ラグランジェ関数Lは

$$L = T \log T - \sum_i \sum_j x_{ijt} \log x_{ijt} + \sum_i \sum_j x_{ijt} \log q_{ijt} + \sum_i \sum_k \lambda_k^t (\sum_j \delta_{ijk} x_{ijt} - s_k^t) \quad (8)$$

となる。Lを x_{ijt} 、 λ_k^t で偏微分して0と置き、それぞれの式から x_{ijt} 、 λ_k^t を導くと

$$x_{ijt} = T q_{ijt} e^{\sum_k \lambda_k^t \delta_{ijk}} \quad (9)$$

$$\lambda_k^t = \log \frac{s_k^t}{T \sum_i \sum_j \delta_{ijk} q_{ijt} e^{\sum_k \lambda_k^t \delta_{ijk}}} \quad (10)$$

を得る。ここで式(3)の日OD表から得られる p_{ij} を用いて q_{ijt} を表すモデルを以下のように考える。

$$\text{モデル①} \quad q_{ij'} = \frac{\alpha_{ij'} + \beta_{j'}}{2} \gamma p_{ij} \quad (11)$$

ここで $q_{ij'}$ は各ゾーンにおける生起確率であるので

$$\sum_i \sum_j q_{ij'} = 1 \quad (12)$$

である。以上の $q_{ij'}$ を式(9)に代入し $\alpha_{ij'}$, $\beta_{j'}$ などを表す式を導くわけであるが、式(9)の両辺について、集中側のみ総計し

$$\alpha_{ij'} = \frac{2 \sum_j x_{ij'} - T \gamma \sum_j \beta_{j'} p_{ij} e^{\sum_k \lambda_{k'} \delta_{ijk}}}{T \gamma \sum_j p_{ij} e^{\sum_k \lambda_{k'} \delta_{ijk}}} \quad (13)$$

を得る。次に発生側で総計し

$$\beta_{j'} = \frac{2 \sum_i x_{ij'} - T \gamma \sum_i \alpha_{ij'} p_{ij} e^{\sum_k \lambda_{k'} \delta_{ijk}}}{T \gamma \sum_i p_{ij} e^{\sum_k \lambda_{k'} \delta_{ijk}}} \quad (14)$$

また式(12)に $q_{ij'}$ を代入し

$$\gamma = \frac{2}{\sum_i \sum_j (\alpha_{ij'} + \beta_{j'}) p_{ij}} \quad (15)$$

となり、各式を用いて繰返し計算を行う。

3. 豊田市内での適用事例 今回用いたデータは、昭和56年度中京圏P.T.調査により集計された豊田市内14ゾーンのカートリップOD表と昭和55年度道路交通センサスで得られた豊田市内のリンクデータであるが、本適用事例では得られるデータの都合上昼間12時間のみでの計算を行った。スクリーンラインは任意に6パターン設定し、その本数は2本から4本である。表-1は時間帯別OD交通量の推定値と実績値の相関係数を示してある。この値から7時台、18時台以外は、どの時間帯、どのパターンにおいても相関係数の値は0.92以上を示し、優れた相関性が得られることがわかった。また各パターンごとの差違もかなり小さく、スクリーンラインの設定の違いの影響を受けることが少ないと判断できる。表-2のPRMS誤差の値を見てみると、昼間に大きな値を示しているが、このことは昼間の時間帯別OD交通量の実績値が0台に近いトリップが多数現れてくるためであると思われるが、7時台、8時台などの朝夕の時間帯においては良好な値となっていることがわかる。表4-3は、時間帯別OD交通量の推定値と実績値の合計比を示してあるが、7時、18時台での過少、13時、14時、15時での过大推計の傾向が認められるが、

このことは先に述べた理由による相対的なものと考えられ、そのことを考慮すればほぼ良好な値であると思われ、またパターン別のレンジの値もあまり大きくないうようであり、全体として、スクリーンラインの設定の差違の影響を受けにくく、安定した推定結果が得られることがわかった。

4. 今後の課題 本研究においては実績リンク交通量のデータを用い、時間帯別OD交通量を簡便に推定する方法について提案を行ない、7時台などを除いて有意な推定結果が得られることがわかったが、今後はその7時台の推定精度を上げるモデルの開発や、地域移転可能性などについて検証していく必要がある。

表-1 推定値と実績値の相関係数

	PT1	PT2	PT3	PT4	PT5	PT6
7	0.7555	0.7560	0.7451	0.7351	0.7534	0.7514
8	0.9756	0.9756	0.9771	0.9761	0.9772	0.9773
9	0.9646	0.9650	0.9619	0.9626	0.9631	0.9629
10	0.9289	0.9283	0.9248	0.9265	0.9303	0.9300
11	0.9510	0.9502	0.9537	0.9541	0.9515	0.9514
12	0.9669	0.9636	0.9637	0.9595	0.9614	0.9588
13	0.9422	0.9417	0.9422	0.9423	0.9425	0.9423
14	0.9544	0.9542	0.9587	0.9577	0.9613	0.9618
15	0.9511	0.9513	0.9508	0.9539	0.9507	0.9521
16	0.9620	0.9621	0.9557	0.9624	0.9585	0.9589
17	0.9435	0.9427	0.9395	0.9451	0.9466	0.9461
18	0.8600	0.8601	0.8565	0.8544	0.8593	0.8603
全時間	0.8888	0.8908	0.8841	0.8826	0.8888	0.8864

表-2 推定値と実績値のPRMS誤差

	PT1	PT2	PT3	PT4	PT5	PT6
7	0.8222	0.8426	0.9888	0.9047	0.7990	0.7185
8	0.7302	0.7296	0.7434	0.7684	0.7672	0.7665
9	1.2661	1.2458	1.1685	1.1978	1.2466	1.2689
10	1.2412	1.2053	1.1521	1.1511	1.2581	1.2420
11	1.1382	1.1205	1.0656	1.0415	1.1530	1.1355
12	1.0667	1.1327	1.1024	1.0802	1.1018	1.1641
13	1.4072	1.3777	1.4069	1.3266	1.4140	1.3805
14	1.5924	1.5663	1.4743	1.5300	1.5640	1.5505
15	1.2785	1.2608	1.2364	1.2296	1.2175	1.2749
16	1.6832	1.6958	1.7013	1.7074	1.7020	1.8087
17	0.7336	0.7413	0.6985	0.7451	0.7085	0.7079
18	1.0548	1.0546	0.9971	1.0228	1.0178	1.0333
全時間	1.2049	1.1987	1.1772	1.1743	1.1991	1.2131

表-3 推定値と実績値の合計比

	PT1	PT2	PT3	PT4	PT5	PT6
7	0.7031	0.7222	0.8294	0.8111	0.7083	0.6472
8	0.8186	0.8164	0.8111	0.8133	0.8290	0.8288
9	1.2436	1.2272	1.1651	1.2047	1.2392	1.2608
10	1.3243	1.2816	1.2371	1.2502	1.3174	1.3080
11	1.1993	1.1743	1.1216	1.1106	1.1974	1.1837
12	1.0657	1.1103	1.1190	1.0536	1.0702	1.1231
13	1.3638	1.3377	1.3448	1.2836	1.3685	1.3406
14	1.3610	1.3400	1.3153	1.3482	1.3895	1.3826
15	1.3726	1.3605	1.3636	1.3632	1.3497	1.4316
16	1.2109	1.2189	1.1940	1.2435	1.2132	1.2739
17	0.8218	0.8382	0.8156	0.8335	0.8209	0.8219
18	0.8025	0.8027	0.7642	0.7703	0.7833	0.7978